

STIHL

STIHL RMI 632 PC-L

Instruction Manual
Manual de instrucciones



! WARNING

Read Instruction Manual thoroughly before use and follow all safety precautions – improper use can cause serious or fatal injury.

! ADVERTENCIA

Antes de usar la máquina lea y siga todas las precauciones de seguridad dadas en el manual de instrucciones – el uso incorrecto puede causar lesiones graves o mortales.



GB Instruction Manual
1 - 95

USA Manual de instrucciones
96 - 197

Contents

1	Introduction	3
2	Guide to Using this Manual	3
2.1	Signal Words	3
2.2	Symbols in Text	3
3	Main Parts	4
3.1	Robotic Mower	4
3.2	Docking Station	5
3.3	Control Panel / Manual Controller	5
3.4	Installation Material	6
4	Safety Symbols	6
4.1	Robotic Mower	6
4.2	Control Panel / Manual Controller	7
5	IMPORTANT SAFETY INSTRUCTIONS	7
5.1	Intended Use	7
5.2	Operator	8
5.3	Personal Protective Equipment	8
5.4	Robotic Mower	9
5.5	Integrated Battery	10
5.6	Using the Robotic Mower	11
6	Docking Station and Power Supply Safety	15
6.1	Warnings and Instructions	15
7	Maintenance, Repair and Storage	16
7.1	Warnings and Instructions	16
8	Operating Principle	17
9	Key Features	18
9.1	Key Features	18
10	Installing the Robotic Mower	19
10.1	Preparing the Lawn and the Robotic Mower for Operation	19
10.2	Setting the Language, Date and Time	20
10.3	Installing the Docking Station	21
10.4	Installing the Perimeter Wire	25
10.5	Connecting the Perimeter Wire to the Docking Station	29
10.6	Linking the Robotic Mower and Docking Station	32
10.7	Checking the Installation	33
10.8	Programming the Robotic Mower: the Mowing Plan	33
10.9	Completing the Initial Installation and First Mowing Operation	35
11	Installing the Perimeter Wire	36
11.1	Planning the Layout of the Mowing Area	36
11.2	Making a Sketch of the Mowing Area	37
11.3	Measuring Wire Clearances with the iMow Ruler	37
11.4	Measuring Wire Clearances at Corners	39
11.5	Routing the Perimeter Wire in Confined Areas	39
11.6	Routing Around Restricted Areas	39
11.7	Installing Linked Areas and Secondary Areas	40
11.8	Installing Corridors	41
11.9	Installing Search Loops	42
11.10	Installing Linking Sections	43
11.11	Accurate Mowing Along Edges	43
11.12	Sloping Terrain in the Mowing Area	43
11.13	Installing Reserve Wire	44
11.14	Using Wire Connectors	44
11.15	Installing the Perimeter Wire Closer to the Edge of the Mowing Area	45
12	Docking Station	45
12.1	LED on the Docking Station	45
12.2	Docking Station Controls	46
12.3	Docking the Robotic Mower	46
12.4	Charging the Robotic Mower	47
13	Control Panel / Manual Controller Display Information	48
13.1	Information Area	48
13.2	Status Screens	48
14	Menu Functions	49

STIHL

This instruction manual is protected by copyright. All rights reserved, especially the rights to reproduce, translate and process with electronic systems.

14.1 Navigating the Menus	49	22.1 Messages	73
14.2 Overview	51	22.2 Robotic Mower	80
14.3 Commands	51	22.3 Searching for a Wire Break	85
14.4 Information	53	23 Specifications	86
14.5 Mowing Plan	54	23.1 STIHL RMI 632.0 PC-L Robotic Mower (iMow)	86
14.6 Active Times	55	23.2 STIHL AAI 201 Battery	86
14.7 Mowing Duration	56	23.3 STIHL ADO 601 Docking Station and HLG-185H-42VUSM Power Supply	87
15 Settings	56	23.4 Symbols on the Robotic Mower, Battery, Docking Station and Power Supply	87
15.1 Settings Overview	56	23.5 Engineering Improvements	87
15.2 iMow Settings	56	23.6 FCC 15 Compliance Statement	88
15.3 Installation	58	24 Replacement Parts and Equipment	88
15.4 Safety	59	24.1 Genuine STIHL Replacement Parts	88
15.5 Service	60	24.2 Standard Replacement Parts and Accessories	88
15.6 Setting Starting Points	61	25 Disposal	88
16 STIHL iMow App	61	25.1 Disposal of the Robotic Mower, Docking Station and Power Supply	88
16.1 Functions of the iMow App	61	26 Installation Examples	90
17 During Operation	62	26.1 Installation Examples	90
17.1 Automatic Mowing	62	27 Limited Warranty	95
17.2 Mowing Duration	63	27.1 STIHL Incorporated Limited Warranty Policy	95
17.3 Adjusting the Cutting Height	63	28 Trademarks	95
17.4 Removing and Mounting the Control Panel / Manual Controller	64	28.1 Registered Trademarks	95
17.5 Manual Mowing	65	28.2 Common Law Trademarks	95
17.6 Adjusting the Mowing Duration and Active Times	65	29 Addresses	95
17.7 Mowing Outside of Active Times	66	29.1 STIHL Incorporated	95
18 Transporting	66		
18.1 Transporting the Robotic Mower	66		
19 Storing the Robotic Mower and Docking Station	67		
19.1 Robotic Mower	67		
19.2 Docking Station and Power Supply	68		
20 Cleaning	68		
20.1 Cleaning the Robotic Mower and Docking Station	68		
21 Inspection and Maintenance	69		
21.1 Inspection and Maintenance Intervals	69		
21.2 Inspecting the Mowing Blade	70		
21.3 Replacing the Mowing Blade	70		
21.4 Mounting and Removing the Carrier Plate	71		
22 Troubleshooting Guide	73		

1 Introduction

Thank you for your purchase. The information contained in this manual will help you receive maximum performance and satisfaction from your STIHL robotic mower and, if followed, reduce the risk of injury from its use.

IMPORTANT

READ CAREFULLY BEFORE USE

KEEP FOR FUTURE REFERENCE



Because a robotic mower is a high-speed cutting tool, designed for operation independent from the active control or supervision of an operator, special safety precautions must be observed to reduce the risk of personal injury.



Read this instruction manual thoroughly before setting up your robotic mower and periodically thereafter. Follow all safety precautions. Careless or improper use of the robotic mower can cause serious or fatal injury.

This robotic mower has a GPS receiver and can also connect to the Internet over a cellular network, allowing the operator to track mowing activity and modify certain settings using the STIHL iMow U.S. mobile and web apps ("iMow App").

Discuss setup and operation of your robotic mower with your authorized STIHL iMow servicing dealer. STIHL recommends having an authorized STIHL iMow servicing dealer set up your robotic mower.

Before the robotic mower can connect to the Internet, the unit must be unlocked by an authorized STIHL iMow dealer. The dealer can also guide you through the registration and activation process.

Do not lend or rent your robotic mower without this instruction manual. Allow only persons who fully understand the information in this manual to set up, operate or maintain the robotic mower. The operator must be familiar with the

robotic mower's controls before starting work. The operator is responsible for accidents or hazards occurring to other people or their property.

For further information, or if you do not understand any of the instructions in this manual, please refer to the iMow App, go to www.stihlusa.com or contact your authorized STIHL iMow servicing dealer.

2 Guide to Using this Manual

2.1 Signal Words

This manual contains safety information that requires your special attention. Such information is introduced with the following symbols and signal words:



DANGER

Indicates a hazardous situation that, if not avoided, will result in death or serious injury.



WARNING

Indicates a hazardous situation that, if not avoided, could result in death or serious injury.

NOTICE

Indicates a risk of property damage, including damage to the machine or its individual components.

2.2 Symbols in Text

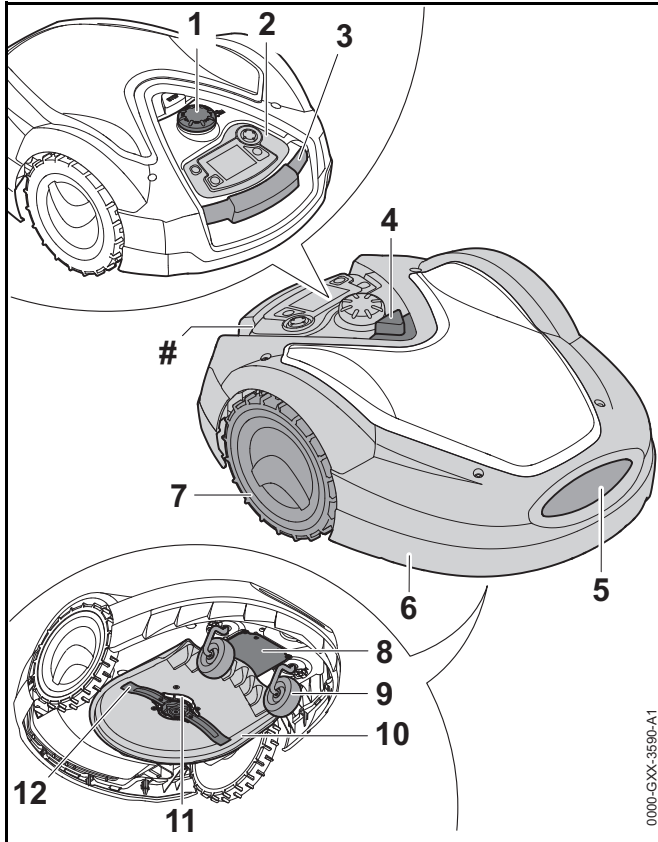
The following symbol is included to assist you with the use of the manual:



Refers to a designated chapter or sub-chapter in this instruction manual.

3 Main Parts

3.1 Robotic Mower



1 Cutting Height Adjustment Knob

For adjusting the height of the mowing blade.

2 Removable Control Panel / Manual Controller

For navigating the mower's menu options and controlling the mower while cutting in manual mode.

3 Carrying Handle

For lifting and transporting the robotic mower.

4 STOP Button

Stops the robotic mower and the mowing blade.

5 Charging Contacts

Electrical contacts in the robotic mower for connecting to the docking station for charging.

6 Hood

Covers the mower's internal parts.

7 Rear Wheels

The mower's drive wheels.

8 Battery Compartment

Compartment for the integrated lithium ion battery.

9 Front Wheels

Guide wheels for the robotic mower.

10 Mower Deck

Underside of the mower where mowing and mulching operations take place.

11 Carrier Plate

For mounting and securing the mowing blade.

12 Mowing Blade

Metal blade for cutting grass.

Integrated GPS Receiver (not illustrated)

Provides location, speed and navigation information for the robotic mower.

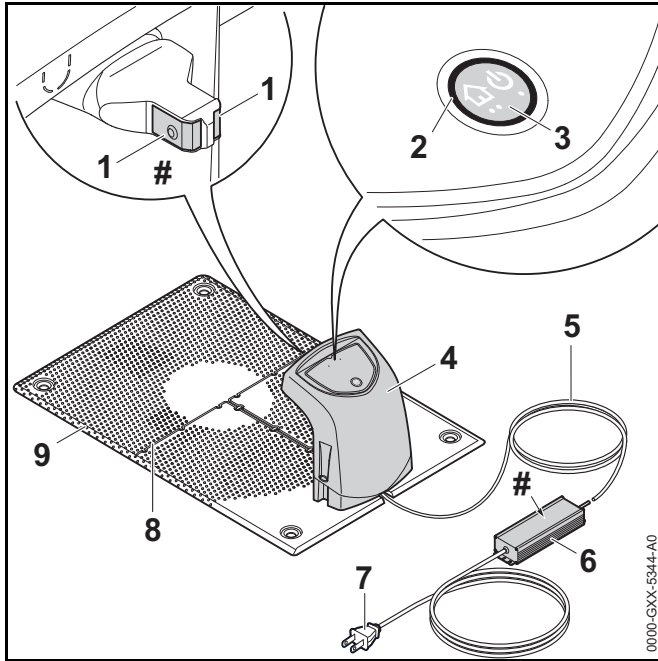
Cellular Module (not illustrated)

Provides an Internet connection.

Rating Plate

Contains electrical information and the product's serial number.

3.2 Docking Station



1 Charging Contacts

Electrical contacts for connecting the docking station to the robotic mower for charging.

2 LED

Indicates the operating status of the docking station and perimeter wire signal.

3 ON/OFF/Home Button

Turns the signal to the perimeter wire on and off.
Commands the robotic mower to return to the docking station when pressed twice within two seconds.

4 Cover

Covers the charging contacts and other electronics of the docking station.

5 Power Supply Cord

Supplies the docking station with electricity when plugged into an electrical outlet.

6 Power Supply

Supplies the docking station and perimeter wire with electricity when plugged into an electrical outlet.

7 Plug

Connects the power supply cord to an electrical outlet.

8 Wire Channels

For securing the perimeter wire in the base plate.

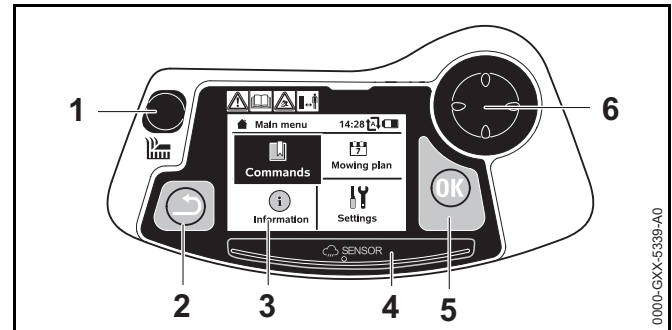
9 Base Plate

Base of the docking station.

Rating Plate

Contains electrical information and the product's serial number.

3.3 Control Panel / Manual Controller



1 Mow Button

Operator presence control that must be depressed when mowing in manual mode.

2 Back Button

For navigating the robotic mower's menus.

3 Graphical Display

Displays the robotic mower's menus and messages.

4 Rain Sensor

Detects rainfall.

5 OK Button

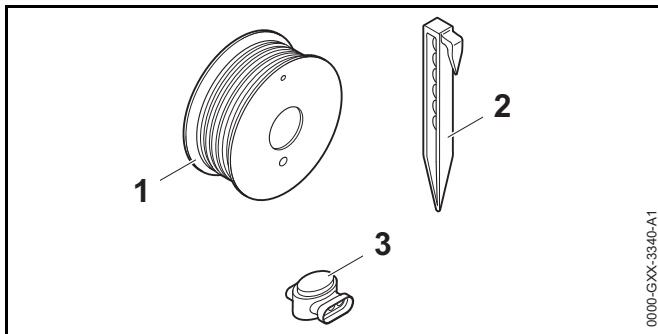
For selecting menu options on the control panel / manual controller.

6 Navigation Pad

For navigating the mower's menu options and controlling the mower while cutting in manual mode.

3.4 Installation Material

STIHL recommends having your robotic mower and the perimeter wire installed by an authorized STIHL iMow servicing dealer.

**1 Perimeter Wire**

Transmits an electrical signal to the robotic mower and defines the mowing area for automatic mowing operation.

2 Wire Stakes

Used to secure the perimeter wire.

3 Wire Connectors

Electrical connectors used to link sections of perimeter wire.

4 Safety Symbols**4.1 Robotic Mower**

The following safety symbols are found on the robotic mower:



To reduce the risk of injury, follow the specified safety precautions.



Read and follow all safety precautions in the instruction manual. Improper use can lead to serious or fatal personal injury or property damage.



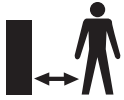
Wear goggles or close-fitting protective glasses with adequate side protection that are impact-rated and marked as complying with ANSI Z87 "+" when setting up or servicing the robotic mower and anytime you are in the mowing area during operation, 5.3.



To reduce the risk of laceration injuries, keep hands, feet and other body parts away from the mowing blade. Never put hands or feet under the mower, particularly during operation. Never attempt to clear clippings or debris from the mowing blade or mowing deck without first switching off the robotic mower and disabling it by pressing and holding the STOP button for five seconds, 5.6.3.



The rotating cutting attachment may throw or fling foreign objects directly or by ricochet. To reduce the risk of personal injury from thrown objects, inspect the mowing area and remove stones, pieces of metal, glass, wire and other objects that could be thrown by the cutting attachment, 5.6.3.



To reduce the risk of personal injury, keep other persons, especially children, and animals away from the mower during operation. Do not operate the mower when children or pets are or may be in the mowing area or vicinity, 5.6.3.



To reduce the risk of personal injury, keep children away from the mower during operation. Do not operate the mower when children are or may be in the mowing area or vicinity, 5.6.3.



To reduce the risk of injury to animals, keep dogs and other pets away from the mower during operation. Do not operate the mower when animals are or may be in the mowing area or vicinity, 5.6.3.



Never stand on, sit on or attempt to ride the robotic mower or allow others to do so. Serious personal injury and damage to the robotic mower could result, 5.6.3.



Never immerse the robotic mower in water or other liquids, 5.6.3.



Always disable the robotic mower by pressing and holding the STOP button for 5 seconds before lifting, transporting, inspecting, cleaning or servicing, 5.6.3.

4.2 Control Panel / Manual Controller

The following safety symbols are found on the control panel / manual controller:



To reduce the risk of injury, follow the specified safety precautions.



Read and follow all safety precautions in the instruction manual. Improper use can lead to serious or fatal personal injury or property damage.



The rotating cutting attachment may throw or fling foreign objects directly or by ricochet. To reduce the risk of personal injury from thrown objects, inspect the mowing area and remove stones, pieces of metal, glass, wire and other objects that could be thrown by the cutting attachment, 5.6.3.



To reduce the risk of personal injury, keep other persons, especially children, and animals, away from the mower during operation. When operating the robotic mower with the manual controller, maintain a sufficient distance from the machine to reduce the risk of personal injury from contact with the mowing blade, 5.6.3.

5 IMPORTANT SAFETY INSTRUCTIONS

5.1 Intended Use

WARNING

- This robotic mower is intended for autonomous, programmable lawn care and for manual lawn mowing. Use for other purposes may increase the risk of personal injury and property damage.
- The robotic mower is intended for cutting grass in yards up to approximately 1 acre (4000 m²).
- The ADO 601 docking station and the HLG-185H-42VUSM power supply are designed for charging the lithium ion battery integrated into the robotic mower and supplying low voltage electrical current to the perimeter wire. Use of the docking station or power supply for any purpose not authorized or intended may result in serious injury or death.
- Improper or unauthorized use of the robotic mower, its integrated battery or the docking station and power supply could result in personal injury or property damage. Use the ADO 601 docking station, the STIHL RMI 632 PC-L robotic mower and its integrated battery only as described in this manual.

5.2 Operator

⚠ WARNING

- Operating the robotic mower in manual mode can be strenuous. The operator must be in good physical condition and mental health. To reduce the risk of personal injury from fatigue and loss of control:
 - Check with your doctor before using the mower in manual mode if you have any health condition that may be aggravated by such work.
 - Do not operate the mower in manual mode while under the influence of any substance (drug, alcohol, or medication, etc.) that might impair vision, balance dexterity of judgment.
 - Be alert. Do not operate the mower in manual mode when you are tired. Take a break if you become tired.
 - Allow only persons who fully understand the information in this manual to set up, operate or maintain the robotic mower. The operator must be familiar with the robotic mower's controls before starting work.
 - Do not permit minors to operate the mower or manage its operation in automatic mode. Local regulations may also restrict the age of the operator.
- According to STIHL's current information, the electric motor of this robotic mower should not interfere with a pacemaker.
 - However, persons with a pacemaker or other implanted medical device should consult their physician and device manufacturer before operating this robotic mower.

5.3 Personal Protective Equipment

⚠ WARNING

- To reduce the risk of personal injury, always wear proper clothing and protective apparel when:

- installing the docking station and setting up the robotic mower for operation;
- installing or repairing the perimeter wire;
- operating the mower in manual mode;
- entering the mowing area or approaching the mower while in operation;
- replacing the mowing blade;
- inspecting or cleaning the robotic mower;

- To reduce the risk of eye injury:



Wear goggles or close-fitting protective glasses with adequate side protection that are impact-rated and marked as complying with ANSI Z87 "+" when setting up the docking station and robotic mower, installing or repairing the perimeter wire, inspecting or cleaning the mower, replacing the mowing blade and any time you are in the mowing area during operation.

- Good footing is very important. To help maintain secure footing and reduce the risk of injury:
 - Always wear substantial footwear with non-slip soles. Do not wear sandals, flip-flops, open-toed or similar footwear.
- To improve your grip and help protect your hands:
 - Always wear heavy-duty, non-slip work gloves made of leather or another wear resistant material when setting up the docking station and robotic mower, installing or repairing the perimeter wire, inspecting

or cleaning the mower, replacing the mowing blade and any other time you are handling the robotic mower.

- To reduce the risk of personal injury:
 - Wear overalls or long pants when approaching the robotic mower while in operation or when operating the mower manually. Do not wear shorts.
 - Secure hair above shoulder level before operating the robotic mower manually, performing any installation, setup, inspection, service, maintenance or cleaning activities, and before approaching the robotic mower while in operation.


5.4 Robotic Mower

WARNING

- If the moving mowing blade contacts you, it will result in serious laceration injuries. To reduce the risk of such injuries:
 - Keep hands, feet and other parts of your body away from the mowing blade.
 - Never touch the moving mowing blade with your hand or any other part of your body.
- To reduce the risk of personal injury to the operator and bystanders:



- Always press and hold the STOP button for 5 seconds to activate the disabling device before assembling, transporting, adjusting, inspecting, cleaning, servicing, maintaining or storing.
- Never lift the robotic mower or reach under the hood to clear clippings or debris, or for any other reason, without first activating the disabling device and confirming that the mowing blade has come to a complete stop.

- Although certain unauthorized attachments may fit STIHL robotic mowers, their use may be extremely dangerous. Only attachments supplied by STIHL or expressly approved by STIHL for use with this specific iMow model are recommended.
 - Use only attachments supplied or expressly approved by STIHL.
 - Never modify this robotic mower or its software in any way.
 - Never attempt to modify or override the robotic mower's controls or safety devices in any way.
 - Never use a robotic mower that has been modified or altered from its original design.
- If the robotic mower is dropped or subjected to similar heavy impacts:
 - Check that it is undamaged, in good condition and functioning properly before continuing work.
 - Check that the controls and safety devices are working properly.
 - Check the display for error messages,  22.1.
 - Never work with a damaged or malfunctioning robotic mower.
 - Never use or charge a robotic mower if the hood or housing is cracked, deformed or excessively hot, if battery fluid is leaking from the battery compartment, or if the battery is otherwise damaged. A damaged battery increases the risk of personal injury and property damage from short circuit, fire or explosion.
 - In case of doubt, have the robotic mower checked by your authorized STIHL iMow servicing dealer before using it.
- If the robotic mower is damaged, not working properly or has been immersed in water or other liquids, its components, including its integrated battery, may no

longer function properly and safety devices may be inoperative. To reduce the risk of personal injury and property damage:

- Take the robotic mower to your authorized STIHL iMow servicing dealer to be checked before further use.
- Genuine STIHL replacement parts are specifically designed to match your robotic mower and meet safety and performance requirements. Use of parts that are not authorized or approved by STIHL may cause serious or fatal injury or property damage.
 - STIHL recommends that only identical STIHL replacement parts be used.

5.5 Integrated Battery

WARNING

- Use of an unauthorized charging device can damage the lithium ion battery inside the robotic mower and result in fire, explosion and personal injury and property damage.
 - Charge the robotic mower only with a genuine STIHL ADO 601 docking station and HLG-185H-42VUSM power supply.
- The robotic mower's integrated battery contains safety features and devices which, if damaged, may allow it to generate heat, rupture, leak, ignite or explode.
 - Be alert for signs that the battery may be damaged: never use or charge a robotic mower if the hood or housing is cracked, deformed or excessively hot, if battery fluid is leaking from the battery compartment, or if the battery is otherwise damaged. A damaged battery increases the risk of personal injury and property damage from short circuit, fire or explosion.
 - The battery is integrated into the robotic mower and should not be removed by the operator. Have the integrated battery removed by an authorized STIHL iMow servicing dealer when the battery is depleted or the mower reaches the end of its useful life. Never attempt to remove the battery or open or disassemble the robotic mower's hood for any reason.

- Never subject the robotic mower to heavy impacts or attempt to crush, drop or otherwise damage it.



- Never heat the robotic mower above 212 °F (100 °C) or place it on or near fires, stoves or other high-temperature locations.
- Never expose the robotic mower to microwaves or high pressures.
- Never insert foreign objects into the robotic mower's charging socket or other openings.

- High temperatures may cause the robotic mower's integrated battery to generate heat, rupture, leak, ignite or explode, resulting in severe or fatal personal injury and property damage. Exposure to temperatures outside the recommended temperature range may also damage the battery and reduce its useful life.



- Use the robotic mower only within an ambient temperature range of 41 °F to 104 °F (5 °C to 40 °C).
- Store the robotic mower only within an ambient temperature range of 32 °F to 122 °F (0 °C to 50 °C).
- Never store the robotic mower inside a vehicle in hot weather.
- To reduce the risk of personal injury and property damage in the event the robotic mower emits smoke, an unusual smell or feels unusually hot while using, charging or storing:
 - Immediately discontinue using or charging the robotic mower. Contact the authorities in the event of fire or explosion.
- To reduce the risk of electric shock:



- Never immerse the robotic mower in water or other liquids.

- Do not attempt to repair, open or disassemble the robotic mower. There are no user-serviceable parts inside.
- If the integrated battery is damaged, battery fluid can leak from the robotic mower. Leaking battery fluid can cause skin and eye irritation or chemical burns.
 - Avoid contact with skin and eyes.
 - Use an inert absorbent such as sand on spilled fluids or liquids.
 - In the event of accidental contact with battery fluids or liquids, immediately rinse the contact area thoroughly with mild soap and water.
 - If battery fluids or liquids get into your eye(s): Do not rub. Rinse water over the open eye(s) for at least 15 minutes and seek medical attention.
- A battery fire can be dangerous. To reduce the risk of severe personal injury and property damage in the event of fire:
 - Evacuate the area. Fire can spread rapidly. Stay clear of any vapors generated and maintain a safe distance.
 - Contact the fire department.
 - Although water can be used to put out a battery fire, use of a multi-purpose, dry chemical fire extinguisher is preferable.
 - Consult the fire department regarding proper disposal of the burned battery.

5.6 Using the Robotic Mower

5.6.1 Before Operation

WARNING

- Misuse or unauthorized use may result in personal injury and property damage.
 - Use the robotic mower only as described in this instruction manual.
- Using a robotic mower that is damaged, improperly adjusted or maintained, or not completely and securely assembled can lead to a malfunction and increase the risk of serious personal injury or death.
 - Never operate a robotic mower that is damaged, improperly maintained or not completely and properly assembled.
 - Always check your robotic mower for proper condition and operation before starting work.
 - Never attempt to modify or override the controls or safety devices in any way.
 - If your robotic mower or any part is damaged or does not function properly, take it to your authorized STIHL iMow servicing dealer. Do not use the robotic mower until the problem has been corrected.
- To help reduce the risk of serious personal injury or death from unintentional starting:



- Always press and hold the STOP button for 5 seconds to activate the disabling device before assembling, transporting, adjusting, inspecting, cleaning, servicing, maintaining or storing the robotic mower.

5.6.2 Working Conditions

⚠ WARNING

- Sparks generated from operation of the robotic mower may be capable of igniting combustible gases, liquids, vapors, dusts or other combustible materials and substances. To reduce the risk of fire and explosion:
 - Never operate the robotic mower in a location where combustible gases, liquids, vapors, dusts or other combustible materials and substances are present.
 - Read and follow recommendations issued by government authorities (e.g., OSHA) for identifying and avoiding the hazards of combustible gases, liquids, vapors, dusts or other combustible materials and substances.
- If a rotating metal blade strikes a rock or other hard object, sparks may be created, which can ignite flammable materials under certain circumstances. Flammable materials can include dry vegetation and brush, particularly when weather conditions are hot and dry.
 - When there is a risk of fire or wildfire, do not use the robotic mower around flammable materials or around dry vegetation or brush.
 - Contact your local fire authorities or the U.S. Forest Service if you have any question about whether vegetation and weather conditions are suitable for the use of a metal blade.
- Use of this robotic mower can generate dust and other substances containing chemicals known to cause respiratory problems, cancer, birth defects and other reproductive harm.
 - Consult governmental agencies such as EPA, OSHA, CARB and NIOSH and other authoritative sources on hazardous materials if you are unfamiliar with the risks associated with the particular substances you are cutting or with which you are working.
- Inhalation of certain dusts, especially organic dusts such as mold or pollen, can cause susceptible persons to have an allergic or asthmatic reaction. Substantial or repeated

inhalation of dust or other airborne contaminants, especially those with a smaller particle size, may cause respiratory or other illnesses.

- Control dust at the source where possible.
- To the extent possible, operate the robotic mower so that the wind or operating process directs any dust, mist or other particulate matter raised by the robotic mower away from the operator.
- When respirable dust or other particulate matter cannot be kept at or near background levels, always wear a respirator that is approved by NIOSH and rated for worksite-specific conditions. Follow the recommendations of governmental authorities (e.g., OSHA/NIOSH) and occupational and trade associations.

- If the vegetation being cut or the surrounding ground is coated with a chemical substance, such as a pesticide, fertilizer or herbicide:
 - Read and follow the instructions and warnings that accompanied the substance coating the vegetation or surrounding ground.

5.6.3 Operating Instructions

⚠ WARNING

- You will be able to start the robotic mower or change its mowing plan through the iMow App. To reduce the risk of personal injury:
 - Keep bystanders, especially children, and pets out of the mowing area during operation.
 - Do not operate the mower when children or pets are or may be in the mowing area or vicinity.

- In the event of an emergency:
 - Push and hold the STOP button for 5 seconds to stop the mower and its cutting attachment. The display shows the message "Disab. device. Unlock using the indicated key combination."
- The mowing blade continues to rotate for a short period after the motor is switched off. This is known as the "flywheel effect." To reduce the risk of serious personal injury from contact with the cutting attachment:
 - Activate the disabling device and wait for the mowing blade to stop before lifting or carrying the mower. Never attempt to lift or tilt the robotic mower while it is running.
- The rotating mowing blade may throw or fling foreign objects directly or by ricochet. Objects that are thrown or flung, including broken mowing blades, may result in serious or fatal injury to the operator or bystanders. To reduce the risk of severe personal injury:



- Inspect the mowing area. Remove stones, pieces of metal, glass, wire or other objects that could be thrown or flung by the cutting attachment, damage the cutting attachment or cause damage to property (e.g., parked vehicles, windows).
- Remove objects from the mowing area such as toys, balls, lawn furniture, landscape ornaments, flower pots, garden hoses, lawn equipment and anything else that could impede the proper operation of the robotic mower or become entangled in its mowing blade.



- Keep bystanders, especially children, and pets away from the mower during operation. Any person who enters the mowing area during operation of the mower must wear proper eye protection and proper protective equipment as specified in this instruction manual.
 - Never allow the robotic mower to operate if you know that animals or persons are or may be in the mowing area.
 - Never allow children or anyone else to ride on, approach or play with the robotic mower. Keep children and other bystanders out of the mowing area while the mower is in operation.
- When the red STOP button on top of the robotic mower is pressed, operation of the mower will stop and the mowing blade will come to a stop after a few moments. The message "STOP button pressed" will appear in the display. To reduce the risk of injury from contact with the mowing blade, always press the STOP button:
 - Before changing settings in the menu.
 - Before setting up a mowing plan or otherwise programming the robotic mower.
 - Before removing the control panel / manual controller.
 - Before adjusting the cutting height.
 - Press and hold the STOP button for 5 seconds to activate the disabling device:
 - Before lifting, carrying or transporting the robotic mower.
 - Before removing blockages near the mower deck or mowing blade.
 - Before mounting, removing, inspecting or cleaning the mowing blade.
 - Before reaching under the mower for any reason.
 - Before checking or cleaning the robotic mower.

- Stop and inspect the robotic mower for damage if it hits a foreign object or exhibits unusual operating behavior, such as abnormal vibration. After disabling the robotic mower, inspect the cutting assembly (mowing blade, blade shaft and blade mount). If the unit continues to function abnormally, take it to an authorized STIHL iMow servicing dealer for service before restarting and allowing the robotic mower to operate.
- To reduce the risk of severe personal injuries from unintentional starting:



- Never touch the mowing blade with your hands, feet or any other part of your body without first de-activating the machine. Press and hold the STOP button for 5 seconds and confirm that the mowing blade has stopped.
- A damaged or loose mowing blade may vibrate, crack, break or come off the robotic mower, which may result in serious or fatal injury.
 - Make sure the mowing blade is undamaged and properly tightened before starting work.
 - If the mowing blade loosens after being properly tightened, stop work immediately and have the robotic mower repaired by your authorized STIHL iMow servicing dealer.
 - Never use a robotic mower with a loose or damaged mowing blade.
- To reduce the risk of serious or fatal laceration injuries to the operator or bystanders from loss of control, keep proper footing and balance at all times when operating the mower in manual mode:
 - Never operate the mower in manual mode when the grass is damp or wet.
 - Operate your robotic mower manually only under good visibility during favorable daylight conditions.
 - Always hold the control panel / manual controller firmly with both hands. Never attempt to operate control panel / manual controller with one hand.
 - Start the robotic mower on a flat surface. Do not switch on the robotic mower in high grass.
- Always keep the robotic mower in front of you during operation. Remain a sufficient distance behind the mower at all times to reduce the risk of personal injury from contact with the mowing blade and thrown objects.
- Take special care in overgrown terrain and always watch for hidden obstacles such as lawn sprinkler systems, posts, water valves, foundations, electrical wires, rocks, stumps, animal holes, depressions or ditches, etc. to avoid stumbling.
- Never steer the robotic mower into obstacles intentionally. The impact sensor is disabled during manual mowing.
- Do not mow near drop offs, ditches or embankments. You could lose your footing and balance.
- Be extremely cautious when working on slopes or uneven ground. Do not operate the robotic mower on excessively steep slopes. Slopes are a major factor related to slip and fall accidents, which in turn can result in severe injury.
- Mow parallel to the slope, never up or down. Take particular care when changing direction on slopes.
- Do not overload your robotic mower during operation with very tall or thick grass to a point where the motor slows down. If the motor sounds distressed or begins to slow due to the height of the grass or amount of grass being cut, raise the mowing blade or slow down.

6 Docking Station and Power Supply Safety

6.1 Warnings and Instructions

▲ WARNING

- To reduce the risk of fire, electric shock and other personal injury or property damage:
 - Read and follow all cautionary markings on the docking station, power supply and robotic mower and all instructions in this manual before using the docking station.
 - Use the ADO 601 docking station and HLG-185H-42VUSM power supply only for charging the STIHL RMI 632 PC-L robotic mower. Using the docking station or power supply for other purposes is prohibited and may lead to fire, explosion or electric shock, resulting in serious or fatal personal injury and property damage.
 - Never use a damaged or improperly functioning docking station or power supply.
 - Never use or charge a robotic mower if the hood or housing is cracked, deformed or excessively hot, if battery fluid is leaking from the battery compartment, or if the battery is otherwise damaged. A damaged battery increases the risk of personal injury and property damage from short circuit, fire or explosion.
 - Connect the power supply cord only to a properly grounded and covered Class A Ground Fault Circuit Interruptor (GFCI) receptacle that has an enclosure that is weatherproof with an attachment plug cap inserted or removed. Do not use with receptacles that are weatherproof only when the receptacle is covered (attachment plug cap not inserted and receptacle cover closed).
 - Never plug the docking station into a power strip or an extension cord.
- Do not operate a docking station or power supply that has received a sharp or heavy blow, has been dropped or is otherwise damaged or not functioning properly in any way.
- Do not attempt to repair, open or disassemble the docking station or power supply. There are no user-serviceable parts inside.
- The docking station and power supply heat up during the charging process. To reduce the risk of fire:
 - Use the docking station and power supply only within an ambient temperature range of 32 °F to 122 °F (0 °C to 50 °C).
 - Do not operate the docking station on a combustible surface (e.g., paper, cardboard, textiles) or in a combustible environment.
 - Allow the docking station and power supply to cool down normally. Do not cover them.
- The docking station can produce sparks which may ignite combustible gases, liquids, vapors, dusts or other combustible materials. To reduce the risk of fire and explosion:
 - Do not operate in a location where combustible gases, liquids, vapors, dusts or other combustible materials are present.
- Using a damaged power supply cord or plug may result in fire, electric shock and other serious personal injury or property damage. To reduce these risks:
 - Check the power supply cord and plug before use and regularly thereafter for damage. If damaged, immediately disconnect from the electrical outlet.
 - Unplug the power supply from the electrical outlet when the docking station is not in use for charging or mowing operations.
 - Never jerk the power supply cord to disconnect it from the electrical outlet. To unplug, grasp the plug, not the power supply cord.
 - Do not use the power supply cord for carrying or hanging up the power supply.



- Make sure the power supply cord is located or marked so that it will not be stepped on, tripped over, come in contact with sharp objects or moving parts, or otherwise be subjected to damage or stress.
- In case of fire, or if the docking station or power supply emits smoke, an unusual smell, feels hot or appears abnormal in any other way:
 - Immediately disconnect the power supply from the outlet and prepare to contact the authorities in the event of fire or explosion.
 - Have the docking station and power supply inspected and repaired by an authorized STIHL iMow servicing dealer before use.

⚠ WARNING

- To reduce the risk of fire, electric shock and other personal injury or property damage:
 - Insert the power supply only into a properly grounded and covered Class A GFCI receptacle that has an enclosure that is weatherproof with an attachment plug cap inserted or removed. Do not use with receptacles that are weatherproof only when the receptacle is covered (attachment plug cap not inserted and receptacle cover closed.)
 - Mount the power supply unit at a height greater than 1 foot (0.3 m) from the ground surface.
 - Never plug the power supply into a power strip or extension cord.
- To reduce the risk of personal injury or property damage:
 - Return the robotic mower to the docking station and disconnect the power supply from the power receptacle if there is a threat of lightning strikes in the vicinity.

⚠ DANGER

- Using a damaged power supply cord or plug may result in fire, electric shock and other personal injury or property damage. To reduce the risk of electrocution:



- Check the power supply cord and plug regularly for damage. If they become damaged, immediately disconnect from the electrical outlet. Never use a damaged power supply cord or plug.
- Do not abrade, crush, jerk, or otherwise abuse or misuse the power supply cord or plug. Protect it from heat, oil and sharp edges.
- If the power supply cord or plug becomes damaged, replace the power supply.
- Unplug the power supply cord when the docking station is not in use.
- Never yank or jerk the power supply cord to disconnect. To unplug, grasp the plug, not the power supply cord.
- Make sure the power supply cord is positioned and secured or marked so that it will not be stepped on, tripped over, come in contact with sharp objects, moving parts, or otherwise be subjected to damage or stress.

7 Maintenance, Repair and Storage

7.1 Warnings and Instructions

⚠ WARNING

- There are no user-authorized repairs for the robotic mower, docking station or power supply. To reduce the risk of fire, electric shock or other personal injury and property damage:
 - Users may carry out only the cleaning and maintenance operations described in this manual.
 - Strictly follow the cleaning and maintenance instructions in the appropriate sections of this instruction manual.

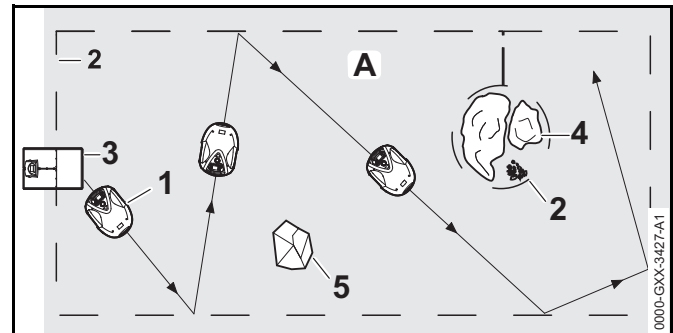
- STIHL recommends that all repair work be performed by authorized STIHL iMow servicing dealers.
- Maintain and replace warning and instruction labels as necessary.
- Unintentional starting may result in personal injury or property damage. To reduce the risk of personal injury and property damage from unintentional starting:
 - Always press and hold the STOP button for 5 seconds to activate the disabling device before assembling, transporting, adjusting, inspecting, cleaning, servicing, maintaining or storing the robotic mower.
- The mowing blade is the only user-serviceable part on the robotic mower.
 - Wear heavy-duty, non-slip work gloves made of leather or another wear resistant material when handling the mowing blade.
 - Replace the mowing blade when it becomes worn or damaged.
 - Tighten all nuts, bolts and screws after replacing the mowing blade.
- Use of parts that are not authorized or approved by STIHL may cause serious or fatal injury or property damage.
 - STIHL recommends that only authorized STIHL replacement parts be used for repair or maintenance.
- To reduce the risk of electric shock:
 - Unplug the power supply from the electrical outlet before inspecting the docking station or perimeter wire.
 - Regularly check the docking station and ensure that the insulation of the power supply cord and plug are in good condition and show no signs of aging (brittleness), wear or damage. Check the charging contacts for signs of corrosion or damage that may lead to short circuit during charging.



- Replace the power supply if its power supply cord or plug is damaged.
- Improper storage can result in unauthorized use, damage to the robotic mower, its integrated battery and docking station, and an increased risk of fire, electric shock and other personal injury or property damage.
 - Press and hold the STOP button for 5 seconds to activate the disabling device.
 - Allow the robotic mower to cool down for at least 5 minutes before storing.
 - Before storing, always unplug the docking station from the electrical outlet.
 - Store the robotic mower and docking station indoors in a dry, secure place that cannot be accessed by children or other unauthorized users.
 - Store the robotic mower only within an ambient temperature range of 32 °F to 122 °F (0 °C to 50 °C).

SAVE THESE INSTRUCTIONS

8 Operating Principle



This iMow (1) is a mulching mower, designed for autonomous, programmable lawn care. It mows the lawn in randomly chosen paths. During mulching, the grass

clippings are further shredded in the mowing deck after cutting. They then fall back into the turf, where they decompose.

In order for the robotic mower to detect the borders of the mowing area (A), a perimeter wire (2) must be laid around that area. A low-voltage electrical signal generated by the docking station (3) flows through this perimeter wire.

Solid obstacles of sufficient size and weight (5) in the mowing area are detected by the robotic mower's impact sensor. Obstacles and areas that the robotic mower must avoid (4) should be separated from the mowing area using the perimeter wire.


9 Key Features

9.1 Key Features

WARNING


The robotic mower is equipped with several devices to help reduce the risk of personal injury or property damage during use. If a safety device has a malfunction, do not operate the robotic mower and take it to an authorized STIHL iMow servicing dealer to be repaired.

1. STOP button

If you push the STOP button, the mower and its mowing blade will stop and the willdisplay show the message "STOP button pressed." The robotic mower cannot be operated while this message is active,  22.1.


If you want to resume automatic mowing, the robotic mower will ask whether automatic operation is to be continued. To continue automatic operation:



- ▶ Confirm the message "STOP button pressed" by pressing the OK button.
- ▶ Select "Yes" and press the OK button.
The robotic mower resumes automatic mowing in accordance with the mowing plan.

- ▶ Select "No" and press the OK button to have the robotic mower remain stationary in the mowing area and switch off automatic mowing,  14.3.

2. Disabling device



To activate the disabling device, press and hold the STOP button for 5 seconds. The mower and its mowing blade stop and the display shows the message "Disab. device. Unlock using the indicated key combination." The robotic mower cannot be operated while this message is active,  22.1.

- ▶ To activate the disabling device in the "Commands" menu, select "Lock iMow" and confirm by pressing the OK button,  14.3.
- ▶ To activate the disabling device in the "Settings" menu, open the "Safety" submenu, select "Lock iMow" and confirm by pressing the OK button,  15.4.

To deactivate the disabling device:

- ▶ Wake up the robotic mower, if required, by pressing any button.
- ▶ Press the Mow button and the OK button in the sequence illustrated on the display.
Once the disabling device is deactivated, the robotic mower can be operated again.

3. Two-hand operation



During manual mowing, you can only activate the mowing blade by pressing the OK button and the Mow button at the same time.




After the mowing blade is activated, the OK button can be released, but you must continue to hold down the Mow button while working in manual mode.

4. Impact sensor

The hood is designed to function as an impact sensor.

During automatic operation, the robotic mower stops if the hood contacts a solid obstacle taller than 3.9 in. (10 cm). The robotic mower then turns and continues automatic mowing in another direction. If the impact sensor is triggered too frequently, the mowing blade will stop rotating.

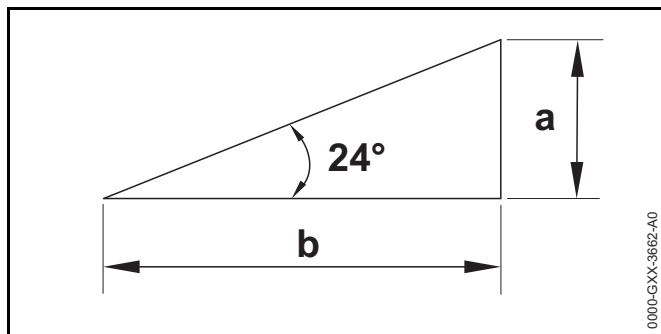
NOTICE

The impact sensor may not detect certain obstacles, such as small flower pots or other lighter objects, which can be knocked over or damaged. STIHL recommends removing obstacles or blocking them off by creating restricted areas through the placement of the perimeter wire,  11.6.

5. Lifting protection

If you attempt to lift the robotic mower by the hood or at the carrying handle during operation, its lift sensor will be activated and will stop the mowing blade within a short period. Nevertheless, do not attempt to lift or reach under the robotic mower for any reason without first activating the disabling device and ensuring that the mowing blade has stopped.

6. Tilt sensor



If the robotic mower exceeds the permissible incline of more than 24° (45 %), the robotic mower will turn and continue mowing in a different direction. An incline of 24° corresponds to a vertical height increase of $a = 17.7$ in. (45 cm) for $b = 39.4$ in. (100 cm) horizontal distance. Exclude such inclines from the mowing area and trim the excluded area with a suitable line trimmer or other tool.



In the event of a rollover, the wheel drive stops and the mowing blade will stop within a short period.

7. Illuminated display

The display is backlit during operation to help you track the robotic mower in darkness.



8. Anti-theft alarm

When the anti-theft feature is activated:

- An alarm sounds when the robotic mower is lifted unless the PIN code is entered within one minute,  15.4.
- If you replace the docking station or robotic mower after completing the initial setup, you will need to link the robotic mower and docking station before use,  10.6.

9. GPS protection

For theft detection, STIHL recommends activating the GPS protection feature. When GPS protection is activated:



- The registered owner of the robotic mower will be notified through the iMow App if the unit is carried more than 1640 ft. (500 m) away from the perimeter of the established mowing area,  15.4.
- When low, medium or high security levels are set, the robotic mower can be operated outside the established mowing area only after the security PIN code is entered,  15.4.

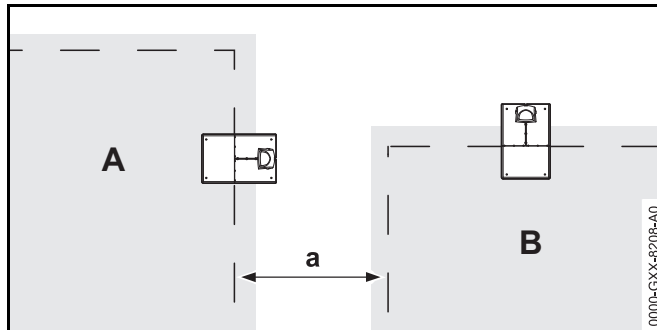
10 Installing the Robotic Mower

10.1 Preparing the Lawn and the Robotic Mower for Operation

To prepare the lawn for installation of the perimeter wire:









- ▶ Mow the lawn using a conventional lawn mower. An ideal grass height is 2.4 in. (6 cm) or less.
- ▶ If the surface is hard and dry, water the mowing area lightly in order to make it easier to drive in the perimeter wire stakes.

- ▶ STIHL recommends that you install the perimeter wire at least 13 in. (33 cm) from obstacles or the outer boundary of your yard,  11. This will make continuous operation of your robotic mower more likely. You may reduce unmowed areas by installing the perimeter wire closer than 13 in. (33 cm) to obstacles, but the successful installation will depend on the particular characteristics of your yard,  11.15.



- ▶ Where more than one mowing area has been set up, keep a minimum distance of at least 3.3 ft (1 m) between the perimeter wires of the two areas of neighbor A and neighbor B.

To prepare the robotic mower for operation, follow the built-in installation assistant, which guides you through the initial installation of the robotic mower:

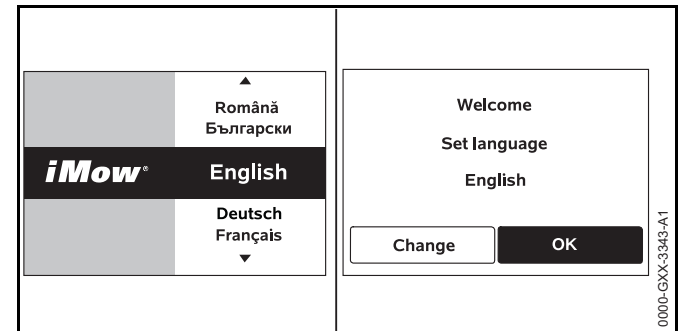
- ▶ Set the time and the date on the robotic mower,  10.2.
- ▶ Install the docking station,  10.3.
- ▶ Install the perimeter wire,  10.4.
- ▶ Connect the perimeter wire to the docking station,  10.5.
- ▶ Link the robotic mower and the docking station,  10.6.
- ▶ Check the installation,  10.7.
- ▶ Program the robotic mower and create an automatic mowing plan,  10.8.
- ▶ Complete the initial installation and begin mowing,  10.9.

Consult an authorized STIHL iMow servicing dealer for further information on installing the perimeter wire and setting up the robotic mower. STIHL recommends having an authorized STIHL iMow servicing dealer set up your robotic mower.

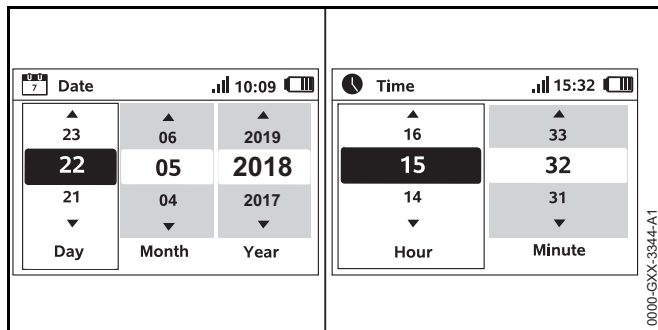
10.2 Setting the Language, Date and Time

Always set the correct date and time to ensure an accurate mowing plan and to prevent automatic mowing at unwanted times.

- ▶ During the initial installation, press any button on the control panel / manual controller to activate the installation assistant.



- ▶ Select the desired language and press the OK button.
- ▶ Confirm your language selection by pressing the OK button or select "Change" to repeat the language selection.
- ▶ If prompted, enter the 9-digit serial number of the robotic mower found on the rating plate behind the control panel / manual controller.



- ▶ Set the current date using the navigation pad and confirm it by pressing the OK button.
- ▶ Set the current time using the navigation pad and confirm it by pressing the OK button.

10.3 Installing the Docking Station

⚠ WARNING

To reduce the risk of injury during installation and operation, read and follow the docking station safety precautions and instructions in this manual, 6. To reduce the risk of eye injury, always wear close-fitting protective eyewear when installing the docking station and perimeter wire, 5.3.

⚠ WARNING

To reduce the risk of fire and electric shock, install the docking station's power supply at least one foot off the ground and ensure that there is no risk that it may be immersed in water or other liquids. Do not place the power supply on the ground or at ground level. Always install the power supply on a stable surface.

⚠ WARNING

Since the docking station and power supply heat up during the charging process, do not operate the docking station on a combustible surface or in a location where combustible gases, liquids, vapors, dusts or other materials and substances are present, 6.

⚠ WARNING

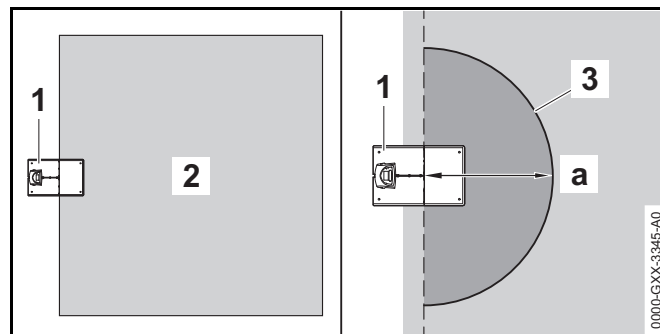
To reduce the risk of fire and electric shock, connect the docking station only to a covered Class A GFCI receptacle that matches the voltage and electrical frequency stated on the power supply. It must have an enclosure that makes it weatherproof both when the plug cap is inserted and when it is removed. Ensure that the docking station is located in sufficient proximity to reach a covered, weatherproof Class A GFCI receptacle with the 33 ft. (10 m) power supply cord. Do not use an extension cord. Use of extension cords are not authorized and increase the risk of electric shock and fire. Always ensure that the power supply cord is out of the cutting path of the robotic mower.

- ▶ Depending on your lawn, you may install the docking station partly within the mowing area (internal docking station) or outside the mowing area (external docking station). Review the installation examples provided in this instruction manual, 26.

NOTICE

An invisible dog fence or other in-ground wiring will interfere with the operation of your robotic mower. Investigate all potential sources of electrical interference and discuss these with your STIHL iMow servicing dealer before starting installation.

To install the docking station within the mowing area (Internal Docking Station):

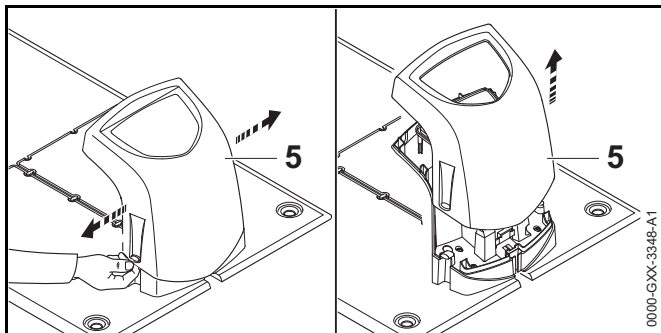


- ▶ Select an area free of magnetic interference. For example, never install over a metal grate or near an electrical motor, such as a swimming pool pump.
- ▶ Ensure that the docking station is located in sufficient proximity to reach a covered, weatherproof Class A GFCI receptacle with the 33 ft. (10 m) power supply cord. Do not use an extension cord.
- ▶ The ground selected for the docking station should be flat and level. The base plate should not have an incline of more than $d = 3.2$ in. (8 cm) or a downward slope of more than $e = 0.8$ in. (2 cm).
- ▶ Secure the docking station (1) in position at the chosen location using four pegs (4). Make sure the base plate fully contacts the ground at all four corners.

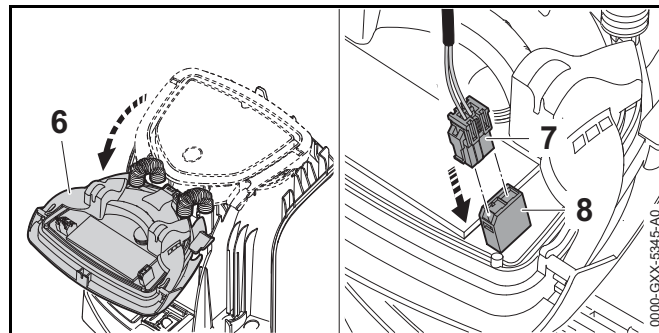
To connect the power supply to the docking station:

⚠ WARNING

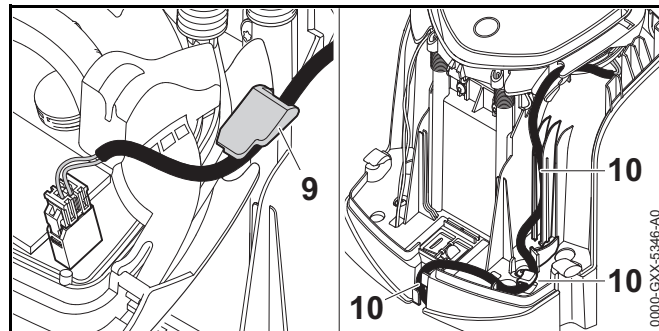
To reduce the risk of electric shock, make sure the power supply is not plugged into the electrical socket when handling the connector and inserting it into the docking station. Always unplug the power supply from the electrical socket before removing the cover of the docking station.



- ▶ Remove the docking station cover (5) by lifting it over the tabs on each side.



- ▶ Fold the panel (6) forward and hold it in the open position.
- ▶ Insert the connector (7) to the left port (8) on the circuit board of the panel as illustrated.

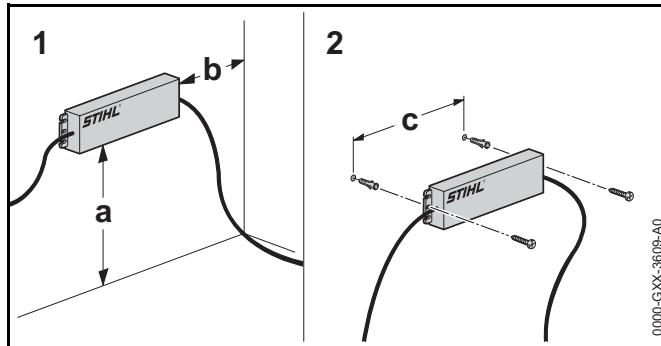


- ▶ Guide the power supply cord through the strain relief (9), through the cable duct (10) and out the rear of the docking station.

NOTICE

Make sure the connector and port on the circuit board are clean before connecting them.

The power supply is rated for outdoor use. For longer service life, STIHL recommends protecting the power supply from direct sunlight and damp or wet conditions.

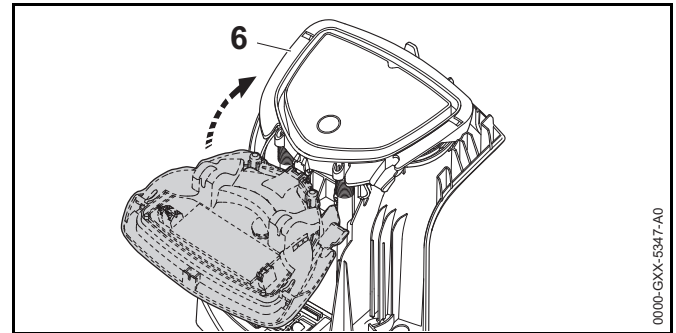
To mount the power supply:

- ▶ Install the power supply outside the mowing area at least one foot above the ground and never at ground level or in any location where it could be immersed in water or other liquids.
- ▶ Use appropriate screw-in wall anchors or other similar mounting devices if an appropriate wall stud is not available.
- ▶ Align the power supply as shown above. Mount to a wall with the following dimensions:
 - a = minimum 1 ft. (30 cm)
 - b = minimum 3.9 in. (10 cm)
 - c = 9.2 in. (233 mm)

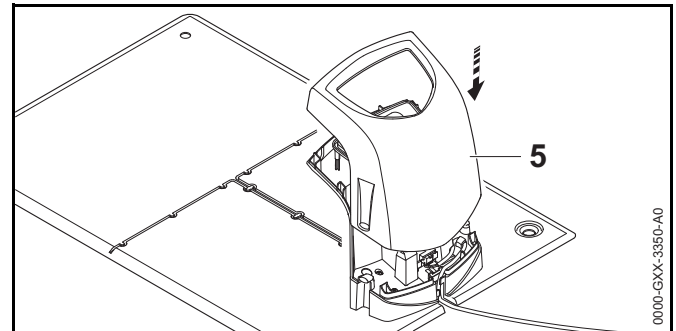
NOTICE

When mounting, ensure that no electrical cables, pipes or other service lines run in the wall behind the power supply.

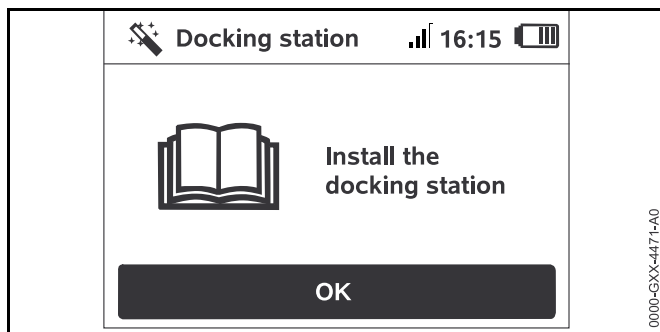
- ▶ Route the power supply cord outside the mowing area, out of working range of the mowing blade, and secure it to the ground or route it through a cable duct.
- ▶ Direct the power supply cord away from the docking station in order to avoid electrical interference with the perimeter wire signal. Make sure that it will not be in the cutting path of the robotic mower.



- ▶ Close the panel (6). Take care not to pinch the power supply cord or the perimeter wire.



- ▶ Re-attach the cover (5). Take care not to pinch the power supply cord or the perimeter wire.
- ▶ Connect the docking station only to a covered Class A GFCI receptacle that matches the voltage and electrical frequency stated on the power supply. It must have an enclosure that makes it weatherproof both when the plug cap is inserted and when it is removed. The LED on the docking station will flash red rapidly until the perimeter wire is installed and properly connected to the docking station.



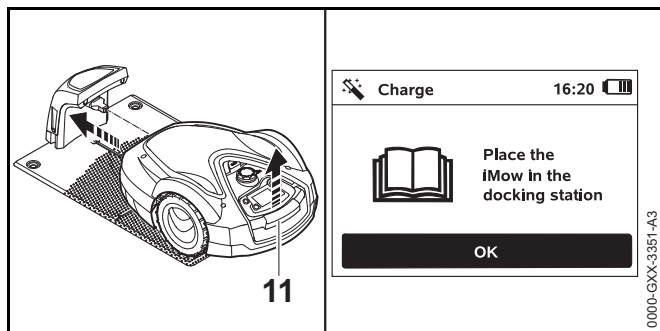
- ▶ Press the OK button on the control panel / manual controller.

If an external docking station has been installed, STIHL recommends defining at least one "starting point" outside the corridor to the docking station after initial installation is complete. Starting points are explained later in this manual, 15.6.

NOTICE

A canopy top is available to protect the docking station from the elements. Exposure to direct sunlight can lead to increased temperatures inside the machine and battery compartment, which can increase battery charging times and reduce battery life.

To charge the robotic mower:



- ▶ Lift the robotic mower slightly by the carrying handle (11) to relieve the weight on the drive wheels.

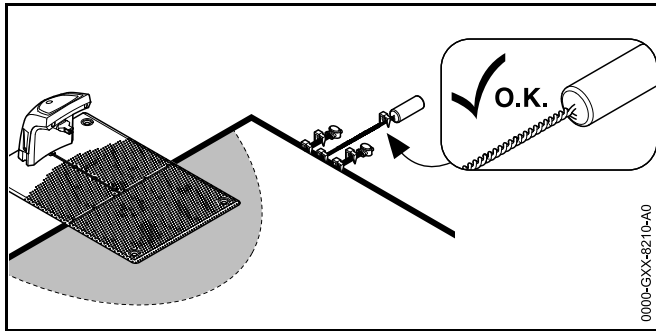
- ▶ Push the robotic mower, resting on its front wheels, into the docking station.
The LED on the docking station flashes slowly after docking.
- ▶ Press the OK button on the robotic mower's control panel / manual controller.
If the battery is discharged, a plug symbol will appear at the top right corner of the display after docking. The battery will charge while the perimeter wire is being installed.

10.4 Installing the Perimeter Wire

WARNING

To reduce the risk of injury to bystanders and unauthorized users, secure the perimeter wire in the ground with the wire stakes. Ensure that the perimeter wire and stakes are buried or properly secured low enough to the ground that they will not get caught in the robotic mower's mowing blade or present a tripping hazard. To reduce the risk of eye injury, always wear close-fitting protective eyewear when installing the docking station and perimeter wire, 5.3.

- ▶ Before installing the perimeter wire, plan the wire routing in detail. In particular, observe the wire clearances and install restricted areas, reserve wire, linking sections, secondary areas and corridors during wire routing. Before starting installation, read the entire chapter on routing the perimeter wire, 11.
- ▶ Install the perimeter wire in a continuous loop around the entire mowing area with a maximum length of 1640 ft. (500 m).



- If you install the perimeter wire around areas smaller than 120 square yards (100 m²), or if the total length of the perimeter wire is less than 575 ft. (175 m), the STIHL Small Area Module AKM 100 (special accessory) must also be installed. For more information, contact your authorized STIHL iMow servicing dealer.

STIHL recommends making a sketch of the mowing area that includes the following:

- The contour of the mowing area including important obstacles, borders and any restricted areas which the robotic mower must not mow, 26.
- The location and position of the docking station, 10.3.
- The location of the perimeter wire and any wire connectors you have installed, 11.

NOTICE

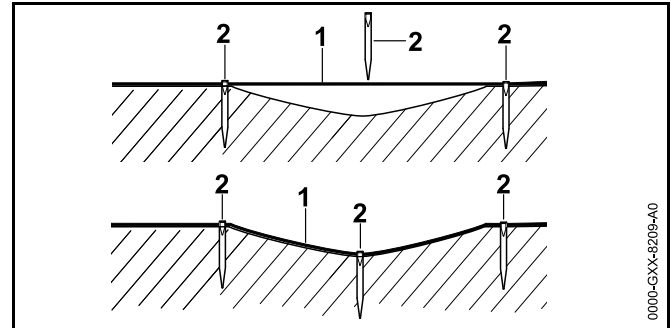
Use only perimeter wire and wire stakes authorized by STIHL.

NOTICE

The maximum distance between the robotic mower and any perimeter wire must not be more than 115 ft. (35 m), since otherwise the wire signal is no longer recognizable.

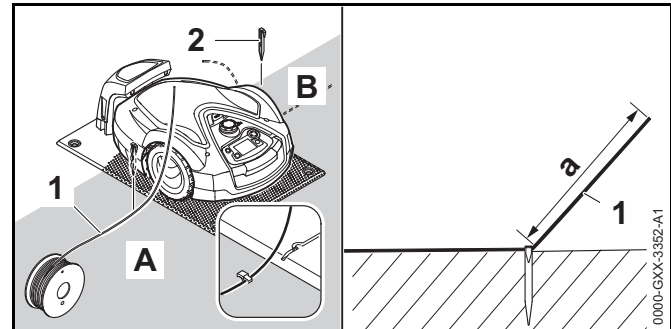
NOTICE

Especially when installing with a wire laying machine, make sure that the perimeter wire runs loosely from the spool. Avoid pulling on the perimeter wire. Tensile stress can lead to wire breaks.

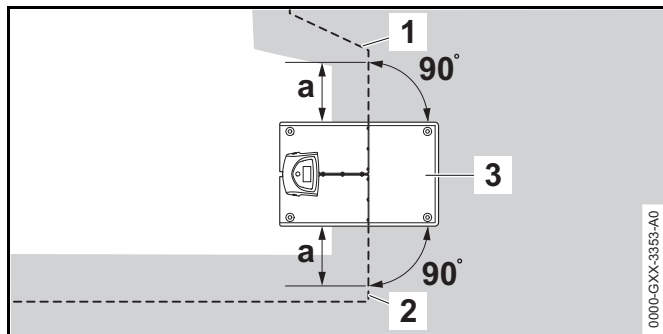


The perimeter wire (1) is installed on the ground and fixed in place with wire stakes (2) every 3.3 ft. (1 m). Stakes may need to be closer together if the ground is uneven. This prevents the wire from being cut by the mower blade.

To install the perimeter wire around an internal docking station:

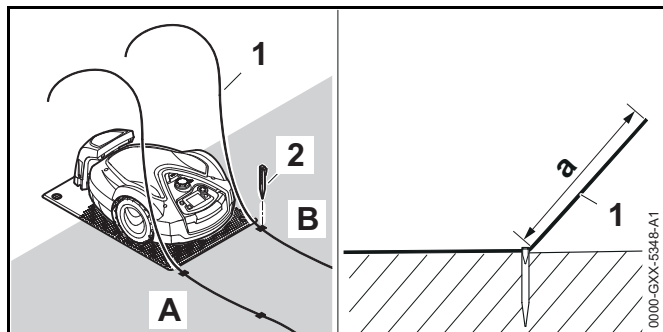


- Secure the perimeter wire (1) with a wire stake (2) on the left side (A) or on the right side (B) of the docking station, next to a wire channel in the base plate.
- Leave a section of wire (1) with a length of approximately $a = 4.92$ ft. (1.5 m). This segment will later be connected to the docking station.

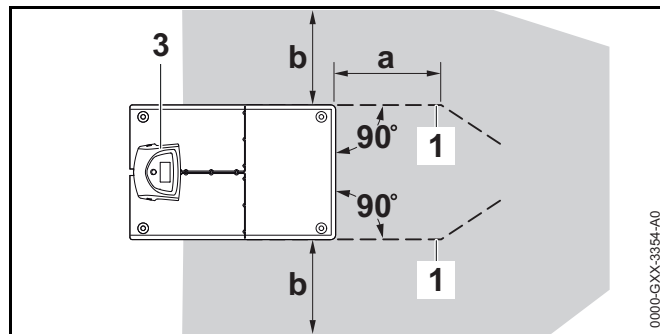


- ▶ Install the perimeter wire on the left side (2) and on the right side (1) of the docking station (3) in a straight line with a length of $a = 23.6$ in. (60 cm) and at right angles (90°) to the base plate.
- ▶ If the "Passage" feature ("Offset Drive Home") in the installation settings is activated (15.3), this section of perimeter wire (a) must be longer, at least $a = 4.9$ ft. (1.5 m).

To install the perimeter wire around an external docking station:

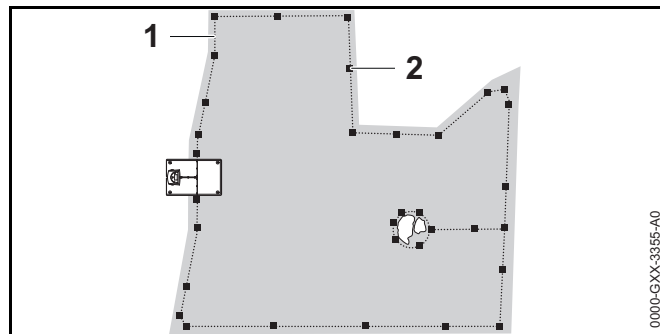


- ▶ Secure the perimeter wire (1) with a wire stake (2) on the left front side (A) or on the right front side (B) of the docking station, next to a wire channel in the base plate.
- ▶ Leave a section of wire (1) with a length of approximately $a = 6.56$ ft. (2 m). This segment will later be connected to the docking station.




- ▶ Install the perimeter wire (1) in front of and behind the docking station (3) with a clearance of $a = 19.7$ in. (50 cm) and at right angles (90°) to the base plate.
- ▶ Install a corridor, 11.8 or install the perimeter wire around the mowing area.
- ▶ Leave a minimum clearance of $b = 17.3$ in. (44 cm) to the side of the base plate.

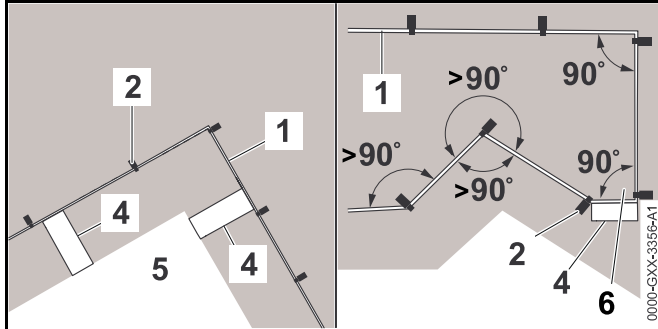
To install the perimeter wire around the mowing area:






- ▶ Install the perimeter wire (1) around the mowing area and around any obstacles, 11.6.
- ▶ Secure it to the ground using wire stakes (2). One wire stake per 3.3 ft. (1 m) is sufficient as a rough guide. Stakes may need to be closer together if the ground is uneven. The perimeter wire must always lie flat on the lawn, low enough that it will not be cut by the robotic mower's blade. Gradually over time, the mowing and

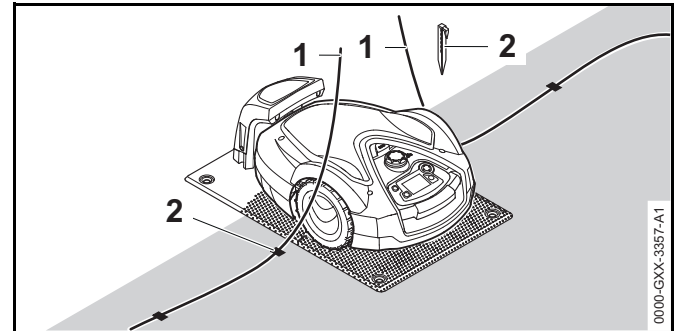
mulching process will help conceal the perimeter wire below the surface of the grass. Alternatively, the perimeter wire can be buried up to a depth of 3.9 in. (10 cm).

- ▶ Check perimeter wire clearances using the iMow Ruler,  11.3.



- ▶ Maintain the wire clearance at the corners around high obstacles such as wall corners or high flowerbeds (5) to prevent the robotic mower from scraping against the obstacle.
- ▶ Install the perimeter wire (1) with the aid of the iMow Ruler (4) as illustrated.
- ▶ Secure it to the ground using wire stakes (2).
- ▶ Never install the perimeter wire at angles less than 90°.
- ▶ After a corner of 90° (6), at least the length of an iMow Ruler (4) must be laid straight before the next corner is installed.
- ▶ If necessary, extend the perimeter wire using wire connectors,  11.14.
- ▶ In the case of several adjacent mowing areas, install secondary areas ( 11.7) or join the mowing areas with corridors ( 11.8).
- ▶ If you install the perimeter wire around areas smaller than 120 square yards (100 m²), or if the total length of the perimeter wire is less than 575 ft. (175 m), the STIHL Small Area Module AKM 100 (special accessory) must also be installed. For more information, contact your authorized STIHL iMow servicing dealer.

To finish installing the perimeter wire:



- ▶ Drive in the last wire stake (2) on the left or right of the base plate, next to the wire channel in the base plate.
- ▶ Drive the wire stakes fully into the ground.
- ▶ Cut the perimeter wire (1) so that you have a section of wire approximately 4.92 ft. (1.5 m) in length available to connect to the docking station.
- ▶ If installing the perimeter wire around an external docking station: Cut the perimeter wire (1) so that you have a section of wire approximately 6.56 ft. (2 m) in length available to connect to the docking station.

If the robotic mower's battery is not sufficiently charged to work through the remaining steps of the installation, the robotic mower will display a message that it is charging. If you receive this message, keep the robotic mower in the docking station to continue charging. Moving ahead to the next step of the installation assistant by pressing the OK button is only possible once the necessary battery voltage is available.

NOTICE

For the first two weeks of operation after initial installation, set the mowing height on the robotic mower to its highest level. That will help reduce the likelihood of cutting the perimeter wire with the mowing blade.

NOTICE

Take care when using a trimmer near the perimeter of the mowing area. If you are not careful, perimeter wire that is not buried could be cut by the rotating trimmer line.

NOTICE

Further information on installation of the docking station is contained in the installation examples section, 26.

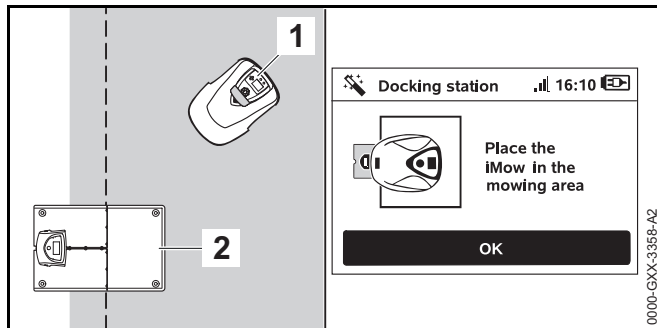
10.5 Connecting the Perimeter Wire to the Docking Station

WARNING

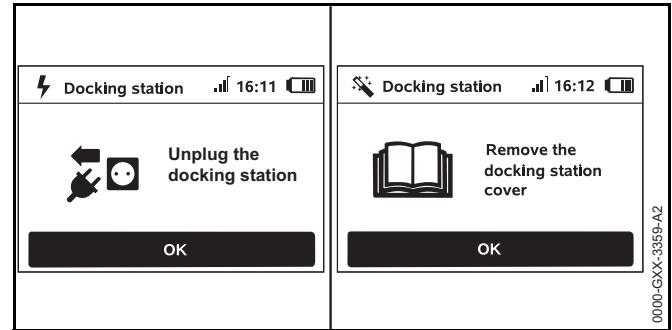
To reduce the risk of fire, electric shock and other personal injury, unplug the power supply from the electrical outlet before attempting to connect the perimeter wire to the docking station. Always unplug the unit before removing the cover from the docking station.

NOTICE

Make sure that all contacts are clean and not corroded.

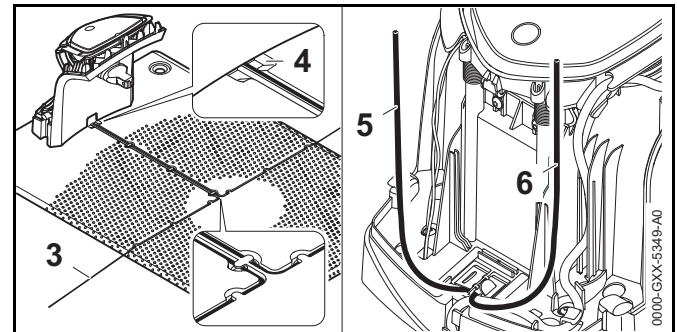


- ▶ Place the robotic mower (1) next to the docking station (2) in the mowing area as illustrated.
- ▶ Press the OK button on the control panel / manual controller.



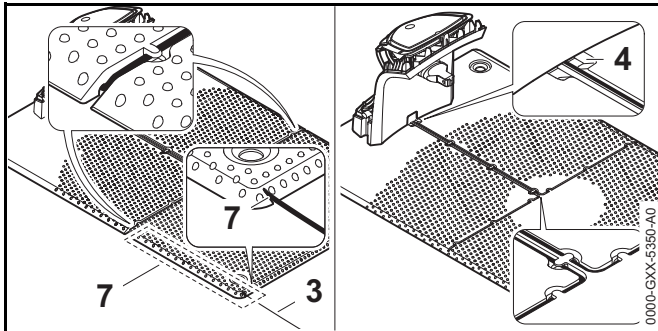
- ▶ Disconnect the plug from the electrical outlet and press the OK button.
- ▶ Remove the cover, 10.3.
- ▶ Press the OK button on the control panel / manual controller.

To connect the perimeter wire to an internal docking station:

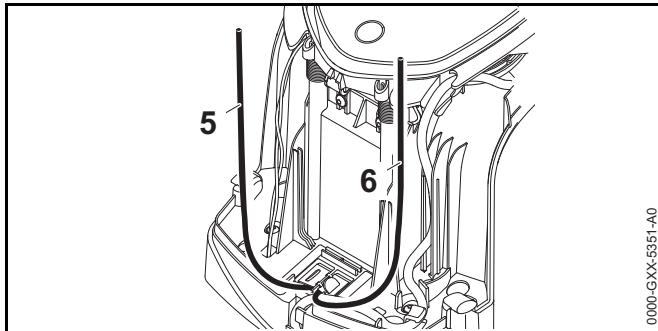


- ▶ Insert the perimeter wire (3) into the wire channels in the base plate and guide it through the port (4) to the rear of the docking station.
- ▶ Cut the ends of the perimeter wire (5 and 6) so that approximately 15.7 in. (40 cm) is available for insertion into the docking station. Additional length is not needed.
- ▶ Do not coil excess wire behind the docking station. Excess wire can interfere with the operation of the robotic mower.

To connect the perimeter wire to an external docking station:

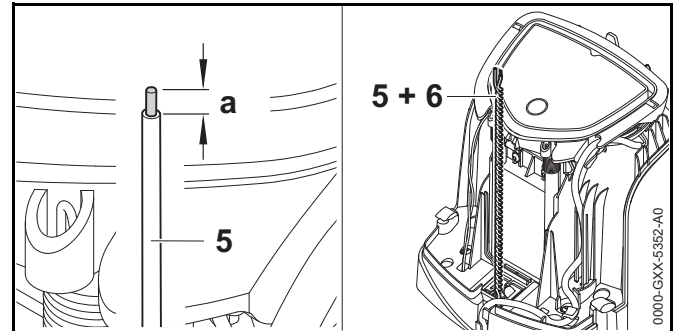


- ▶ Guide the perimeter wire (3) through the wire channel in the base plate (7). Thread the perimeter wire into the wire channels. If necessary, loosen the wire stakes.
- ▶ Insert the perimeter wire (3) into the wire channels in the base plate and guide it through the port (4) to the rear of the docking station.

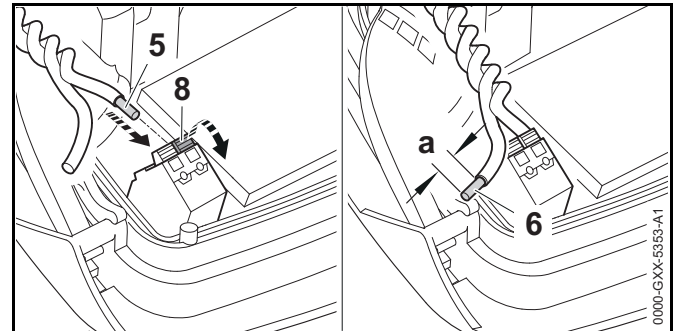


- ▶ Cut the ends of the perimeter wire (5 and 6) so that approximately 15.7 in. (40 cm) is available for insertion into the docking station. Additional length is not needed.
- ▶ Do not coil excess wire behind the docking station. Excess wire can interfere with the operation of the robotic mower.

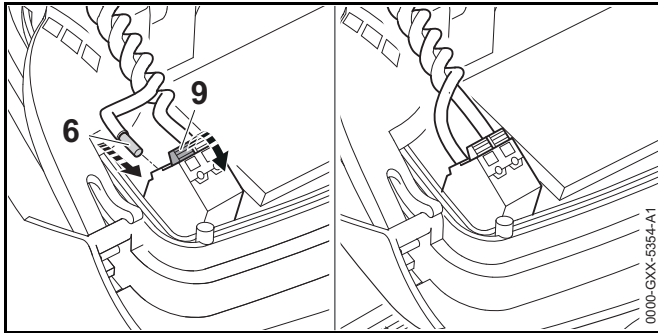
To connect the perimeter wire to the panel:



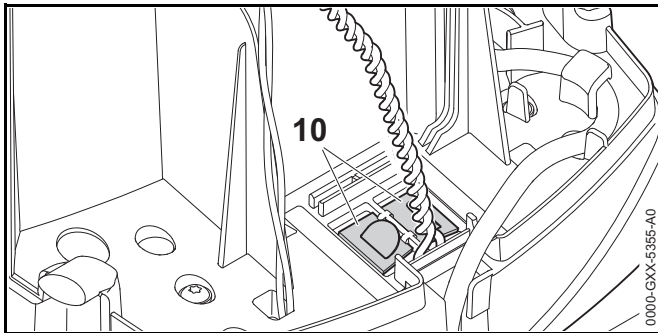
- ▶ Use a suitable tool to strip $a = 0.236$ in. (6 mm) from the end of the **left** perimeter wire (5) and twist the perimeter wire strands.
- ▶ Twist both perimeter wire ends together (5 and 6).
- ▶ Open the panel, 10.3.



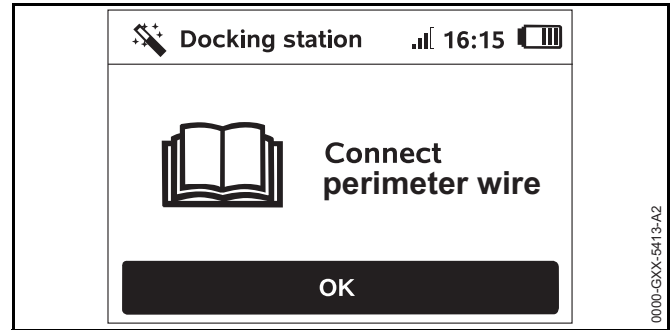
- ▶ Press and open the left clamping lever (8).
- ▶ Insert the stripped perimeter wire end (5) into the clamping block as far as it will go.
- ▶ Close the clamping lever (8).
- ▶ Use a suitable tool to strip $a = 0.236$ in. (6 mm) from the end of the **right** perimeter wire (6) and twist the perimeter wire strands.



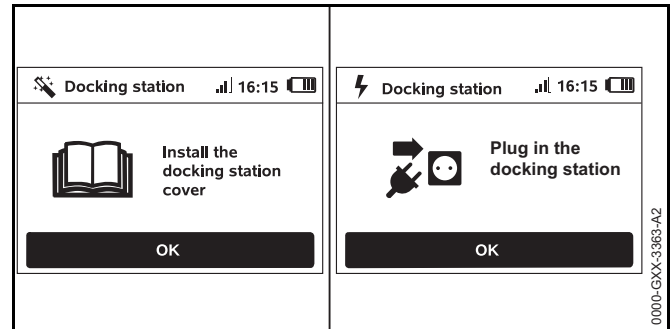
- ▶ Press and open the right clamping lever (9).
- ▶ Insert the stripped perimeter wire end (6) into the clamping block as far as it will go.
- ▶ Close the clamping lever (9).
- ▶ Close the panel. Take care not to pinch the power supply cord or the perimeter wire.



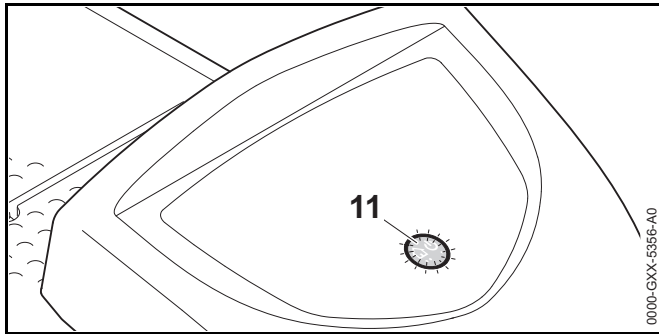
- ▶ Close the cover of the cable duct (10).
- ▶ Check the routing of the perimeter wire. The two perimeter wire ends must be routed as illustrated.



- ▶ Press the OK button on the control panel / manual controller.

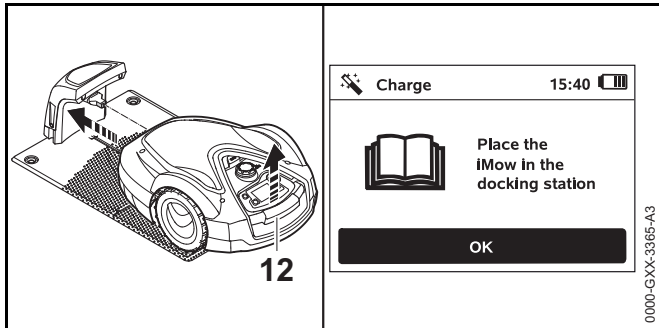


- ▶ Re-attach the cover as described in the "Installing the docking station" section (📖 10.3) and press the OK button on the control panel / manual controller.
- ▶ Connect the power supply plug to the electrical outlet and press the OK button on the control panel / manual controller.



When the perimeter wire is correctly installed and connected to the docking station, a glowing red LED (11) will indicate that the docking station is ready for operation.

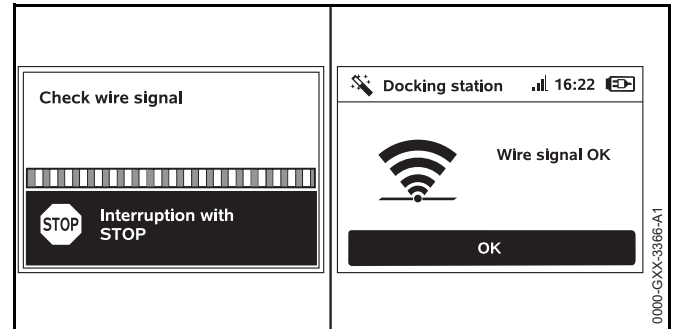
- ▶ If the LED flashes red or remains off, the perimeter wire is broken or not correctly connected to the docking station. It could also indicate a malfunction in the docking station. Check the perimeter wire or contact a STIHL iMow servicing dealer.



- ▶ Lift the robotic mower slightly by the carrying handle (12) and relieve the weight on the drive wheels. Do not lift by the hood.
- ▶ Push the machine, resting on its front wheels, into the docking station.
- ▶ Press the OK button on the control panel / manual controller.

10.6 Linking the Robotic Mower and Docking Station

The robotic mower can only be operated if it receives the wire signal emitted by the docking station.



Checking the wire signal may take several minutes.

- ▶ To terminate the linking process, push the STOP button. The previous step of the installation assistant will be called up again.



Once the robotic mower and the docking station are linked properly, the display shows this symbol and the message "Wire signal OK".

- ▶ Continue the initial installation by pressing the OK button on the control panel / manual controller.

Interrupted Reception

If the wire signal is interrupted or not received properly, the display will show one of the following symbols:



The robotic mower is not receiving a wire signal. The display shows the message "No wire signal."



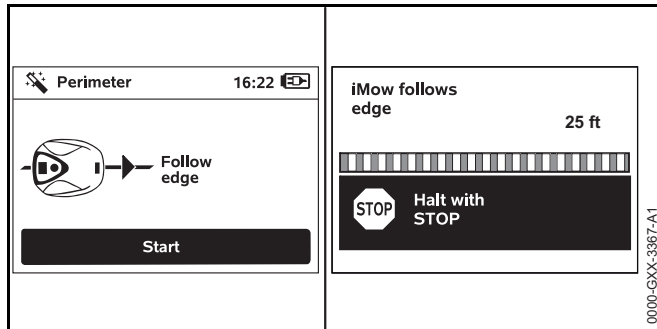
The robotic mower is receiving a faulty wire signal. The display shows the message "Check wire signal."



The robotic mower is receiving a reversed-polarity wire signal. The display shows the message "Connections swapped or iMow outside."

For troubleshooting information, see 22.2.

10.7 Checking the Installation



- ▶ Start the test run by pressing the OK button on the control panel / manual controller. This does not activate the mowing blade.
The robotic mower will start following the perimeter wire along the edge of the mowing area.
- ▶ As the robotic mower follows the edge, walk behind it and ensure the following:
 - The robotic mower follows the edge of the mowing area.
 - The robotic mower clears obstacles and the borders of the mowing area.
 - The robotic mower docks and undocks properly.

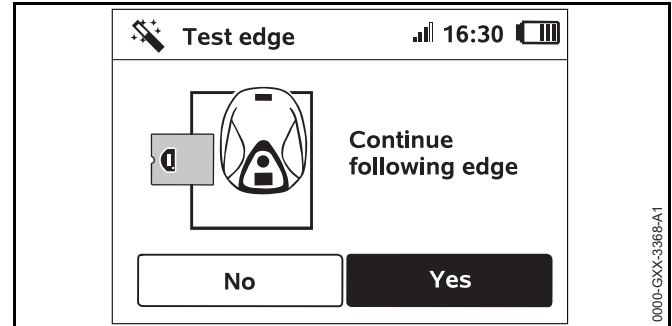
The robotic mower tracks its location using the built-in GPS receiver. The coordinates of the perimeter wire are captured during installation and each time the "iMow follows edge" function is performed.

The display will show the distance covered as the robotic mower travels around the perimeter of the mowing area.

- ▶ If you want to set specific starting points along the perimeter wire, take note of the distance indicated on the display at the desired location. For more information on starting points, see 15.6.

- ▶ Remove all obstacles from the perimeter and adjust the perimeter wire as necessary to ensure problem-free operation.

To continue the test run after an interruption:



- ▶ Place the robotic mower on the perimeter wire or place it within the mowing area facing the perimeter wire.
- ▶ Select Yes and press the OK button on the control panel / manual controller.

After completing the test run, the robotic mower will dock and then repeat the test in the opposite direction. After completing the second test run, the robotic mower will dock again and the next step of the installation assistant will be called up. A successful perimeter wire test must be completed for iMow to work properly.


NOTICE

STIHL recommends completing the full test run in both directions.


10.8 Programming the Robotic Mower: the Mowing Plan

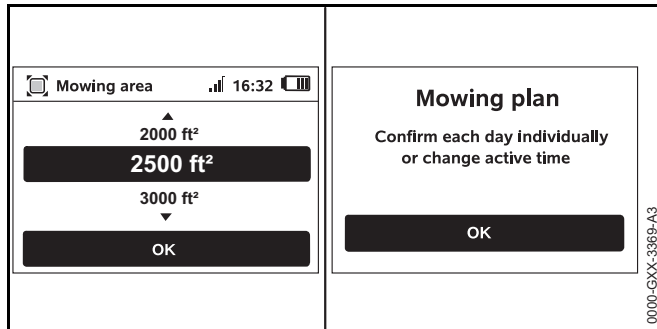
⚠ WARNING

The robotic mower can be programmed to cut autonomously during specific blocks of time (active times). When utilizing this feature, keep bystanders, especially children, and pets

out of the mowing area. Never allow the robotic mower to operate if you know that animals or persons are or may be in the mowing area or vicinity,  5.6.3.

WARNING

Observe all applicable laws, regulations, standards and ordinances when programming active times. Set and adjust active times after completing the initial installation,  14.6.

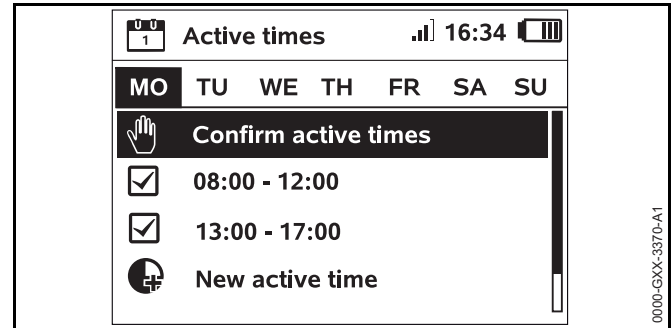



- ▶ Select the size of your lawn and confirm it by pressing the OK button on the control panel / manual controller. Restricted areas and secondary areas must not be included when calculating the size of the mowing area.

The robotic mower automatically calculates a mowing plan based on the size of the lawn and the length of the perimeter wire.

When the robotic mower has finished calculating the mowing plan, the display shows the message "Confirm each day individually or change active time."


- ▶ To end the calculation of the mowing plan, push the STOP button.



- ▶ Press the OK button on the control panel / manual controller to approve or change the active times. Before modifying active times, see  14.5. The active times for Monday are displayed and the menu item "Confirm active times" is highlighted.
- ▶ Confirm all active times by pressing the OK button on the control panel / manual controller. The display will show the next day's mowing plan for you to approve or modify. In the case of small mowing areas, mowing may not be necessary every day. In this case, no active times will be displayed, and the menu item "Delete all active times" is not available. Days without active times must also be confirmed by pressing the OK button on the control panel / manual controller.

Next to each menu item, one of the following symbols is displayed:



The displayed active times can be changed. Select the time interval to be changed using the navigation pad and open it by pressing the OK button on the control panel / manual controller,  14.6.

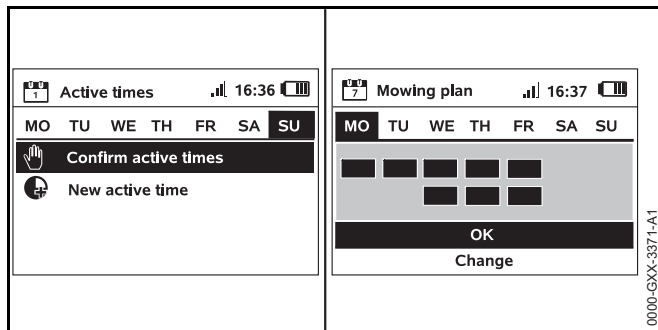


Additional active times can be programmed. Select the menu item "New active time" and open it by pressing the OK button on the control panel / manual controller.

Select up to three active times per day with their start and end times in the selection window. Confirm it by pressing the OK button on the control panel / manual controller.

X Active times can be deleted. Select the menu item "Delete all active times" and confirm it by pressing the OK button on the control panel / manual controller.

To complete programming:



- ▶ Confirm the active times for Sunday. The final mowing plan will be displayed.
- ▶ Confirm the mowing plan by pressing the OK button on the control panel / manual controller. The final step of the installation assistant will be called up.
- ▶ Select "Change" if you need to modify one of the active times.

Before changing the active times or mowing duration on your iMow, see the chapters on the Mowing Plan, 14.5, 14.6 and 14.7.

NOTICE

If you have a sprinkler system, program the robotic mower to avoid active watering times to reduce the likelihood of damage to the sprinkler heads from contact with the mowing blade. The mower and sprinkler system should never be run at the same time.

NOTICE

Avoid contacting the perimeter wire when de-thatching or aerating the lawn. Also use caution when operating a line trimmer near the perimeter wire. De-thatching, aerating and trimming operations can result in a cut or damaged

perimeter wire. Refer to your sketch of the mowing area and take special care to avoid the perimeter wire when performing these operations.

10.9 Completing the Initial Installation and First Mowing Operation

WARNING

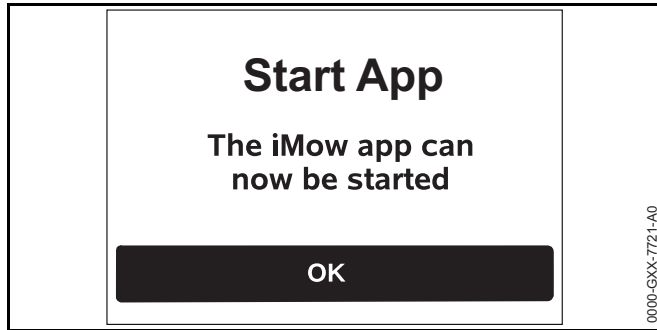
Inspect the mowing area. Just as you would before starting a mowing operation with a traditional lawn mower, remove all sticks, stones, pieces of metal, glass, wire or other objects that could be thrown or flung by the cutting attachment, damage the cutting attachment or cause damage to property (e.g., parked vehicles, windows). Remove objects from the mowing area such as toys, balls, lawn furniture, landscape ornaments, flower pots, garden hoses, lawn equipment and anything else that could impede the proper operation of the robotic mower or become entangled in its mowing blade.



- ▶ Complete the initial installation by pressing the OK button on the control panel / manual controller. If you complete the initial installation during an active time, the robotic mower will immediately begin to mow.

If you complete the initial installation outside an active time, you can start a mowing operation by pressing the OK button on the control panel / manual controller.

- ▶ If you do not want the robotic mower to mow immediately, select "No" and press the OK button on the control panel / manual controller.



You can also start a mowing operation using the iMow App.

- ▶ Confirm by pressing the OK button on the control panel.

11 Installing the Perimeter Wire

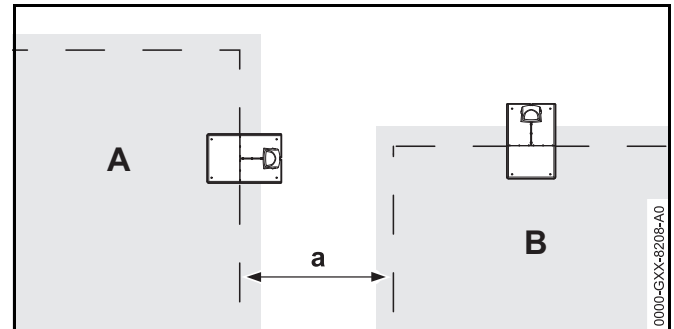
11.1 Planning the Layout of the Mowing Area

When planning the layout of the mowing area and placement of the perimeter wire:

- ▶ Study the installation examples at the end of this instruction manual, 26. Consider restricted areas, corridors, secondary areas, search loops and reserve wire in your planning to prevent or minimize the need for subsequent re-routing and adjustment of the perimeter wire.
- ▶ Determine the location of the docking station, 10.3.
- ▶ Remove obstacles from the mowing area and create restricted areas as necessary, 11.6.
- ▶ Join all parts of the mowing area by planning and installing corridors or secondary areas, 11.8 and 11.7.
- ▶ Plan search loops if you use the "Passage" function ("Offset Drive Home"), 11.9.
- ▶ Plan locations for reserve wire at several points to make it easier to subsequently adjust or modify the path of the perimeter wire, 11.13.

When installing the perimeter wire:

- ▶ Use only perimeter wire and wire stakes authorized by STIHL.
- ▶ Install the perimeter wire in a continuous loop around the entire mowing area with a maximum length of 1640 ft. (500 m).
- ▶ If you install the perimeter wire around areas smaller than 120 square yards (100 m²), or if the total length of the perimeter wire is less than 575 ft. (175 m), the STIHL Small Area Module AKM 100 (special accessory) must also be installed, 10.4. For more information, contact your authorized STIHL iMow servicing dealer.
- ▶ Maintain the specified wire clearances specified below. Measure the clearances using the iMow Ruler, 11.3.
 - Patios and paths with a maximum height difference between lawn area of +/- 0.4 in. (1 cm): 0 in. (0 cm)
 - Corridors: 11 in. (27 cm)
 - High obstacles (e.g. walls, fences, trees): 13 in. (33 cm)
 - Narrow passages: 21.3 in. (54 cm)
 - Swimming pools, ponds and falling edges: 3.3 ft. (1 m)
- ▶ Avoid creating angles less than 90°. These will be difficult for the robotic mower to navigate, and could result in unmowed areas.



- ▶ Mowing areas must not overlap. Keep a minimum distance of $a \geq 3.3$ ft. (1 m) between the perimeter wires of the two mowing areas of neighbor A and neighbor B.

- ▶ Install reserve lengths of perimeter wire at regular intervals near difficult passages. Doing so make it easier to modify the installation of the perimeter wire or docking station if that should become necessary.
- ▶ If burying the perimeter wire, place it at a depth of no more than 3.9 in. (10 cm).






Burying the perimeter wire in the ground may influence signal reception, particularly if flagstones or paving stones are laid over the perimeter wire. The robotic mower may then travel along at a greater offset to the perimeter wire, requiring more space in corridors, confined areas and when traveling along edges. Adjust the location and depth of the perimeter wire if necessary.

NOTICE

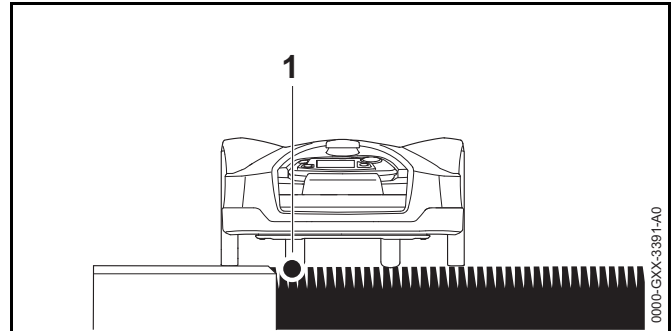
Avoid contacting the perimeter wire when de-thatching or aerating the lawn. Also use caution when operating a line trimmer near the perimeter wire. De-thatching, aerating and trimming operations can result in a cut or damaged perimeter wire. Refer to your sketch of the mowing area and take special care to avoid the perimeter wire when performing these operations.

11.2 Making a Sketch of the Mowing Area

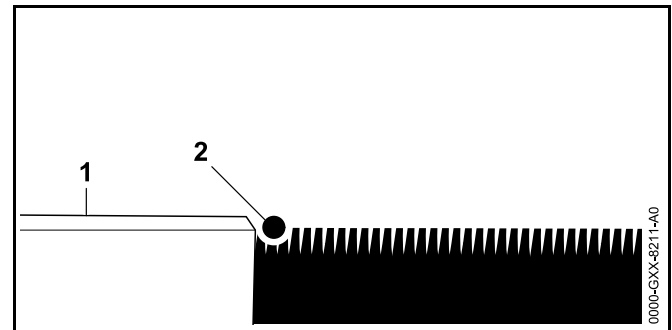
STIHL recommends making a sketch of the mowing area that includes the following:

- The contour of the mowing area including important obstacles, borders and any restricted areas which the robotic mower must not mow,  26.
- The location and position of the docking station,  10.3.
- The location of the perimeter wire and any wire connectors you have installed,  10.4.
- If you change the dimensions of your mowing area after the initial setup (by adding sections or moving the perimeter wire, for example), re-link the iMow to the docking station ( 10.6) and run the test edge function ( 15.3) to measure the length of the perimeter wire and develop a new mowing plan.

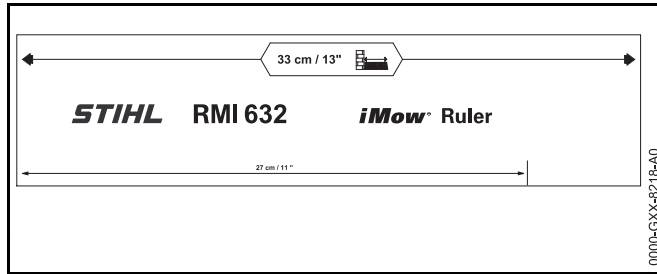
11.3 Measuring Wire Clearances with the iMow Ruler



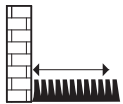
The perimeter wire (1) can be routed next to surfaces such as patios and paths as long as the surface is flat, level with the grass, and allows the robotic mower to travel unimpeded by obstacles. If necessary, the robotic mower may travel with one rear wheel outside the mowing area.



The maximum height difference between lawn area (2) and obstacle (1) must not exceed 0.4 in. (1 cm).

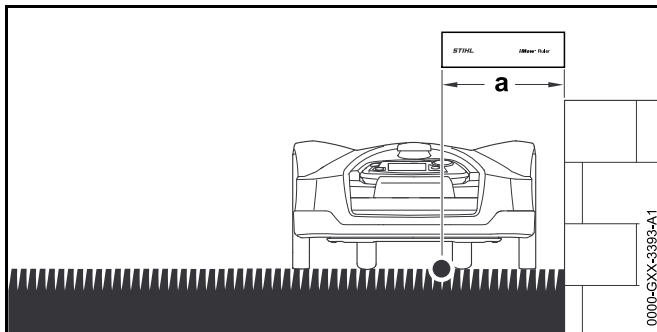



The iMow Ruler is designed to help you maintain the proper clearances when installing the perimeter wire.

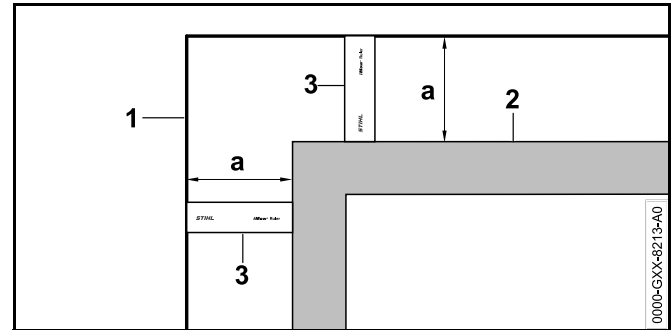


Minimum distance to be maintained between an obstacle and the perimeter wire.

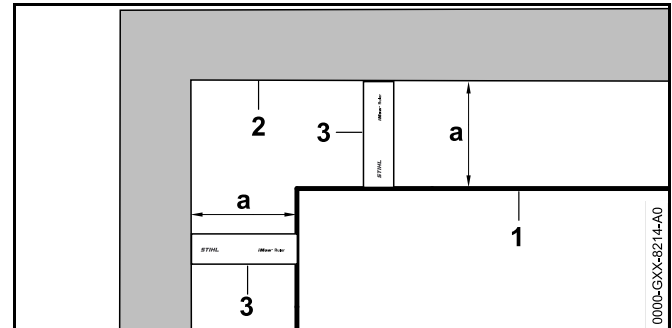
To ensure that the robotic mower runs without contacting any obstacle, even around corners:



- ▶ Keep a minimum clearance of the length of the iMow Ruler ($a = 13$ in. (33 cm)) from obstacles.
- ▶ If routing the perimeter wire in confined areas, keep a minimum clearance of (21.3 in. (54 cm)),  11.5.

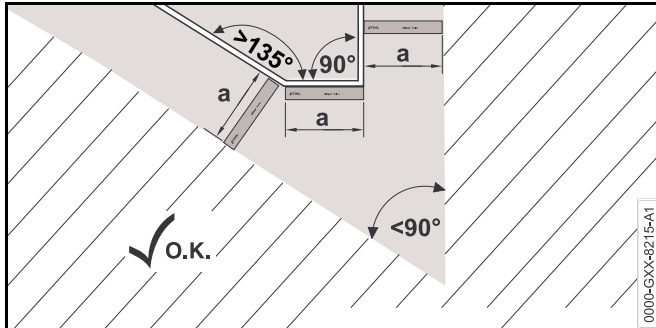


- ▶ Maintain the wire clearance $a = 13$ in. (33 cm) at the corners around high obstacles such as wall corners or high flowerbeds (2). This keeps the robotic mower from scraping against the obstacle.
- ▶ Install the perimeter wire (1) with the aid of the iMow Ruler (3) as illustrated.



- ▶ Maintain the wire clearance $a = 13$ in. (33 cm) at the inner corner of a high obstacles such as walls or high flowerbeds (2). This keeps the robotic mower from scraping against the obstacle.
- ▶ Install the perimeter wire (1) with the aid of the iMow Ruler (3) as illustrated.

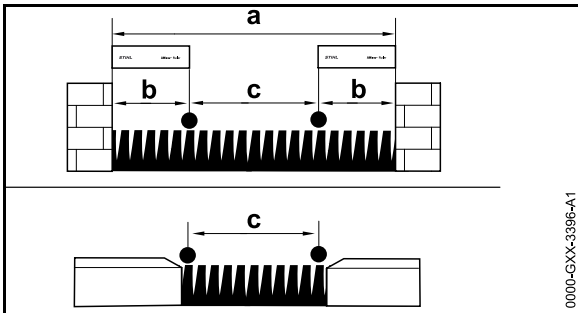
11.4 Measuring Wire Clearances at Corners



In tapered corners ($< 90^\circ$) the perimeter wire should be installed as shown. The two angles must be at least one length of the iMow ruler ($a = 13$ in. (33 cm)) apart so that the robot mower can drive down the edge.

11.5 Routing the Perimeter Wire in Confined Areas

The robotic mower can travel automatically through narrow passages, provided the minimum wire clearances are maintained.



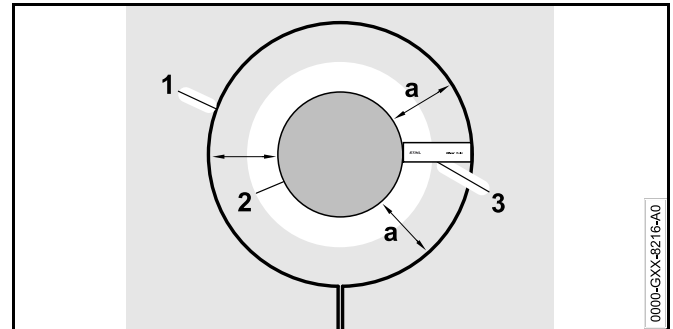
- ▶ If you route the wire between obstacles higher than 0.4 in. (1 cm), e.g. walls or hedges, keep a minimum wire clearance of one length of the iMow ruler ($b = 13$ in. (33 cm)).
- ▶ If you route the wire between obstacles lower than 0.4 in. (1 cm), e.g. paths or patios, keep a minimum wire clearance of $c = 21.3$ in. (54 cm).

- ▶ Route the perimeter wire to block off narrower areas in which $a < 47.2$ in. (120 cm).
- ▶ If you route the perimeter wire in a confined area, deactivate the passage function (offset drive home), 15.3 or install a search loop, 11.9.

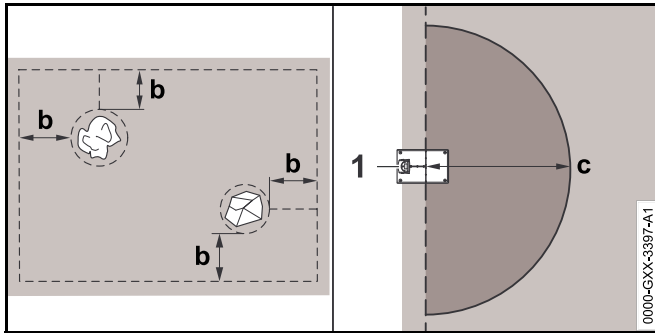
11.6 Routing Around Restricted Areas

A restricted area is an area that the robotic mower must avoid, including obstacles that cannot be mowed or objects that the mower can't bump off of to change direction, such as flower beds, trees with buttressed roots, etc.

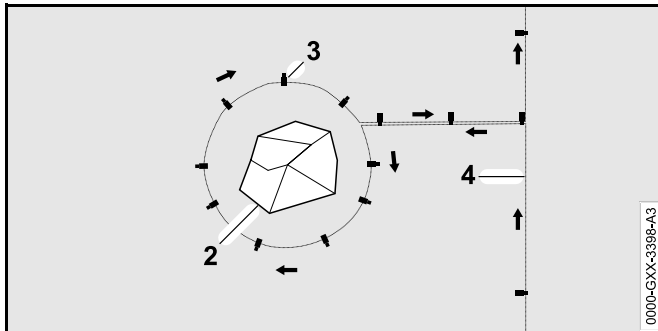
- ▶ Install a restricted area around such obstacles.



- ▶ To ensure a robust operation, install restricted areas in a round shape - no oval, angular or inwardly curved shapes.
- ▶ Maintain the wire clearance $a = 13$ in. (33 cm) around the obstacle (2) to prevent the robotic mower from scraping against the obstacle (2).
- ▶ Install the perimeter wire (1) with the aid of the iMow Ruler (3) as illustrated.
- ▶ The diameter of any restricted area must be at least 26 in. (66 cm) and no more than 9.8 ft. (3 m).



- ▶ Keep a minimum clearance of $b = 21.3$ in. (54 cm) between the perimeter wire routed around a restricted area and the perimeter wire at the edge of the mowing area.
- ▶ Keep a minimum clearance of at least $c = 6.6$ ft. (2 m) around the docking station (1).



- ▶ Route the perimeter wire from the edge to the obstacle with the proper clearance.
- ▶ Route the perimeter wire around the obstacle (2) and attach it to the ground using a sufficient number of wire stakes (3). Observe the installation direction (arrows).
- ▶ Then route the perimeter wire back to the edge. The segment of perimeter wire routed back to the edge (4) must be laid directly next to the segment leading to the restricted area. Keep the segments parallel. When the wire is laid side-by-side, the signal is canceled and the iMow will mow directly over this section of perimeter wire.

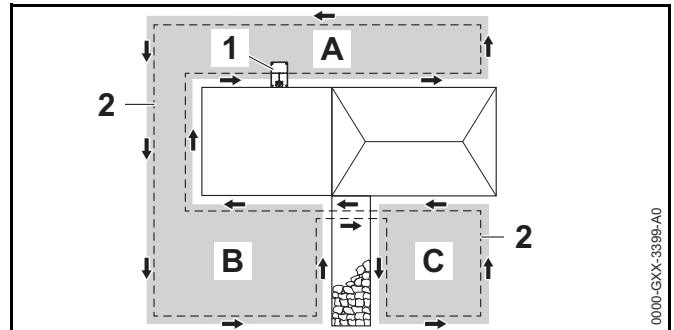
If the wires are separated, however, the iMow will not traverse the wire and the area between the two segments of perimeter wire will not be mowed.

- ▶ After routing the perimeter wire back to the edge, do not cross the sections of the perimeter wire. Continue the installation around the perimeter of the mowing area. The perimeter wire must exit the restricted area in the direction opposite to the direction in which it entered the restricted area, 11.10.

NOTICE

STIHL recommends checking the proper installation of restricted areas using the "Test edge" command, 14.3.

11.7 Installing Linked Areas and Secondary Areas



Linked areas (B) and secondary areas (C) are parts of the mowing area that are not located in the primary mowing area (A) where the docking station (1) is located.

A secondary area is an area that iMow cannot physically drive to. It cannot be mowed automatically. The robotic mower must be picked up and carried to the secondary area and brought back to the primary area when mowing is complete.

Linked areas (B) can only be mowed automatically if they are linked by corridors or linking sections.

- ▶ Route the perimeter wire (2) in the same direction in all linked areas and secondary areas.

- ▶ Connect the linked areas to the primary mowing area by installing corridors (📖 11.8) or linking sections (📖 11.10). Never cross perimeter wires in the linking areas. Keep them parallel.
- ▶ Activate secondary areas in the "Settings – Installation" menu, 📖 15.3.

11.8 Installing Corridors

A corridor joins a linked area to the primary mowing area, e.g. a mowing area in front of and behind the house. This allows both mowing areas to be mowed automatically.

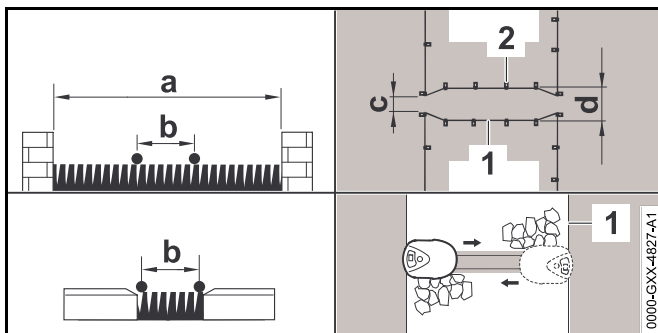
In corridors, the lawn is only mowed along the path of the perimeter wire. In order for the iMow to mow the linked area, a starting point in the linked area must be defined, 📖 15.6.

The wire spacing and the STIHL Corridor Pattern are matched to the installation of the perimeter wire on the lawn surface. If the perimeter wire is buried very deeply, e.g. under stone paving, the dimensions differ. Check the function and adjust the wire installation if necessary.

In corridors, the lawn is only mowed along the path of the perimeter wire.

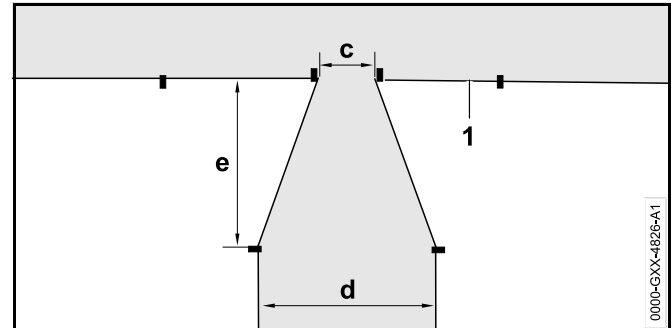
To install a corridor:

- ▶ Remove stones, pieces of metal, glass, wire or other objects that could be thrown or flung by the cutting attachment.



- ▶ Keep a minimum clearance between obstacles higher than 0.4 in. (1 cm) of a = 42.5 in. (108 cm).

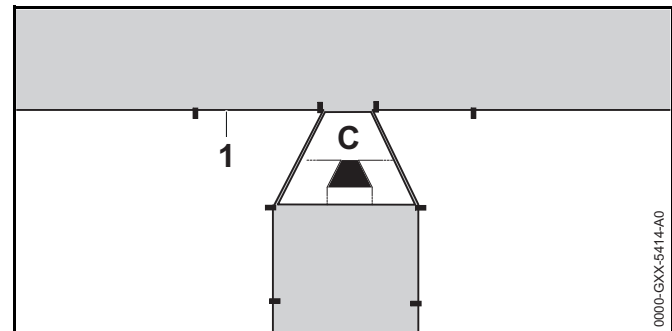
- ▶ Keep a minimum clearance between obstacles lower than 0.4 in. (1 cm), paths/obstacles that can be travelled on, of b = 11 in. (27 cm).
- ▶ Route the perimeter wire (1) parallel to the ground and attach it to the ground with a sufficient number of wire stakes (2).







- ▶ Install a gate, which is a funnel-shaped entrance and exit area at each end of the corridor. Keep the following distances:
 - c = 3.9 in. (10 cm)
 - d = 11 in. (27 cm)
 - e = 6.7 in. (17 cm)

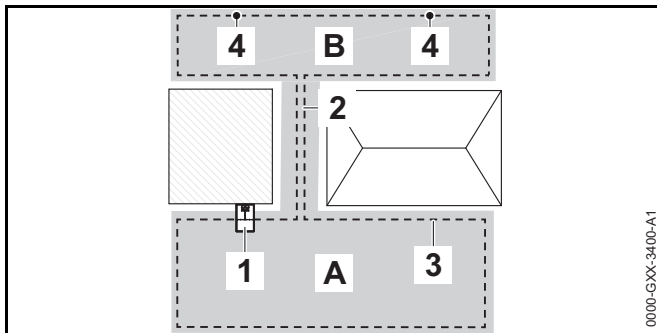
The iMow will not enter the corridor unintentionally.

- ▶ Install the perimeter wire (1) in a straight line on the left and right side of the corridor entrance. The straight line must be at least one length of the robotic mower.



- ▶ Use the tunnel-shaped STIHL Corridor Pattern (C) to install the gate at each end of the corridor.
- ▶ When using the "Passage" feature ("Offset Drive Home"), search loops must be installed in the linked area in order for the iMow to be able to locate the gate and return to the docking station,  11.9.
- ▶ Define at least 1 starting point in the linked area,  15.6.
- ▶ If necessary, activate automatic edge mowing or mow the corridor area manually on a regular basis,  14.3 and  15.3.

Corridor Installation Example

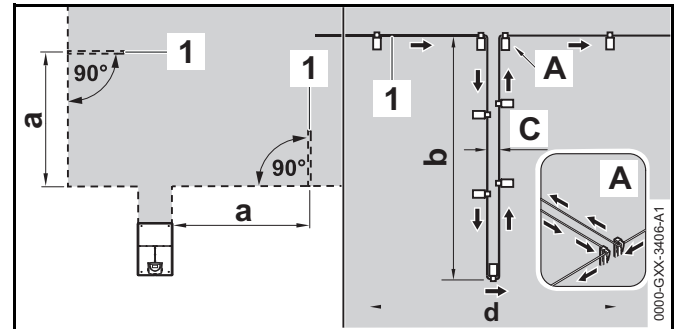


The docking station (1) is installed in the primary mowing area (A). A linked mowing area (B) is linked to the primary mowing area with a corridor (2). The perimeter wire (3) can be followed by the robotic mower. To ensure mowing of the linked mowing area, two starting points (4) were defined.

11.9 Installing Search Loops

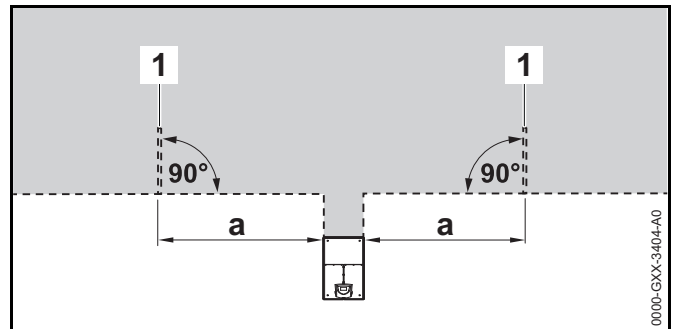
If the "Passage" function ("Offset Drive Home") is activated, search loops must be installed to help the robotic mower recognize the location of an external docking station, a corridor or a confined area. If the robotic mower crosses a search loop during its drive home, the robotic mower will then directly travel to the perimeter wire and to the docking station or through the corridor or confined area.

To install a search loop:



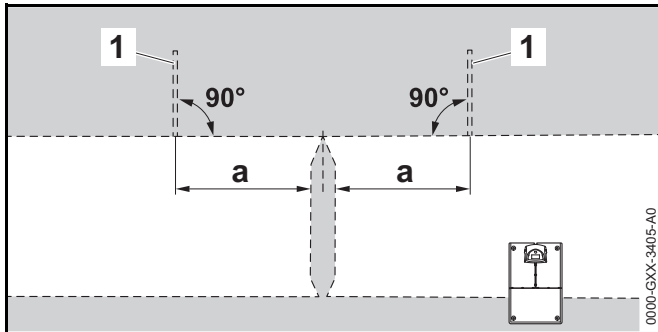
- ▶ Keep a minimum clearance of $a = 6.6$ ft. (2 m) from the corners of the mowing area.
- ▶ Install the perimeter wire (1) with a minimum length of $b = 3.3$ ft. (1 m) and with a distance of $d = 0.4$ in. (1 cm) in between.
- ▶ Fasten the perimeter wire to the ground with two wire stakes at the edge (A). Do not cross the perimeter wires. Keep them parallel.
- ▶ Attach the search loop to the ground with a sufficient number of wire stakes.

To install a search loop in combination with an external docking station:



- ▶ Install two search loops (1), each at a 90° angle on the left and right side of the docking station.
- ▶ Keep a minimum clearance of $a = 6.6$ ft. (2 m) from the docking station.

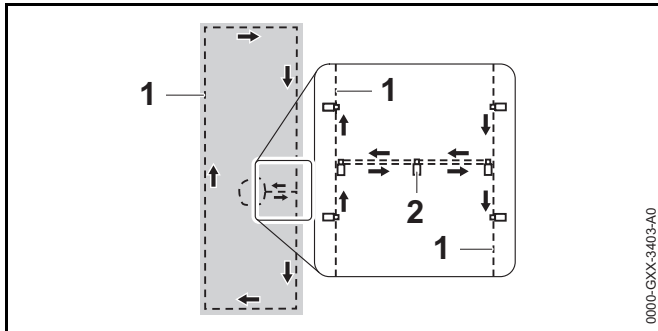
To install a search loop in combination with a corridor:



- ▶ Install two search loops (1) at an angle of 90° in the part of the mowing area that can only be reached via a corridor.
- ▶ Keep a minimum clearance of $a = 6.6 \text{ ft. (2 m)}$ from the corridor entrance.

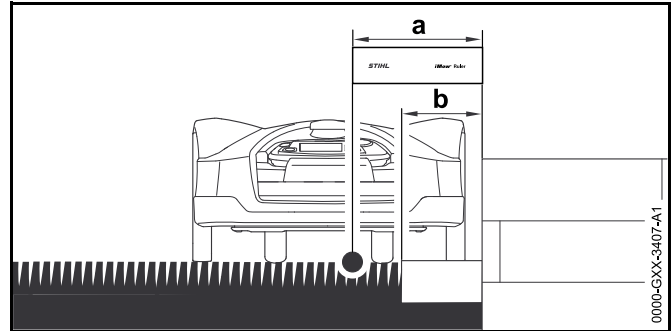
11.10 Installing Linking Sections

A linking section links a secondary area to the primary mowing area, e.g. a mowing area in front of and behind the house that the iMow cannot travel to on its own. This allows both mowing areas to be mowed automatically.



- ▶ Route the perimeter wire (1) parallel and close to one another.
- ▶ Attach the linking section to the ground with a sufficient number of wire stakes (2).

11.11 Accurate Mowing Along Edges



- ▶ Along high obstacles, route the perimeter wire with a minimum clearance of 13 in. (33 cm) from the obstacle. This buffer area will be left unmowed.

To avoid the buffer area which will be left unmowed, you can lay edging stones or pavers around high obstacles, e.g. walls. The width of the edging stones must be at least $b = 10.2 \text{ in. (26 cm)}$.

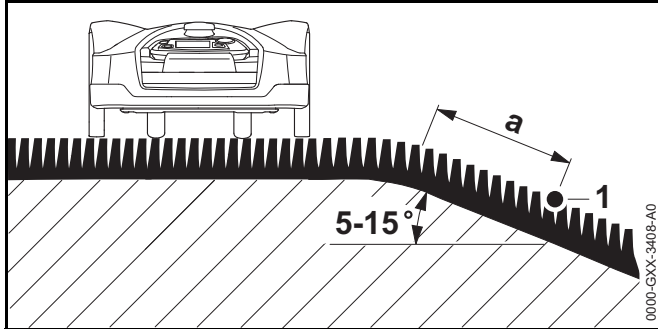
11.12 Sloping Terrain in the Mowing Area

NOTICE

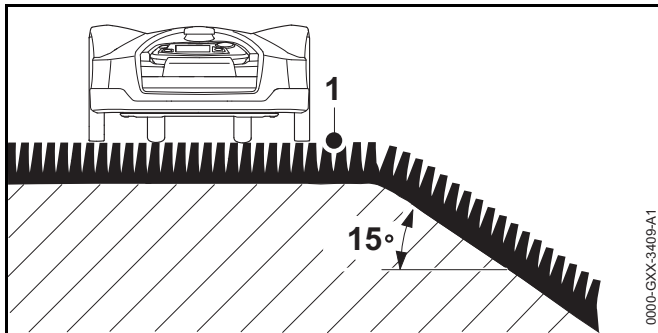
STIHL recommends that you install the perimeter wire at a maximum pitch of ± 10 degrees. The perimeter wire can be installed up to ± 15 degrees, but this can require additional adjustments to the perimeter wire installation. Slopes should also be noted in the garden sketch.

Maintain a minimum distance of at least 39.4 in. (100 cm) from water and other potential drop-offs, such as edges and steps.

To install the perimeter wire at a slope with an incline of 5° to 15°:



- ▶ Route the perimeter wire (1) past the top edge of the slope, keeping a minimum clearance of $a = 19.7$ in. (0.5 m).

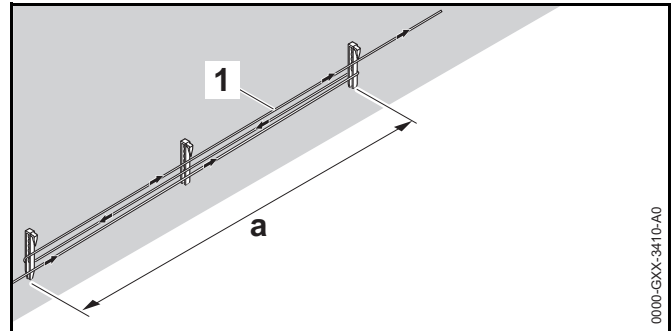


- ▶ If the incline exceeds 15°, route the perimeter wire so that the robotic mower will stop before it reaches the edge of the slope. The top edge of the slope and the slope itself should remain outside the mowing area.

11.13 Installing Reserve Wire

Installing reserve lengths of perimeter wire at regular intervals will make it easier to later modify the mowing area or placement of the docking station if that should become necessary.

To install reserve wire:




- ▶ Route the perimeter wire (1) between 2 wire stakes spaced approximately $a = 3.3$ ft. (1 m) apart.
- ▶ Attach the reserve wire to the ground in the center using an additional wire stake.

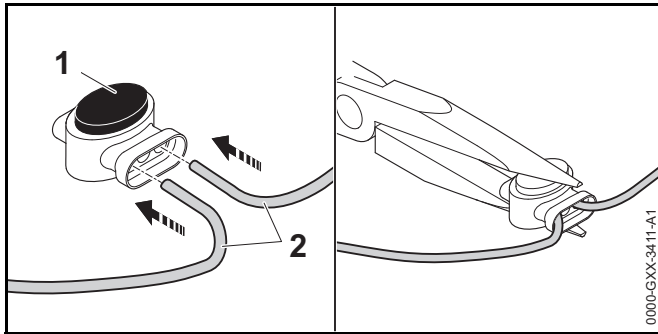
11.14 Using Wire Connectors

⚠ WARNING

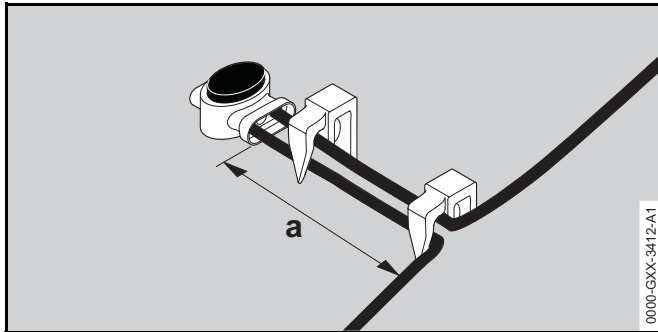
To reduce serious or fatal injury or property damage from fire or electric shock, use only wire connectors authorized by STIHL.

Wire connectors are designed to link two loose ends of perimeter wire to extend the perimeter wire or to connect loose wire ends caused by a breakage. They are filled with gel to prevent premature wear or corrosion of the wire ends.

- ▶ Note the positions of the wire connectors on your sketch of the mowing area,  11.2.



- ▶ Insert the unstripped wire ends (2) in the wire connector (1).
- ▶ Press the wire connector together using suitable pliers.

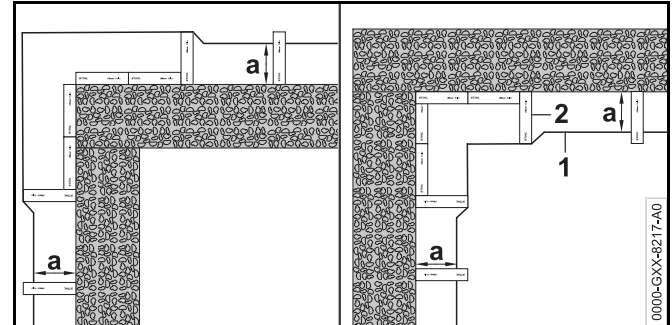


- ▶ Attach the perimeter wire to the ground using two wire stakes, leaving $a = 2$ in (5 cm) of strain relief as depicted above.

11.15 Installing the Perimeter Wire Closer to the Edge of the Mowing Area

Following installation, make sure there is at least a 2 in. (5 cm) gap between the robotic mower and the obstacle during operation, 10.7, 15.3. If necessary, increase the wire clearance from the obstacle. In straight sections, the perimeter wire can be routed as close as 11 in. (27 cm) from high obstacles. This will reduce the amount of unmowed grass.

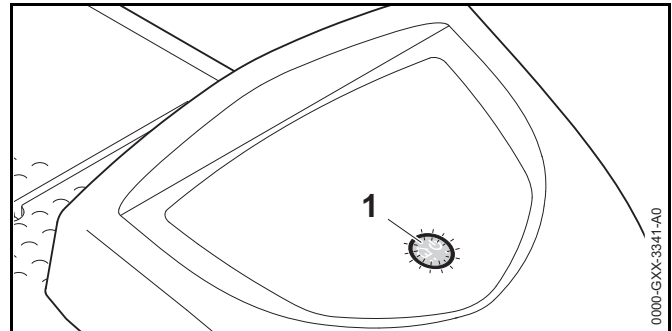
In the garden sketch, note those areas where the perimeter wire is routed closer to the edge of the mowing area.



- ▶ Install the perimeter wire (1) with the aid of the iMow Ruler (2) as illustrated.
 - $a = 11$ in. (27 cm)

12 Docking Station

12.1 LED on the Docking Station



A red LED (1) shows the status of the docking station and the perimeter wire signal.

If the LED is off: The docking station is switched off and the wire signal is not being transmitted.

If the LED glows: The docking station is switched on and the robotic mower is not docked.

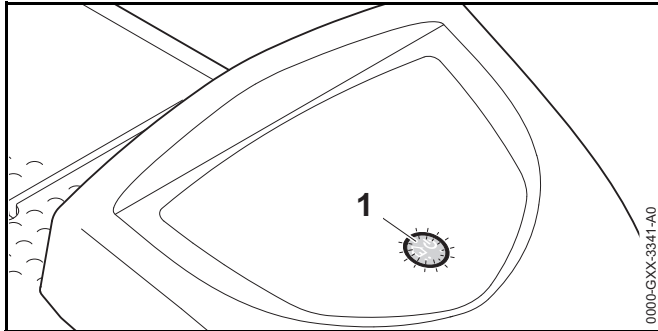
If the LED flashes slowly: The docking station is switched on, the robotic mower has docked successfully or is being charged.

If the LED glows for 3 seconds followed by a 1 second pause: The "Homecall" function is activated and the robotic mower has received a command to return to the docking station.

If the LED flashes rapidly (approximately two times per second): The perimeter wire is not properly connected to the docking station or the wire signal is no longer present. The perimeter wire may be broken (wire break).

If the LED flashes rapidly at intervals: The LED flashes alternately 3 times at a 1-second interval, 3 times at a 2-second interval, 3 times at a 1-second interval, 5 second pause. After the pause, the signal is repeated. The docking station has a malfunction. For troubleshooting information, see 22.

12.2 Docking Station Controls



ON/OFF/Home button



Press and hold the ON/OFF/Home button for 2 seconds during a mowing operation to switch off the wire signal. The robotic mower will stop, remain in the mowing area and a corresponding message will appear in the display of the robotic mower.



Press the ON/OFF/Home button twice within 2 seconds during a mowing operation to bring back the robotic mower to the docking station (Homecall).

The robotic mower will end its current mowing operation, search for the perimeter wire and return to the docking station to recharge the battery. When Homecall is initiated, the robotic mower will not start any further mowing operations during the current active time. A Homecall remains active until the robotic mower is docked. You can end Homecall manually by pressing the ON/OFF/Home button twice within 2 seconds. It will resume mowing operations during its next scheduled active time.

12.3 Docking the Robotic Mower

Automatic docking

The robotic mower will travel to the docking station automatically and dock when the active time ends or the robotic mower needs to be recharged.

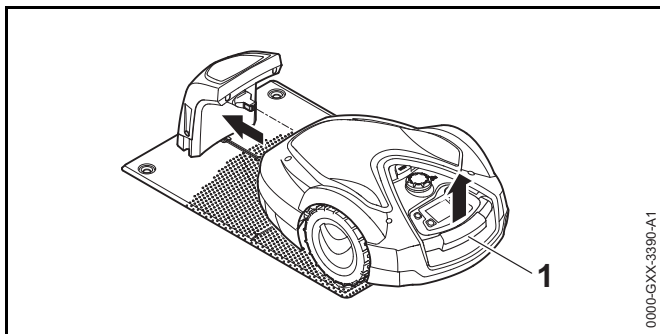
Docking with the Homecall function

The robotic mower can be called back to the docking station manually. To call the robotic mower back:

- ▶ Press the ON/OFF/Home button on the docking station twice within 2 seconds.
The robotic mower will return to the docking station and will not start any further mowing operation during the current active time.

Manual docking

- ▶ Remove the control panel / manual controller and activate the Manual mowing command, see 17.4 and 14.3.
- ▶ Steer the robotic mower to the docking station using the control panel / manual controller or activate the disabling device and transport the robotic mower to the docking station by hand, see 18.1.



- ▶ Lift the robotic mower slightly by the carrying handle (1) and relieve the weight on the drive wheels.
- ▶ Push the robotic mower, resting on its front wheels, into the docking station.
- ▶ Insert the control panel / manual controller, 17.4.

12.4 Charging the Robotic Mower

WARNING

Read and follow the safety precautions and instructions for the robotic mower and docking station in this manual, 5.4 and 6. Be alert for signs that the integrated battery may be damaged. To reduce the risk of personal injury from short circuit, fire and explosion, never use or charge a robotic mower if the hood or housing is cracked, deformed or excessively hot, if battery fluid is leaking from the battery compartment, or if the battery is otherwise damaged, 5.5.

WARNING

To reduce the risk of electric shock, charge the robotic mower only in the docking station. Do not remove the battery or attempt to charge it using an external power supply.

Automatic charging

The robotic mower will begin charging automatically when it returns to the docking station at the end of the mowing operation and its energy level is below a certain value.

Manual Charging

To start charging:

- ▶ Dock the robotic mower.
- ▶ If necessary, end standby mode of the robotic mower by pressing any button.
Charging will start automatically.



During charging, the status screen will show the charging symbol and the message "Charging battery".



In all the other menus, the display will show a plug symbol to indicate that the robotic mower is charging.

Charging time depends on a number of factors, including battery condition and the ambient temperature. Exposure to direct sunlight can lead to increased temperatures inside the machine and battery compartment, which can increase battery charging times.

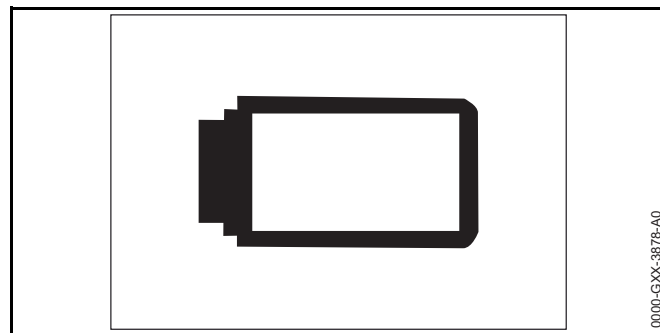
Charge status



The status screen will show the current state of charge.



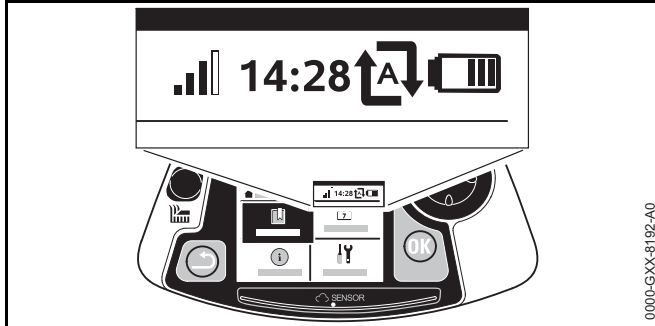
In all the other menus, the display will show a battery symbol to indicate the robotic mower's charge status.



If you end standby mode, but the state of charge is too low for the robotic mower to return to the docking station, this symbol is displayed over the entire screen. After a few seconds, the display will turn off and the robotic mower will return to standby mode.

13 Control Panel / Manual Controller Display Information


13.1 Information Area





The following information is shown in the top right corner of the display:


1. Cellular Signal


The display shows the strength of the cellular signal.

 – 4 bars: optimum signal strength

 – 1 to 3 bars: medium signal strength

 – No bars: no signal


 A question mark is shown during initialization of the module while the unit is acquiring the cellular signal.

 A small "x" indicates that there is no Internet connection.

2. Time


The current time is indicated in 24-hour format.

3. Automatic mowing status


 When automatic mowing is switched on, the Automatic symbol appears.


4. Charge status

The battery symbol shows the battery's state of charge.

 – No bars: battery discharged


 – 1 to 5 bars: battery partially discharged

 – 6 bars: full charge

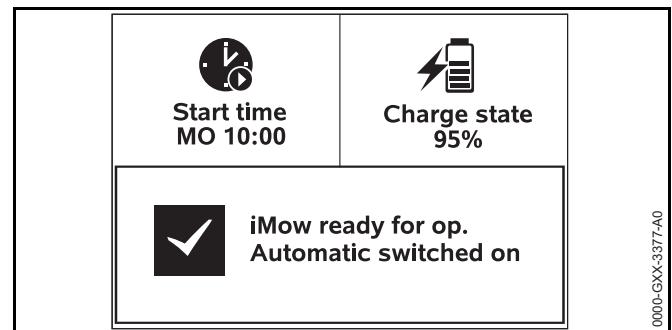
 During charging, the plug symbol is displayed instead of the battery symbol.

13.2 Status Screens

Different status screens may appear, depending on the status of the robotic mower.

- ▶ Configure the status screen with various information,  14.4.

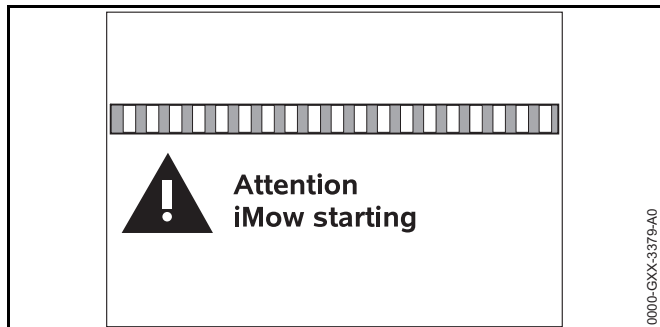
Status screen when the robotic mower is not in operation



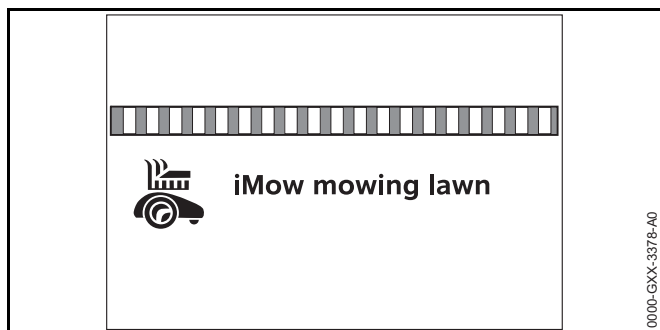
The text "iMow ready for op." and the automatic mowing status is displayed in the bottom area of the screen.

There are two configurable fields in the top display area.

Status screen during operation



The text "Attention – iMow starting" and the safety alert symbol are displayed before a mowing operation starts. Flashing of the display illumination and a signal tone additionally indicate the start of the mower.



The text "iMow mowing lawn" and a corresponding symbol are displayed during an active mowing operation. The text and symbol will depend on the specific active operation.



Edge mowing: While the robotic mower mows the edges of the mowing area, the text "Mowing edge" is displayed.

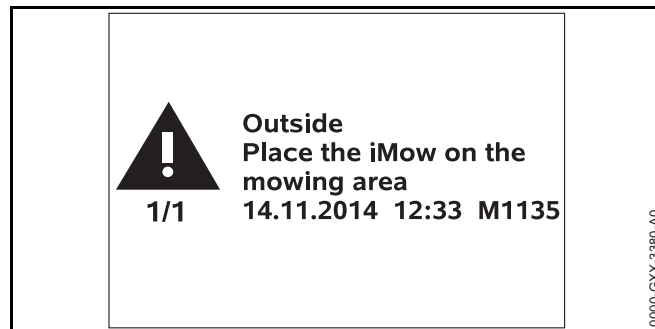



Drive to docking station: When the robotic mower returns to the docking station, the relevant reason is indicated in the display (e.g., "Battery discharged" or "Mowing completed").



Battery charging: The text "Charging battery" appears during charging.

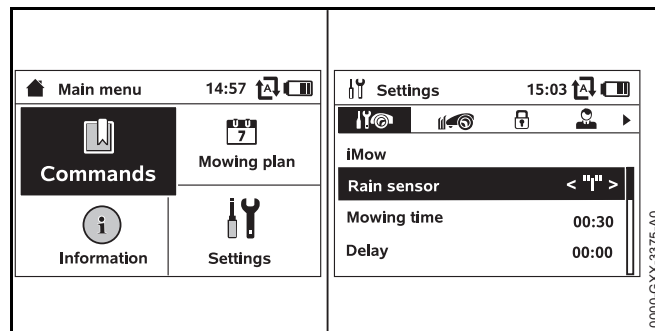
Status screen for messages



If an error occurs during operation, a message will be displayed that includes the date and time of its occurrence and the relevant message code. If several messages apply, they appear alternatively,  22.1.

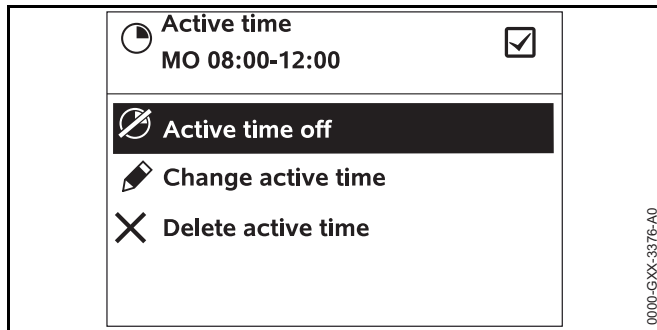
14 Menu Functions

14.1 Navigating the Menus



- ▶ Select a submenu using the navigation pad. If a submenu is selected, it is displayed on a black background.

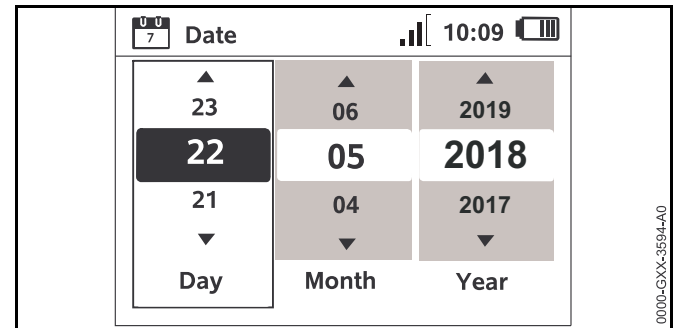
- ▶ Open the selected submenu by pressing the OK button. In the second menu level, the various submenus are shown as tabs.
- ▶ Select a tab by pressing the navigation pad to the left or right.
- ▶ Select a submenu by pressing the navigation pad downwards or upwards. Selected tabs and submenu entries are displayed on a black background.
- ▶ If there is a scroll bar at the right edge of the display, see further entries by pressing the navigation pad downwards or upwards.
- ▶ Press the OK button to open a submenu.



Options are listed in the submenus. Selected entries are displayed on a black background.

- ▶ Press the OK button to open a selection window or dialog window.

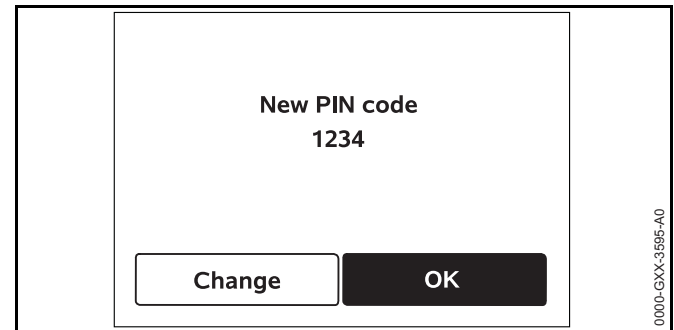
Selection window



The selected value is displayed on a black background.

- ▶ Navigate through the values and change them by using the navigation pad.
- ▶ Press the OK button to confirm your selections.

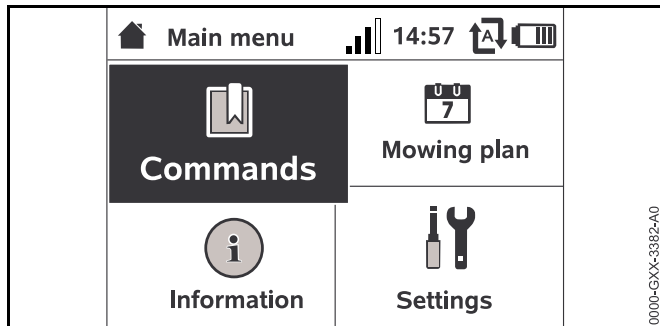
Dialog window





If changes have to be saved or messages confirmed, a dialog window appears in the display. The selected button is displayed on a black background.



- ▶ Press the OK button to confirm the selection.

14.2 Overview





-  The main menu contains 4 submenus. The main menu will be displayed,
- when the status screen ( 13.2) is quit by pressing the OK button,
 - when the "Main menu" command is activated,
 - when the Back button is pressed in the second menu level.



Commands

 This submenu contains a set of autonomous mowing operations,  14.3.



Information

 This submenu contains information about the lawn or the robotic mower's status,  14.4.

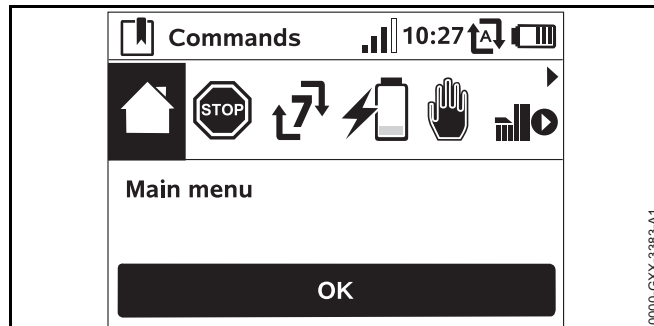
Mowing plan

 This submenu contains functions to change the mowing plan,  14.5.

Settings


 This submenu contains functions to change the robotic mower's settings,  15.

14.3 Commands




- ▶ Select a tab by pressing the navigation pad to the left or right.
- ▶ Press the OK button to open the submenu.


Main menu

 Select to return to the main menu.

Lock robotic mower and activate disabling device

 Select to return to lock the robotic mower and activate the disabling device.

Switch automatic mowing on/off

 Select to turn automatic mowing on or off.

When automatic mowing is switched on, the text "Automatic switched on" appears in the status screen and the symbol is displayed next to the battery symbol.

When automatic mowing is switched off, the text "Automatic switched off" appears in the status screen and the active times are shown as inactive (greyed out) in the mowing plan.

This feature can also be controlled using the iMow App. The robotic mower will return to the docking station when automatic mowing is switched off using the iMow App.

Drive to docking station



Select to command the robotic mower to drive to the docking station immediately.

The robotic mower travels back to the docking station and charges its battery. If automatic mowing is switched on, the robotic mower will start to mow the mowing area again at the next possible active time.

This feature can also be controlled using the iMow App.

Manual mowing



Select to activate manual lawn mowing.

Use the navigation pad to steer the robotic mower, 17.5.

Start mowing



Select to start the mowing operation immediately.

If a secondary area was installed, press the OK button and then specify whether the mowing operation is taking place in a secondary area or in the main area, 17.7.

If an external docking station with a corridor was installed, bring the robotic mower to the mowing area before activation of the command "Start mowing."

You will be prompted to enter the time to end the mowing operation. The default setting for the duration of the mowing operation can be modified under "Mowing time" in the machine settings, 15.

Mowing time in primary or linked areas following the "Start mowing" command will be deducted from the weekly mowing plan's total mowing duration.

This feature can also be controlled using the iMow App.

Start time-delayed mowing



Select to set a defined time to start the mowing operation.

If a secondary area was installed, after pressing the OK button it is necessary to define whether the mowing operation is taking place on a secondary area or on the main area, 17.7.

If an external docking station with a corridor was installed, bring the robotic mower to the mowing area before activation of the command "Start time-delayed mowing".

You will be prompted to enter the time to end the mowing operation. The default setting for the duration of the mowing operation can be modified under "Mowing time" in the machine settings, 15.

Mowing time in primary or linked areas following the "Start time-delayed mowing" command will be deducted from the weekly mowing plan's total mowing duration.

This feature can also be controlled using the iMow App.

Skip next active time



Select to skip the next active time.

No mowing will take place during the next active time. Active times which have been cancelled in this manner are greyed out in the mowing plan. They can be released for mowing again in the "Daily plan" menu, 14.6.

If the command is performed several times in succession, the next active time is always skipped. If no active times remain for the current week, the message "No mowing will take place next week" appears.

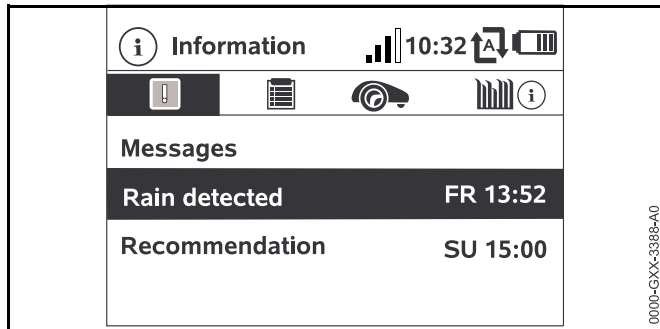
Edge mowing



Press the OK button to mow the edge of the mowing area.

After completing one circuit, the robotic mower travels back to the docking station and charges the battery.

14.4 Information



Messages



This submenu contains a list of all active errors and recommendations including date and time of their occurrence and the respective message code.

Press the OK button to display details for every message, 22.1.

If no messages are available, this display shows the text "No messages."

Events



This submenu contains a list of the last activities of the robotic mower. Details of the events (additional text, time and code) can be displayed by pressing the OK button.

Errors during normal operation are documented in the messages.

Robotic mower status



This submenu contains information on the robotic mower's status:

- Charging status: Battery charging status in percent
- Rem. time: The remaining mowing duration during the current week in hours and minutes
- Time and date
- Start time: Start of the next planned mowing operation
- Total number of completed mowing operations
- Mowing hours: Duration of all completed mowing operations in hours
- Distance: Total distance covered in meters
- Ser.-No.: Serial number of the robotic mower. This is also to be found on the identification plate in the compartment beneath the control panel / manual controller.
- Battery: Serial number of the battery
- Software: Installed machine software


Lawn information



This submenu contains information on the lawn:

- Mowing area in square meters: This measurement is taken during installation
- Round time: Duration of one circuit around the mowing area in minutes and seconds
- Starting points 1 – 4: Distance of the relevant starting point from the docking station in meters, measured in a clockwise direction
- Circumference: Circumference of the mowing area in meters
- Edge mowing: Frequency of edge mowing per week

Cellular module status

 This submenu contains information on the status of the integrated cellular module:

- Satellites: Number of satellites within range
- Position: Current position of the robotic mower
- Signal strength: Signal strength of the mobile cellular connection
- Network: Network ID, comprising country code (MCC) and provider code (MNC)
- Mobile phone number: Mobile phone number of the registered owner, entered in the iMow App
- IMEI: Hardware number of the cellular module
- IMSI: International mobile subscriber identity
- SW: Software version of the cellular module
- Ser.-No.: Serial number of the cellular module

14.5 Mowing Plan

Mowing Plan Theory of Operation

Before changing your mowing plan, read the following section carefully.

During the initial setup, the iMow will automatically calculate an appropriate automatic mowing plan. That plan consists of active times and a weekly mowing duration. Active times are those windows of time in which the iMow is programmed to mow automatically. The iMow will only mow in automatic mode during the active times. The mowing duration is the total number of hours the iMow will mow per week.

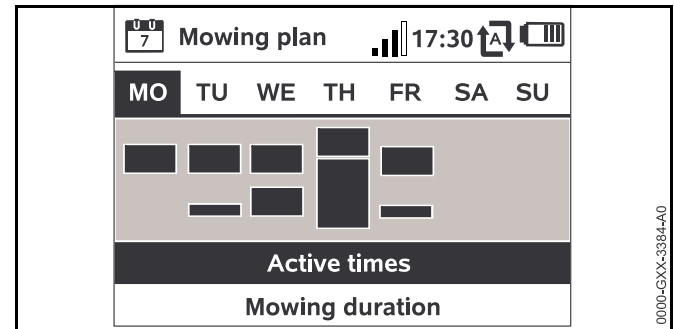
Satisfactory cutting results depend on the iMow having sufficient mowing duration and sufficient active times to complete the mowing operation for the entire lawn. Automatic mowing will cease once the iMow has reached its total allotted mowing duration for the week, even if there are remaining active times scheduled.


The active times and mowing duration must be set properly to ensure that a sufficient number of mowing hours are set each week (mowing duration) and that the iMow has sufficient windows of time (active times) to complete the mowing.

If you increase the mowing duration, be sure expand the active times as well to accommodate the increased number of mowing hours. The total weekly active time must be higher than the total weekly mowing duration in order to account for charging time and to provide a buffer in case active times are missed due to rainfall.


The status screen displays the remaining mowing duration for the week and the next scheduled active time.

Mowing Plan Menu



 Call up the stored mowing plan in the "Mowing plan" submenu.

The rectangular blocks displayed in black beneath the days of the week represent the saved active times. When automatic mowing is turned on, mowing operations take place only during active times. The iMow will not mow during all active times as the iMow may return to the docking station if it starts raining or the iMow requires charging.

Blocks displayed in grey represent active times without mowing operations, e.g. where the active time has been deactivated by the operator or the active time has been skipped,  14.3. When automatic mowing is turned off, the entire mowing plan is deactivated and all active times are shown in grey.

- ▶ Select an active time or the mowing duration by pressing the navigation pad downwards or upwards.
- ▶ Open the settings by pressing the OK button.



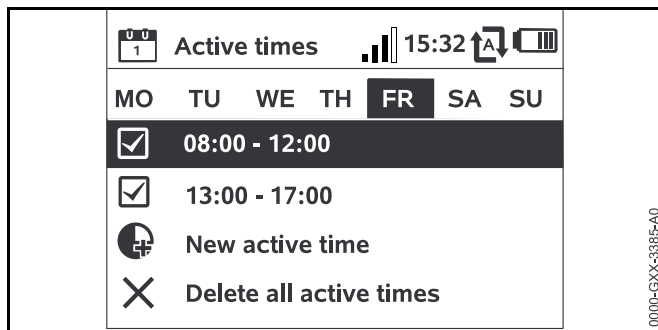
If you want to edit the active times for an individual day, press the navigation pad to the left or right to select the day.

Select the "Active times" submenu and press the OK button.

14.6 Active Times

WARNING

Keep bystanders, especially children, and pets out of the mowing area during active times. Never allow children to approach or play with the robotic mower. Keep children and pets away from the mower while it is in operation. Never allow the robotic mower to operate if you know that animals or persons are or may be in the mowing area or vicinity.



Next to every active time, a symbol shows the current status of the active time:



This symbol indicates that the active time is activated. The robotic mower will mow automatically according to the mowing plan.



This symbol indicates that the active time is deactivated. The robotic mower will not mow during this time.

If active times are not sufficient to allow for the necessary mowing and charging operations, you can increase active times or reduce the mowing duration. To edit the active times:



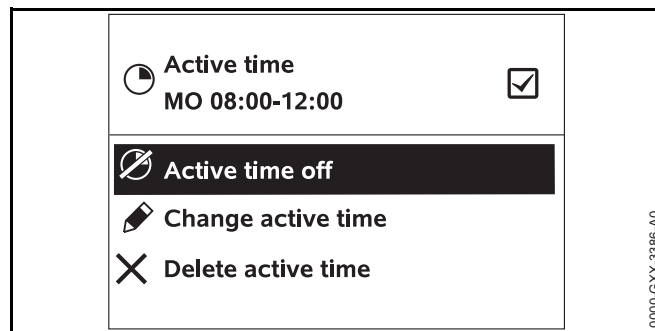
Select the "New active time" menu item to add an active time. An additional active time may not overlap with other active times.

Up to 3 active times per day can be saved.



Select "Delete all active times" to delete all active times on the selected day.

The robotic mower will no longer operate on this day.



Select "Active time on/off" to enable or disable the selected time for automatic mowing.



Select "Change active time" to change the time the robotic mower will be mowing.

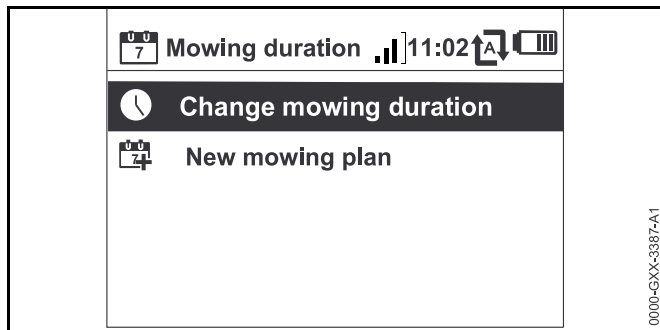


Select "Delete active time" to delete this specific active time.

The robotic mower will no longer operate at this time.

NOTICE

If you have a sprinkler system, program the robotic mower to avoid active watering times to reduce the likelihood of damage to the sprinkler heads from contact with the mowing blade. The mower and sprinkler system should never be run at the same time.

14.7 Mowing Duration

Select "Change mowing duration" to change the total weekly mowing hours. The mowing duration set during initial installation is based on the size of the mowing area, but it can be increased or decreased in this submenu.



Select "New mowing plan" to delete all currently stored active times and to program a new mowing plan. The step "Program the robotic mower" of the installation assistant will be called up, [10.8](#).

If you are reprogramming the mowing plan during one of the in your new mowing plan, active times, the robotic mower will begin an automatic mowing operation after you confirm the new mowing plan.

15 Settings**15.1 Settings Overview**

The Settings menu contains 5 submenus, displayed as buttons:

Robotic mower

Select this submenu to change the robotic mower's settings, [15.2](#).

Installation

Select this submenu to change and test the installation, [15.3](#).

Safety

Select this submenu to change the security settings, [15.4](#).

Service

Select this submenu to confirm replacement of the mowing blade. This will reset the internal blade replacement counter. Also select this submenu to find a wire break, [15.5](#).

Dealer area


This code-protected submenu is accessible only by your authorized STIHL iMow servicing dealer.


15.2 iMow Settings**Rain Sensor**


Adjust the sensitivity of the 5-stage rain sensor.

To set the rain sensor:



- ▶ Press the navigation pad to the left or right. The current value is displayed by means of a line diagram.

 * Select this option to allow mowing at higher moisture levels. If the bar is moved all the way to the left, the robotic mower will mow even when it is raining.



 * Select this option to allow mowing under ordinary ambient conditions.

 * Select this option to allow mowing only at lower moisture levels. If the bar is moved all the way to the right, the robotic mower will only mow if the rain sensor is completely dry.



Mowing Time

 Set the default mowing time for the duration of a mowing operation when activating automatic mowing with the "Start mowing" command,  14.3.

Delay


 Set the length of the delay when activating the "Start time-delayed mowing" command,  14.3.


Status Screen


 You can edit the status screen to display the information you want to appear,  13.2.


To set the status screen:


- ▶ Select the left or right part of the screen using the navigation pad and confirm your selection by pressing OK.
- ▶ For each part of the display, select one of the following to appear on the status screen:


 **Charging status:** The battery charging status in percent will appear on the status screen.


 **Rem. time:** The remaining mowing duration during the current week will appear on the status screen.

 **Time and date:** The current date and current time will appear on the status screen.

 **Start time:** The start of the next planned mowing operation will appear on the status screen. During a running active time, the text "active" will be displayed.


 **Mowing events:** The total number of mowing operations performed will appear on the status screen.


 **Mowing hours:** The total duration of all mowing operations performed will appear on the status screen.

 **Distance:** The total distance traveled will appear on the status screen.


 **Signal strength:** Signal strength of the cellular connection with network ID.

A small "x" indicates that the robotic mower is not connected to the Internet.

 **Signal strength:** A question mark is shown during initialisation of the cellular module (checking hardware and software, e.g. after switching on the robotic mower).

 **GPS reception:** GPS coordinates of the robotic mower.


Time

 Set the current time.

Always set the correct time to ensure an accurate mowing plan and to prevent automatic mowing at unwanted times.

The time can also be set using the iMow App.


Date

 Set the current calendar date.

Always set the correct date to ensure an accurate mowing plan and to prevent automatic mowing at unwanted times.

The date can also be set using the iMow App.

Date Format

 Set your desired date format.

Track offset



Change the robotic mower's standard 2.36 in. (6 cm) offset from the perimeter wire to a smaller or larger offset (1.18 in. to 3.54 in. (3 cm to 9 cm)).

To ensure optimal performance under the standard setup instructions, STIHL recommends that you keep the default track offset setting.

Language



Set the desired display language. The language selected during initial installation is set as the default.

Contrast



Change the display's contrast.

Energy mode



If the mode is set to "Standard" (default setting), the robotic mower is connected to the Internet at all times and can be reached using the iMow App as long as sufficient battery charge is available.

If the mode is set to "ECO", cellular communication is deactivated when the robotic mower is in the docking station to reduce energy consumption. The robotic mower cannot be reached using the app, which will continue to display the last data successfully transmitted.

15.3 Installation

Passage (Offset Drive Home)

The robotic mower can travel back to the docking station with an increased offset to the perimeter wire.

- ▶ Ensure that the perimeter wire has been routed with a clearance of at least 2 m at the narrowest sections.
- ▶ Activate the passage setting to change the way the robotic mower travels back home to the docking station. Select one of three options:

- Off (default setting): The robotic mower travels along the perimeter wire.
 - Narrow: The robotic mower travels along the perimeter wire or with an offset of 15.7 in. (40 cm) inside the perimeter wire.
 - Wide: The robotic mower travels within a passage of 15.7 in. to 31.5 in. (40 cm to 80 cm) from the perimeter wire.
- ▶ If you have installed an external docking station, a confined area or a linked section using a corridor, install search loops for offset drive home, 11.9.

ASM (Anti-Stuck-Maneuver)

The robotic mower starts an evasive routine if it becomes stuck: ASM is switched off by default.

- ▶ Leave the default setting (ASM switched off), if there are large, flat expanses in the mowing area (e.g. asphalt driveways), if the robotic mower often unexpectedly turns 90° during operation or if the mower unexpectedly stops mowing and the display shows the message "1131 - Stuck".

New installation



The current mowing plan will be deleted and the installation assistant will start again.

Starting points



To set starting points, see 15.6.

Test edge



Start a test run for checking correct wire routing. The step "Check installation" of the installation assistant will be called up, 10.7.

- ▶ To check correct wire routing around restricted areas, position the robotic mower in the mowing area with the front facing the restricted area and start the test run.

Edge mowing



Select the mowing frequency for edges.

- ▶ Select one of three options:
 - Never: The edges will never be mowed.
 - Once (default): The edges will be mowed once a week.
 - Twice: The edges will be mowed twice a week.

Secondary areas



Enable or disable secondary areas.

- ▶ Activate to enable mowing of a secondary area.

15.4 Safety

Disab. device



To activate the disabling device in the "Settings" menu, open the "Safety" submenu, select "Lock iMow" and confirm by pressing the OK button.



To deactivate the disabling device, press the Mow button and the OK button in the sequence illustrated on the display. Once the disabling device is deactivated, the robotic mower can be operated again.



Level



Four security levels can be set. Various locks and security devices are activated, depending on the level.

- ▶ Select one of four options:
 - 1) **None:** All functions of the robotic mower can be accessed.
 - 2) **Low:**
 - Anti-theft alarm: If the mower is lifted or tilted for longer than 10 seconds, the PIN query appears. If you do not enter then PIN code within one minute, an alarm sounds and automatic operation is switched off.

- Connection lock: The PIN code must be entered prior to linking of the robotic mower and docking station.
- Reset lock: The PIN code must be entered prior to resetting the machine to the factory defaults.

3) Medium:

- All of the features from the "Low" setting.
- Time lock: PIN code query for changing a setting if no PIN code has been entered for more than one month.

4) High:

- All of the features from the "Medium" setting.
- Setting protection: The PIN code must be entered before settings can be changed.

- ▶ Select the desired security level and confirm it by pressing the OK button.
- ▶ If necessary, enter the 4-digit PIN code.

STIHL recommends that the "Low", "Medium" or "High" security level be set.

GPS protection



To activate the GPS protection feature.

For theft detection, STIHL recommends activating the GPS protection feature.

Change PIN code




The 4-digit PIN code can be changed if necessary. The "Change PIN code" menu item is only displayed in the "Low", "Medium" or "High" settings.


- ▶ Enter the old PIN code and confirm it by pressing the OK button.
- ▶ Enter the new 4-digit PIN code and confirm it by pressing the OK button.

Take note of your PIN code and keep it in a safe place. If the PIN code is entered incorrectly 5 times, automatic operation is switched off and can only be restored with a master code generated by your authorized STIHL iMow servicing dealer.


Start signal

 The acoustic signal when the mowing blade is activated.

Alarm signal

 The acoustic signal when the robotic mower hits an obstacle.

Menu signal

 The acoustic indicator when you open a menu and confirm a selection by pressing the OK button.

Child lock

If the impact sensor is triggered several times in succession within a short time, the robotic mower and the mowing blade will stop.



If the impact sensor is not triggered again, the robotic mower will continue automatic mowing after a few seconds.

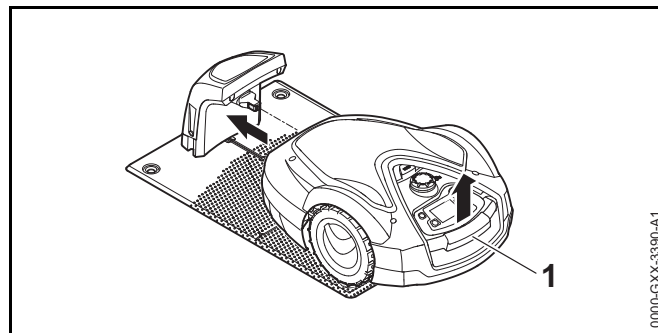
Keylock


When the keylock is activated, the control panel is locked. The operator must press and hold the Back button and then press the forward navigation button on the navigation pad to unlock the control panel / manual controller. The keylock will lock the control panel again 2 minutes after the last button is pressed.

Link iMow and dock:

The mower and docking station must be linked if you replace the docking station the robotic mower.

- ▶ Install the docking station and connect the perimeter wire,  10.3 and  10.5.




- ▶ Lift the robotic mower slightly by the carrying handle (1) and relieve the weight on the drive wheels. Push the machine, resting on its front wheels, into the docking station.
- ▶ After pressing the OK button, enter the PIN code. The robotic mower will then search for the wire signal and automatically save it for automatic operation. This process may take several minutes,  10.6.


15.5 Service**Blade change**

- ▶ After mounting a new mowing blade, confirm the replacement of the mowing blade by pressing the OK button.

Find wire break

- ▶ Activate the assistant to find a wire break by pressing the OK button.
- ▶ Find the wire break,  22.3.

Reset settings

- ▶ Press the OK button and enter the PIN code. The robotic mower will be reset to factory defaults and the installation assistant will be started,  10.

15.6 Setting Starting Points

- ▶ Set starting points to target automatic mowing in a specific part of your lawn. Starting points are used to access parts of your lawn that are not being mowed frequently enough, sometimes because part of the mowing area is accessible only through a corridor.

Starting points can be set in two different ways.

"Teaching-in" starting points



Press the OK button. The robotic mower will begin to travel along the perimeter wire. If it is not docked, it first travels to the docking station. All current existing starting points are deleted.

To teach-in up to 4 starting points:

- ▶ Save each starting point by pressing the OK button during the robotic mower's travel around the perimeter wire.
- ▶ The teach-in procedure is interrupted automatically when the robotic mower contacts obstacles along the perimeter wire. If the teach-in procedure is interrupted, remove any obstacles that may be found along the cutting path or correct the installation of the perimeter wire.
- ▶ If necessary, interrupt the teach-in procedure manually by pressing the STOP button.
- ▶ Check the position of the robotic mower before continuing the teach-in procedure. The robotic mower must be located on the perimeter wire or within the mowing area facing the perimeter wire.
- ▶ The starting frequency defines how often a mowing operation is to begin from a starting point. The default setting is 2 of 10 mowing operations (2/10) at each starting point. You can change the starting frequency as desired after each teach-in.
- ▶ If the teach-in procedure has been ended prematurely, send the robotic mower back to the docking station.

Setting starting points 1 to 4 manually:



Press the OK button. All existing starting points are deleted.

To manually set up to 4 starting points:

- ▶ Determine the distance of the starting points from the docking station, measured in a clockwise direction.
- ▶ Set a starting frequency between 0 of 10 mowing operations (0/10) and 10 of 10 mowing operations (10/10). The docking station is defined as starting point 0. Mowing operations will start from the docking station as a default.

Setting a mowing radius

The robotic mower can be programmed to mow concentric circles around a specified starting point. Each starting point can be assigned a radius from 10 ft. to 100 ft. (3 m to 30 m), which will be mowed before the robotic mower moves on to other areas of the yard.

16 STIHL iMow App

16.1 Functions of the iMow App

This robotic mower can be programmed and operated using the STIHL iMow U.S. mobile and web apps ("iMow App"), available on the App Store^{®1} and on Google Play^{™2} for download to your mobile device, tablet or computer.

¹ Apple, the Apple logo, iPhone, and iPad are trademarks of Apple Inc., registered in the U.S. and other countries and regions. App Store is a service mark of Apple Inc.

² Google Play and the Google Play logo are trademarks of Google LLC.

Activation

Before the robotic mower can connect to the Internet and transmit data to the iMow App, the unit must be unlocked by an authorized STIHL iMow servicing dealer. The dealer can also guide you through the registration and activation process. During activation, you will be asked for an email address and password. Keep this information in a secure location.

Data Transmission

Cellular data transmission to and from the robotic mower is included in the purchase price.

Data transmission is not continuous, and there may be a lag between mowing activity and the information displayed in the app.

Your wireless plan's standard usage and data rates will apply when accessing the STIHL iMow App on your smartphone, tablet or other mobile device.

The use and availability of wireless cellular and GPS connections depend on third-party products and services. If these third-party products and services do not operate in a reliable manner, they may impact the way your STIHL connected product and iMow App operate. STIHL makes no representation or warranty about the operation, use, safety or reliability of any third-party products and services. STIHL is not responsible for damages or losses due to the operation of third-party products and services, including any personal injury, property damage, interruption of service, downtime, data loss or any other harm or loss arising from or relating to your use of any third-party products and services or apps.

NOTICE

If the connection to the cellular network is lost, the unit will still remain active, but the operator will not receive email, SMS or in-app notifications. The GPS protection feature will remain active.

Main Function of the iMow App

- Viewing and editing the mowing plan
- Starting mowing

- Switching automatic mowing on and off
- Sending the robotic mower to the docking station
- Changing the date and time
- Calling up the unit's current location

WARNING


To reduce the risk of personal injury, keep bystanders, especially children, and pets out of the mowing area during operation. Do not operate the mower when children or pets are or may be in the mowing area or vicinity.

17 During Operation

17.1 Automatic Mowing

WARNING

Keep bystanders, especially children, and pets out of the mowing area during active times. Never allow children to approach or play with the robotic mower. Keep children and pets away from the mower while it is in operation. Never allow the robotic mower to operate if you know that animals or persons are or may be in the mowing area or vicinity.

When automatic mowing is switched on, the robotic mower independently leaves the docking station and mows the lawn during the active times set by the operator,  14.6. The number and duration of the mowing and charging operations within the active times are determined automatically.

The mowing plan is determined based on the size of the mowing area, which is calculated during installation or during the creation of a new mowing plan.



When you switch on automatic mowing, the display shows the automatic mowing symbol next to the battery symbol.

- ▶ Define starting points within linked areas to ensure that linked areas will be mowed regularly.

- ▶ To end an active mowing operation manually, press the STOP button on the robotic mower or press the ON/OFF/Home button on the docking station twice at any time.

When the battery is discharged, the robotic mower automatically returns to the docking station.



Automatic mowing can also be controlled using the iMow App.

17.2 Mowing Duration

The mowing duration specifies how many hours per week the robotic mower will mow the lawn. Charging time is not included in the mowing duration.

During initial installation, the robotic mower automatically calculates the mowing duration appropriate for your lawn based on the size of the mowing area.

To complete a mowing area of approximately 1076 sq. ft. (100 m²), the robotic mower will need approximately 60 minutes on average.

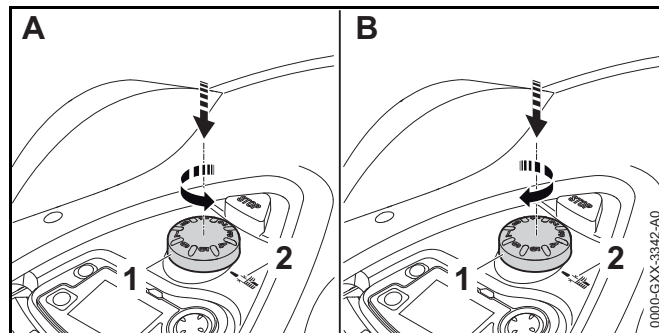
- ▶ If necessary, extend or reduce the active times and mowing duration,  14.6 and  14.7.

Mowing duration can also be set using the iMow App.

17.3 Adjusting the Cutting Height

WARNING

To reduce the risk of serious personal injury or death, always press and hold the STOP button for 5 seconds to activate the disabling device before adjusting the cutting height of the mowing blade.



To lower the cutting height (A):

- ▶ Press and turn the rotary knob (1) counterclockwise. The marking (2) indicates the selected cutting height.

To raise the cutting height (B):

- ▶ Press and turn the rotary knob (1) clockwise. The marking (2) indicates the selected cutting height.

8 different cutting heights can be selected:

- Level 1: 0.79 in. (20 mm)
- Level 2: 1.01 in. (25.7 mm)
- Level 3: 1.24 in. (31.4 mm)
- Level 4: 1.46 in. (37.1 mm)
- Level 5: 1.69 in. (42.8 mm)
- Level 6: 1.91 in. (48.5 mm)
- Level 7: 2.13 in. (54.2 mm)
- Level 8: 2.4 in. (60 mm)

NOTICE

To avoid damaging the perimeter wire, set the cutting height to level 5 or higher for the first few weeks. This will allow the grass to grow through and cover the perimeter wire. Levels 1, 2, 3 and 4 are special heights suitable only for flat lawns with a ground unevenness less than +/- 0.4 in. (1 cm).

NOTICE

To reduce the risk of damaging the robotic mower, never attempt to lift, carry or transport the robotic mower by the rotary knob. The rotary knob is designed to come off the robotic mower if pulled. This prevents the unit from being lifted and carried by the rotary knob.

NOTICE

To avoid overloading the motor, avoid setting the cutting height too low in tall grass. If the motor slows or bogs down when entering the grass, activate the disabling device and raise the cutting height.

17.4 Removing and Mounting the Control Panel / Manual Controller

WARNING

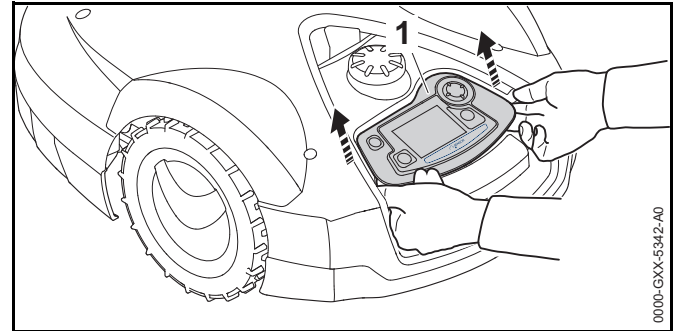
To help reduce the risk of serious personal injury or death from unintentional starting, always press and hold the STOP button for 5 seconds to activate the disabling device before approaching the unit while it is operation.

The control panel / manual controller can be removed from the robotic mower to manually mow or to change the programming of the robotic mower.

Automatic operation of the robotic mower is only possible when the control panel / manual controller is mounted securely onboard the robotic mower.

To remove the control panel / manual controller:

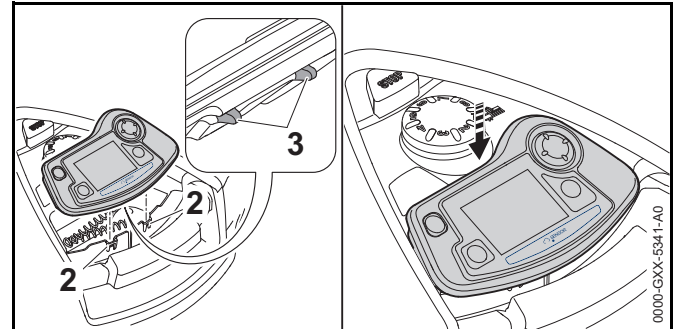
- ▶ Press and hold the STOP button for 5 seconds.



- ▶ Lift the rear of the control panel / manual controller (1) and remove it from the robotic mower. The control panel / manual controller remains connected to the robotic mower via a spiral cable.

To mount the control panel / manual controller:

- ▶ Press and hold the STOP button for 5 seconds.



- ▶ Stow the spiral cable in the housing compartment.
- ▶ Tilt the control panel / manual controller back slightly and insert the tabs (2) into the recesses in the housing (3).
- ▶ Carefully press down on the front of the control panel / manual controller until the unit is securely attached and you hear an audible click.

17.5 Manual Mowing




! WARNING

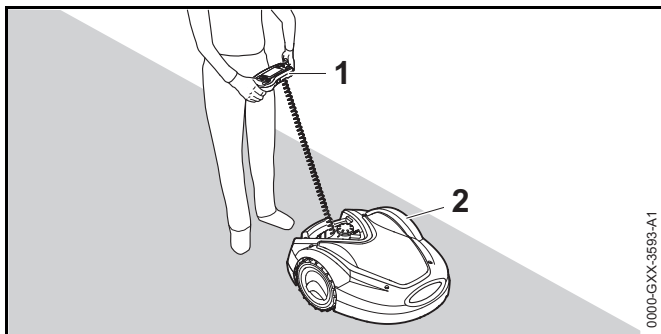
Always keep the robotic mower in front of you during manual operation and maintain a sufficient distance from the mower at all times to reduce the risk of personal injury from thrown objects or blade contact with your feet or other parts of your body.

! WARNING

The impact sensor and edge detection features are disabled during manual mowing. To reduce the risk of injury, keep bystanders, especially children, and pets or other animals out of the mowing area. Avoid directing the mower into obstacles or over objects that may be thrown or flung by the mowing blade.

To mow manually:

- ▶ Charge the battery if necessary,  12.4.
- ▶ Remove the control panel / manual controller,  17.4.
- ▶ Activate the "Manual mowing" command,  14.3.




- ▶ Move and steer the robotic mower (2) using the navigation pad on control panel / manual controller (1). Two forward speeds are available:
 - Slow: Press the navigation pad lightly
 - Fast: Press the navigation pad firmly



+




To activate the mowing blade, press and hold the OK button with your right thumb, then press the Mow button with your left thumb. The mowing blade will start to rotate and will continue rotating as long as the Mow button is pressed.

- ▶ During manual mowing, keep the Mow button pressed down with your left hand and operate the navigation pad with your right hand.
- ▶ To deactivate the mowing blade, release the Mow button.
- ▶ Return the robotic mower to the docking station for charging after manual mowing,  12.4.

17.6 Adjusting the Mowing Duration and Active Times

During active times, the robotic mower leaves the docking station and mows the lawn autonomously. During these times, mowing operations, charging operations and rest periods take place. The robotic mower automatically distributes the mowing and charging operations between the available time windows. Under certain circumstances (e.g. when grass growth is slowed by weather conditions), not all the active times may be necessary for optimal lawn care.



The active times and the mowing duration can be changed manually. You can set up to 3 different active times per day,  14.5.

- ▶ You may wish to change the mowing duration and active times for one of the following reasons:
 - Additional active times for further mowing operations are necessary to complete the weekly mowing duration.
 - The active times need to be modified to prevent mowing during a particular time of day.
 - Individual active times need to be omitted, because the mowing area will be in use, e.g., for a backyard party.
- ▶ You may wish to extend the mowing duration and active times for one of the following reasons:
 - There are areas which are not mowed sufficiently.
 - Intensive grass growth.
 - Particularly dense lawn.




- ▶ You may wish to reduce the mowing duration and active times when there is slower grass growth due to heat, cold or dryness.
- ▶ You must re-link the docking station and create a new mowing plan if the size of the mowing area has been changed or the docking station has been relocated.

17.7 Mowing Outside of Active Times


Mowing primary mowing areas

- ▶ In order to mow a part of the mowing area that can only be reached via a corridor, carry or steer the robotic mower to the linked area.
- ▶ For immediate mowing, call up the "Start mowing" command or press the Mow button,  14.3. The mowing operation starts immediately and continues until the selected time.
- ▶ For time-delayed mowing, call up the command "Start time-delayed mowing",  14.3. The mowing operation starts at the selected start time and continues until the selected end time.
- ▶ To end an active mowing operation manually, press the STOP button on the robotic mower. To return the robotic mower to the docking station, press the ON/OFF/Home button on the docking station twice at any time.

Secondary areas

- ▶ Carry or steer the robotic mower to the secondary area.
- ▶ Activate the secondary area,  15.3.
- ▶ For immediate mowing, call up the "Start mowing" command or press the Mow button,  14.3. The mowing operation starts immediately and continues until the selected time.
- ▶ For time-delayed mowing, call up the command "Start time-delayed mowing",  14.3. The mowing operation starts at the selected start time and continues until the selected end time.

When the selected end time is reached, the robotic mower travels to the perimeter wire and comes to a standstill.

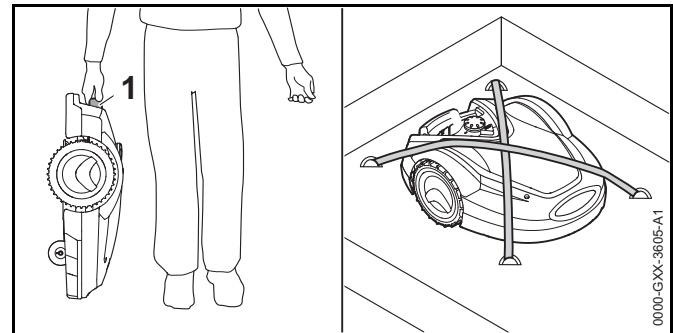
- ▶ Return the machine to the docking station to recharge the battery and confirm the displayed message,  22.1.
- ▶ To end an active mowing operation manually, press the STOP button on the robotic mower.

If the battery is discharged before the selected end time, the mowing operation will be shortened accordingly.

18 Transporting

18.1 Transporting the Robotic Mower

When transporting the robotic mower:



- ▶ Always disable the robotic mower by pressing and holding the STOP button for 5 seconds before lifting or transporting.
- ▶ When carrying the robotic mower by hand, hold it by the carrying handle (1) with the mowing blade pointing away from you. Never attempt to carry the robotic mower by its hood.
- ▶ When transporting the robotic mower in a vehicle, position robotic and secure the mower to prevent turnover, impact and damage. Fasten the machine using suitable fastening materials (straps, ropes) (see illustration above).
- ▶ Secure any other components being transported (e.g. docking station, small components) to prevent turnover, impact and damage.

A Note on Battery Transport

The battery inside this robotic mower complies with the requirements set forth in UN-Manual ST/SG/AC.10/11/Rev.5/Part III, Subsection 38.3.

Commercial air, vessel and ground transportation of lithium ion cells and batteries contained in equipment is regulated. The battery inside this robotic mower is classified as a UN 3481, Class 9, packaging group II product. Shipping it requires compliance with all applicable shipping regulations. Check with the ground, vessel, air cargo or passenger airline to determine if transport is prohibited or subject to restrictions or exemptions prior to shipping or travel.



Normally, no further conditions have to be met by the user in order to transport this robotic mower by road to the operating site. Check and comply with any special regulations that may apply to your situation.

For further information please go to www.stihlusa.com/battery-transportation-safety.


19 Storing the Robotic Mower and Docking Station

19.1 Robotic Mower




WARNING

After the mowing season is over, or any time the robotic mower is not available for mowing operations, store the iMow indoors in a dry, secure place that is inaccessible to children and other unauthorized users,  5.4. Improper storage can result in unauthorized use and damage to the robotic mower,  5.4. Never place or store objects on the robotic mower.








WARNING

If the robotic mower is damp or wet, dry it thoroughly before storing to reduce the risk of short circuit and electric shock,  5.4.

WARNING

High temperatures may cause the integrated battery to generate heat, rupture, leak, ignite or explode, resulting in severe or fatal personal injury or property damage,  5.5. Store the robotic mower only within an ambient temperature range of 32 °F to 122 °F (0 °C to 50 °C),  5.5. Never store the robotic mower inside a vehicle in hot weather,  5.5.

When storing the robotic mower for three months or longer (e.g. winter break):

- ▶ Charge the battery fully,  12.4.
- ▶ Switch off automatic mowing,  14.3.
- ▶ Set the highest security level,  15.4.
- ▶ Activate the GPS protection feature,  15.4.
- ▶ Set "ECO" energy mode,  15.2.
- ▶ Activate the disabling device,  9.1.
- ▶ Clean the robotic mower,  20.
- ▶ Dock the robotic mower in the docking station.
- ▶ Store the robotic mower and docking station indoors in a dry and secure location, out of the reach of children and other unauthorized persons.
- ▶ At the end of the mowing season, protect the terminals (connectors) removed from the docking station from environmental damage by wrapping them with a generous amount of insulating tape or storing them in a container with grease so that they are protected from the elements.

NOTICE



Charging the battery fully before storage will help prevent damage and prolong its useful life.

NOTICE

Avoid contacting the perimeter wire when de-thatching or aerating the lawn. Also use caution when operating a line trimmer near the perimeter wire. De-thatching, aerating and trimming operations can result in a cut or damaged perimeter wire. Refer to your sketch of the mowing area and take special care to avoid the perimeter wire when performing these operations.

19.2 Docking Station and Power Supply

! WARNING

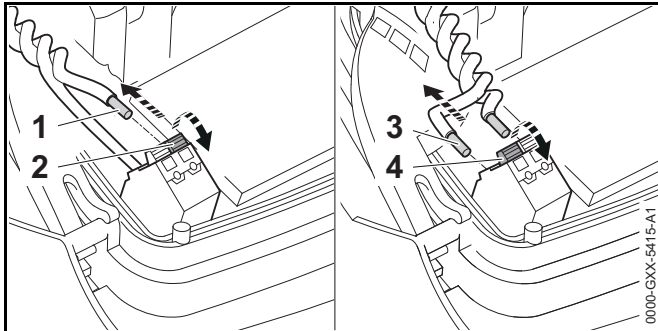
Store the docking station and the power supply indoors in a dry, secure place that is inaccessible to children and other unauthorized users,  6. Improper storage can result in unauthorized use and damage to the docking station or the power supply,  6. Never place or store objects on the docking station.

! WARNING

To reduce the risk of electric shock, always unplug the power supply from the electrical socket before removing the cover of the docking station.

When storing the docking station or the power supply for three months or longer (e.g. winter break):

- ▶ Disconnect the power supply from the electrical outlet.
- ▶ Remove the docking station cover.
- ▶ Open the panel.




- ▶ Press and open the left clamping lever (2).
- ▶ Pull out the stripped perimeter wire end (1).
- ▶ Close the clamping lever.
- ▶ Press and open the right clamping lever (4).
- ▶ Pull out the stripped perimeter wire end (3).
- ▶ Close the clamping lever.
- ▶ Open the cover of the cable duct and guide the perimeter wire out of the docking station socket.

- ▶ Do not remove the perimeter wire from the mowing area.
- ▶ Disconnect the power supply from the docking station.
- ▶ Close the panel.
- ▶ Reinstall the docking station cover.
- ▶ Remove the docking station.
- ▶ At the end of the mowing season, protect the loose perimeter ends removed from the docking station by wrapping a generous amount of insulating tape or storing them in a container with grease so that they are protected from the elements.
- ▶ Store the docking station and the power supply indoors in a dry and secure location, out of the reach of children and other unauthorized persons.

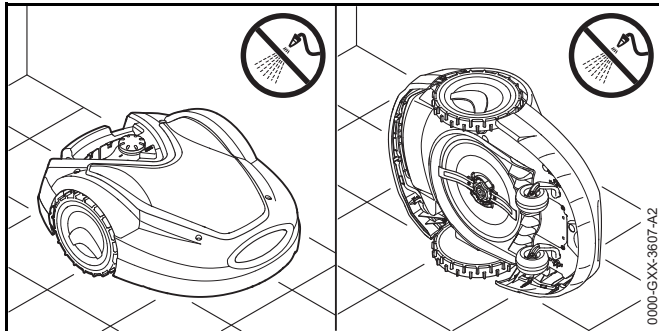
20 Cleaning

20.1 Cleaning the Robotic Mower and Docking Station

! WARNING

To reduce the risk of personal injury from unintended activation, activate the disabling device. Disconnect the power supply from the electrical outlet before carrying out any cleaning work,  7. Users of this robotic mower should carry out only the cleaning described in this manual. To help prevent injuries, always wear heavy-duty work gloves when handling the mowing blade.

To clean the robotic mower and the docking station:



- ▶ Place the robotic mower on a firm, level and flat surface for cleaning the upper side of the robotic mower.
- ▶ To clean the underside of the machine (mowing blade, mowing deck), tilt the robotic mower onto its left side and lean it against a wall (see illustration above).
- ▶ Remove accumulated clipping deposits in the housing and in the mowing deck.
- ▶ Clean off dirt with a brush or a cloth. Do not use detergents or harsh solvents, which may damage or weaken polymer components.
- ▶ Clean the docking station with a brush, a slightly dampened cloth or resin solvent. Do not use detergents.
- ▶ Remove the carrier plate and remove grass residues.
- ▶ Never use a hose or a pressure washer to clean the robotic mower or docking station or spray them with water or other liquids.

NOTICE

Place the robotic mower on a firm and level surface. The robotic mower can topple over when it is in the cleaning position.

NOTICE

Never use a hose or a pressure washer to clean the robotic mower or docking station. Spraying the mower or docking station with water or other liquids could lead to permanent damage. The carrier plate must be cleaned more frequently

if the iMow regularly operates in wet weather. Dirt deposits between the carrier plate and the mowing deck housing can create friction and lead to increased power consumption.

21 Inspection and Maintenance

21.1 Inspection and Maintenance Intervals

The following maintenance intervals are examples and apply in standard operating conditions. Actual use and your experience will determine the frequency of inspection and maintenance.

- ▶ Regularly check the "Mowing hours" counter in the "Information" menu, 14.4.

On days with active times:

- ▶ Visually inspect the robotic mower and the docking station.
- ▶ Check current time and the start of the next mowing operation on the display.
- ▶ Inspect the mowing area. Remove stones, pieces of metal, glass, wire or other objects that could be thrown or flung by the cutting attachment or interfere with the operation of the mower. Examples of common objects that could interfere with mowing or damage the mowing blade include garden furniture, balls, garden hoses, landscape ornaments, flower pots, toys and other lawn equipment. Objects hidden or buried in the turf (e.g., sprinkler heads, water valves, electrical wires) must be avoided. Ensure that these objects are not in the mowing area before starting operation of the robotic mower.
- ▶ Check that the battery is charged, 12.4.

Weekly:

- ▶ Clean the robotic mower and the docking station, 20.
- ▶ Visually inspect the mowing blade, blade fastening and mowing deck for damage (notches, cracks, fractures, etc.) and wear, 21.2.


Every 200 hours:

- ▶ Replace the mowing blade. A reminder will appear in the display.

Annually:

- ▶ Have the robotic mower and the docking station inspected and maintained by an authorized STIHL iMow servicing dealer after the mowing season ends.

21.2 Inspecting the Mowing Blade**⚠ WARNING**

The mowing blade has sharp edges. If it contacts your flesh, it will cut you, even if it is not moving. Always wear heavy-duty work gloves when mounting or otherwise handling the mowing blade,  5.3.



⚠ WARNING

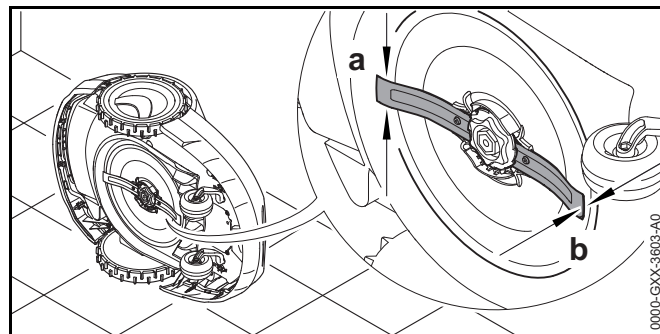
Never use a dull or damaged mowing blade. Working with a dull blade leads to increased vibration, unsatisfactory cutting results and increased wear, in particular if you use the robotic mower on sandy ground or use it frequently under dry conditions. A damaged mowing blade may vibrate, crack, break or come off the robotic mower, which may result in serious or fatal injury or property damage. Make sure the mowing blade is sharp and in good condition before starting work.

⚠ WARNING

Never attempt to sharpen the mowing blade. The mowing blade must be replaced when it becomes dull, or every 200 operating hours whichever occurs first. STIHL recommends having your iMow's mowing blade replaced by an authorized STIHL iMow servicing dealer to reduce the risk of severe or fatal injury from an improperly mounted mowing blade.

To inspect the mowing blade:

- ▶ Activate the disabling device,  9.
- ▶ Tilt the robotic mower onto its side and lean it securely against a stable wall. Carefully clean the mowing deck and mowing blade,  20.




- ▶ Use a caliper to check the blade width. Blade width must be at least $a = 1$ in. (25 mm) at its narrowest point.
- ▶ Use a caliper to check the blade thickness. Blade thickness must be at least $b = 0.05$ in. (1.3 mm) at its narrowest point.
- ▶ Replace the mowing blade if the measured values are outside the permissible limits.

21.3 Replacing the Mowing Blade**⚠ WARNING**

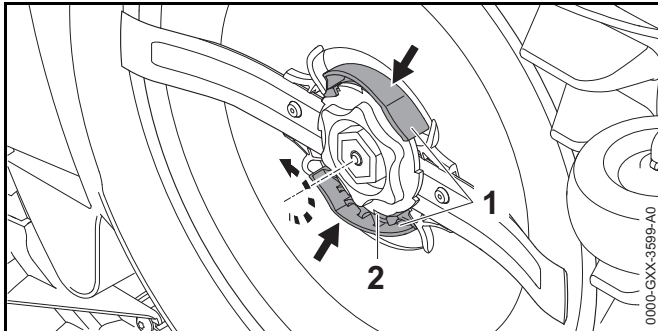
A cracked, damaged or worn out mowing blade may shatter at high speeds and cause serious or fatal injury. To reduce the risk of injury from broken parts, check the condition of the mowing blade before mounting and at regular intervals thereafter. Do not mount a worn, broken or damaged mowing blade.

⚠ WARNING

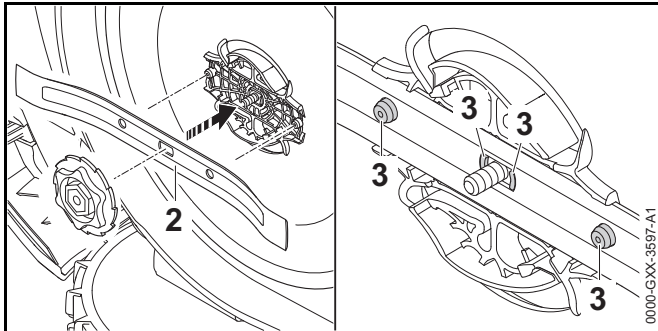
The mowing blade has sharp edges. If it contacts your flesh, it will cut you, even if it is not moving. Always wear heavy-duty work gloves when mounting or otherwise handling the mowing blade,  5.3.

To replace the mowing blade:

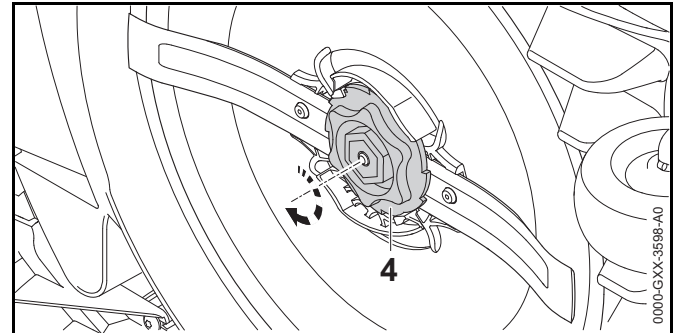
- ▶ Tilt the robotic mower onto its side and lean it securely against a stable wall.



- ▶ Push in both tabs (1) on the carrier plate with one hand and hold.
- ▶ Remove the fastening nut (2) with your other hand.
- ▶ Remove the mowing blade including the fastening nut.



- ▶ Mount the new mowing blade (2) as depicted above. The retainers (3) must fit into the holes in the mowing blade.



- ▶ Turn the fastening nut (4) clockwise until you hear several audible clicks.
- ▶ Confirm that you have mounted a new mowing blade in the "Service" menu, 15.5.

21.4 Mounting and Removing the Carrier Plate

21.4.1 Mounting the Carrier Plate

WARNING

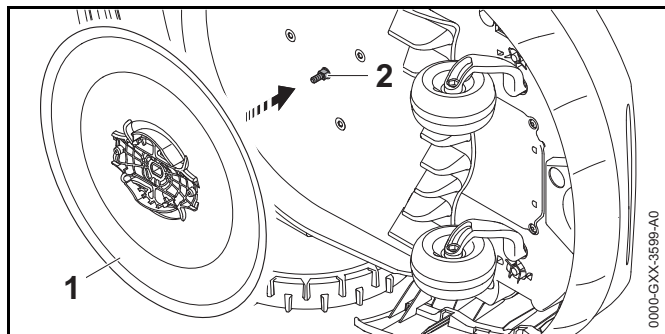
To reduce the risk of personal injury from thrown or flung objects, do not mount a worn, broken or damaged carrier plate.

WARNING

To reduce the risk of laceration injuries, always wear heavy-duty work gloves when mounting or otherwise handling the carrier plate, 5.3.

To mount the carrier plate:

- ▶ Tilt the robotic mower onto its side and lean it securely against a wall.
- ▶ Clean the mowing deck with a brush or a slightly dampened cloth.




- ▶ Clean the blade shaft (2) and the mounting on the carrier plate (1) with a brush or a slightly dampened cloth.
- ▶ Push the carrier plate onto the blade shaft.

NOTICE

Never use a hose or pressure washer to clean the robotic mower, or otherwise spray it with water or other liquids. Doing so could lead to permanent damage.

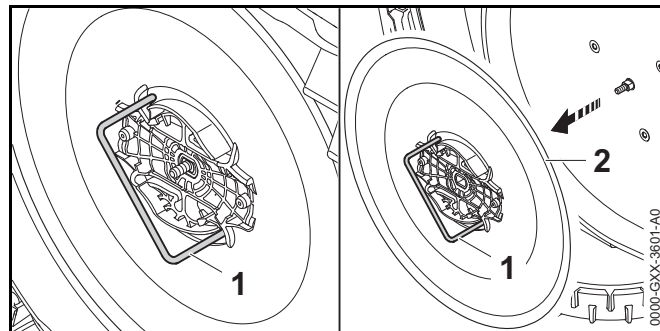
21.4.2 Removing the Carrier Plate

WARNING

To reduce the risk of laceration injuries, always wear heavy-duty work gloves when mounting or otherwise handling the carrier plate,  5.3.

To remove the carrier plate:

- ▶ Tilt the robotic mower onto its side and lean it securely against a wall.





- ▶ Insert the carrier plate removal tool (1) into the openings in the carrier plate (2) and turn it counterclockwise until it stops.
- ▶ Support the robotic mower with one hand and remove the carrier plate by pulling the removal tool.

22 Troubleshooting Guide

22.1 Messages

Messages provide information on active errors and recommendations. They are displayed in a dialog window.

- ▶ Call up messages by pressing the OK button in the "Messages" menu,  14.4. Recommendations and active messages also appear in the status screen,  13.2.
- ▶ Open the message to display the message code, the time of occurrence, the priority and the frequency of occurrence.



Recommendations designated "Low" priority or the designation "Info" do not require action. Operation of the robotic mower will continue. They appear in the status screen alternately with the text "iMow ready for op."



Errors are designated "Medium" priority and require action on the part of the user. The robotic mower can only be operated again once the error has been rectified. Errors are also reported to the iMow App.







Errors are given "High" priority and require action of an authorized STIHL iMow servicing dealer. The text "Contact your iMow dealer" appears in the display. The robotic mower can only be operated again once the error has been rectified by an authorized STIHL iMow servicing dealer. Errors are also reported to the iMow App.


Message	Possible Cause	Remedy
0001 – Data loss Press OK to release	<ul style="list-style-type: none"> – The software has been updated. – Voltage loss. – Software or hardware error. 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Press the OK button. The robotic mower operates with its default settings. ▶ Check and, if necessary, correct the date, time and mowing plan.
0100 – Battery discharged Charge battery	Battery voltage too low.	▶ Place the robotic mower in the docking station to recharge the battery.
0180 – Temperature low Temperature range not reached	Temperature inside the robotic mower too low.	▶ Let the robotic mower warm up at ambient temperature.
0181 – Temperature high Temperature range exceeded	Temperature inside the robotic mower too high.	▶ Allow the robotic mower to cool down.
0183 – Temperature high	See message 0181.	▶ See message 0181.
0185 – Temperature high	See message 0181.	▶ See message 0181.
0186 – Temperature low	See message 0180.	▶ See message 0180.
0187 – Temperature high	See message 0181.	▶ See message 0181.

Message	Possible Cause	Remedy
0302 – Drive motor fault Temperature range exceeded	Temperature in left drive motor too high.	▶ Allow the robotic mower to cool down.
0305 – Drive motor fault Left wheel is stuck	Overload at left drive wheel.	▶ Clean the robotic mower. ▶ Level out any uneven areas (holes, depressions) in the mowing area.
0402 – Drive motor fault Temperature range exceeded	Temperature in right drive motor too high.	▶ Allow the robotic mower to cool down.
0405 – Drive motor fault Right wheel is stuck	Overload at right drive wheel.	▶ Clean the robotic mower. ▶ Level out any uneven areas (holes, depressions) in the mowing area.
0502 – Mowing motor fault Temperature range exceeded	Temperature in mowing motor too high.	▶ Allow the robotic mower to cool down
0505 – Mowing motor fault Mowing blade blocked	– Dirt between carrier plate and mowing deck housing. – Mowing motor cannot be switched on. – Mowing motor overloaded.	▶ Clean mowing blade and mowing deck. ▶ Clean carrier plate. ▶ Set higher cutting height. ▶ Level out any uneven areas (holes, depressions) in the mowing area.
0701 – Battery temperature Outside temperature range	Temperature in battery too low or too high.	▶ Allow the robotic mower to warm up or cool down.
0703 – Battery discharged	See message 0100.	▶ See message 0100.
0704 – Battery discharged	See message 0100.	▶ See message 0100.
1000 – Rollover Too steep of slope	Tilt sensor has detected a rollover.	▶ Place the robotic mower on its wheels, check for damage and confirm the message by pressing the OK button.
1010 – iMow raised Press OK to release	Robotic mower has been lifted by the hood.	▶ Check the movement of the hood and confirm the message by pressing the OK button.

Message	Possible Cause	Remedy
1030 – Hood fault Check hood, Then press OK	No hood detected.	▶ Check hood (movement, firm seating) and confirm the message with OK.
1100 – Control panel Control panel removed during operation	Control panel / manual controller has been removed during automatic operation	▶ Confirm the message by pressing the OK button. Automatic operation resumes once the control panel / manual controller has been inserted.
1120 – Hood blocked Check hood, Then press OK	Permanent collision detected.	▶ Free the robotic mower, remove the obstacle or change the routing of the perimeter wire if necessary. ▶ Confirm the message by pressing the OK button. ▶ Check movement of the hood and confirm the message by pressing the OK button.
1125 – Remove obstacle Check wire routing	Perimeter wire routed inaccurately.	▶ Check the routing of the perimeter wire and check the clearances using the iMow Ruler.
1130 – Stuck Free iMow, Then press OK	– Robotic mower has become stuck. – Drive wheels are spinning.	▶ Free the robotic mower, level out the mowing area or change routing of perimeter wire if necessary. ▶ Clean the drive wheels, if necessary prevent operation during rain. ▶ Confirm the message by pressing the OK button.
1131 – Stuck	See message 1130.	▶ See message 1130.
1135 – Outside Place iMow in mowing area	The robotic mower is located outside the mowing area.	▶ Return the robotic mower to the mowing area.
1140 – Too steep Check wire routing	Tilt sensor has detected slope exceeding 22°.	▶ Change routing of perimeter wire and block off areas of the lawn with slopes exceeding 22°.
1160 – Handle actuated Press OK to release	The robotic mower has been lifted by the carrying handle.	▶ Confirm message by pressing the OK button.

Message	Possible Cause	Remedy
1170 – No signal Check perimeter wire signal	<ul style="list-style-type: none"> – No reception of wire signal during operation. – The robotic mower is located outside the mowing area. – Docking station or electronic components were replaced. 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Check the power supply to the docking station. ▶ Check the LED on the docking station. The LED must glow red during operation. ▶ Return the robotic mower to the mowing area. ▶ Link the robotic mower and docking station.
1180 – Dock iMow Automatic docking not possible	<ul style="list-style-type: none"> – The docking station was not found. – A corridor is not installed correctly. 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Check the LED on the docking station and switch on the docking station if necessary. ▶ Correctly install the corridors.
1190 – Docking error Docking station occupied	Docking station occupied by a second robotic mower.	▶ Dock the robotic mower once the docking station is unoccupied again.
1200 – Mowing motor fault	See message 0505.	▶ See message 0505.
1210 – Drive motor fault Wheel stuck	Overload at a drive wheel.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Clean the robotic mower. ▶ Level out any uneven areas (holes, depressions) in the mowing area.
1220 – Rain detected Mowing interrupted	Mowing operation has been halted or delayed due to rain.	▶ No action necessary; adjust rain sensor if required.
1230 – Docking error Dock iMow	Docking station has been located, automatic docking not possible.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Check docking, if necessary manually dock robotic mower. ▶ Check perimeter wire – ensure correct routing in the area of the docking station.
2000 – Signal problem Dock iMow	Wire signal error.	▶ Place the robotic mower in the docking station and press the OK button.
2010 – Replace mowing blade Allowed operating time reached	Mowing blade has been in use for more than 200 hours, replacement is necessary.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Replace the mowing blade. ▶ Confirm the blade replacement in the "Service" menu.
2020 – Recommendation Annual service by spec. dealer required	Service recommended.	▶ Have the annual service carried out by an authorized STIHL iMow servicing dealer.
2030 – Battery Allowed operating time reached	Battery replacement necessary.	▶ Have the battery replaced by an authorized STIHL iMow servicing dealer.














Message	Possible Cause	Remedy
2031 – Charging failure Check charging contacts	Charging cannot be started.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Check the charging contacts on the docking station and robotic mower and clean if necessary. ▶ Confirm the message by pressing the OK button.
2032 – Battery temperature Outside temperature range	Temperature in battery during charging too low or too high.	▶ Allow the robotic mower to warm up or cool down.
2040 – Battery temperature Outside temperature range	Temperature in battery when starting mowing operation too low or too high.	▶ Allow the robotic mower to warm up or cool down.
2050 – Adapt mowing plan Extend active times	Active times have been shortened/deleted or the mowing duration has been extended – the stored active times are insufficient for the necessary mowing operations.	▶ Extend the active times or shorten the mowing duration.
2060 – Mowing completed Press OK to release	Mowing in secondary area successfully completed.	▶ Return the robotic mower to the mowing area and dock to charge the battery.
2070 – GPS signal No reception at edge	No GPS reception.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Repeat edge testing,  15.3. ▶ If the problem persists, have wire routing checked by an authorized STIHL iMow servicing dealer.
2071 – GPS signal No reception at starting pt. 1	No GPS reception.	▶ Change the position of starting point 1,  15.6.
2072 – GPS signal No reception at starting pt. 2	No GPS reception.	▶ Change the position of starting point 2,  15.6.
2073 – GPS signal No reception at starting pt. 3	No GPS reception.	▶ Change the position of starting point 3,  15.6.

Message	Possible Cause	Remedy
2074 – GPS signal No reception at starting pt. 4	No GPS reception.	▶ Change the position of starting point 4,  15.6.
2075 – GPS signal No reception in desired zone	No GPS reception.	▶ Redefine the desired zone in the iMow App. Make sure that the desired zone and perimeter wire overlap.
2076 – GPS signal Desired zone not found	The desired zone could not be found during edge following.	▶ Redefine the desired zone in the iMow App. Make sure that the desired zone and perimeter wire overlap.
2077 – Desired zone Desired zone outside home area	The desired zone is outside the stored mowing area.	▶ Redefine the desired zone in the iMow App. Make sure that the desired zone and perimeter wire overlap.
2080 – Network No LTE reception	No cellular reception.	▶ Contact an authorized STIHL iMow servicing dealer.
2090 – Radio module Contact your specialist dealer	Communication with the radio module is interrupted.	No action required, firmware will be automatically updated. ▶ If the problem persists, contact an authorized STIHL iMow servicing dealer.
2100 – GPS protect. Outside home area Machine disabled	The robotic mower was removed from the stored mowing area.	▶ Return the robotic mower to the home area and enter the PIN code. ▶ Alternatively, enter the PIN code and perform new installation.
2110 – GPS protect. New location New installation req.	The robotic mower was operated on a different mowing area. The wire signal of a second docking station is already stored.	▶ Perform new installation.
2120 – Child lock Child lock active	– Impact sensor triggered several times consecutively. – Robotic mower has been lifted during travel.	▶ No action required if the impact sensor is not triggered again, the message automatically becomes inactive within max. 1 minute. ▶ Deactivate the child lock.
2400 – iMow successfully reset to factory default	Robotic mower has been reset to factory default.	▶ Confirm message by pressing the OK button.
4001 – Internal fault Outside temperature range	Temperature in battery or inside the machine too low or too high.	▶ Allow the robotic mower to warm up or cool down.





















Message	Possible Cause	Remedy
4002 – Rollover	See message 1000.	▶ See message 1000.
4003 – Hood lifted Check hood, Then press OK	Hood has been lifted.	▶ Check the hood and confirm the message by pressing the OK button.
4004 – Internal fault Press OK to release	<ul style="list-style-type: none"> – Error in the program sequence. – Power failure during automatic operation. – Robotic mower is located outside the mowing area. 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Check power supply to the docking station. The LED must glow red during operation. ▶ Return the robotic mower to the mowing area. ▶ Confirm message by pressing the OK button.
4005 – Internal fault	See message 4004.	▶ See message 4004.
4006 – Internal fault	See message 4004.	▶ See message 4004.
4008 – Internal fault	See message 4004.	▶ See message 4004.
4027 – STOP button pressed Press OK to release	STOP button has been pressed.	▶ Confirm message by pressing the OK button.

22.2 Robotic Mower














Always activate the disabling device before carrying out any inspection, cleaning or maintenance.

Condition	Possible Cause	Remedy
The robotic mower operates at the wrong times.	Date and time incorrectly set.	▶ Set the time and date,  15.2.
	Active times incorrectly set.	▶ Set the active times,  14.6.
	Robotic mower has been operated by unauthorised persons.	▶ Set the safety level to "Medium" or "High",  15.4.
The robotic mower fails to operate during an active time.	Battery is charging.	▶ Allow the battery to finish charging,  12.4.
	Automatic mowing switched off.	▶ Switch on automatic mowing,  15.
	Active time switched off.	▶ Release the active time,  14.6.
	Rain detected.	▶ Set the rain sensor,  15.2.
	Weekly mowing duration has been reached, no further mowing operations required that week.	▶ No further action necessary, mowing operations are automatically distributed over the week – if necessary, start the mowing operation with the "Mowing" command,  14.3.
	Message is active.	▶ Rectify displayed error and confirm the message by pressing the OK button.
	Control panel / manual controller not correctly inserted.	▶ Insert the control panel / manual controller,  17.4.
	– Docking station not connected to power supply. – Robotic mower too hot / too cold. – Power failure.	▶ Check the power supply to the docking station,  10.3. ▶ Allow the robotic mower to warm up or cool down gradually at ambient temperatures of about 50 °F to 68 °F (10 °C to 20 °C). ▶ Check the power supply.
The robotic mower fails to mow after the commands "Start mowing" or "Start timedelayed mowing" have been called up.	Insufficient battery charge.	▶ Charge the battery,  12.4.
	Rain detected.	▶ Set the rain sensor,  15.2.
	Control panel / manual controller not correctly inserted.	▶ Insert the control panel / manual controller,  17.5.
	Message is active.	▶ Rectify displayed error and confirm the message by pressing the OK button.
















Always activate the disabling device before carrying out any inspection, cleaning or maintenance.

Condition	Possible Cause	Remedy
	The ON/OFF/Home button on the docking station has been pressed twice. Homecall is active.	▶ Press the ON/OFF/Home button twice to switch off Homecall or repeat command following docking.
The robotic mower is not working and nothing is shown in the display.	– Machine is in standby. – Battery discharged.	▶ Press any button to wake up the robotic mower. The status screen appears,  13.2. ▶ If the robotic mower is still not working, have the battery replaced by an authorized STIHL iMow servicing dealer.
The robotic mower is noisy and vibrates.	Mowing blade is damaged.	▶ Replace the mowing blade and remove any obstacles from the lawn,  21.3.
	Mowing deck is very dirty.	▶ Clean the mowing deck,  20.
Poor mulching or mowing result.	Grass is too high in relation to the cutting height.	▶ Adjust the cutting height,  17.3.
	Lawn is extremely wet.	▶ Set the rain sensor,  15.2. ▶ Change the active times,  14.6.
	Mowing blade is blunt or worn.	▶ Replace the mowing blade,  21.3.
	Active times insufficient, mowing duration too short.	▶ Extend or add active times,  14.6. ▶ Extend the mowing duration,  17.2.
	Size of mowing area set incorrectly.	▶ Create a new mowing plan,  14.5.
	Long periods of rain	▶ Allow mowing during rain,  15.2. ▶ Extend the active times,  14.6.
Display in a foreign language	Language setting has been changed.	▶ Set the language,  10.2.
Brown (earthy) patches appear in the mowing area.	Mowing duration is too long in relation to the mowing area.	▶ Reduce the mowing duration,  14.6.
	Perimeter wire has been routed with excessively tight radius.	▶ Correct the routing of the perimeter wire,  11.
	Size of mowing area set incorrectly.	▶ Create a new mowing plan,  14.5.
Mowing operations are significantly shorter than usual.	Grass is very high or too wet.	▶ Adjust the cutting height,  17.3. ▶ Set the rain sensor,  15.2. ▶ Change the active times,  14.6.
	Machine (mowing deck, drive wheels) is very dirty.	▶ Clean the machine,  20.


Always activate the disabling device before carrying out any inspection, cleaning or maintenance.

Condition	Possible Cause	Remedy
	Battery has reached end of service life.	▶ Have the battery replaced by an authorized STIHL iMow servicing dealer.
The robotic mower is docked, the battery is not charging.	The battery does not need to be charged.	▶ No action necessary. The battery charging occurs automatically below a certain voltage.
	Docking station not connected to power supply.	▶ Check power supply to the docking station,  10.3.
	Incorrect docking.	▶ Place the robotic mower in the mowing area and send it back to the docking station ( 14.3), check for correct docking. If necessary, correct the position of the docking station,  10.3.
	Charging contacts corroded.	▶ Have the charging contacts replaced by an authorized STIHL iMow servicing dealer.
Docking not working.	Uneven entry area to docking station.	▶ Level out the entry area to the docking station,  14.3.
	Dirty drive wheels or dirty base plate.	▶ Clean the drive wheels and the base plate of the docking station,  20.
	Perimeter wire incorrectly routed in area of docking station.	▶ Re-route the perimeter wire. Ensure correct routing in the area of the docking station,  11.
	Ends of perimeter wire not cut.	▶ Cut the perimeter wire as described and route it without excess length. Do not roll up protruding ends,  10.5.
The robotic mower travels past the docking station or docks at an angle.	Wire signal affected.	▶ Link the robotic mower and docking station again. Ensure that the robotic mower is in correct alignment to the docking station.
	Perimeter wire incorrectly routed in area of docking station.	▶ Re-route the perimeter wire. Ensure correct routing in the area of the docking station,  11. ▶ Check for correct connection of the perimeter wire ends in the docking station,  10.5.
The robotic mower has crossed the perimeter wire.	Perimeter wire incorrectly routed, clearances are not correct.	▶ Check the routing of the perimeter wire,  10.7.
	Slope of mowing area too steep.	▶ Check the clearances with the iMow Ruler,  11.3.
	Interference affecting the robotic mower.	▶ Contact an authorized STIHL iMow servicing dealer.
The robotic mower frequently becomes stuck.	Cutting height too low.	▶ Increase the cutting height,  17.3.
	Drive wheels dirty.	▶ Clean the drive wheels,  20.

Always activate the disabling device before carrying out any inspection, cleaning or maintenance.

Condition	Possible Cause	Remedy
	Depressions or obstacles in the mowing area.	► Fill up holes in the mowing area, install restricted areas around obstacles such as exposed roots, remove obstacles.
Impact sensor is not activated when the robotic mower hits an obstacle.	Low obstacle (height less than 3.9 in. (10 cm)).	► Remove the obstacle or block it off with a restricted area,  11.6.
	The obstacle is not firmly attached to the ground – e.g. fallen fruit or tennis ball.	► Start all mowing operations at the docking station in suitable mowing areas,  15.6.
Driving tracks at edge of mowing area.	Too frequent edge mowing.	► Switch off edge mowing or reduce it to once per week,  15.3.
	Starting points in use.	► Start all mowing operations at the docking station in suitable mowing areas,  15.6.
	Battery is charged very frequently towards the end of its service life.	► Have the battery replaced by an authorized STIHL iMow servicing dealer.
	Offset drive home (passage) not switched on.	► Switch on offset drive home,  15.2.
Unmowed grass at edge of mowing area.	Edge mowing switched off.	► Mow the edge once or twice per week,  15.3
	Perimeter wire routed inaccurately.	► Check the routing of the perimeter wire,  10.7. ► Check the clearances with the iMow Ruler,  11.3.
	Grass is out of reach of mowing blade.	► Cut the unmowed areas regularly using a suitable grass trimmer.
No wire signal	Docking station switched off – the LED is off.	► Switch on the docking station,  12.
	Docking station not connected to electrical socket – the LED is off.	► Check power supply to the docking station,  10.3.
	Perimeter wire not connected to the docking station – red LED flashes.	► Connect the perimeter wire to the docking station,  10.5.
	Break in perimeter wire – red LED flashes.	► Search for wire break ( 22.3), then repair perimeter wire using wire connectors,  11.14.
	Robotic mower and docking station are not linked.	► Link robotic mower and docking station,  10.6.
	Robotic mower and docking station are not linked.	► Link robotic mower and docking station,  10.6.
	Electronics error.	► Contact an authorized STIHL iMow servicing dealer.

Always activate the disabling device before carrying out any inspection, cleaning or maintenance.

Condition	Possible Cause	Remedy
	Installed perimeter wire too short – red LED flashes rapidly at intervals,  12.1.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Install the STIHL Small Area Module AKM 100 (special accessory). ▶ Contact an authorized STIHL iMow servicing dealer.
The robotic mower is not receiving any GPS signal.	The connection to the satellites is being established.	No further action required. It can take a few minutes for the connection to be established.
	3 or fewer satellites within range.	No further action required. It can take a few minutes for the connection to be established.
	No GPS signal.	▶ Avoid or remove obstacles that might be blocking the signal (e.g. trees, canopies).
The robotic mower cannot be reached using the iMow App.	Cellular module inactive.	The cellular module is switched off during linking, then it is reactivated and the robotic mower can be reached again.
	Robotic mower in standby mode.	▶ Activate the robotic mower by pressing the button, set "Standard" energy mode.
	Smart phone or tablet is not connected to the Internet.	▶ Connect the device on which the app is installed to the Internet.
	Robotic mower not associated with the correct e-mail address.	▶ Correct the e-mail address.

22.3 Searching for a Wire Break

The LED on the docking station flashes red when there is a break in the perimeter wire.

The wire break search can be performed either with the control panel / manual controller removed or inserted.

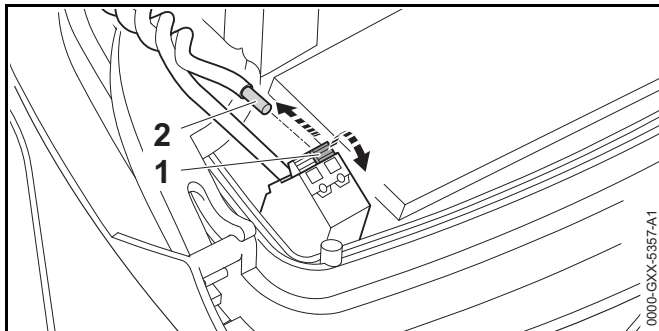
The following instructions describe how to search for a wire break in a clockwise direction, i.e. if the perimeter wire is followed in a clockwise direction when facing the front of the docking station. The search can also be performed in a counterclockwise direction if necessary. However, if you search in a counterclockwise direction, you must disconnect the right perimeter wire end.

⚠ WARNING

To reduce the risk of electric shock, always unplug the power supply from the electrical socket before removing the cover of the docking station.

To find a wire break:

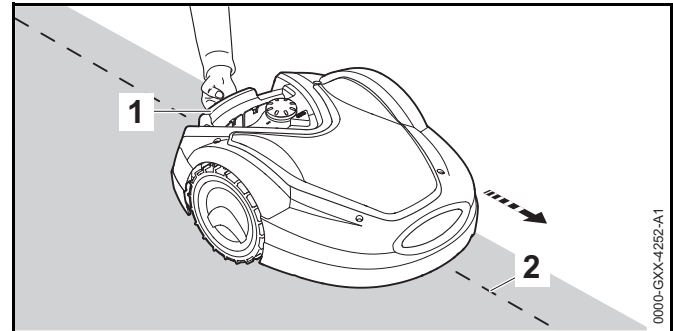
- ▶ Press the ON/OFF/Home button on the docking station one time to activate the search for a wire break. The LED on the docking station will continue to flash red, while in the search function.



- ▶ Disconnect the power supply from the electrical outlet.
- ▶ Remove the docking station cover and open the panel.
- ▶ Press and open the left clamping lever (1).
- ▶ Remove the left stripped perimeter wire end (2).
- ▶ Close the clamping lever (1).

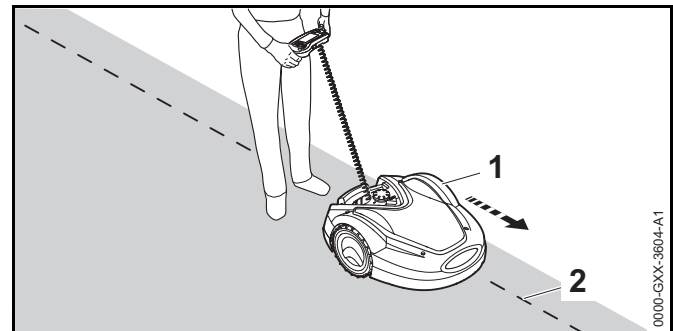
- ▶ Close the panel and re-attach the docking station cover.

Fine search with control panel / manual controller inserted



- ▶ In the "Service" menu, select the "Find wire break" entry and press the OK button.
- ▶ Lift the robotic mower slightly by the carrying handle (1) and relieve the weight on the drive wheels. Push the machine, resting on its front wheels. Follow the perimeter wire (2). Ensure that the perimeter wire runs under the wire sensor in the robotic mower. The wire sensors are installed in a protected position on the left and right at the front of the robotic mower.

Searching with control panel / manual controller removed



- ▶ Remove the control panel / manual controller.
- ▶ In the "Service" menu, select the "Find wire break" entry and press the OK button.

- ▶ Starting at the docking station, follow the edge of the mowing area in a clockwise direction with the robotic mower (1). Steer the machine using the control panel / manual controller for this purpose and ensure that the perimeter wire (2) runs under the wire sensor in the robotic mower. The wire sensors are installed in a protected position on the left and right at the front of the robotic mower.

Locating a wire break


- ▶ During the wire break search, the signal strength is indicated on the display. The wire sensors are in the ideal position above the perimeter wire when this value is at its highest.



If the wire sensors are correctly receiving the wire signal, the display shows this symbol.



In the area of the wire break, the signal strength drops and the display shows this symbol.

- ▶ Repair the wire break using a wire connector,  11.14. If necessary, re-route the perimeter wire to avoid the source of the wire break.

NOTICE

If you cannot find a wire break as described, contact your authorized STIHL iMow servicing dealer.

23 Specifications

23.1 STIHL RMI 632.0 PC-L Robotic Mower (iMow)

RMI = Robotic lawn mower, automatic and battery powered

- Cutting width: 11 in. (28 cm)
- Cutting height: 0.79 in. to 2.4 in. (20 mm to 60 mm)
- Speed of mowing blade: 3150 RPM
- Weight: 28.7 lbs. (13 kg)

- Insulation: Class III (designed to be supplied from a separated/safety extra-low voltage (SELV) power source)
- Protection rating: IPX4 (protected against spraying or splashing water from all directions)
- Permissible ambient temperature range during use: 41 °F to 104 °F (5 °C to 40 °C)
- Permissible ambient temperature range during storage: 32 °F to 122 °F (0 °C to 50 °C)
- Supported mobile radio frequency bands: E-GSM-900, DCS-1800
- Radiated maximum transmitting power:
 - E-GSM-900: 880 to 915 MHz, 33.0 dBm
 - DCS-1800: 1710 to 1785 MHz, 30.0 dBm
- Frequency range of perimeter wire and search loops: 1 kHz to 90 kHz
- Maximum field strength: < 72 µA/m

23.2 STIHL AAI 201 Battery

Approved power supply type: STIHL ADO 601 Docking Station in combination with HLG-185H-42VUSM Power Supply

- Battery technology: Lithium-Ion
- Voltage: 29 V
- Rated capacity in Ah¹: 6.8 Ah
- Stored energy in Wh²: 194 Wh
- Weight in kg: 3.1 lbs. (1.4 kg)
- Permissible ambient temperature range during use or storage: 14 °F to 122 °F (- 10 °C to 50 °C)

¹ Rated capacity calculated pursuant to IEC 61960. Usable energy available to the operator will be less.

² The battery is marked with its stored energy as provided by the cell manufacturer. Usable energy available to the operator will be less.

23.3 STIHL ADO 601 Docking Station and HLG-185H-42VUSM Power Supply

STIHL ADO 601 Docking Station

- Approved ADO 601: HLG-185H-42VUSM Power Supply.
- Voltage: 42 V
- Amperage: 4.4 A
- Insulation: Class III (designed to be supplied from a separated/safety extra-low voltage (SELV) power source)
- Protection rating: IPX4 (protected against spraying or splashing water from all directions)
- Weight: 6.6 lbs. (3 kg)
- Permissible ambient temperature range during use or storage: 32 °F to 122 °F (0 °C to 50 °C)

HLG-185H-42VUSM Power Supply

For use only with STIHL ADO 601 Docking Station.

- Input Voltage: 100 V to 240 V
- Frequency: 50/60 Hz
- Output Voltage: 42 V
- Insulation: Class I (chassis is grounded with a separate terminal)
- Protection rating for power body: IP67 (protected from total dust ingress)
- Permissible ambient temperature range during use or storage: 32 °F to 122 °F (0 °C to 50 °C)

23.4 Symbols on the Robotic Mower, Battery, Docking Station and Power Supply

Symbol	Explanation
V	Volt
Hz	Hertz
A	Ampere
Ah	Ampere hour

Symbol	Explanation
W	Watt
Wh	Watt hour
AC	Alternating current
IP	Degree of electrical protection



Cutting width of the mowing blade in centimeters



STIHL products must not be disposed of in the household trash, but only in accordance with local, state and federal laws and regulations and as provided in this manual, 25.

— — — Direct current



Number of cells and stored energy according to cell manufacturer's specification. Usable energy will be less.



The RBRC seal indicates that STIHL has prepaid for battery recycling.



Insulation: Class III (designed to be supplied from a separated/safety extra-low voltage (SELV) power source)



Certification/listing mark of UL.

23.5 Engineering Improvements

STIHL's philosophy is to continually improve all of its products. As a result, engineering changes and improvements are made from time to time. Therefore, some changes, modifications and improvements may not be covered in this manual. If the operating characteristics or the appearance of your machine differs from those described in this manual, please contact your STIHL dealer or the STIHL distributor for your area for assistance.

23.6 FCC 15 Compliance Statement

This device contains a transmitter (FCC ID: XPY2AGQN4NNN) that complies with part 15 of the FCC Rules.

Operation is subject to the following two conditions:

- this device may not cause harmful interference.
- this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

Note: This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation.


If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- reorient or relocate the receiving antenna,
- increase the separation between the equipment and receiver,
- connect the equipment to an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected,
- consult an authorized STIHL servicing dealer or an experienced radio/TV technician for help.

Do not change or modify this product in any way unless specifically allowed in this manual, since this could void your authority to operate it.

24 Replacement Parts and Equipment

24.1 Genuine STIHL Replacement Parts

STIHL recommends the use of genuine STIHL replacement parts. Genuine STIHL parts can be identified by the STIHL part number, the **STIHL** logo and, in some cases, by the STIHL parts symbol . The symbol may appear alone on small parts.

24.2 Standard Replacement Parts and Accessories

Replacement Parts

- Mowing blade: 6301 702 0101

Accessories

- Kit S Installation kit for mowing areas up to 600 square yards (500 m²) (contains 150 Wire stakes AFN 075.0, 3 Wire connectors ADV 010.0)
- Kit L Installation kit for mowing areas from 0.5 acres to 1 acre (2000 m² to 4000 m²) (contains 375 Wire stakes AFN 075.0, 7 Wire connectors ADV 010.0)
- STIHL Small Area Module AKM 100.0 for mowing areas smaller than 120 square yards (100 m²), or if the total length of the perimeter wire is less than 575 ft. (175 m)

25 Disposal

25.1 Disposal of the Robotic Mower, Docking Station and Power Supply

WARNING

Even if believed to be discharged, the lithium ion battery integrated into the robotic mower may never totally discharge and still may deliver a dangerous short circuit

current. Handle a discharged/depleted battery carefully. If damaged or exposed to high temperatures, it may leak, generate heat, catch fire or explode.

STIHL products must not be thrown in household trash or disposed of except as outlined in this manual.

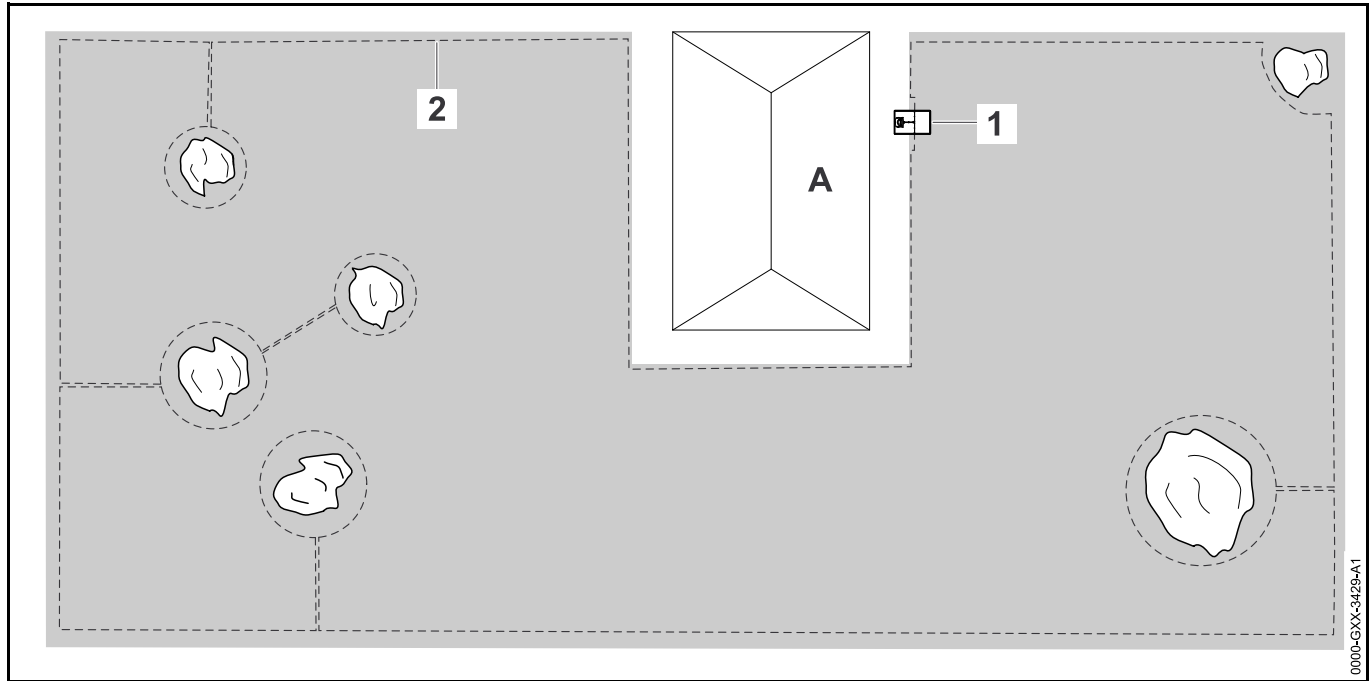
- ▶ Take the robotic mower to an authorized STIHL iMow servicing dealer to have its integrated battery removed and recycled.
- ▶ Take the docking station, power supply, accessories and packaging to an approved disposal site for environmentally friendly recycling.
- ▶ Observe all federal, state and local disposal rules and regulations.
- ▶ Contact your authorized STIHL iMow servicing dealer for the latest information on disposal and recycling.



STIHL is committed to the development of products that are environmentally responsible. This commitment does not stop when the product leaves the authorized STIHL iMow servicing dealer. STIHL has partnered with the RBRC (Rechargeable Battery Recycling Corporation) to promote the collection and recycling of spent STIHL lithium ion batteries in the United States and Canada.

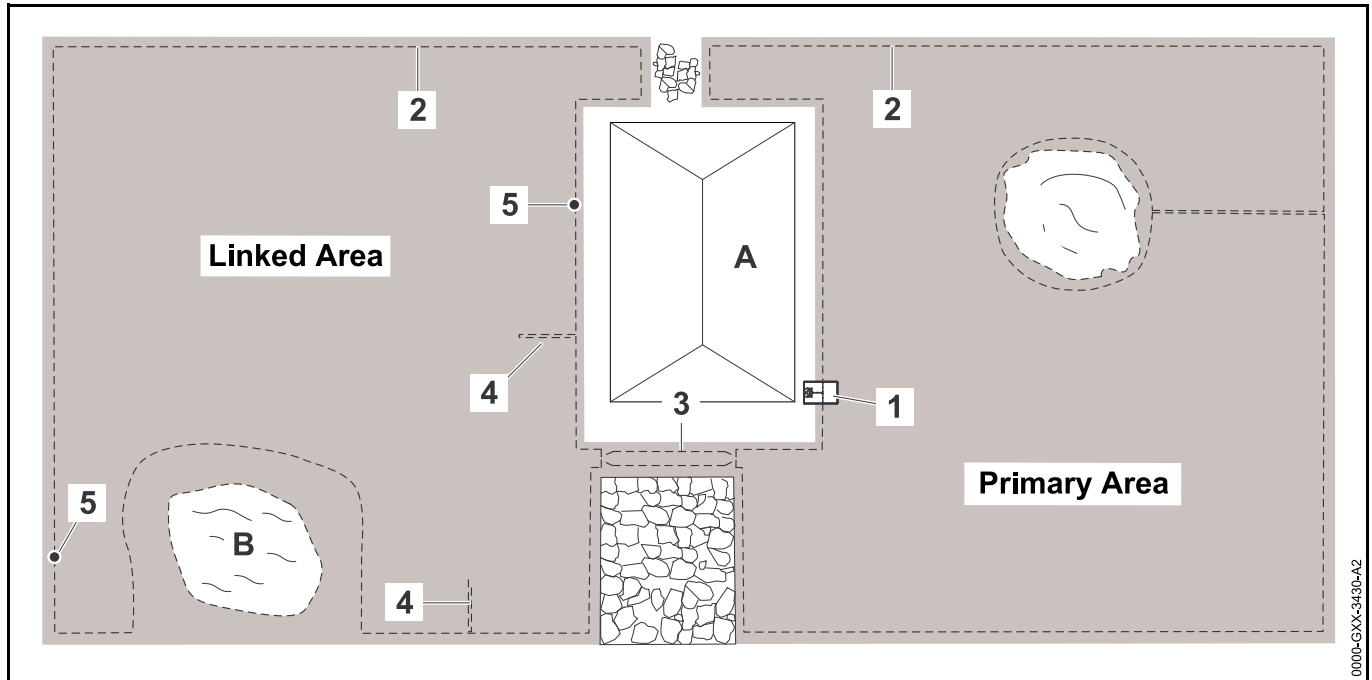
The RBRC seal indicates that STIHL has prepaid for battery recycling. RBRC has a toll free phone number (1-800-822-8837) that connects you to information on battery recycling locations and information on battery disposal bans or restrictions in your area.

U-shaped mowing area with several free-standing trees:



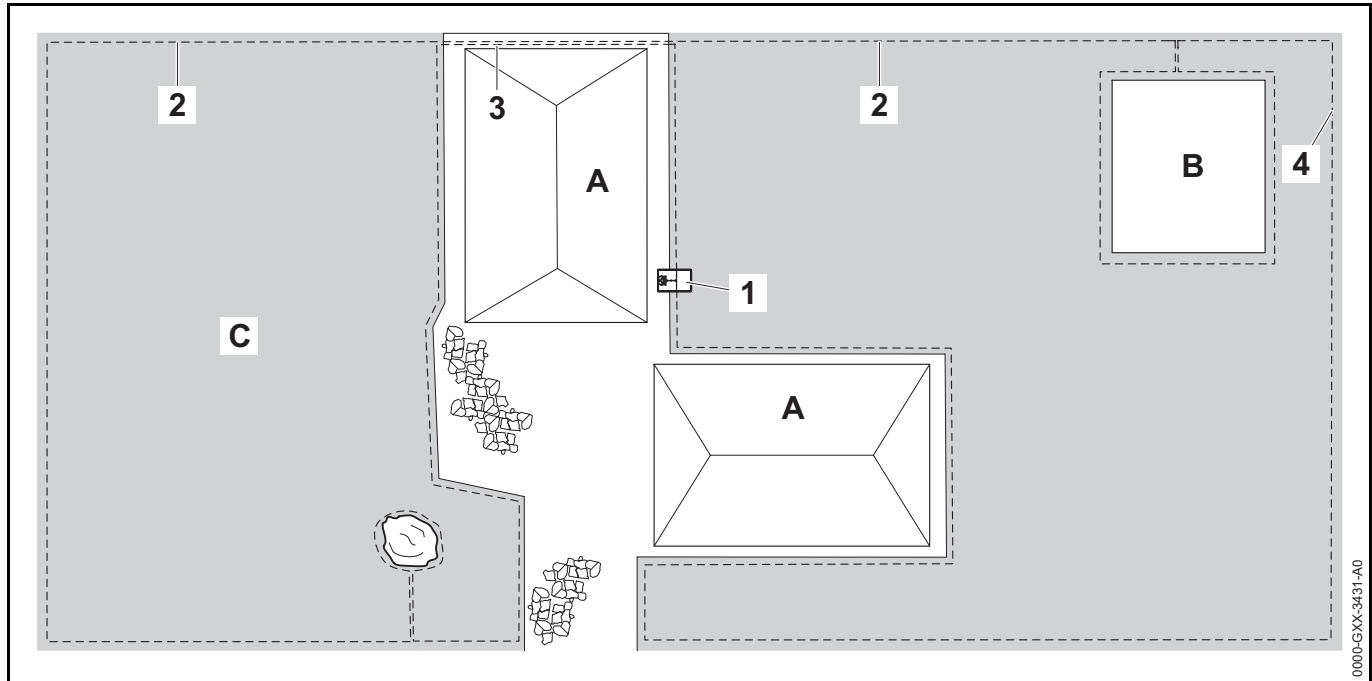
- **Docking station:** Location (1) next to the house (A)
- **Restricted area:** Installation around the free-standing trees, based on linking sections installed at right angles to the perimeter of the mowing area (2), two restricted areas are connected via a linking section.
- **Swimming pool:** Distance between perimeter wire (2) and pool B: 3.3 ft. (1 m)
- **Wire clearances:**
 - Clearance from obstacles which can be travelled on, such as patios and paths with a maximum height difference between lawn area and obstacle of +/- 0.4 in. (1 cm): 0 in. (0 cm)
 - Clearance from high obstacles: 13 in. (33 cm)
 - Clearance from the trees: 13 in. (33 cm)
- **Programming:** No further modification is necessary following definition of the size of the mowing area.
- **Particulars:** Tree in the corner of the mowing area. Mow the area behind the blocked-off tree regularly using a suitable trimmer or other tool.

Divided mowing area with a pond and a free-standing tree:



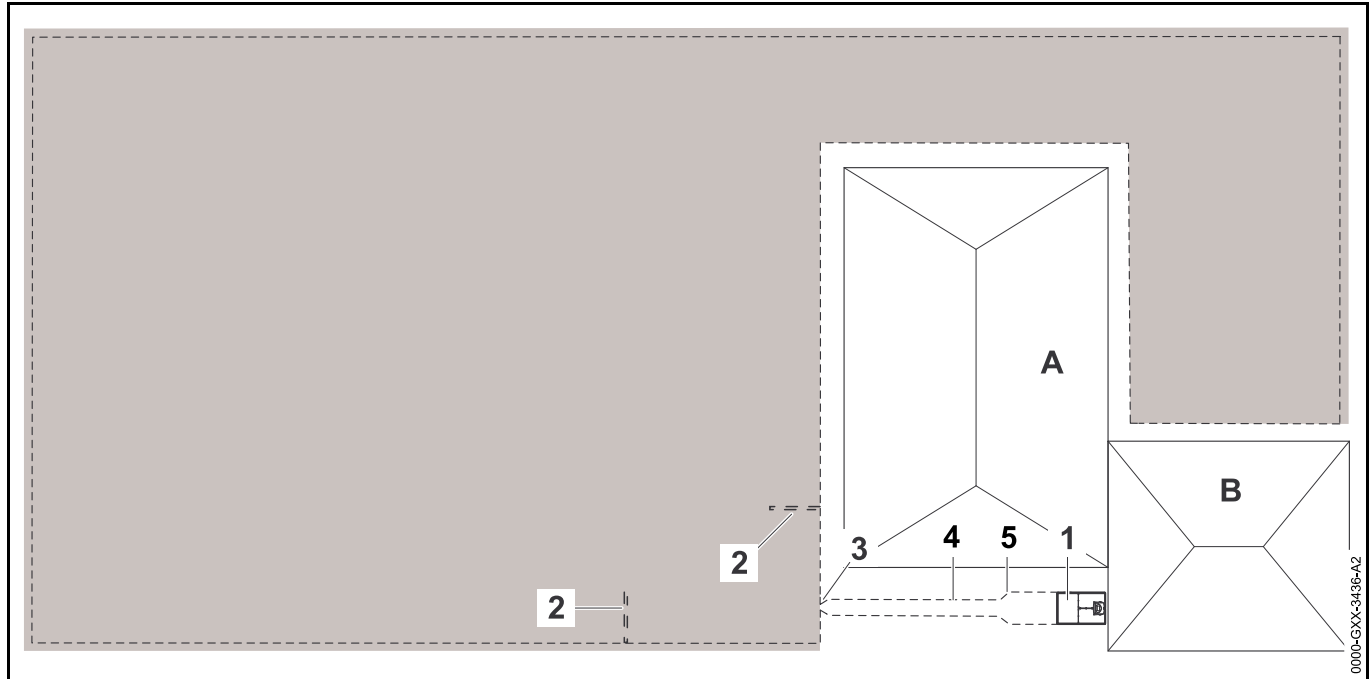
- **Docking station:** Location (1) next to the house (A)
- **Restricted area:** Installation around the free-standing tree, based on a linking section installed at right angles to the perimeter of the mowing area.
- **Pond:** Clearance from the perimeter wire (2) to the pond (B): 3.3 ft. (1 m)
- **Wire clearances:**
 - Clearance from obstacles which can be travelled on, such as patios and paths with a maximum height difference between lawn area and obstacle of +/- 0.4 in. (1 cm): 0 in. (0 cm)
 - Clearance from high obstacles: 13 in. (33 cm)
 - Clearance around the tree: 13 in. (33 cm)
 - Clearance from the pond: 3.3 ft. (1 m)
- **Confined area:** Installation of a corridor (3) with a wire clearance of 11 in. (27 cm).
- **Search loops:** Installation of two search loops (4) with a minimum distance from the corridor entrance of 6.6 ft. (2 m) for using the drive home function. Note the minimum clearance from corners, 📖 11.9.
- **Programming:** Define the total size of the mowing area, program two starting points (5) (close to the docking station and in the corner near the pond) – starting frequency 2 of 10 operations in each case.
- **Points to note:** Unmowed areas, e.g. around the pond, must be mowed manually or cut with a suitable trimmer or other tool.

Divided mowing area. The robotic mower cannot travel independently from one mowing area to the other:



- **Docking station:** Location (1) next to the house (A)
- **Restricted area:** Installation of the perimeter wire (2) around the free-standing tree and around the vegetable patch (B) based on a linking section installed at right angles to the perimeter of the mowing area.
- **Wire clearances:**
 - Clearance from obstacles which can be travelled on, such as patios and paths with a maximum height difference between lawn area and obstacle of +/- 0.4 in. (1 cm): 0 in. (0 cm)
 - Clearance from high obstacles: 13 in. (33 cm)
 - Clearance around the tree: 13 in. (33 cm)
- **Secondary area:** Installation of a secondary area (C) with a linking section (3) on the patio routed in a cable duct.
- **Programming:** Define the size of the mowing area (without secondary area), program one starting point (4) in the confined area with a starting frequency 2 of 10 operations.
- **Particulars:** Bring the robotic mower to the secondary area several times per week and activate the command "Start mowing". Take the mowing performance into account. If necessary, install two separate mowing areas with 2 docking stations.

Mowing area around a free-standing house with external docking station (1):



- **Docking station:** Location next to the garage (B) and behind the house (A).
- **Wire clearances:**
 - Clearance from obstacles which can be travelled on, such as patios and paths with a maximum height difference between lawn area and obstacle of +/- 0.4 in. (1 cm): 0 in. (0 cm)
 - Clearance from high obstacles: 13 in. (33 cm)
- **Search loops:** Installation of two search loops (2) with a minimum distance from the corridor entrance of 6.6 ft. (2 m) for using the drive home function. Note the minimum clearance from corners, 11.9.
- **Programming:** Set the size of the mowing area and at least one starting point (2), 15.6.
- **Points to note:** Installation of a corridor (4) with funnel-shaped entrance area (3) with a wire clearance of 11 in. (27 cm). The corridor leads to the external docking station (1). Increase the wire clearance (5) in the corridor to the width of the base plate with a length of (3.3 ft. (1 m)) in front of the docking station. Note the space requirement in the corridor and beside the docking station.

27 Limited Warranty

27.1 STIHL Incorporated Limited Warranty Policy

This product is sold subject to the STIHL Incorporated Limited Warranty Policy, available at www.stihlusa.com/warranty.html. It can also be obtained from your authorized STIHL dealer or by calling 1-800-GO-STIHL (1-800-467-8445).

28 Trademarks

28.1 Registered Trademarks

STIHL®

STIHL®

®

The color combination orange-grey (U.S. Registrations #2,821,860; #3,010,057, #3,010,058, #3,400,477; and #3,400,476)

AutoCut®

YARD BOSS®

STIHL ROLLOMATIC®

WOOD BOSS®



FARM BOSS®

iCademy®

MAGNUM®

MasterWrench Service®

MotoMix®

OILOMATIC®

ROCK BOSS®

STIHL Cutquik®



STIHL DUROMATIC®

STIHL Quickstop®

STIHL WOOD BOSS®

TIMBERSPORTS®



ElastoStart™	STIHL MotoPlus 4™
Ematic™	Master Control Lever™
STIHL Precision Series™	STIHL OUTFITTERS™
FixCut™	STIHL PICCO™
Micro™	TrimCut™
Pro Mark™	STIHL M-Tronic™
Quad Power™	STIHL HomeScaper Series™
Quiet Line™	STIHL PolyCut™
STIHL Arctic™	STIHL RAPID™
STIHL Compact™	STIHL SuperCut™
STIHL Interchangeable Attachment Series™	STIHL Multi-Cut HomeScaper Series™
TapAction™	STIHL Territory™
	

This listing of trademarks is subject to change.

Any unauthorized use of these trademarks without the express written consent of ANDREAS STIHL AG & Co. KG, Waiblingen is strictly prohibited.

29 Addresses

29.1 STIHL Incorporated

STIHL Incorporated
536 Viking Drive
P.O. Box 2015
Virginia Beach, VA
23452-2015

28.2 Common Law Trademarks

4-MIX™	HT Plus™
BioPlus™	STIHL PowerSweep™
Easy2Start™	STIHL Protech™
EasySpool™	STIHL MiniBoss™

Contenido

1	Introducción	98	10.3	Instalando la estación de carga	118
2	Acerca de este manual de instrucciones	98	10.4	Tendido del cable perimétrico	123
2.1	Palabras identificadoras	98	10.5	Conexión del cable perimétrico a la estación de carga	126
2.2	Símbolos en el texto	98	10.6	Enlace del robot cortacésped con la estación de carga	130
3	Componentes importantes	99	10.7	Revisar la instalación	130
3.1	Robot cortacésped	99	10.8	Programar el robot cortacésped: el plan de corte	131
3.2	Estación de carga	100	10.9	Completar la primera instalación y la primera operación de corte	133
3.3	Panel de mandos / controlador manual	100	11	Instalación del cable perimétrico	134
3.4	Material de instalación	101	11.1	Planificar la disposición de la superficie a cortar	134
4	Símbolos de seguridad	101	11.2	Realización de un bosquejo de la superficie a cortar	135
4.1	Robot cortacéspedes	101	11.3	Medición de distancias de cable con la iMow Ruler	135
4.2	Panel de mandos/controlador manual	102	11.4	Medición de distancias de cables en las esquinas	137
5	INSTRUCCIONES IMPORTANTES DE SEGURIDAD	103	11.5	Tendido del cable perimétrico en zonas confinadas	137
5.1	Uso previsto	103	11.6	Tendido alrededor de superficies restringidas	137
5.2	Operador	103	11.7	Instalación de superficies contiguas y secundarias	139
5.3	Equipamiento de protección personal	104	11.8	Instalar pasillos	139
5.4	Robot cortacéspedes	104	11.9	Instalación de lazos de búsqueda	140
5.5	Batería integrada	105	11.10	Instalación de tramos de unión	141
5.6	Uso del robot cortacéspedes	107	11.11	Corte preciso a lo largo de bordes	142
6	Seguridad de la estación de carga y de la fuente de alimentación	111	11.12	Terreno en pendiente en la superficie a cortar	142
6.1	Advertencias e instrucciones	111	11.13	Instalación de cables de reserva	142
7	Mantenimiento, reparación y almacenamiento	113	11.14	Uso de conectores de cable	143
7.1	Advertencias e instrucciones	113	11.15	Instalación del cable perimétrico más cerca del borde de la superficie a cortar	143
8	Principio de funcionamiento	114	12	Estación de conexión	144
9	Funciones clave	115	12.1	LED en la estación de carga	144
9.1	Características principales	115	12.2	Controles de la estación de carga	144
10	Instalación del robot cortacéspedes	117	12.3	Conexión del robot cortacésped	145
10.1	Preparando el césped y el robot cortacésped para el funcionamiento	117	12.4	Carga del robot cortacéspedes	146
10.2	Configurando el idioma, la fecha y la hora	117			

STIHL

Este manual de instrucciones está protegido por derechos de propiedad intelectual. Todos los derechos reservados, especialmente los derechos de reproducción, traducción y procesamiento con sistemas electrónicos.

13 Información de la pantalla del tablero de control o controlador manual.	147	20.1 Limpieza del robot cortacésped y de la estación de carga	168
13.1 Información de la zona	147	21 Inspección y mantenimiento.	169
13.2 Pantallas de estado	147	21.1 Intervalos de inspección y mantenimiento	169
14 Funciones de los menús	148	21.2 Inspección de la cuchilla de corte	170
14.1 Navegación por los menús	148	21.3 Cambio de la cuchilla de corte	171
14.2 Descripción general	150	21.4 Montaje y retiro de la placa portacuchillas	171
14.3 Comandos	150	22 Guía de solución de problemas	173
14.4 Información	152	22.1 Mensajes	173
14.5 Plan de corte	153	22.2 Robot cortacésped	180
14.6 Intervalos de actividad	154	22.3 Búsqueda de una rotura de cable	186
14.7 Duración de corte	155	23 Especificaciones	187
15 Ajustes	155	23.1 Robot cortacésped (iMow) STIHL RMI 632.0 PC-L	187
15.1 Descripción general de ajustes	155	23.2 Batería STIHL AAI 201	188
15.2 Ajustes de iMow	155	23.3 Estación de carga STIHL ADO 601 y fuente de alimentación HLG-185H-42VUSM	188
15.3 Instalación	157	23.4 Símbolos en el robot cortacésped, la batería, la estación de carga y la toma de corriente	188
15.4 Seguridad	158	23.5 Mejoramientos técnicos	189
15.5 Mantenimiento	160	23.6 Declaración de cumplimiento con norma FCC 15	189
15.6 Ajustar puntos de inicio	160	24 Piezas y equipos de repuesto	189
16 Aplicación iMow de STIHL	161	24.1 Piezas de repuesto originales de STIHL	189
16.1 Funciones de la app iMow	161	24.2 Repuestos y accesorios estándar	189
17 Durante el funcionamiento.	162	25 Eliminación	190
17.1 Corte automático	162	25.1 Eliminación del robot cortacéspedes, la estación de carga y la fuente de alimentación	190
17.2 Duración de corte	162	26 Ejemplos de instalación	191
17.3 Ajuste de la altura de corte	163	26.1 Ejemplos de instalación	191
17.4 Retirar y montar el panel de mandos/controlador manual	163	27 Garantía limitada.	197
17.5 Corte manual	164	27.1 Política de garantía limitada de STIHL Incorporated	197
17.6 Ajuste de la duración de corte y de los intervalos de actividad	165	28 Marcas comerciales.	197
17.7 Cortar fuera de los intervalos de actividad	165	28.1 Marcas comerciales registradas	197
18 Transporte	166	28.2 Marcas comerciales por ley común	197
18.1 Transportar el robot cortacésped	166	29 Direcciones	197
19 Almacenamiento del cortacéspedes robot y la estación de carga	167	29.1 STIHL Incorporated	197
19.1 Robot cortacéspedes	167		
19.2 Estación de carga y fuente de alimentación	168		
20 Limpieza	168		

1 Introducción

Gracias por su compra. La información que contiene este manual lo ayudará a obtener el máximo rendimiento y satisfacción del robot cortacéspedes de STIHL, y a reducir el riesgo de lesiones que supone su uso, si dicha información se respeta.

IMPORTANTE

LEER DETENIDAMENTE ANTES DE USAR

CONSERVAR PARA FUTURAS CONSULTAS



Dado que el robot cortacéspedes es una herramienta de corte de gran velocidad, diseñada para funcionar de manera autónoma, sin la supervisión o el control activos del usuario, es necesario tomar medidas especiales de seguridad para reducir el riesgo de lesiones personales.



Lea con atención este manual de instrucciones antes de montar el robot cortacéspedes y vuelva a leerlo luego periódicamente. Siga todas las precauciones de seguridad. Todo uso negligente o indebido del robot cortacéspedes puede provocar lesiones graves o mortales.

Este robot cortacéspedes cuenta con un receptor de GPS y también puede conectarse con Internet a través de una red móvil, lo cual permite al usuario supervisar las actividades de corte y modificar algunos ajustes si utiliza las aplicaciones móviles y web de STIHL iMow U.S. ("app iMow").

Analice los requisitos de montaje y uso del robot cortacéspedes con un concesionario de servicio autorizado de STIHL iMow. STIHL recomienda que un concesionario de servicio autorizado de STIHL iMow se encargue de configurar su robot cortacéspedes.

Antes de que el robot cortacéspedes pueda conectarse con la Internet, será necesario que lo desbloquee un concesionario autorizado de STIHL iMow. El concesionario también puede indicarle como llevar a cabo el proceso de registro y activación.

No preste ni alquile nunca el robot cortacéspedes sin el manual de instrucciones. Solo las personas que comprendan toda la información incluida en este manual podrán ocuparse del montaje, uso y mantenimiento del robot cortacéspedes. El usuario deberá estar familiarizado con los controles del robot cortacéspedes antes de empezar a trabajar. El usuario será responsable por los accidentes o riesgos que afecten a otras personas y a sus bienes.

Para obtener más información, o si no comprende alguna de las instrucciones incluidas en este manual, consulte la app iMow, visite www.stihlusa.com o comuníquese con el concesionario de servicio autorizado de STIHL iMow.

2 Acerca de este manual de instrucciones

2.1 Palabras identificadoras

Este manual contiene información sobre seguridad a la que usted debe prestar atención especial. Dicha información se indica con los siguientes símbolos y palabras identificadoras:



PELIGRO

Identifica una situación de peligro que, de no evitarse, causará lesiones graves o mortales.



ADVERTENCIA

Identifica una situación de peligro que, de no evitarse, podría causar lesiones graves o mortales.

INDICACIÓN

Indica el riesgo de daños a la propiedad, incluidos la máquina o sus componentes.

2.2 Símbolos en el texto

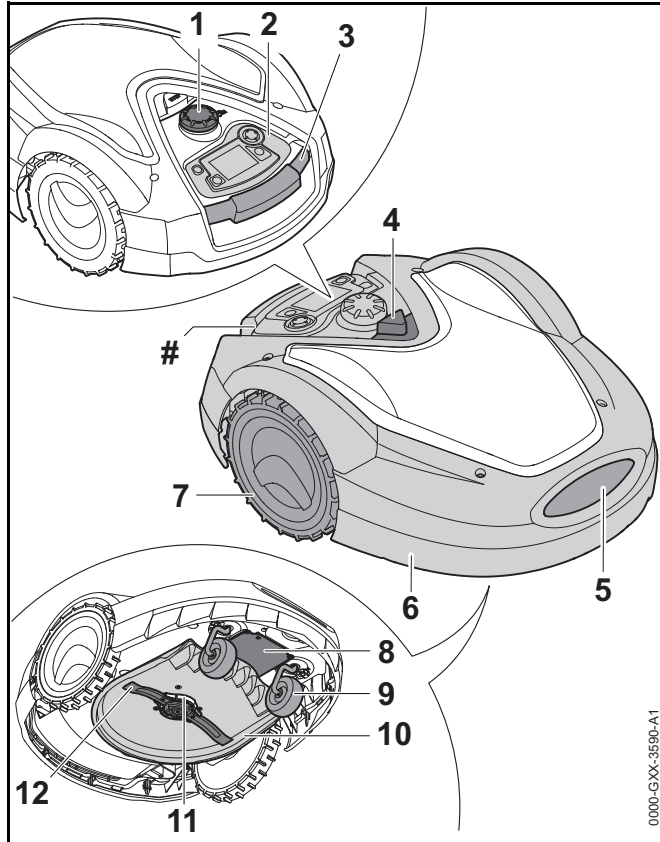
El siguiente símbolo tiene como finalidad ayudarlo a utilizar este manual.



Hace referencia a un capítulo o subcapítulo designado en este manual de instrucciones.

3 Componentes importantes

3.1 Robot cortacésped



1 Perilla de ajuste de altura de corte

Para ajustar la altura de la cuchilla de corte.

2 Panel de mando / controlador manual extraíble

Para navegar por las opciones de menú del cortacésped y controlar el cortacésped mientras se corta en modo manual.

3 Asa de transporte

Para levantar y transportar el robot cortacésped.

4 Botón STOP

Detiene el robot cortacésped y la cuchilla de corte.

5 Contactos de carga

Contactos eléctricos en el robot cortacésped para conectarse a la estación de carga.

6 Capó

Cubre las piezas internas del cortacésped.

7 Ruedas posteriores

Las ruedas motrices del cortacésped.

8 Compartimento de la batería

Compartimento para la batería de ion litio integrada.

9 Ruedas delanteras

Ruedas guía del robot cortacésped.

10 Equipo de corte

Parte inferior del cortacésped donde se realizan las operaciones de corte y mulching.

11 Placa de soporte

Para el montaje y la fijación de la cuchilla de corte.

12 Cuchilla de corte

Hoja de cuchilla de metal para cortar césped.

Receptor GPS integrado (no ilustrado)

Proporciona información de ubicación, velocidad y navegación para el robot cortacésped.

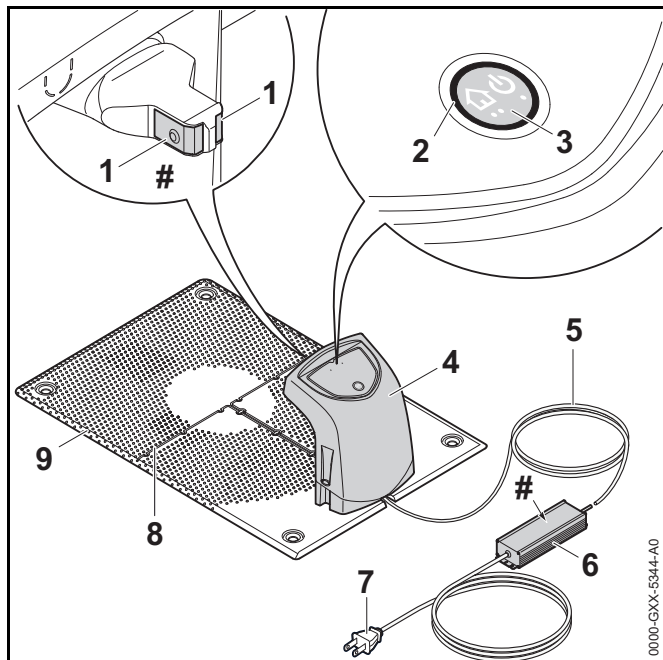
Módulo celular (no ilustrado)

Proporciona conexión a internet.

Placa de características

Contiene la información eléctrica y el número de serie del producto.

3.2 Estación de carga



1 Contactos de carga

Contactos eléctricos para conectar la estación de carga al robot cortacésped para carga.

2 LED

Indica el estado operativo de la estación de carga y la señal del cable perimétrico.

3 Botón de encendido/apagado/posición inicial

Activa y desactiva la señal del cable perimétrico. Ordena al robot cortacésped regresar a la estación de carga cuando se pulsa dos veces en un lapso de dos segundos.

4 Cubierta

Cubre los contactos de carga y además componentes electrónicos de la estación de carga.

5 Cable de fuente de alimentación

Suministra electricidad a la estación de carga cuando se enchufa a un tomacorriente.

6 Fuente de alimentación

Suministra electricidad a la estación de carga y al cable perimétrico cuando se enchufa a un tomacorriente.

7 Enchufe

Conecta el cable de la fuente de alimentación a un tomacorriente.

8 Canales para cables

Para asegurar el cable perimétrico en la placa base.

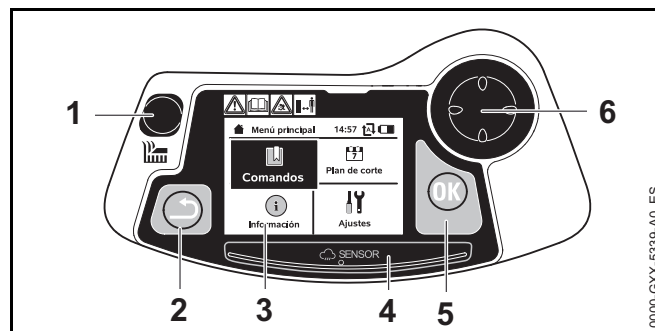
9 Placa base

Base de la estación de carga.

Placa de características

Contiene información eléctrica y el número de serie del producto.

3.3 Panel de mandos / controlador manual



1 Botón cortar

Control de presencia del operador que se debe presionar al cortar en modo manual.

2 Botón atrás

Para navegar por los menús del robot cortacésped.

3 Pantalla gráfica

Muestra los menús y mensajes del robot cortacésped.

4 Sensor de lluvia

Detecta precipitaciones.

5 Botón OK

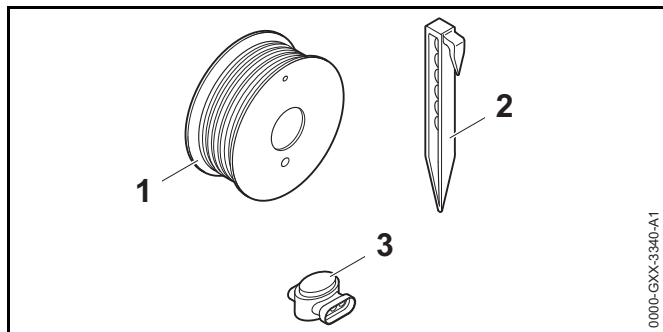
Para seleccionar opciones de menú en el panel de mandos / controlador manual.

6 Panel de navegación

Para navegar por las opciones de menú del cortacésped y controlar el cortacésped mientras se corta en modo manual.

3.4 Material de instalación

STIHL recomienda que su robot cortacésped y el cable perimétrico sean instalados por un concesionario de servicio autorizado de STIHL iMow.

**1 Cable perimétrico**

Transmite una señal eléctrica al robot cortacésped y define la superficie a cortar para funcionamiento de corte automático.

2 Estacas para cable

Usadas para asegurar el cable perimétrico.

3 Conectores de cable

Conectores eléctricos usados para unir secciones de cable perimétrico.

4 Símbolos de seguridad**4.1 Robot cortacésped**

Los siguientes símbolos de seguridad están presentes en el robot cortacésped:



Para reducir el riesgo de lesiones, respete las medidas de seguridad especificadas.



Lea y siga todas las precauciones de seguridad dadas en el manual de instrucciones. El uso inadecuado puede provocar lesiones personales graves o mortales o daños materiales.



Utilice gafas o anteojos protectores bien ajustados con protección lateral adecuada resistentes a impactos y que porten designaciones que indiquen que cumplen con la norma ANSI Z87 «+» cuando se prepara o se le da mantenimiento al robot cortacésped y siempre que se encuentre en la superficie a cortar con la unidad en marcha, 5.3.



Para reducir el riesgo de sufrir laceraciones, mantenga las manos, los pies y otras partes del cuerpo alejados de las cuchillas. Nunca coloque las manos o los pies debajo del robot cortacésped, en especial durante su funcionamiento. Nunca intente retirar la hierba cortada u otros residuos de la cuchilla de corte o de la plataforma corte sin antes apagar el robot cortacésped e inhabilitándolo pulsando el botón STOP por cinco segundos, 5.6.3.



El accesorio de corte giratorio puede arrojar objetos extraños a gran distancia directamente o por rebote. Para reducir el riesgo de sufrir lesiones por un golpe con algún objeto despedido, inspeccione la superficie a cortar y retire las piedras, los trozos de metal y otros objetos que pudieran salir despedidos por el accesorio de corte, 5.6.3.



Para reducir el riesgo de sufrir lesiones personales, no permita que haya personas, especialmente niños, y animales cerca del robot cortacésped durante su funcionamiento. No use el robot cortacésped cuando haya niños o mascotas en la superficie a cortar o sus alrededores, 5.6.3.



Para reducir el riesgo de sufrir lesiones personales, mantenga a los niños alejados del robot cortacésped durante su funcionamiento. No use el robot cortacésped cuando haya niños en la superficie a cortar o sus alrededores, 5.6.3.



Para reducir el riesgo de que los animales sufran lesiones, mantenga a los perros y demás mascotas lejos del robot cortacésped mientras la unidad está en funcionamiento. No use el robot cortacésped cuando haya animales en la superficie a cortar o sus alrededores, 5.6.3.



Ninguna persona deberá pararse o sentarse sobre el robot cortacésped ni intentar subirse a la unidad. Podría sufrir graves lesiones físicas y provocarle serios daños al robot cortacésped, 5.6.3.



Nunca sumerja el robot cortacésped en agua u otros líquidos, 5.6.3.



Siempre inhabilite el robot cortacésped pulsando el botón STOP por 5 segundos antes de levantarlo, transportarlo, inspeccionarlo, limpiarlo o darle mantenimiento, 5.6.3.

4.2 Panel de mandos/controlador manual

En el panel de mandos/controlador manual se encuentran los siguientes símbolos de seguridad:



Para reducir el riesgo de lesiones siga las medidas de seguridad especificadas.



Lea y siga todas las precauciones de seguridad presentes en el manual de instrucciones. Un uso inapropiado puede provocar lesiones personales graves o mortales y daños materiales.



El equipo auxiliar de corte rotatorio puede lanzar o arrojar objetos extraños de manera directa o por rebote. Para reducir el riesgo de lesiones personales a causa de objetos arrojados, inspeccione la superficie a cortar y retire las piedras, los pedazos de metal, vidrio, alambre y otros objetos que pudieran ser arrojados por el equipo auxiliar de corte, 5.6.3.



Para reducir el riesgo de lesiones personales, mantenga a otras personas y en especial a los niños y a los animales lejos del cortacésped durante el funcionamiento. Cuando utilice el robot cortacésped con el controlador manual, mantenga una distancia suficiente con respecto a la máquina para reducir el riesgo de lesiones personales a causa del contacto con la cuchilla de corte, 5.6.3.

5 INSTRUCCIONES IMPORTANTES DE SEGURIDAD

5.1 Uso previsto

⚠ ADVERTENCIA

- Este robot cortacésped está previsto para un cuidado del césped autónomo y programable, y para corte manual del césped. Su uso para otros fines puede aumentar el riesgo de lesiones personales y daños materiales.
- El robot cortacésped está previsto para cortar el césped en jardines de hasta aproximadamente 1 acre (4,000 m²).
- La estación de carga ADO 601 y la fuente de alimentación HLG-185H-42VUSM están diseñadas para cargar la batería de iones de litio integrada en el cortacésped y para suministrar corriente eléctrica de baja tensión al cable perimétrico. El uso de la estación de carga o de la fuente de alimentación para cualquier otro propósito no autorizado o previsto puede provocar lesiones graves o mortales.
- El uso inadecuado o no autorizado del robot cortacésped, su batería integrada o la estación de carga y la fuente de alimentación podría provocar lesiones personales o daños materiales. Use la estación de carga ADO 601, el robot cortacésped STIHL RMI 632 PC-L y su batería integrada únicamente según lo descrito en este manual.

5.2 Operador

⚠ ADVERTENCIA

- Operar el robot cortacésped en modo manual puede ser agotador. El operador debe estar en buena condición física y de salud mental. Para reducir el riesgo de lesiones personales por fatiga y pérdida de control:
 - Consulte con su médico antes de usar el cortacésped en modo manual si tiene algún problema de salud que pueda agravarse por dicho trabajo.
 - No opere el cortacésped en modo manual bajo la influencia de sustancias (drogas, alcohol, medicamentos, etc.) que puedan perjudicar su visión, equilibrio, destreza y buen juicio.
 - Manténgase alerta. No opere el cortacésped en modo manual cuando esté cansado. Tómese un descanso si se cansa.
 - Solo debe permitirse que las personas que entienden completamente la información de este manual pueden configurar, operar o dar mantenimiento al robot cortacésped. El operador debe estar familiarizado con los mandos del robot cortacésped antes de comenzar a trabajar.
 - No permita que menores de edad operen el cortacésped o administren su funcionamiento en modo automático. Las regulaciones locales también podrían restringir la edad del operador.
- De acuerdo con la información actual de STIHL, el motor eléctrico de este robot cortacésped no debería interferir con un marcapasos.
 - Sin embargo, las personas con un marcapasos u otro dispositivo médico implantado deben consultar a su médico y al fabricante del dispositivo antes de operar este robot cortacésped.

5.3 Equipamiento de protección personal

⚠ ADVERTENCIA

- Para reducir el riesgo de lesiones personales, siempre use vestimenta y ropa protectora adecuadas cuando:
 - instale la estación de carga y configure el robot cortacésped para su funcionamiento;
 - instale o repare el cable perimétrico;
 - opere el cortacésped en modo manual;
 - ingrese a la superficie a cortar o se acerque al cortacésped mientras está en funcionamiento;
 - reemplace la cuchilla de corte;
 - inspeccione o limpie el robot cortacésped;

- Para reducir el riesgo de lesiones oculares:



Use gafas protectoras o anteojos de protección ajustados con una protección lateral adecuada que esté clasificada para el impacto y lleve la marca de cumplimiento con ANSI Z87 "+" al configurar la estación de carga y el robot cortacésped, instalar o reparar el cable perimétrico, inspeccionar o limpiar el cortacésped, reemplazar la cuchilla de corte y cada vez que esté en la superficie a cortar durante el funcionamiento.

- Un buen punto de apoyo es muy importante. Para ayudar a mantener un punto de apoyo seguro y reducir el riesgo de lesiones:
 - Siempre use calzado robusto con suelas antideslizantes. No use sandalias, chanclas, zapatos abiertos o similares.
- Para mejorar su agarre y ayudar a proteger sus manos:
 - Siempre use guantes antideslizantes de trabajo pesado confeccionados de cuero u otro material resistente al desgaste cuando configure la estación de carga y el robot cortacésped, al instalar o reparar el cable perimétrico, inspeccionar o limpiar el

cortacésped, reemplazar la cuchilla de corte y en cualquier otro momento en el que manipule el robot cortacésped.

- Para reducir el riesgo de lesiones personales:
 - Use un mono o pantalón largo cuando se acerque al robot cortacésped mientras esté en funcionamiento o cuando opere el cortacésped manualmente. No use shorts.
 - Asegúrese el cabello por encima del nivel de los hombros antes de operar el robot cortacésped manualmente, realizar cualquier instalación, configuración, inspección, servicio, mantenimiento o limpieza, y antes de acercarse al robot cortacésped mientras está en funcionamiento.


5.4 Robot cortacéspedes

⚠ ADVERTENCIA

- El contacto con la cuchilla de corte en movimiento puede causarle laceraciones graves. Para reducir el riesgo de este tipo de lesiones:
 - Mantenga las manos, pies y otras partes de su cuerpo lejos de la cuchilla de corte.
 - Nunca toque la cuchilla de corte en movimiento con su mano o cualquier otra parte de su cuerpo.
- Para reducir el riesgo de lesiones personales al operador y a otras personas presentes:



- Siempre presione y mantenga presionado el botón STOP durante 5 segundos para activar el bloqueo de equipo antes de montar, transportar, ajustar, inspeccionar, limpiar, dar mantenimiento o almacenar.
- Nunca levante el robot cortacéspedes o meta la mano debajo del capó para quitar trozos o restos, ni por ninguna otra razón, sin antes activar el bloqueo de equipo y asegurarse de que la cuchilla de corte se haya detenido por completo.

- Aunque existan ciertos accesorios no autorizados que puedan acoplarse a los robots cortacéspedes STIHL, el uso de estos puede ser extremadamente peligroso. Se recomiendan únicamente los accesorios distribuidos por STIHL o aprobados expresamente por STIHL para su uso con este modelo específico de iMow.
 - Solo use los accesorios distribuidos o aprobados expresamente por STIHL.
 - Nunca modifique este robot cortacéspedes o su software de ninguna manera.
 - Nunca intente modificar o anular los controles del robot cortacéspedes o los dispositivos de seguridad de ninguna manera.
 - Nunca use un robot cortacéspedes que haya sido modificado o alterado de su diseño original.
- Si el robot cortacéspedes se cae o se somete a impactos fuertes similares:
 - Revise que no presente daños, que esté en buenas condiciones y que esté funcionando adecuadamente antes de continuar trabajando.
 - Revise que los controles y los dispositivos de seguridad estén trabajando apropiadamente.
 - Revise la pantalla para ver si hay mensajes de error,  22.1.
 - Nunca trabaje con un robot cortacéspedes dañado o averiado.
 - Nunca use o cargue un robot cortacéspedes si el capó o la carcasa presentan fisuras, deformaciones o están excesivamente calientes, si hay fugas de líquido de batería en el compartimento de batería o si la batería está dañada de alguna manera. Una batería dañada aumenta el riesgo de lesiones personales y daños materiales a causa de cortocircuitos, incendios o explosiones.
 - Si tiene dudas, lleve el robot cortacéspedes a revisar con su concesionario de servicio autorizado de STIHL iMow antes de usarlo.
- Si el robot cortacéspedes está dañado, no funciona apropiadamente o se ha sumergido en agua u otros líquidos, sus componentes, incluyendo su batería integrada, podrían ya no funcionar adecuadamente y los dispositivos de seguridad no estar funcionando. Para reducir el riesgo de lesiones personales y daños materiales:
 - Lleve el robot cortacéspedes a revisar con su concesionario de servicio autorizado de STIHL iMow antes de seguir usándolo.
- Las piezas STIHL originales están diseñadas específicamente para acoplarse a tu robot cortacéspedes y cumplir con los requisitos de seguridad y rendimiento. El uso de piezas no autorizadas o aprobadas por STIHL puede ocasionar tanto lesiones graves o mortales como daños materiales.
 - STIHL recomienda usar solo piezas de repuesto STIHL idénticas.

5.5 Batería integrada

ADVERTENCIA

- El uso de un dispositivo de carga no autorizado puede dañar la batería de iones de litio en el interior del robot cortacésped y provocar un incendio o una explosión además de lesiones personales y daños materiales.
 - Cargue el robot cortacésped solo con una estación de carga STIHL ADO 601 genuina y la fuente de alimentación HLG-185H-42VUSM.
- La batería integrada del robot cortacésped contiene características de seguridad y dispositivos que, si se dañan, pueden permitir que genere calor, se rompa, sufra fugas, se incendie o explote.
 - Esté alerta a signos que indiquen que la batería podría estar dañada: nunca use o cargue un robot cortacésped si el capó o la carcasa presentan fisuras, deformaciones o están excesivamente calientes, si hay fugas de líquido de batería en el compartimento de batería o si la batería está dañada

de algún otro modo. Una batería dañada aumenta el riesgo de lesiones personales y daños materiales a causa de cortocircuitos, incendios o explosiones.

- La batería está integrada en el robot cortacésped y no debería ser retirada por el usuario. Si la batería está agotada o el cortacésped ha llegado al final de su vida útil, solicite a un distribuidor autorizado de servicio STIHL iMow que retire la batería. Nunca intente bajo ningún motivo retirar la batería ni abrir ni desarmar el capó del robot cortacésped.
- Nunca someta al robot cortacésped a impactos fuertes ni intente aplastarlo, dejarlo caer o dañarlo de ningún otro modo.



- Nunca caliente el robot cortacésped por encima de 212 °F (100 °C) ni lo coloque en ni cerca de fuegos, estufas u otras fuentes de alta temperatura.

- Nunca exponga al robot cortacésped a microondas ni a altas presiones.
- Nunca inserte objetos extraños en el conector de carga ni en otras aberturas del robot cortacésped.

- Las altas temperaturas pueden hacer que la batería integrada del robot cortacésped genere calor, se rompa, sufra fugas, se incendie o explote y provoque lesiones graves o mortales y daños materiales. La exposición a temperaturas por fuera del rango de temperatura recomendado también pueden dañar la batería y reducir su vida útil.



- Use el robot cortacésped únicamente dentro de un rango de temperatura ambiente de 41 °F a 104 °F (5 °C a 40 °C).
- Almacene el robot cortacésped únicamente dentro de un rango de temperatura ambiente de 32 °F a 122 °F (0 °C a 50 °C).
- Nunca almacene el robot cortacésped dentro de un vehículo en un clima caluroso.

- Para reducir el riesgo de lesiones personales y de daños materiales en caso de que el robot cortacésped emita humo, un olor fuera de lo común o parezca inusualmente caliente durante su uso, carga o almacenamiento:
 - Interrumpa de inmediato el uso o la carga del robot cortacésped. Contacte a las autoridades en caso de incendio o explosión.

- Para reducir el riesgo de electrocución:



- Nunca sumerja el robot cortacésped en agua u otros líquidos.

- No intente reparar, abrir o desmontar el robot cortacésped. No hay piezas reemplazables por el usuario en el interior.

- Si la batería integrada está dañada, puede haber fugas de líquido de batería del robot cortacésped. Las fugas de líquidos de batería pueden provocar irritación en la piel y en los ojos o quemaduras químicas.

- Evite el contacto con la piel y los ojos.
- Para derrames de fluidos o líquidos use un absorbente inerte como arena.
- En caso de contacto accidental con fluidos o líquidos de batería, enjuague minuciosamente y de inmediato el área de contacto con jabón suave y agua.
- Si se le mete fluido o líquido de batería en los ojos: no se frote. Enjuague con agua los ojos abiertos durante al menos 15 minutos y busque atención médica.

- Un incendio de batería puede ser peligroso. Para reducir el riesgo de graves lesiones personales y daños materiales en caso de incendio:

- Evacue el área. El fuego puede extenderse rápidamente. Aléjese de cualquier vapor generado por el incendio y mantenga una distancia prudente.
- Póngase en contacto con los bomberos.

- Aunque se puede usar agua para apagar un incendio de batería, es preferible el uso de un extintor de polvo multipropósito.
- Consulte a los bomberos con respecto a la eliminación adecuada de la batería incendiada.

5.6 Uso del robot cortacéspedes

5.6.1 Antes del uso

⚠ ADVERTENCIA

- El uso inadecuado o no autorizado puede causar lesiones personales y daños materiales:
 - Use el robot cortacéspedes solo como se indica en este manual de instrucciones.
- Usar un robot cortacéspedes que esté dañado, ajustado o mantenido inapropiadamente, o que no se haya armado por completo y de manera segura puede provocar una avería y aumentar el riesgo de lesiones personales o la muerte.
 - Nunca maneje un robot cortacéspedes que esté dañado, mantenido inapropiadamente o que no se haya armado por completo y de manera segura.
 - Siempre revise el robot cortacéspedes para asegurarse de que esté en buenas condiciones y funcione correctamente antes de comenzar a utilizarlo.
 - Nunca intente modificar o anular los controles o los dispositivos de seguridad de ninguna manera.
 - Si su robot cortacéspedes o alguna parte presenta daño o no funciona apropiadamente, llévelo con su concesionario de servicio autorizado de STIHL iMow. No use el robot cortacéspedes hasta que se haya corregido el problema.
- Para ayudar a reducir el riesgo de lesiones personales o muerte a causa de un encendido accidental:



- En toda ocasión pulse y mantenga presionado el botón STOP durante 5 para activar el bloqueo de equipo antes de montar, transportar, ajustar, inspeccionar, limpiar, dar servicio, dar mantenimiento o guardar el robot cortacéspedes.

5.6.2 Condiciones de trabajo

⚠ ADVERTENCIA

- Las chispas generadas durante el funcionamiento del robot cortacéspedes pueden encender gases, líquidos, vapores, polvos u otros materiales y sustancias combustibles. Para reducir el riesgo de incendio y de explosión:
 - Nunca use el robot cortacéspedes en un lugar donde estén presentes gases, líquidos, vapores, polvos u otros materiales y sustancias combustibles.
 - Lea y siga las recomendaciones emitidas por las autoridades gubernamentales (p.ej., OSHA) para identificar y evitar los peligros de los gases, líquidos, vapores, polvos u otros materiales y sustancias combustibles.
- Si la cuchilla metálica en movimiento golpea una roca u otro objeto duro, se podrían generar chispas capaces de encender materiales inflamables en determinadas circunstancias. Entre los materiales inflamables se incluyen la vegetación y los matorrales secos, en particular cuando las condiciones climáticas son calientes y secas.
 - Si existe un riesgo de incendio leve o grave, no use el robot cortacéspedes cerca de materiales inflamables o cerca de vegetación o matorrales.
 - Comuníquese con las autoridades locales de control de incendios o con el servicio forestal de EE.UU. si tiene alguna pregunta sobre si las condiciones de la vegetación o climáticas son adecuadas para el uso de una cuchilla metálica.

- El uso de este robot cortacésped puede generar polvo y otras sustancias que contengan productos químicos considerados como causantes de problemas respiratorios, cáncer, defectos de nacimientos y otros problemas reproductivos.
 - Consulte con agencias gubernamentales como EPA, OSHA, CARB y NIOSH y otras fuentes fidedignas sobre materiales peligrosos si desconoce los riesgos asociados con las sustancias particulares que está cortando o con las que está trabajando.
- La inhalación de ciertos polvos, especialmente polvos orgánicos, tales como moho o polen, puede provocar reacciones alérgicas o asmáticas en las personas propensas. La inhalación repetida o de grandes cantidades de polvo u otros contaminantes del aire, especialmente los de partículas pequeñas, puede causar enfermedades respiratorias o de otro tipo.
 - Controle el polvo en su fuente, siempre que sea posible.
 - En la medida de lo posible, procure que el viento o el proceso de operación alejen el polvo, vapor u otras partículas generados por el robot cortacéspedes del lugar donde se encuentra el operador.
 - Si no es posible mantener el polvo inhalable y otras partículas a niveles de fondo o aproximadamente de fondo, siempre utilice una mascarilla aprobada por NIOSH y con capacidad adecuada para las condiciones específicas del sitio. Siga las recomendaciones dadas por autoridades gubernamentales (p.ej., OSHA/NIOSH) y asociaciones laborales y comerciales.
- Si la vegetación que corta o el terreno están cubiertos por una sustancia química, como un pesticida, fertilizante o herbicida:
 - Lea y siga las instrucciones y advertencias que acompañan a la sustancia que cubre la vegetación o el terreno.

5.6.3 Instrucciones de funcionamiento

⚠ ADVERTENCIA

- Podrá iniciar el robot cortacésped o cambiar su plan de corte a través de la aplicación iMow. Para reducir el riesgo de lesiones personales:
 - Mantenga a los transeúntes y en especial a los niños y a las mascotas lejos de la superficie a cortar durante el funcionamiento.
 - No haga funcionar el cortacésped si sabe que hay o puede haber niños o mascotas en la superficie a cortar o cerca de esta.
- En caso de emergencia:
 - Pulse y mantenga pulsado el botón STOP durante 5 segundos para detener el cortacésped y su equipo auxiliar de corte. La pantalla muestra el mensaje "Inhab. dispos. Desbloquear con la combinación indicada de teclas".
- La cuchilla de corte continúa girando durante un breve período después de que se apaga el motor. Esto se denomina "efecto volante". Para reducir el riesgo de lesiones personales graves a causa del contacto con el equipo auxiliar de corte:
 - Active el bloqueo de equipo y espere a que la hoja de corte se detenga antes de levantar o transportar el cortacésped. Nunca intente levantar o inclinar el robot cortacésped mientras está en funcionamiento.
- La hoja de corte giratoria puede lanzar o arrojar objetos extraños de manera directa o por rebote. Los objetos lanzados o arrojados, entre ellos hojas de corte rotas, pueden provocar lesiones graves o mortales al operador o a los transeúntes. Para reducir el riesgo de lesiones personales graves:



– Inspeccione la superficie a cortar. Retire las piedras, los pedazos de metal, vidrio, alambre u otros objetos que pudieran ser arrojados o lanzados por el equipo auxiliar de corte, dañar el equipo auxiliar de corte o provocar daños materiales (p. ej. en vehículos aparcados o ventanas).

– Retire los objetos de la superficie a cortar, como juguetes, pelotas, muebles de jardín, adornos para jardines, macetas, mangueras de jardín, equipo de jardinería y cualquier otra cosa que pueda impedir el funcionamiento correcto del robot cortacésped o enredarse con su cuchilla de corte.



– Mantenga a los transeúntes y en especial a los niños y a las mascotas lejos del cortacésped durante el funcionamiento. Cualquier persona que ingrese a la superficie a cortar durante el funcionamiento del cortacésped debe llevar gafas protectoras adecuadas y equipo de protección apropiado según se especifica en este manual de instrucciones.



– Nunca deje que el robot cortacésped funcione si sabe que hay o puede haber animales o personas en la superficie a cortar.



– Nunca permita que los niños ni nadie más se suban al robot cortacésped, se aproximen a este o jueguen con él. Mantenga a los niños y a otros transeúntes fuera de la superficie a cortar mientras el cortacésped está en funcionamiento.

- Cuando se presiona el botón rojo STOP situado en la parte superior del robot cortacésped, el funcionamiento del cortacésped se interrumpirá y la hoja de corte se detendrá después de unos instantes. En la pantalla

aparecerá el mensaje "Botón STOP pulsado". Para reducir el riesgo de lesiones a causa del contacto con la hoja de corte, siempre presione el botón STOP:

- Antes de cambiar ajustes en el menú.
- Antes de configurar un plan de corte o programar de otro modo el robot cortacésped.
- Antes de retirar el panel de mandos/controlador manual.
- Antes de ajustar la altura de corte.
- Presione y mantenga pulsado el botón STOP durante 5 segundos para activar el bloqueo de equipo:
 - Antes de levantar o transportar el robot cortacésped.
 - Antes de retirar obstrucciones cerca del equipo de corte o de la cuchilla de corte.
 - Antes de montar, retirar, inspeccionar o limpiar la cuchilla de corte.
 - Antes de meter la mano debajo del cortacésped por el motivo que sea.
 - Antes de controlar o limpiar el robot cortacésped.

- Detenga e inspeccione el robot cortacésped para ver si presenta daños en caso de que golpee un objeto extraño o presente una conducta de funcionamiento inusual, como por ejemplo vibraciones anormales. Después de bloquear el robot cortacésped, inspeccione el equipo de corte (hoja de corte, eje de cuchillas y soporte de hoja). Si la unidad continúa funcionando de manera anormal, llévela a un distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow para resolver el problema antes de reiniciar y permitir que el robot cortacésped se ponga en funcionamiento.

- Para reducir el riesgo de lesiones personales graves a causa de una puesta en marcha accidental:



– Nunca toque la hoja de corte con sus manos, pies ni ninguna otra parte de su cuerpo sin antes desactivar la máquina. Presione y mantenga pulsado el botón STOP durante 5 segundos y confirme que la hoja de corte se ha detenido.

- Una hoja de corte dañada o suelta puede vibrar, partirse, romperse o desprenderse del robot cortacésped, lo que puede provocar lesiones graves o mortales.
 - Asegúrese de que la hoja de corte no esté dañada y de que esté correctamente apretada antes de comenzar a trabajar.
 - Si la hoja de corte se suelta después de haber sido correctamente apretada, detenga el trabajo de inmediato y solicite la reparación de su robot cortacésped a su distribuidor autorizado de servicio STIHL iMow.
 - Nunca use un robot cortacésped con una hoja de corte suelta o dañada.
- Para reducir el riesgo de que el operador o los transeúntes sufran lesiones graves o mortales por laceración a causa de una pérdida de control, pise con cuidado y mantenga un equilibrio adecuado en todo momento mientras use el cortacésped en modo manual:
 - Nunca use el cortacésped en modo manual si el césped está húmedo o mojado.
 - Use su robot cortacésped manualmente solo con buena visibilidad durante condiciones favorables de luz diurna.
 - Siempre sostenga el panel de mandos/controlador manual firmemente con ambas manos. Nunca intente accionar el panel de mandos/controlador manual con una mano.
 - Inicie el robot cortacésped sobre una superficie plana. No encienda el robot cortacésped en hierba alta.
 - Siempre mantenga el robot cortacésped delante suyo durante el funcionamiento. Manténgase en todo momento a una distancia suficiente detrás del cortacésped para reducir el riesgo de lesiones personales a causa del contacto con la cuchilla y de objetos arrojados.
 - Tenga especial cuidado en terrenos muy cubiertos de vegetación y esté siempre atento a obstáculos ocultos como sistemas de riego por aspersión, postes, válvulas de agua, cimientos, cables eléctricos, piedras, tocones, madrigueras, depresiones o zanjas de manera de evitar tropezones.
- Nunca dirija el robot cortacésped hacia obstáculos de manera intencional. El sensor de impacto está desactivado durante el corte manual.
- No corte cerca de caídas, zanjas o taludes. Podría perder el equilibrio.
- Sea extremadamente precavido cuando trabaje en pendientes o terreno irregular. No use el robot cortacésped en pendientes excesivamente inclinadas. Las pendientes son un factor determinante en relación con los accidentes por resbalones y caídas, que pueden provocar lesiones graves.
- Corte en paralelo a la pendiente, nunca hacia arriba o abajo. Preste especial atención cuando cambie de dirección en las pendientes.
- No sobrecargue su robot cortacésped durante el funcionamiento con césped demasiado alto o grueso a tal punto que el motor disminuya su velocidad. Si el motor suena sobrecargado o comienza a disminuir la velocidad debido a la altura del césped o la cantidad del césped a cortar, eleve la hoja de corte o disminuya la velocidad.

6 Seguridad de la estación de carga y de la fuente de alimentación

6.1 Advertencias e instrucciones

⚠ ADVERTENCIA

- Para reducir el riesgo de incendio, electrocución y otras lesiones personales o daños materiales:
 - Antes de usar la estación de carga, lea y siga todas las señales de precaución presentes en la estación de carga, la toma de corriente y el robot cortacésped así como las instrucciones de este manual.
 - Use la estación de carga ADO 601 y la toma de corriente HLG-185H-42VUSM únicamente para cargar el robot cortacésped STIHL RMI 632 PC-L. Está prohibido el uso de la estación de carga o de la toma de corriente para otros propósitos, ya que puede ocasionar incendios, explosiones o electrocuciones y provocar lesiones personales graves o mortales así como daños materiales.
 - Nunca utilice una estación de carga o una toma de corriente dañada o que no funcione adecuadamente.
 - Nunca use o cargue un robot cortacésped si el capó o la carcasa presentan fisuras, deformaciones o están excesivamente calientes, si hay fugas de líquido de batería en el compartimento de batería o si la batería está dañada de algún otro modo. Una batería dañada aumenta el riesgo de lesiones personales y daños materiales a causa de cortocircuitos, incendios o explosiones.
 - Conecte el cable de la toma de corriente únicamente a enchufe con protector de pérdidas a tierra (GFCI) Categoría A con una carcasa que sea resistente al agua tanto para cuando la clavija de conexión esté enchufada como desenchufada. No deben usar tomacorrientes que solo sean a resistentes al agua cuando tienen la tapa colocada (el enchufe no está insertado y la tapa del tomacorrientes está cerrada).
- Nunca enchufe la estación de carga a un enchufe múltiple o a un cable de extensión.
- No utilice una estación de carga o toma de corriente que haya recibido un golpe contundente o fuerte, haya sufrido una caída, esté dañado de alguna otra manera o no funcione adecuadamente.
- No intente reparar, abrir o desmontar la estación de carga o la toma de corriente. No hay piezas reemplazables por el usuario en el interior.
- La estación de carga y la toma de corriente se calientan durante el proceso de carga. Para reducir el riesgo de incendio:
 - Use la estación de carga y la toma de corriente únicamente dentro de un rango de temperatura ambiente de 32 °F a 122 °F (0 °C a 50 °C).
 - No utilice la estación de carga sobre una superficie combustible (p. ej. papel, cartón, tejidos) o en un entorno combustible.
 - Deje que la estación de carga y la toma de corriente se enfríen normalmente: No las cubra.
- La estación de carga puede producir chispas que podrían encender gases, líquidos, vapores y polvos inflamables u otros materiales combustibles. Para reducir el riesgo de incendio y de explosión:
 - No se debe usar en un lugar donde haya presentes gases, líquidos, vapores y polvos inflamables u otros materiales combustibles.
- El uso de un cable o enchufe de toma de corriente dañados puede provocar incendios, electrocuciones y otros tipos de lesiones personales graves o daños materiales. Para reducir estos riesgos:
 - Antes del uso y posteriormente de manera regular, revise que el cable y el enchufe de la toma de corriente no presenten daños. Si presentan daños, desconéctelos de inmediato del tomacorriente.
- Desconecte la toma de corriente del enchufe cuando la estación de carga no esté en uso para eventos de carga o corte.



- Nunca tire del cable de la toma de corriente para desconectarla del tomacorriente. Para desconectarla, agarre el enchufe, no el cable de la toma de corriente.
- No use el cable de la toma de corriente para transportarla o colgarla.
- Asegúrese de que el cable de la toma de corriente esté situado o marcado de manera que no se lo pise, que no se pueda tropezar con este, que no entre en contacto con objetos punzantes ni piezas móviles y que no se vea expuesto de ninguna otra manera a daños.
- En caso de incendio o si la estación de carga o la toma de corriente emiten humo, olor inusual, esté demasiado caliente o parezca fuera de lo normal de algún otro modo:
 - Desconecte inmediatamente la toma de corriente del enchufe y prepárese para ponerse en contacto con las autoridades en caso de incendio o explosión.
 - Antes del uso, solicite a un distribuidor autorizado de servicio STIHL iMow que inspeccione y repare la estación de carga y la toma de corriente.
- Para reducir el riesgo de lesiones personales o daños materiales:
 - Lleve el robot cortacésped de regreso a la estación de carga y desconecte la toma de corriente del enchufe si hay peligro de relámpagos en los alrededores.

PELIGRO

- El uso de un cable o enchufe de toma de corriente dañados puede provocar incendios, electrocuciones y otras lesiones personales o daños materiales. Para reducir el riesgo de electrocución:

ADVERTENCIA

- Para reducir el riesgo de incendio, electrocución y otras lesiones personales o daños materiales:
 - Conecte la toma de corriente únicamente a un tomacorriente con protector de pérdidas a tierra (GFCI) Categoría A con una carcasa que sea resistente al agua tanto para cuando la clavija de conexión esté enchufada como desenchufada. No deben usar tomacorrientes que solo sean resistentes al agua cuando tienen la tapa colocada (con la clavija del conector no enchufada y cubierta de tomacorriente cerrada).
 - Monte la toma de corriente a una altura por encima de 1 pie (0.3 m) a partir de la superficie del suelo.
 - Nunca enchufe la toma de corriente a un enchufe múltiple o a un cable de extensión.



- Revise regularmente que el cable y el enchufe de la toma de corriente no presenten daños. Si se dañan desconéctelos de inmediato del tomacorriente. Nunca use un cable o enchufe de toma de corriente que presenten daños.
- No raspe, aplaste, tire o haga ningún otro tipo de uso no apropiado del cable o del enchufe de la toma de corriente. Protéjalos contra el calor, el aceite y los bordes afilados.
- Si el enchufe o el cable de la toma de corriente están dañados, reemplace la toma de corriente.
- Desenchufe el cordón de la fuente de toma de corriente cuando la estación de carga no esté en uso.
- Nunca sacuda ni tire del cable de la toma de corriente para desconectarla. Para desconectarla, agarre el enchufe, no el cable de la toma de corriente.
- Asegúrese de que el cable de la toma de corriente esté colocado de manera que no se lo pise, que no se pueda tropezar con este, que no entre en contacto con objetos punzantes ni piezas móviles y que no se vea expuesto de ninguna otra manera a daños.

7 Mantenimiento, reparación y almacenamiento

7.1 Advertencias e instrucciones

ADVERTENCIA

- El usuario no tiene autorización para realizar reparaciones en el robot cortacéspedes, la estación de carga o la fuente de alimentación. Para reducir el riesgo de incendio, descarga eléctrica u otras lesiones personales y daños materiales:
 - Los usuarios solo pueden llevar a cabo los trabajos de limpieza y de mantenimiento que se describen en este manual.
 - Siga estrictamente las instrucciones de limpieza y mantenimiento presentes en los apartados apropiados de este manual de instrucciones.
 - STIHL recomienda que todos los trabajos de reparación sean realizados por concesionarios de servicio autorizados de STIHL iMow.
 - Mantenga y reemplace las etiquetas de advertencia e instrucciones, según sea necesario.
- Una puesta en marcha accidental puede resultar en lesiones personales o daños materiales. Para reducir el riesgo de lesiones personales y daños materiales a causa de una puesta en marcha accidental:
 - En toda ocasión pulse y mantenga presionado el botón STOP durante 5 para activar el bloqueo de equipo antes de montar, transportar, ajustar, inspeccionar, limpiar, dar servicio, dar mantenimiento o guardar el robot cortacéspedes.

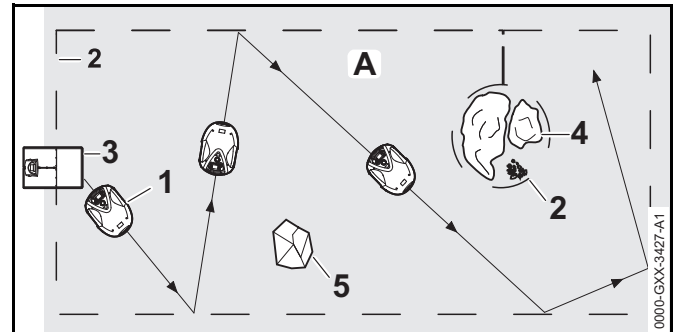


- La cuchilla de corte es la única pieza del robot cortacéspedes reemplazable por el usuario.
 - Cuando manipule la cuchilla de corte utilice guantes de trabajo antideslizantes para trabajo pesado de cuero u otro material resistente al desgaste.
 - Reemplace la cuchilla de corte una vez que se desgaste o si presenta daños.
 - Apriete todas las tuercas, los pernos y los tornillos después de reemplazar la cuchilla de corte.
- El uso de piezas no autorizadas o aprobadas por STIHL puede ocasionar tanto lesiones graves o mortales como daños materiales.
 - STIHL recomienda que para las reparaciones o el mantenimiento se utilicen únicamente piezas de repuesto autorizadas por STIHL.
- Para reducir el riesgo de descarga eléctrica:
 - Desconecte la fuente de alimentación del tomacorriente antes de inspeccionar la estación de carga o el cable perimétrico.
 - Controle regularmente la estación de carga y asegúrese de que el aislamiento del cable y del enchufe de la fuente de alimentación estén en buenas condiciones y no presenten signos de envejecimiento (fragilidad), desgaste o daños. Revise si los contactos de carga presentan signos de corrosión o daños que pudieran provocar un cortocircuito durante la carga.
 - Reemplace la fuente de alimentación si el enchufe o el cable de la misma están dañados.
- Un almacenamiento inadecuado puede resultar en el uso no autorizado, en daños en el robot cortacéspedes, su batería integrada y su estación de carga además de un mayor riesgo de incendio, electrocución y otras lesiones personales o daños materiales.
 - Presione y mantenga pulsado el botón STOP durante 5 segundos para conectar el bloqueo de equipo.
 - Deje que el robot cortacéspedes se enfríe durante al menos 5 minutos antes de almacenarlo.

- Antes del almacenamiento, siempre desconecte la estación de carga del tomacorriente.
- Almacene el robot cortacéspedes y la estación de carga a cubierto en un lugar seco, seguro y fuera del alcance de los niños o de usuarios no autorizados.
- Almacene el robot cortacéspedes únicamente dentro de un rango de temperatura ambiente de 32 °F a 122 °F (0 °C a 50 °C).

CONSERVE ESTAS INSTRUCCIONES

8 Principio de funcionamiento



El iMow (1) es un cortacéspedes con función de mulching/acolchado, diseñado para cuidado de céspedes autónomo y programable. La unidad corta el césped en áreas seleccionadas aleatoriamente. Durante el proceso de mulching/acolchado, se tritura aún más la hierba cortada en el equipo de corte después del procedimiento de corte. Luego se deja caer nuevamente la hierba en el césped, donde se descompone.

Para que el robot cortacéspedes detecte los bordes de una superficie a cortar (A), un cable perimétrico (2) debe tenderse alrededor de esa superficie. La estación de carga (3) emite una señal eléctrica de baja tensión que circula por el cable perimétrico.

Los obstáculos sólidos de tamaño y peso adecuados (5) en la superficie a cortar son detectados por el sensor de impacto del robot cortacésped. Los obstáculos y las zonas que el robot cortacésped debe evitar (4) deberían separarse de la superficie a cortar usando el cable perimétrico.


9 Funciones clave

9.1 Características principales


ADVERTENCIA

El robot cortacésped está equipado con varios dispositivos que ayudan a reducir el riesgo de lesiones personales o daños materiales durante su utilización. Si hay una falla en algún dispositivo de seguridad, no utilice el robot cortacésped y llévelo a un distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow para su reparación.

1. Botón STOP


Si pulsa el botón STOP, el robot cortacésped y su cuchilla de corte se detendrán y la pantalla mostrará el mensaje: "Botón STOP pulsado". El robot cortacésped no puede ser utilizado mientras este mensaje se encuentre activo,  22.1.



Si quiere reanudar el corte automático, el robot cortacésped le preguntará si desea que el servicio automático se reanude. Para continuar el servicio automático:

- ▶ Pulse el botón OK para confirmar el mensaje "Botón STOP pulsado".
- ▶ Seleccione "Sí" y pulse el botón OK en el panel de mandos.
El robot cortacésped reanuda el corte automático de acuerdo con el plan de corte.
- ▶ Seleccione "No" y pulse el botón OK para que el robot cortacésped se quede inmóvil en la superficie a cortar y se apague el corte automático,  14.3.

2. Bloqueo de equipo



Para conectar el bloqueo de equipo, mantenga pulsado el botón STOP por 5 segundos. El robot cortacésped y su cuchilla de corte se detienen y la pantalla muestra el mensaje "Inhab. dispos. Desbloquear con la combinación indicada de teclas". El robot cortacésped no puede ser utilizado mientras este mensaje se encuentre activo,  22.1.

- ▶ Para activar el bloqueo de equipo desde el menú "Comandos", seleccione "Bloquear iMow" y pulse el botón OK para confirmar,  14.3.
- ▶ Para activar el bloqueo de equipo desde el menú "Ajustes", abra el submenú "Seguridad", seleccione "Bloquear iMow" y pulse el botón OK para confirmar,  15.4.

Para desactivar el bloqueo de equipo:

- ▶ Si es necesario, pulse cualquier botón para encender al robot cortacésped.
- ▶ Pulse el botón cortar y el botón OK en la secuencia que se muestra en la pantalla.
Una vez que el bloqueo de equipo esté desactivado, el robot cortacésped puede ser utilizado de nuevo.

3. Manejo con las dos manos



Durante el corte manual solo se puede activar la cuchilla de corte pulsando el botón OK y el botón cortar al mismo tiempo.



Una vez que la cuchilla de corte está activada se puede soltar el botón OK, pero se debe seguir manteniendo pulsado el botón cortar mientras se trabaja en modo manual.


4. Sensor de impacto

El capó está diseñado para funcionar como un sensor de impacto.

Durante el servicio automático, el robot cortacésped se detiene si el capó hace contacto con un objeto sólido de altura mayor a 3.9 pulg. (10 cm). Entonces, el robot

cortacésped gira y reanuda el corte automático en otra dirección. Si el sensor de impacto se acciona con demasiada frecuencia, la cuchilla de corte dejará de rotar.

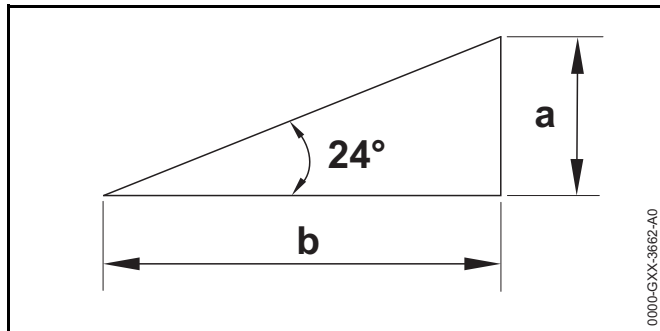
INDICACIÓN

El sensor de impacto podría no detectar ciertos obstáculos, como macetas pequeñas u otros objetos ligeros, que pueden volcarse o dañarse. STIHL recomienda retirar los obstáculos o bloquearlos creando áreas restringidas durante la colocación del cable perimétrico,  11.6.

5. Protección de elevación

Si intenta levantar el robot cortacésped por el capó o usando los mangos de transporte durante el funcionamiento, el sensor de elevación se activará y en breve detendrá la cuchilla de corte. De cualquier manera, por ningún motivo intente levantar o meterse por debajo del robot cortacésped sin antes activar el bloqueo de equipo y asegurarse de que la cuchilla de corte se haya detenido.

6. Sensor de inclinación



Si el robot cortacésped excede la inclinación admisible de más de 24° (45 %), el robot cortacésped girará y continuará el corte en otra dirección. Una pendiente de 24° corresponde a un incremento en la altura vertical de $a = 17.7$ pulg. (45 cm) para una distancia horizontal de $b = 39.4$ pulg. (100 cm) Excluya dichas pendientes de la superficie a cortar y corte las zonas excluidas con una desbrozadora apropiada u otra herramienta.



En caso de vuelco, la rueda motriz y la cuchilla de corte se detendrán en breve.

7. Pantalla iluminada

La pantalla se retroilumina durante el funcionamiento para ayudarle a localizar el robot cortacésped en la oscuridad.



8. Alarma antirrobo

Cuando la característica antirrobo está activada:

- Suena una alarma cuando el robot cortacésped es levantado, a no ser que el código PIN se introduzca en un intervalo no mayor a un minuto,  15.4.
- Si reemplaza la estación de carga o el robot cortacésped después de completar la primera instalación, necesitará enlazar el robot cortacésped con la estación de carga antes de utilizarlos,  10.6.

9. Protección de GPS



Para detección de robo, STIHL recomienda activar la característica de protección de GPS. Cuando la protección de GPS está activada:

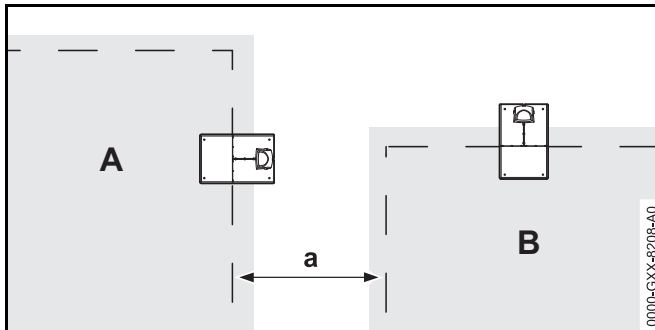
- El propietario registrado del robot cortacésped será notificado a través de la Aplicación iMow si la unidad es desplazada a una distancia mayor de 1640 pies (500 m) del perímetro de la superficie a cortar establecida,  15.4.
- Cuando se ajusten los niveles de seguridad baja, mediana o alta, el robot cortacésped podrá ser utilizado fuera de la superficie a cortar establecida solo después de que el código PIN haya sido introducido,  15.4.

10 Instalación del robot cortacésped

10.1 Preparando el césped y el robot cortacésped para el funcionamiento









Para preparar el césped para la instalación del cable perimétrico:

- ▶ Corte el césped con un cortacésped convencional. La altura ideal del césped son 2.4 pulg. (6 cm) o menos.
- ▶ Si la superficie está seca y dura, riegue ligeramente la superficie a cortar para facilitar el manejo de las estacas del cable perimétrico.
- ▶ STIHL recomienda instalar el cable perimétrico a una distancia de por lo menos 13 pulg. (33 cm) de obstáculos o del borde exterior del jardín,  11. Esto hará que el funcionamiento continuo de su robot cortacésped sea más probable. Puede reducir las áreas sin poder instalando el cable perimétrico a una distancia menor a 13 pulg. (33 cm) de los obstáculos, pero el éxito de la instalación dependerá de las características específicas de su jardín,  11.15.



- ▶ Cuando haya más de una superficie a cortar establecida, mantenga una distancia mínima de 3.3 pies (1 m) entre los cables perimétricos de las dos zonas de vecino A y vecino B.

Para preparar el robot cortacésped para el funcionamiento, siga el asistente de instalación integrado. Este lo guiará a través de la primera instalación del robot cortacésped:

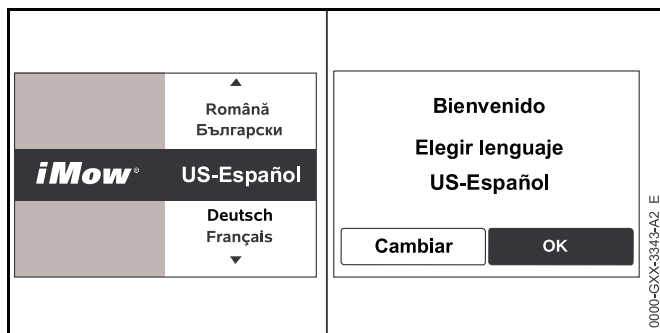
- ▶ Ajuste la hora y la fecha en el robot cortacésped,  10.2.
- ▶ Instale la estación de carga,  10.3.
- ▶ Instale el cable perimétrico,  10.4.
- ▶ Conecte el cable perimétrico a la estación de carga,  10.5.
- ▶ Enlace el robot cortacésped con la estación de carga,  10.6.
- ▶ Revise la instalación,  10.7.
- ▶ Programe el robot cortacésped y cree un plan de corte automático,  10.8.
- ▶ Complete la primera instalación y comience el corte,  10.9.

Consulte a un distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow para obtener más información acerca de cómo instalar el cable perimétrico y configurar el robot cortacésped. STIHL recomienda que un distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow se encargue de configurar su robot cortacésped.

10.2 Configurando el idioma, la fecha y la hora

Siempre ajuste la fecha y la hora correctas para asegurar la precisión del plan de corte y evitar el corte automático en momentos indeseados.

- ▶ Durante la primera instalación, pulse cualquier botón en el panel de mandos/controlador manual para activar el asistente de instalación.



- ▶ Seleccione el idioma deseado y pulse la tecla OK.
- ▶ Pulse la tecla OK para confirmar su configuración de idioma o seleccione "Cambiar" para repetir la selección de idioma.
- ▶ Si se le solicita, introduzca el número de serie de 9 dígitos del robot cortacésped, el cual se encuentra en la placa de características detrás del panel de mandos/controlador manual.



- ▶ Use el teclado de navegación para ajustar la fecha actual y pulse la tecla OK para confirmar.
- ▶ Use el teclado de navegación para ajustar la hora actual y pulse la tecla OK para confirmar.

10.3 Instalando la estación de carga

⚠ ADVERTENCIA

Para reducir el riesgo de lesiones durante la instalación y el funcionamiento, lea y siga las medidas de seguridad de la estación de carga, así como las instrucciones de este manual, 6. Para reducir el riesgo de sufrir una lesión ocular, siempre utilice gafas protectoras ajustadas al instalar la estación de carga y tender el cable perimétrico, 5.3.

⚠ ADVERTENCIA


Para reducir el riesgo de incendio y electrocución, instale la fuente de alimentación de la estación de carga al menos a un pie del suelo y asegúrese de que no haya riesgo de que esté sumergida en agua o en otros líquidos. No coloque la fuente de alimentación sobre el suelo o a nivel del suelo. Siempre instale la fuente de alimentación sobre una superficie estable.

⚠ ADVERTENCIA

Como la estación de carga y la toma de corriente se calientan durante el proceso de carga, no utilice la estación de carga sobre una superficie combustible o en una ubicación en la que haya gases, líquidos, vapores, polvos u otros materiales o sustancias combustibles presentes, 6.

⚠ ADVERTENCIA

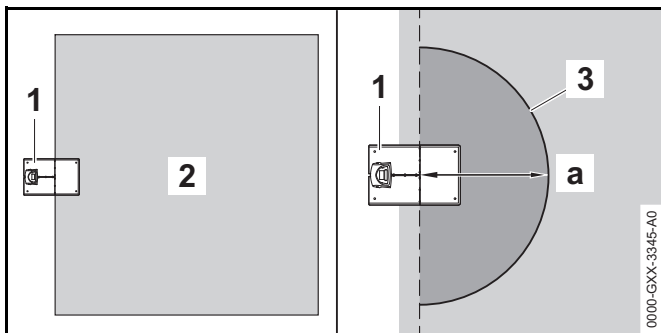
Para reducir el riesgo de incendio y electrocución, conecte la estación de carga solo a un receptáculo Clase A GFCI que coincida con el voltaje y la frecuencia de la corriente eléctrica declarada en la fuente de alimentación. Debe tener una carcasa que lo vuelva impermeable tanto cuando el tapón de inserción esté colocado como cuando no lo esté. Asegúrese de que la estación de carga esté ubicada a la distancia necesaria para alcanzar un receptáculo recubierto e impermeable Clase A GFCI con los 33 pies (10 m) del cable de toma de corriente. No utilice cables de extensión. El uso de cables de extensión no está autorizado e incrementa el riesgo de incendio y electrocución. Siempre asegúrese de que el cable de toma de corriente está fuera del camino de corte del robot cortacésped.

- ▶ Dependiendo de su césped, es posible instalar la estación de carga parcialmente dentro de la superficie a cortar (estación de carga interna) o fuera de la superficie a cortar (estación de carga externa). Revise los ejemplos de instalación contenidos en este manual de instrucciones,  26.

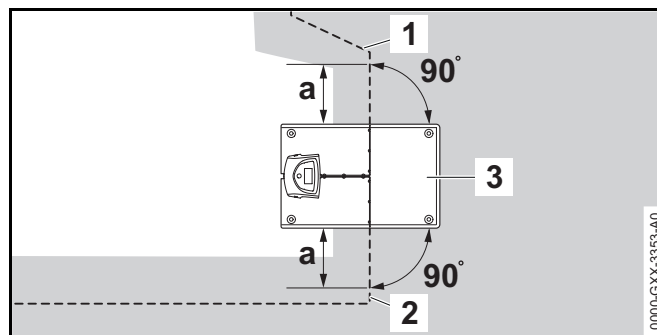
INDICACIÓN

Una cerca invisible para perros u otros cableados a nivel del suelo interferirán con el funcionamiento del robot cortacésped. Investigue todas las fuentes potenciales de interferencia eléctrica y analicelas con su distribuidor de servicio STIHL iMow antes de iniciar la instalación.

Para instalar la estación de carga dentro de la superficie a cortar (Estación de Carga Interna):

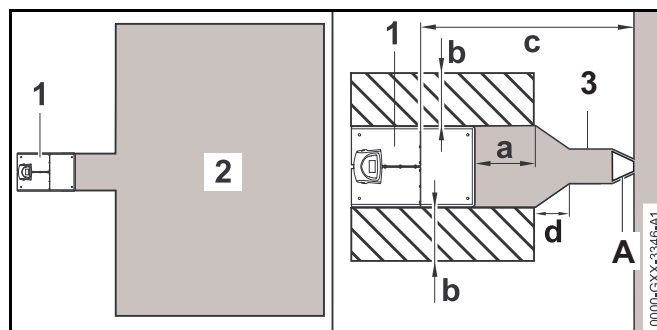


- ▶ Deje libre una zona plana (3) con un radio mínimo de 3.3 pies (1 m) en la superficie a cortar (2) frente a la estación de carga (1), libre de elevaciones, pendientes, depresiones, agujeros u obstáculos. Seleccione una zona libre de interferencia magnética o eléctrica. Por ejemplo, nunca instale sobre una reja de metal o cerca de un motor eléctrico, como una bomba para piscina. Asegúrese de retirar todos los cables perimétricos existentes antes de iniciar una instalación nueva.






- ▶ Tienda el cable perimétrico en el lado izquierdo (2) y en el lado derecho (1) de la estación de carga (3) en una línea recta con una longitud de $a > 23.6$ pulg. (60 cm) y en ángulos rectos (90°) a la placa base.

Para instalar la estación de carga fuera de la superficie a cortar (Estación de Carga Externa):

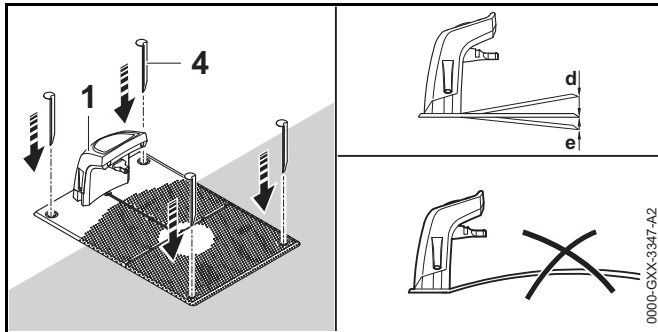


- ▶ Seleccione una zona fuera del cable perimétrico que sea plana y libre de elevaciones, pendientes, depresiones, agujeros u obstáculos. Seleccione una zona libre de interferencia magnética. Por ejemplo, nunca instale sobre una reja de metal o cerca de un motor eléctrico, como una bomba para piscina. Asegúrese de retirar todos los cables perimétricos existentes antes de iniciar una instalación nueva.
- ▶ Posicione la estación de carga (1) fuera de la superficie a cortar (2) en un espacio que cumpla los siguientes requisitos:

- Distancia mínima a la superficie a cortar: $a = 19.7$ pulg. (50 cm)
- Ancho de la zona libre: $b = 17.3$ pulg. (44 cm)
- Distancia máxima a la superficie a cortar: $c = 39.4$ pies (12 m)
- ▶ Puede instalarse un pasillo (3),  11.8.
 - $d = 11$ pulg. (27 cm)
 - ▶ Utilice el Patrón de Pasillo STIHL en forma de túnel para instalar la entrada (A) al final del pasillo.
- ▶ Al instalar la estación de carga fuera de la superficie a cortar y, cuando la función "Pasaje" ("retorno a punto de partida") esté activada, instale "bucles de búsqueda" para que el robot cortacésped pueda encontrar la estación de carga más fácilmente. Los bucles de búsqueda se explican más adelante en este manual,  11.9.

Si se ha instalado una estación de carga externa, STIHL recomienda establecer al menos un "punto de inicio" fuera del pasillo hacia la estación de carga después de completar la primera instalación. Los puntos de inicio se explican más adelante en este manual,  15.6.

Para sujetar la estación de carga:



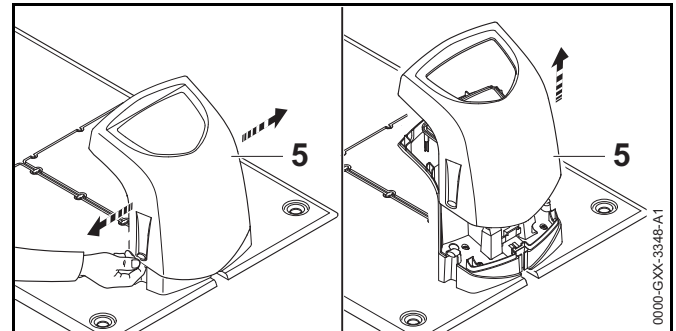
- ▶ Para alargar la vida útil, STIHL recomienda instalar la estación de carga en una ubicación protegida y sombreada.
- ▶ Seleccione una zona libre de interferencia magnética. Por ejemplo, nunca instale sobre una reja de metal o cerca de un motor eléctrico, como una bomba para piscina.

- ▶ Asegúrese de que la estación de carga esté ubicada a la distancia necesaria para alcanzar un receptáculo recubierto e impermeable Clase A GFCI con los 33 pies (10 m) del cable de toma de corriente. No utilice cables de extensión.
- ▶ El suelo seleccionado para la estación de carga debe estar plano y nivelado. La placa base no debe tener una pendiente mayor a $d = 3.2$ pulg. (8 cm) ni una pendiente descendiente mayor a $e = 0.8$ pulg. (2 cm).
- ▶ Fije la estación de carga (1) en la ubicación elegida utilizando cuatro estacas (4). Asegúrese de que la placa base haga contacto total con el suelo en las cuatro esquinas.

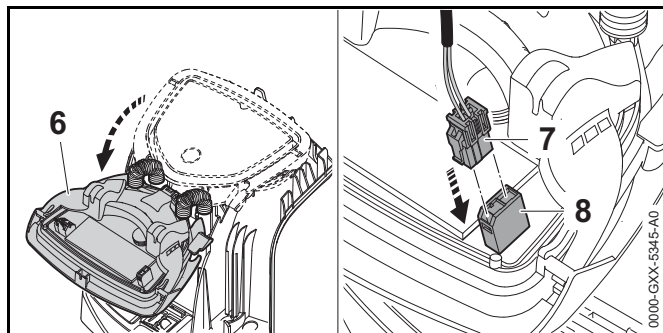
Para conectar la toma de corriente a la estación de carga:

ADVERTENCIA

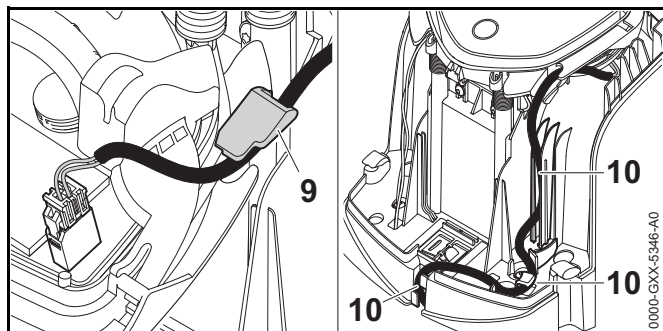
Para reducir el riesgo de incendio y electrocución, asegúrese de que la toma de corriente no esté conectada al enchufe eléctrico al manipular el conector e insertarlo en la estación de carga. Siempre desconecte la toma de corriente del enchufe eléctrico antes de retirar la cubierta de la estación de carga.



- ▶ Quite la cubierta de la estación de carga (5) levantándola sobre las pestañas de cada lado.



- ▶ Doble el panel (6) hacia adelante y sosténgalo en posición abierta.
- ▶ Inserte el conector (7) al puerto izquierdo (8) del tablero de circuito del panel como se muestra en la ilustración.



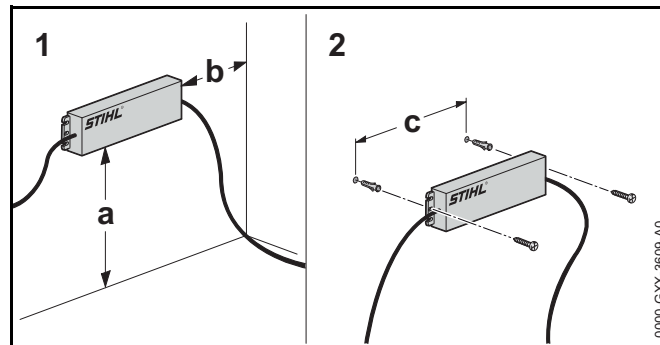
- ▶ Guíe el cable de toma de corriente a través del dispositivo antitirones del cable (9), a través del conducto para cables (10) y hacia afuera de la estación de carga.

INDICACIÓN

Asegúrese de que el conector y el puerto en el tablero de circuito estén limpios antes de conectarlos.

La toma de corriente está aprobada para uso en exteriores. Para alargar la vida útil, STIHL recomienda proteger la toma de corriente de los rayos del sol directos y de ambientes húmedos o mojados.

Para montar la toma de corriente:

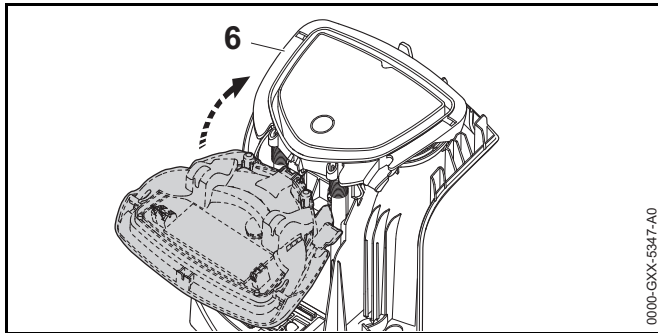


- ▶ Instale la toma de corriente fuera de la superficie a cortar al menos a un pie del suelo y nunca a nivel del suelo o en alguna locación en la que pueda estar sumergida en agua o en otros líquidos.
- ▶ Utilice anclajes para la pared atornillados u otros dispositivos de montaje similares si no hay un montante apropiado disponible.
- ▶ Alinee la toma de corriente como se muestra arriba. Monte a un muro con las siguientes dimensiones:
 - a = mínimo 1 pie (30 cm)
 - b = mínimo 3.9 pulg. (10 cm)
 - c = 9.2 pulg. (233 mm)

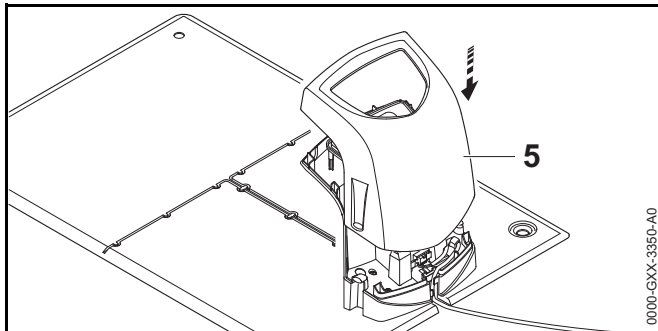
INDICACIÓN

Al montar, asegúrese de que no haya cables eléctricos, tuberías u otras líneas de servicio corriendo en el muro detrás de la toma de corriente.

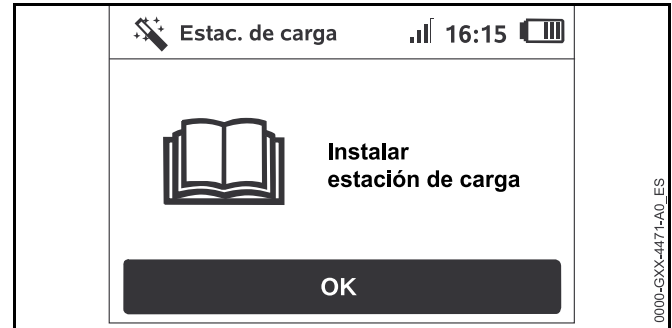
- ▶ Tienda el cable de toma de corriente fuera de la superficie a cortar, fuera del alcance de la cuchilla de corte y fíjelo al suelo o tiéndalo a través de un conducto para cables.
- ▶ Dirija el cable de toma de corriente lejos de la estación de carga para evitar interferencia eléctrica con la señal del cable perimétrico. Asegúrese de que no esté en el camino de corte del robot cortacésped.



- Cierre el panel (6). Tenga cuidado de no pellizcar el cable de toma de corriente o el cable perimétrico.



- Vuelva a instalar la cubierta (5). Tenga cuidado de no pellizcar el cable de toma de corriente o el cable perimétrico.
- Conecte la estación de carga solo a un receptáculo Clase A GFCI que coincida con el voltaje y la frecuencia de corriente eléctrica declarada en la toma de corriente. Debe tener una carcasa que lo vuelva impermeable tanto cuando el tapón de inserción esté colocado como cuando no lo esté.
El LED en la estación de carga parpadeará en rojo rápidamente hasta que el cable perimétrico esté instalado y conectado adecuadamente a la estación de carga.



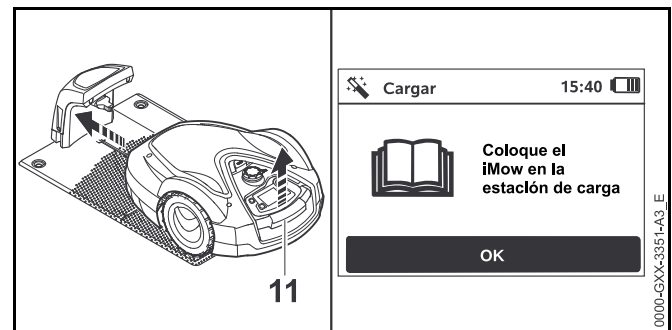
- Pulse la tecla OK en el panel de control/controlador manual.

Si se ha instalado una estación de carga externa, STIHL recomienda establecer al menos un "punto de inicio" fuera del pasillo hacia la estación de carga después de completar la primera instalación. Los puntos de inicio se explican más adelante en este manual, 15.6.

INDICACIÓN

Se encuentra a su disposición un parasol para proteger la estación de carga de la intemperie. La exposición a los rayos directos del sol puede conducir al incremento de temperaturas dentro de la máquina y del compartimento de batería, lo que puede incrementar los tiempos de carga de la batería y reducir la vida útil de la batería.


Para cargar el robot cortacésped:




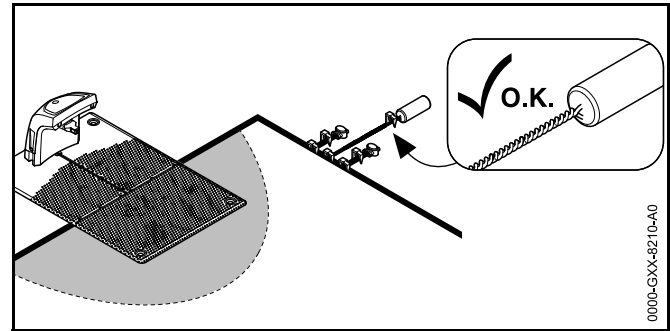
- ▶ Levante ligeramente el robot cortacésped por el asa de transporte (11) para aliviar el peso ejercido sobre las ruedas motrices.
- ▶ Empuje el robot cortacésped, que descansa sobre las ruedas frontales, hacia la estación de carga. El LED de la estación de carga parpadeará lentamente después de la conexión.
- ▶ Pulse la tecla OK en el panel de control/controlador manual del robot cortacésped. Si la batería está descargada, un símbolo de enchufe aparecerá en la esquina superior derecha de la pantalla después de la conexión. La batería se cargará mientras el cable perimétrico esté siendo tendido.

10.4 Tendido del cable perimétrico

! ADVERTENCIA




Para reducir el riesgo de lesiones a los transeúntes y usuarios no autorizados, asegure el cable perimétrico en el suelo usando las estacas del cable. Asegúrese de que el cable perimétrico y las estacas estén enterradas o debidamente aseguradas lo suficientemente bajas en el suelo como para que no queden atrapadas en la cuchilla de corte del robot cortacésped o presenten un riesgo de tropiezo. Para reducir el riesgo de sufrir una lesión ocular, siempre utilice gafas protectoras ajustadas al instalar la estación de carga y tender el cable perimétrico,  5.3.

- ▶ Antes de instalar el cable perimétrico, planifique el tendido del cable con el mayor detalle posible. En particular, respete las distancias del cable e instale zonas restringidas, reserve cable, secciones de enlace, áreas secundarias y pasillos durante el tendido del cable. Antes de comenzar la instalación, lea el capítulo completo sobre cómo realizar el tendido del cable perimétrico,  11.
- ▶ Instale el cable perimétrico en un bucle continuo alrededor de toda la superficie a cortar con una longitud máxima de 1640 pies (500 m).



- ▶ Si instala el cable perimétrico alrededor de áreas menores a 120 yd² (100 m²) o si la longitud total del cable perimétrico es menor a 575 pies (175 m), el STIHL Small Area Module AKM 100 (accesorio especial) también debe estar instalado. Para obtener más información, contacte a su distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow.

STIHL recomienda realizar un bosquejo de la superficie a cortar que incluya lo siguiente:

- El contorno de la superficie a cortar que incluya obstáculos importantes, bordes y cualquier área restringida que el robot cortacésped no debe cortar,  26.
- La ubicación y posición de la estación de carga,  10.3.
- La ubicación del cable perimétrico y cualquier conector de cable que haya instalado,  11.

INDICACIÓN

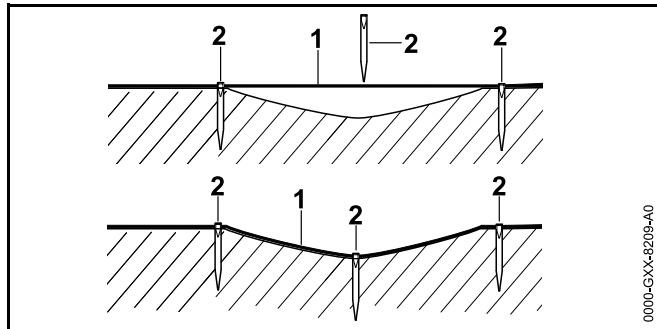
Utilice únicamente los cable perimétricos y estacas autorizadas por STIHL.

INDICACIÓN

La distancia máxima entre el robot cortacésped y cualquier cable perimétrico no debe superar los 115 pies (35 m), ya que de lo contrario la señal del cable ya no será reconocible.

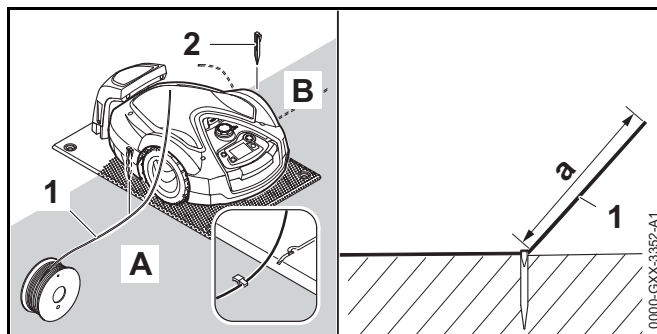
INDICACIÓN

Especialmente cuando realice la instalación con una máquina de tendido de cables, asegúrese de que el cable periférico se desplace suelto desde el carrete. Evite tirar del cable periférico. La tensión de tracción puede provocar roturas del cable.



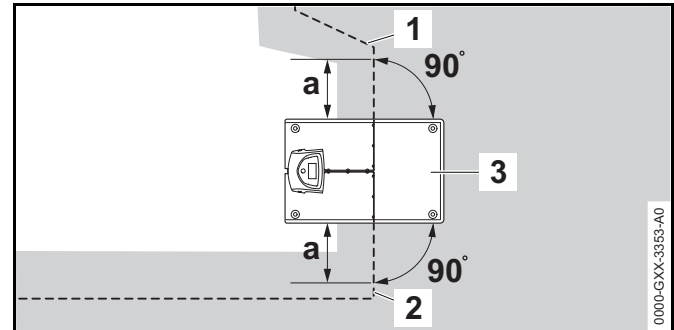
El cable periférico (1) se instala en el suelo y se fija en su lugar con estacas (2) cada 3.3 pies (1 m). Es posible que las estacas deban estar más juntas si el suelo es irregular. Esto evita que la hoja de cuchilla corte el cable.

Para instalar el cable periférico alrededor de una estación de carga interna:



► Fije el cable periférico (1) con una estaca (2) en el lado izquierdo (A) o en el lado derecho (B) de la estación de carga, junto a una canaleta de cable en la placa base.

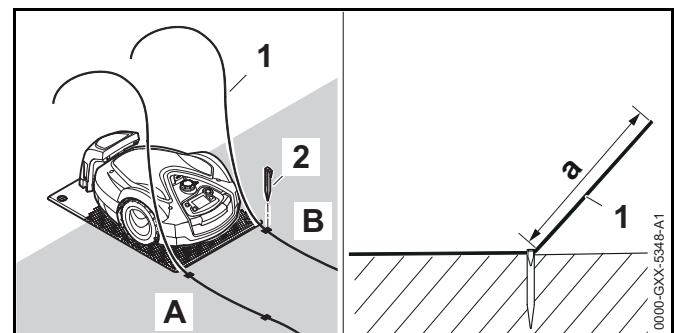
► Deje una sección de cable (1) con una longitud de aproximadamente $a = 4.92$ pies (1.5 m). Este segmento se conectará posteriormente a la estación de carga.



► Tienda el cable periférico en el lado izquierdo (2) y en el lado derecho (1) de la estación de carga (3) en una línea recta con una longitud de $a = 23.6$ pulg. (60 cm) y en ángulos rectos (90°) a la placa base.

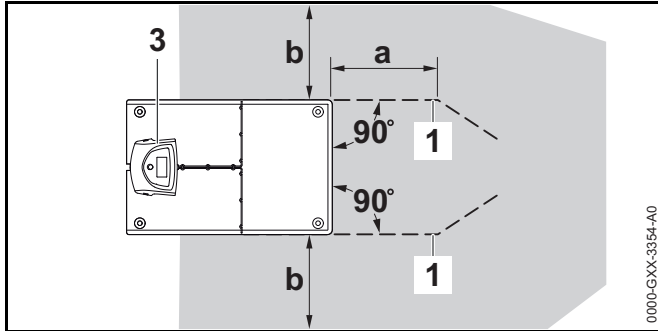
► Si la función "Pasaje" ("retorno a punto de partida") está activada en los ajustes de instalación (15.3), esta sección del cable periférico (a) debe ser más larga, al menos $a = 4.9$ pies (1.5 m).


Para instalar el cable periférico alrededor de una estación de carga externa:



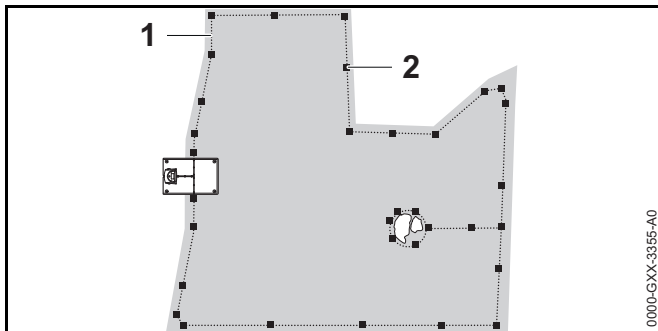
► Fije el cable periférico (1) con una estaca (2) en el lado delantero izquierdo (A) o en el lado delantero derecho (B) de la estación de carga, junto a una canaleta de cable en la placa base.


- ▶ Deje una sección de cable (1) con una longitud de aproximadamente $a = 6.56$ pies (2 m). Este segmento se conectará posteriormente a la estación de carga.




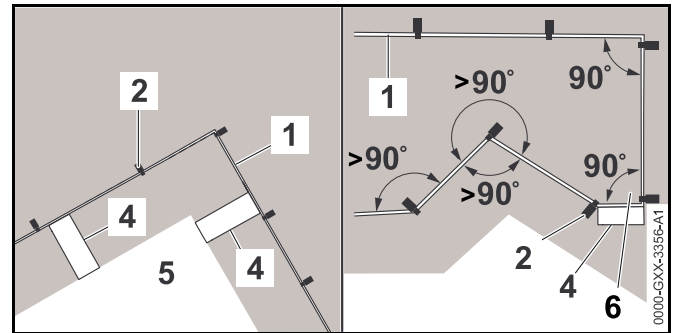
- ▶ Tienda el cable perimétrico (1) en la parte delantera y posterior de la estación de carga (3) con una distancia de $a = 19.7$ pulg. (50 cm) en ángulos rectos (90°) a la placa base.
- ▶ Instale un pasillo,  11.8 o instale el cable perimétrico alrededor de la superficie a cortar.
- ▶ Deje una distancia mínima de $b = 17.3$ pulg. (44 cm) al lado de la placa base.




Para instalar el cable perimétrico alrededor de la superficie a cortar:



- ▶ Instale el cable perimétrico (1) alrededor de la superficie a cortar y alrededor de cualquier obstáculo,  11.6.

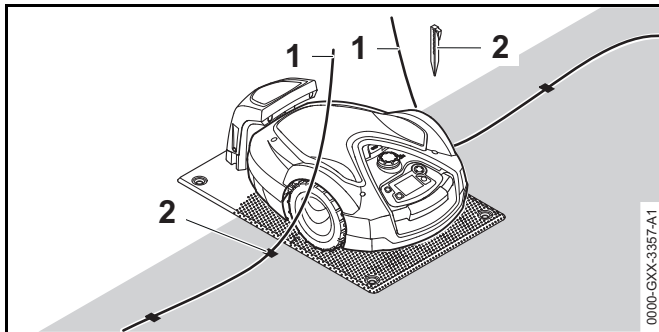
- ▶ Fíjelo al suelo usando estacas (2). Una estaca por cada 3.3 pies (1 m) es suficiente como una guía de referencia. Es posible que las estacas deban estar más juntas si el suelo es irregular. El cable perimétrico siempre debe quedar plano sobre el césped, lo suficientemente bajo como para que la cuchilla del robot cortacésped no lo corte. Gradualmente, a lo largo del tiempo, el proceso de corte y mulching ayudará a ocultar el cable perimétrico debajo de la superficie del césped. Como alternativa, el cable perimétrico se puede enterrar hasta una profundidad de 3.9 pulg. (10 cm).
- ▶ Revise las distancias del cable perimétrico usando la iMow Ruler,  11.3.



- ▶ Mantenga la distancia de los cables en las esquinas alrededor de obstáculos altos, como las esquinas de las paredes o los parterres altos (5) para evitar que el robot cortacésped raspe el obstáculo.
- ▶ Instale el cable perimétrico (1) con la ayuda de la iMow Ruler (4) como se ilustra.
- ▶ Fíjelo al suelo usando estacas (2).
- ▶ Nunca instale el cable perimétrico en ángulos menores a 90° .
- ▶ Después de una esquina de 90° (6), la longitud de una iMow Ruler (4) debe poder colocarse recta antes de instalar la siguiente esquina.
- ▶ Si es necesario, extienda el cable perimétrico con conectores de cables,  11.14.
- ▶ En el caso hayan varias superficies a cortar adyacentes, instale áreas secundarias ( 11.7) o una las superficies a cortar con pasillos ( 11.8).

- ▶ Si instala el cable perimétrico alrededor de áreas menores a 120 yd² (100 m²) o si la longitud total del cable perimétrico es menor a 575 pies (175 m), el STIHL Small Area Module AKM 100 (accesorio especial) también debe estar instalado. Para obtener más información, contacte a su distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow.

Para finalizar el tendido del cable perimétrico:



- ▶ Entierre la última estaca (2) a la izquierda o derecha de la placa base, junto a la canaleta de cables en la placa base.
- ▶ Entierre las estacas completamente en el suelo.
- ▶ Corte el cable perimétrico (1) de modo que quede una sección de cable de aproximadamente 4.92 pies (1.5 m) de la longitud disponible para conectarse a la estación de carga.
- ▶ Si va a instalar el cable perimétrico alrededor de una estación de carga externa: Corte el cable perimétrico (1) de modo que quede una sección de cable de aproximadamente 6.56 pies (2 m) de la longitud disponible para conectarse a la estación de carga.

Si la batería del robot cortacésped no está lo suficientemente cargada para continuar con los pasos restantes de la instalación, el robot cortacésped mostrará un mensaje indicando que se está cargando. Si recibe este mensaje, mantenga el robot cortacésped en la estación de carga para continuar cargándolo. Ir al siguiente paso del asistente de instalación presionando el botón OK solo es posible una vez que esté disponible la tensión de batería necesaria.

INDICACIÓN

Durante las dos primeras semanas de funcionamiento después de la instalación inicial, ajuste la altura de corte del robot cortacésped a su nivel más alto. Eso ayudará a reducir la posibilidad de cortar el cable perimétrico con la cuchilla.

INDICACIÓN



Tenga cuidado cuando utilice una desbrozadora cerca del perímetro de la superficie a cortar. Si no tiene cuidado, el cable perimétrico que no está enterrado podría cortarse con la línea de la desbrozadora giratoria.

INDICACIÓN

Puede encontrarse más información sobre la instalación de la estación de carga en la sección de ejemplos de instalación, 26.

10.5 Conexión del cable perimétrico a la estación de carga.

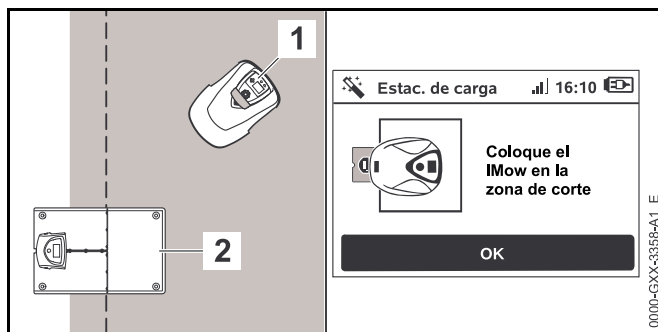


ADVERTENCIA

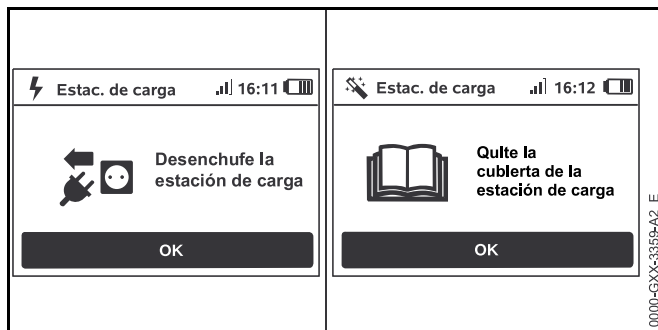
Para reducir el riesgo de incendio, electrocución y otros daños personales, desconecte la fuente de alimentación del enchufe eléctrico antes de intentar conectar el cable perimétrico a la estación de carga. Siempre desconecte la unidad antes de quitar la cubierta de la estación de carga.

INDICACIÓN

Asegúrese de que todos los contactos están limpios y sin corrosión.

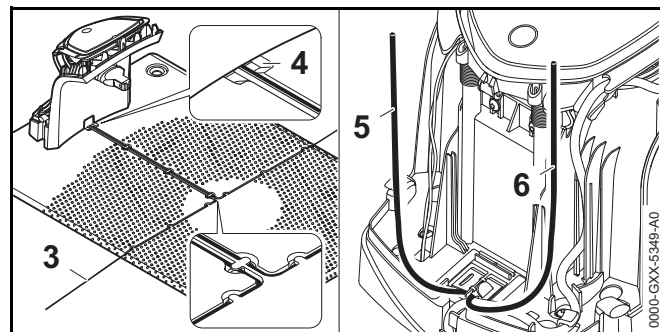


- ▶ Coloque el robot cortacésped (1) junto a la estación de carga (2) en la superficie a cortar como se muestra en el ilustración.
- ▶ Pulse la tecla OK en el panel de control/controlador manual.



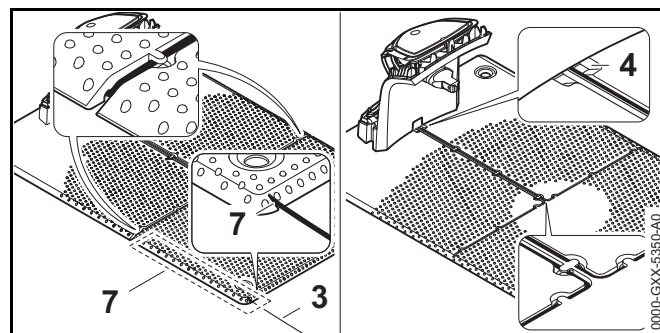
- ▶ Desconecte el enchufe de la toma eléctrica y presione el botón OK.
- ▶ Quite la cubierta, 10.3.
- ▶ Pulse la tecla OK en el panel de control/controlador manual.

Para conectar el cable perimétrico a una estación de carga interna:

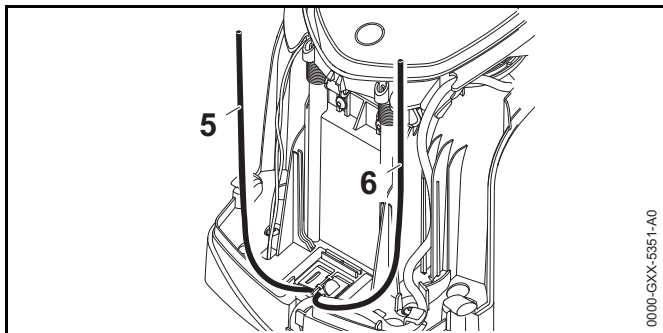


- ▶ Inserte el cable perimétrico (3) en los canales de cable situados en la placa base y tiéndalo a través del puerto (4) hacia la parte trasera de la estación de carga.
- ▶ Corte los extremos del cable perimétrico (5 y 6) de manera que queden aproximadamente 15.7 pulg (40 cm) disponibles para su inserción en la estación de carga. No se requiere una longitud adicional.
- ▶ No enrolle el cable sobrante detrás de la estación de carga. El cable sobrante puede interferir con el funcionamiento del robot cortacésped.

Para conectar el cable perimétrico a una estación de carga externa:

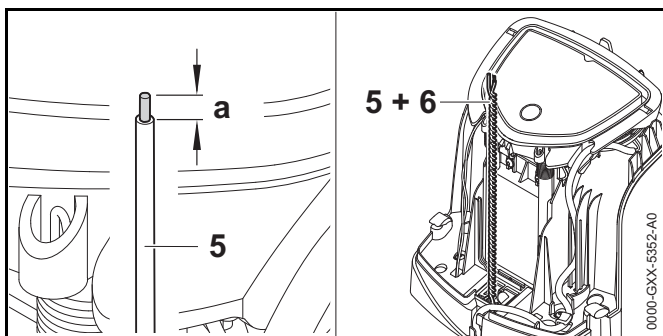


- ▶ Tienda el cable perimétrico (3) a través del canal de cable situado en la placa base (7). Introduzca el cable perimétrico en los canales de cable. Si es necesario suelte las estacas de cable.
- ▶ Inserte el cable perimétrico (3) en los canales de cable situados en la placa base y tiéndalo a través del puerto (4) hacia la parte trasera de la estación de carga.

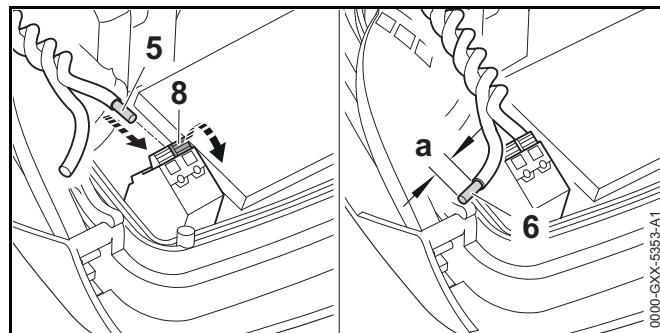


- ▶ Corte los extremos del cable perimétrico (5 y 6) de manera que queden aproximadamente 15.7 pulg. (40 cm) disponibles para su inserción en la estación de carga. No se requiere una longitud adicional.
- ▶ No enrolle el cable sobrante detrás de la estación de carga. El cable sobrante puede interferir con el funcionamiento del robot cortacésped.

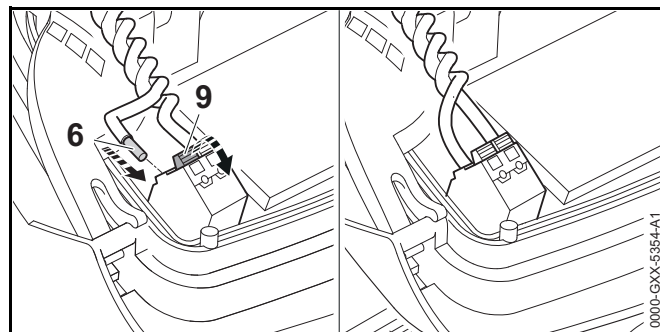
Para conectar el cable perimétrico al panel:



- ▶ Use una herramienta adecuada para pelar $a = 0.236$ pulg. (6 mm) del extremo **izquierdo** del cable perimétrico (5) y enrosque los filamentos del cable perimétrico.
- ▶ Enrosque en conjunto ambos extremos de cable perimétrico (5 y 6).
- ▶ Abra el panel, 10.3.

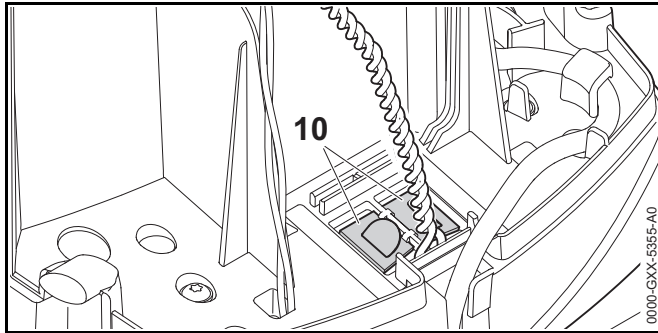


- ▶ Presione y abra la palanca de apriete izquierda (8).
- ▶ Inserte el extremo pelado del cable perimétrico (5) en el bloque de apriete hasta el tope.
- ▶ Cierre la palanca de apriete (8).
- ▶ Use una herramienta adecuada para pelar $a = 0.236$ pulg. (6 mm) del extremo **derecho** del cable perimétrico (6) y enrosque los filamentos del cable perimétrico.

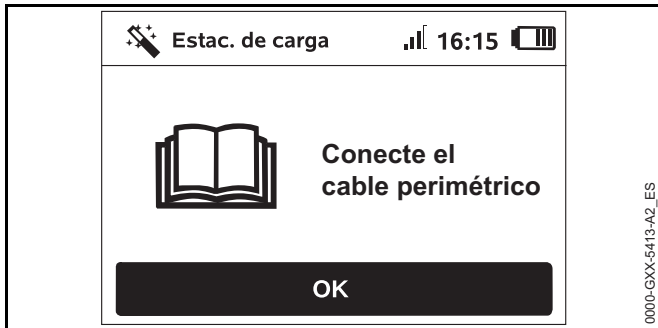


- ▶ Presione y abra la palanca de apriete derecha (9).
- ▶ Inserte el extremo pelado del cable perimétrico (6) en el bloque de apriete hasta el tope.
- ▶ Cierre la palanca de apriete (9).

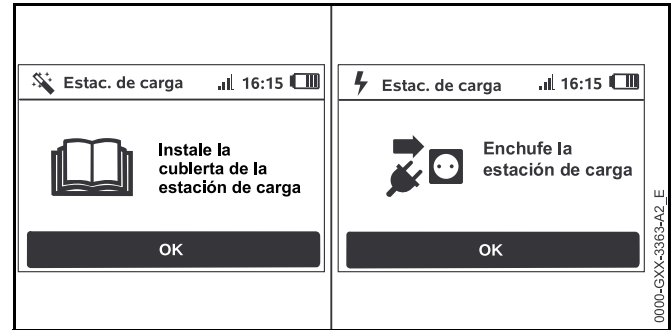
- ▶ Cierre el panel. Tenga cuidado de no pellizcar el cable de toma de corriente o el cable perimétrico.



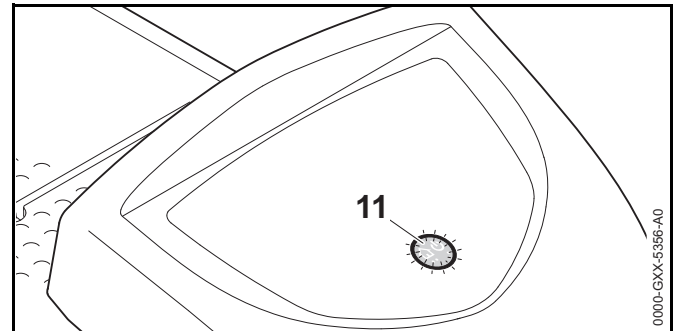
- ▶ Cierre la cubierta del conducto para cables (10).
- ▶ Revise el tendido del cable perimétrico. Los dos extremos del cable perimétrico deben estar tendidos como se muestra en la ilustración.



- ▶ Pulse la tecla OK en el panel de control/controlador manual.

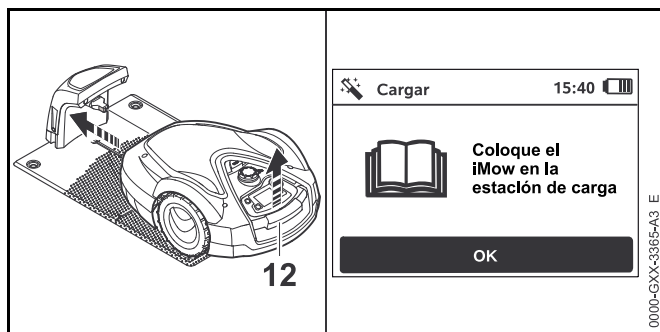


- ▶ Vuelva a instalar la cubierta según lo descrito en el apartado "Instalando la estación de carga" (📖 10.3) y presione el botón OK en el panel de mandos/controlador manual.
- ▶ Conecte el enchufe de la fuente de alimentación al tomacorriente y pulse el botón OK en el panel de mandos/controlador manual.



Cuando el cable perimétrico está correctamente instalado y conectado a la estación de carga, un LED rojo encendido (11) indicará que la estación de carga está lista para funcionar.

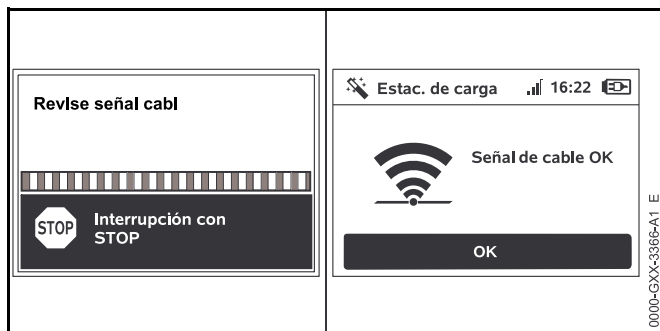
- ▶ Si el LED parpadea en rojo o permanece apagado, esto indica que el cable perimétrico está roto o no está conectado correctamente a la estación de carga. También podría indicar una falla en la estación de carga. Revise el cable perimétrico o póngase en contacto con un distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow.



- ▶ Levante ligeramente el robot cortacésped por el asa de transporte (12) y alivie el peso ejercido sobre las ruedas motrices. No lo levante por el capó.
- ▶ Empuje la máquina, que descansa sobre las ruedas frontales, hacia la estación de carga.
- ▶ Pulse la tecla OK en el panel de control/controlador manual.

10.6 Enlace del robot cortacésped con la estación de carga

El robot cortacésped solo puede funcionar si recibe la señal de cable emitida por la estación de carga.



Revisar la señal de cable puede tardar varios minutos.

- ▶ Para finalizar el proceso de enlace pulse el botón STOP. Se convocará nuevamente el paso anterior del asistente de instalación.



Una vez que el robot cortacésped y la estación de carga estén enlazados apropiadamente, la pantalla muestra este símbolo y el mensaje "Señal de cable OK".

- ▶ Continúe la instalación inicial pulsando el botón OK en el panel de mandos/controlador manual.

Recepción interrumpida

Si la señal de cable se interrumpe o no se recibe correctamente, la pantalla mostrará uno de los símbolos siguientes:



El robot cortacésped no está recibiendo una señal de cable. La pantalla muestra el mensaje "Sin señal de cable."



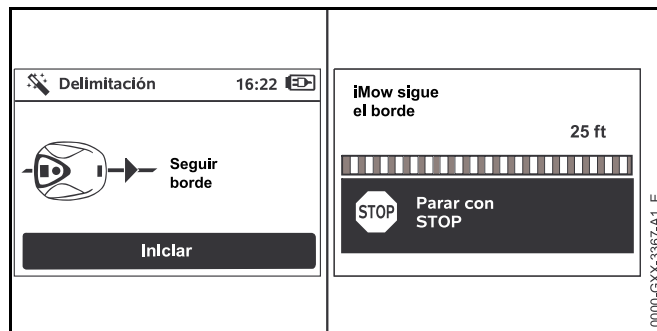
El robot cortacésped está recibiendo una señal de cable defectuosa. La pantalla muestra el mensaje "Revise señal cabl".



El robot cortacésped está recibiendo una señal de cable con polaridad inversa. La pantalla muestra el mensaje "Conector cambiado de cable perimetr. o iMow fuera."

Para información de resolución de problemas, consulte 22.2.


10.7 Revisar la instalación



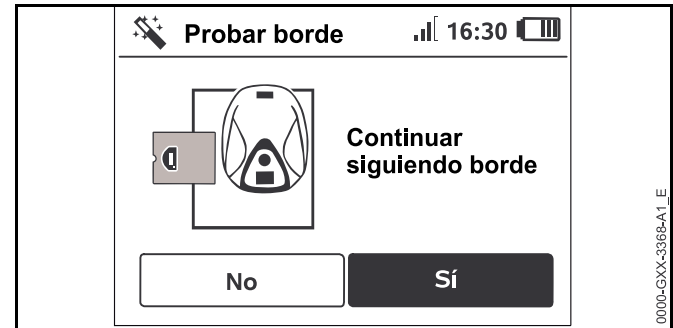
- ▶ Inicie la operación de prueba presionando el botón OK en el panel de mandos / controlador manual. Esto no activa la cuchilla de corte.
El robot cortacésped comenzará a seguir el cable perimétrico a lo largo del borde de la superficie a cortar.
- ▶ A medida que el robot cortacésped sigue el borde, camine detrás de él y asegúrese de lo siguiente:
 - El robot cortacésped sigue el borde de la superficie a cortar.
 - El robot cortacésped supera los obstáculos y los bordes de la superficie a cortar.
 - El robot cortacésped entra y sale de la estación de carga correctamente.

El robot cortacésped rastrea su ubicación mediante el receptor GPS incorporado. Las coordenadas del cable perimétrico se capturan durante la instalación y cada vez que se realiza la función "iMow sigue el borde".

La pantalla mostrará la distancia recorrida a medida que el robot cortacésped se desplaza por el perímetro de la superficie a cortar.

- ▶ Si desea configurar puntos de inicio específicos a lo largo del cable perimétrico, anote la distancia indicada en la pantalla en la ubicación deseada. Para obtener más información sobre los puntos de inicio, consulte  15.6.
- ▶ Retire todos los obstáculos del perímetro y ajuste el cable perimétrico según sea necesario para garantizar un funcionamiento sin problemas.

Para continuar la operación de prueba después de una interrupción:



- ▶ Coloque el robot cortacésped sobre el cable perimétrico o colóquelo dentro de la superficie a cortar, de cara al cable perimétrico.
- ▶ Seleccione Sí y presione el botón OK en el panel de mandos / controlador manual.

Después de completar la operación de prueba, el robot cortacésped se colocará en la estación de carga y luego repetirá la prueba en la dirección opuesta. Después de completar la segunda operación de prueba, el robot cortacésped se colocará nuevamente en la estación de carga y se solicitará el siguiente paso del asistente de instalación. Se debe completar una prueba del cable perimétrico correcta para que iMow funcione correctamente.


INDICACIÓN

STIHL recomienda completar la prueba completa en ambas direcciones.


10.8 Programar el robot cortacésped: el plan de corte

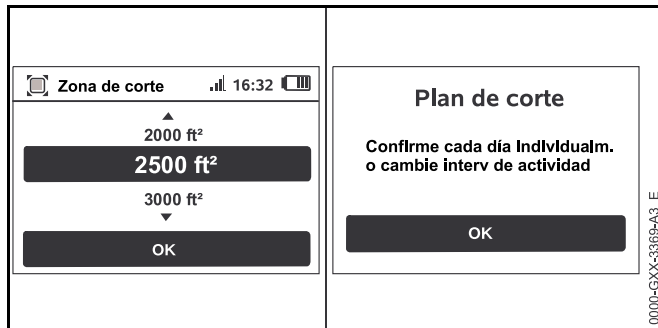
ADVERTENCIA

El robot cortacésped puede programarse para que corte de forma autónoma durante bloques de tiempo específicos (intervalos de actividad). Cuando utilice esta función, mantenga a los transeúntes y en especial a los niños y a las mascotas lejos de la superficie a cortar. Nunca deje que el

robot cortacésped funcione si sabe que hay o puede haber animales o personas en la superficie a cortar o cerca de esta,  5.6.3.

ADVERTENCIA

Respete todas las leyes, regulaciones, normas y ordenanzas aplicables al programar los intervalos de actividad. Configure y ajuste los intervalos de actividad después de completar la primera instalación,  14.6.

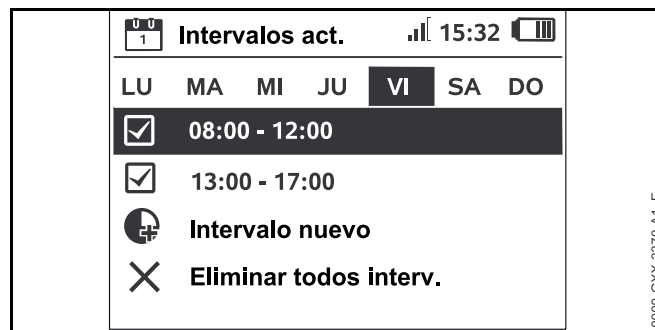



- ▶ Seleccione el tamaño del césped y confírmelo presionando el botón OK en el panel de mandos / controlador manual.
Las zonas restringidas y zonas secundarias no deben incluirse al calcular el tamaño de la superficie a cortar.

El robot cortacésped calcula automáticamente un plan de corte con base en el tamaño del césped y la longitud del cable perimétrico.



Cuando el robot cortacésped ha terminado de calcular el plan de corte, la pantalla muestra el mensaje "Confirme cada día individualm. o cambie interv de actividad".

- ▶ Para finalizar el cálculo del plan de corte, presione el botón STOP.



- ▶ Presione el botón OK en el panel de mandos / controlador manual para aprobar o cambiar los intervalos de actividad. Antes de modificar los intervalos de actividad, consulte  14.5.
Se muestran los intervalos de actividad para el lunes y se resalta el elemento de menú "Confirme interv actividad".
- ▶ Confirme todos los intervalos de actividad presionando el botón OK en el panel de mandos / controlador manual. La pantalla mostrará el plan de corte del día siguiente para que usted lo apruebe o modifique.
En el caso de superficies a cortar pequeñas, podría no ser necesario realizar operaciones de corte todos los días. En este caso, no se mostrarán los intervalos de actividad, y el elemento de menú "Eliminar todos interv." no estará disponible. Los días sin intervalos de actividad también deben confirmarse presionando el botón OK en el panel de control / controlador manual.

Junto a cada elemento del menú, se muestra uno de los siguientes símbolos:

-  Los intervalos de actividad mostrados pueden ser cambiados. Seleccione el intervalo de tiempo que se cambiará utilizando el teclado de navegación y ábralo presionando el botón OK en el panel de mandos / controlador manual,  14.6.



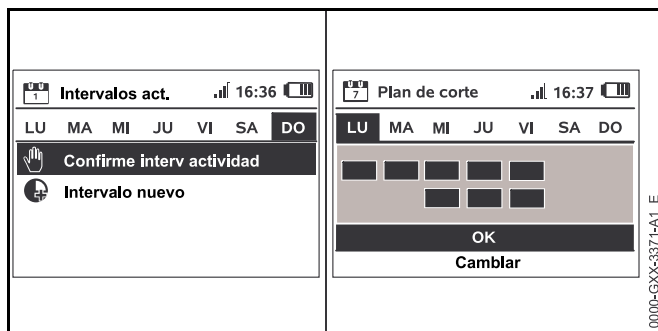
Es posible programar intervalos de actividad adicionales. Seleccione el elemento de menú "Intervalo nuevo" y ábralo presionando el botón OK en el panel de mandos / controlador manual.

Seleccione hasta tres intervalos de actividad por día con sus horas de inicio y finalización en la ventana de selección. Confírmelos presionando el botón OK en el panel de mandos / controlador manual.



Es posible eliminar los intervalos de actividad. Seleccione el elemento de menú "Eliminar todos interv." y confírmelo presionando el botón OK en el panel de mandos / controlador manual.

Para completar la programación:



- ▶ Confirme los intervalos de actividad para el domingo. Se mostrará el plan de corte final.
- ▶ Confirme el plan de corte presionando el botón OK en el panel de mandos / controlador manual. Se llamará al último paso del asistente de instalación.
- ▶ Seleccione "Cambiar" si necesita modificar uno de los intervalos de actividad.

Antes de cambiar los intervalos de actividad o la duración de corte en su iMow, consulte los capítulos sobre el plan de corte, 14.5, 14.6 y 14.7.

INDICACIÓN

Si tiene un sistema de rociadores, programe el robot cortacésped para evitar los tiempos de riego activos para reducir la posibilidad de daños a los cabezales rociadores

por el contacto con la cuchilla de corte. El cortacésped y el sistema de rociadores nunca deben operarse al mismo tiempo.

INDICACIÓN

Evite el contacto con el cable perimétrico cuando escarifique o airee el césped. Tenga asimismo cuidado cuando utilice una desbrozadora cerca del cable perimétrico. El escarificado, la aireación y el desbrozado pueden provocar cortes o daños en el cable perimétrico. Consulte su esquema de la superficie a cortar y preste especial atención a evitar el cable perimétrico cuando realice estas tareas.

10.9 Completar la primera instalación y la primera operación de corte



ADVERTENCIA

Inspeccione la superficie a cortar. Del mismo modo que lo haría antes de comenzar una operación de corte con un cortacésped tradicional, retire todos los palos, piedras, piezas de metal, vidrio, alambre u otros objetos que puedan ser arrojados o lanzados por el accesorio de corte, dañar el accesorio de corte o provocar daños a la propiedad (por ejemplo, vehículos estacionados, ventanas). Retire los objetos de la superficie a cortar, como juguetes, pelotas, muebles de jardín, adornos para jardines, macetas, mangueras de jardín, equipo de jardinería y cualquier otra cosa que pueda impedir el funcionamiento correcto del robot cortacésped o enredarse con su cuchilla de corte.



- ▶ Complete la primera instalación presionando el botón OK en el panel de mandos / controlador manual.
Si completa la primera instalación durante un intervalo activo, el robot cortacésped comenzará a cortar inmediatamente.

Si completa la primera instalación fuera de un intervalo activo, puede iniciar una operación de corte presionando el botón OK en el panel de mandos / controlador manual.

- ▶ Si no desea que el robot cortacésped empiece a cortar de inmediato, seleccione "No" y presione el botón OK en el panel de mandos / controlador manual.



También puede iniciar una operación de corte con la aplicación iMow.

- ▶ Confirme presionando el botón OK en el panel de mandos.

11 Instalación del cable perimétrico

11.1 Planificar la disposición de la superficie a cortar

Al planificar la disposición de la superficie a cortar y la colocación del cable perimétrico:

- ▶ Estudie los ejemplos de instalación que se encuentran al final de este manual de instrucciones, 26. Considere las zonas restringidas, los pasillos, las zonas secundarias, los bucles de búsqueda y el cable de reserva

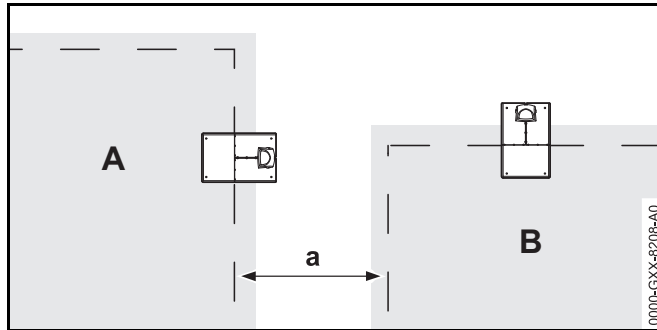
en su planificación para evitar o minimizar la necesidad de nuevos tendidos y ajustes posteriores del cable perimétrico.

- ▶ Determine la ubicación y posición de la estación de carga, 10.3.
- ▶ Quite los obstáculos de la superficie a cortar y cree zonas restringidas según sea necesario, 11.6.
- ▶ Una todas las partes de la superficie a cortar mediante la planificación e instalación de pasillos o zonas secundarias, 11.8 y 11.7.
- ▶ Planifique los bucles de búsqueda si utiliza la función "Pasaje" ("retorno a punto de partida"), 11.9.
- ▶ Planifique las ubicaciones para el cable de reserva en varios puntos a fin de facilitar el ajuste o la modificación posterior de la ruta del cable perimétrico, 11.13.

Cuando instale el cable perimétrico:

- ▶ Utilice únicamente los cable perimétricos y estacas autorizadas por STIHL.
- ▶ Instale el cable perimétrico en un bucle continuo alrededor de toda la superficie a cortar con una longitud máxima de 1640 pies (500 m).
- ▶ Si instala el cable perimétrico alrededor de áreas menores a 120 yd² (100 m²) o si la longitud total del cable perimétrico es menor a 575 pies (175 m), el STIHL Small Area Module AKM 100 (accesorio especial) también debe estar instalado, 10.4. Para obtener más información, contacte a su distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow.
- ▶ Mantenga las distancias de cable especificadas a continuación. Mida las distancias utilizando la iMow Ruler, 11.3.
 - Los patios y caminos con una diferencia de altura máxima entre la zona del césped de +/- 0.4 pulg. (1 cm): 0 pulg. (0 cm)
 - Pasillos: 11 pulg. (27 cm)
 - Obstáculos altos (por ejemplo, paredes, cercas, árboles): 13 pulg. (33 cm)
 - Corredores estrechos: 21.3 pulg. (54 cm)
 - Piscinas, estanques y bordes con caída: 3.3 pies (1 m)

- ▶ Evite crear ángulos de menos de 90°. Estos serán difíciles de navegar para el robot cortacésped y podría resultar en zonas sin cortar.



- ▶ Las superficies a cortar no deben superponerse. Mantenga una distancia mínima de $a \geq 3.3$ pies (1 m) entre los cables perimétricos de las dos superficies a cortar del vecino A y vecino B.
- ▶ Instale longitudes de reserva de cable perimétricos a intervalos regulares cerca de corredores difíciles. Al hacerlo, facilitará la modificación de la instalación del cable perimétrico o de la estación de carga si fuera necesario.
- ▶ Si se entierra el cable perimétrico, colóquelo a una profundidad de no más de 3.9 pulg. (10 cm).

Enterrar el cable perimétrico en el suelo puede influir en la recepción de la señal, especialmente si se colocan piedras de pavimento o adoquines sobre este. El robot cortacésped puede desplazarse a una distancia mayor que el cable perimétrico, lo que requiere más espacio en los pasillos, zonas confinadas y cuando se desplaza por los bordes. Ajuste la ubicación y la profundidad del cable perimétrico si fuese necesario.

INDICACIÓN

Evite el contacto con el cable perimétrico cuando escarifique o airee el césped. Tenga asimismo cuidado cuando utilice una desbrozadora cerca del cable perimétrico. El escarificado, la aireación y el desbrozado pueden provocar cortes o daños en el cable perimétrico.

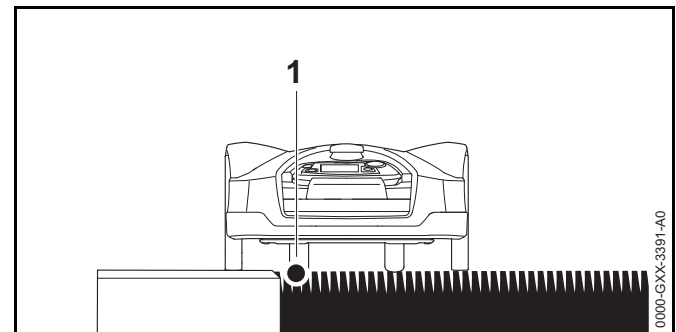
Consulte su esquema de la superficie a cortar y preste especial atención a evitar el cable perimétrico cuando realice estas tareas.

11.2 Realización de un bosquejo de la superficie a cortar

STIHL recomienda realizar un bosquejo de la superficie a cortar que incluya lo siguiente:

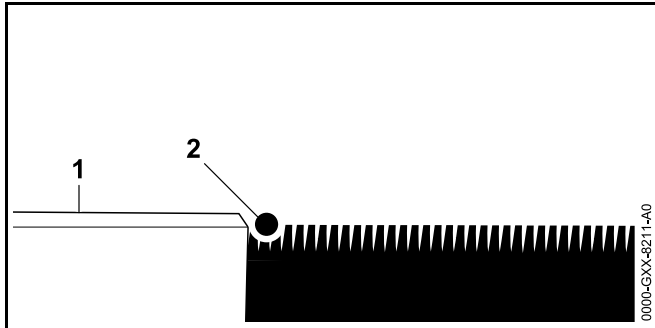
- El contorno de la superficie a cortar incluyendo obstáculos importantes, bordes y cualquier superficie excluida en la que el robot cortacéspedes no deba cortar, [📖 26](#).
- La ubicación y posición de la estación de carga, [📖 10.3](#).
- La ubicación del cable perimétrico y cualquier conector de cable que haya instalado, [📖 10.4](#).
- Si modifica las dimensiones de su superficie a cortar después de la configuración inicial (por ejemplo, agregando secciones o moviendo el cable perimétrico), vuelva a enlazar el iMow a la estación de carga ([📖 10.6](#)) y ejecute la función probar borde ([📖 15.3](#)) para medir la longitud del cable perimétrico y desarrollar un nuevo plan de corte.

11.3 Medición de distancias de cable con la iMow Ruler.

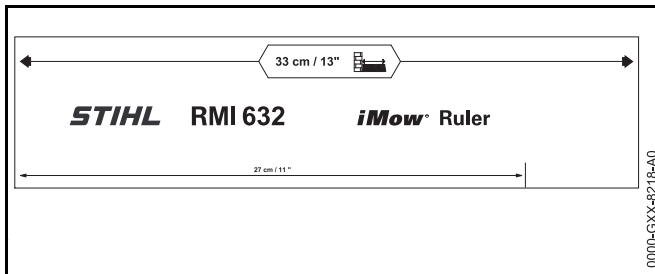


El cable perimétrico (1) se puede tender junto a superficies como patios y senderos siempre y cuando la superficie sea plana, esté al ras del césped y permita que el robot

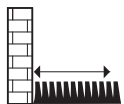
cortacésped se desplace sin obstáculos. Si es necesario, el robot cortacésped puede desplazarse con una rueda trasera fuera de la superficie a cortar.



La diferencia de altura máxima entre el área del césped (2) y el obstáculo (1) no debe exceder 0.4 pulg. (1 cm).

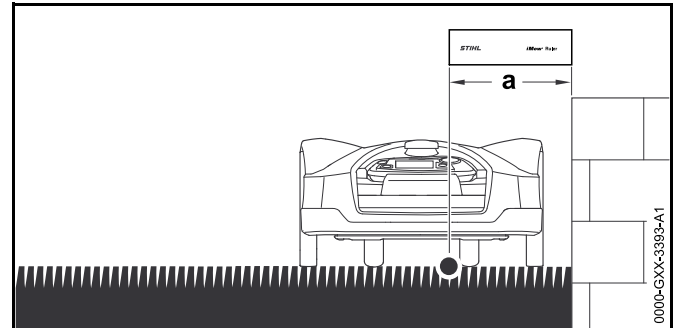


La iMow Ruler está diseñada para ayudarle a mantener las distancias adecuadas durante la instalación del cable perimétrico.

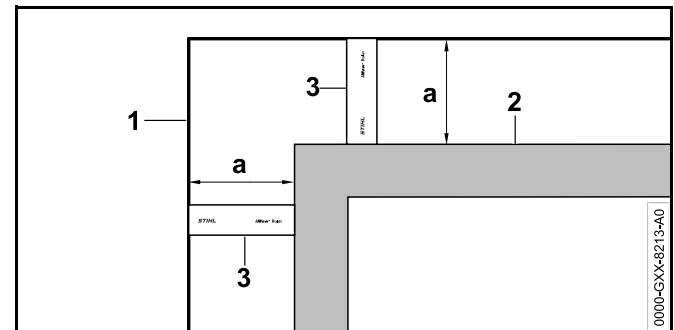


Distancia mínima a mantener entre un obstáculo y el cable perimétrico.

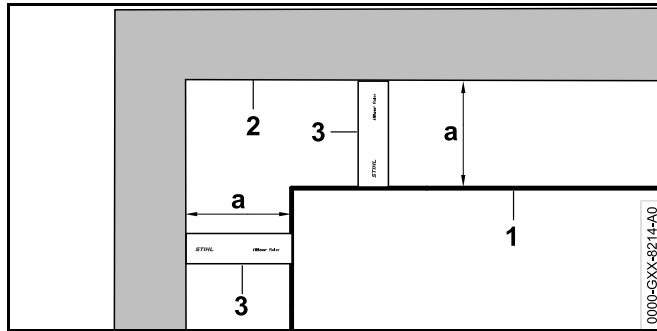
Para asegurarse de que el robot cortacésped se desplace sin entrar en contacto con ningún obstáculo, incluso en esquinas:



- ▶ Mantenga una distancia mínima equivalente a la longitud de la iMow Ruler ($a = 13$ pulg. (33 cm)) con respecto a los obstáculos.
- ▶ Si el cable perimétrico se tiende en áreas confinadas, mantenga una distancia mínima de 21.3 pulg. (54 cm), 11.5.

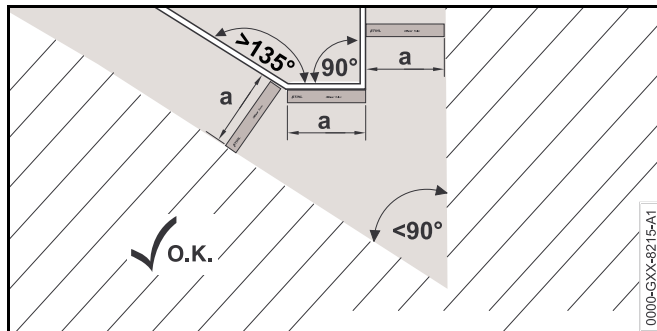


- ▶ Mantenga la distancia de cable $a = 13$ pulg. (33 cm) en las esquinas al rodear obstáculos altos como esquinas de paredes o macizos de flores altos (2). Esto evita que el robot cortacésped rasguñe contra el obstáculo.
- ▶ Instale el cable perimétrico (1) con ayuda de la iMow Ruler (3) como se muestra.



- ▶ Mantenga la distancia de cable $a = 13$ pulg. (33 cm) en la esquina interior de obstáculos altos como esquinas de paredes o macizos de flores altos (2). Esto evita que el robot cortacésped rasguñe contra el obstáculo.
- ▶ Instale el cable perimétrico (1) con ayuda de la iMow Ruler (3) como se muestra.

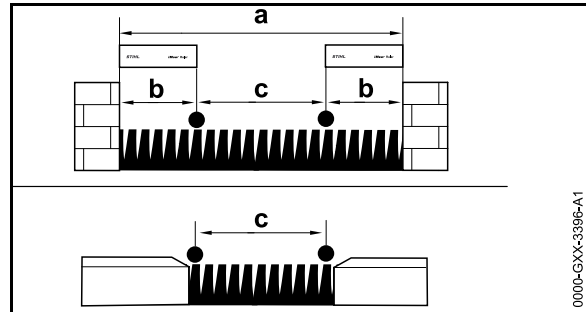
11.4 Medición de distancias de cables en las esquinas





En esquinas cónicas ($< 90^\circ$), el cable perimétrico debería instalarse como se muestra. Los dos ángulos deben estar separados al menos a una medida de longitud de la iMow ruler ($a = 13$ pulg. (33 cm)) para que el robot cortacésped pueda desplazarse por el borde.

11.5 Tendido del cable perimétrico en zonas confinadas

El robot cortacésped puede desplazarse automáticamente a través de corredores estrechos, siempre que se mantengan las distancias mínimas de los cables.

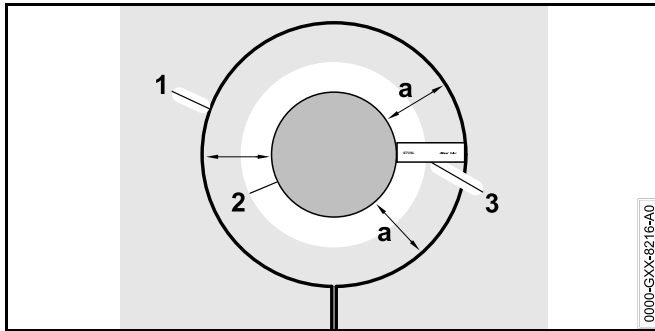


- ▶ Si tiende el cable entre obstáculos superiores a 0.4 pulg. (1 cm.), por ej. paredes o setos, mantenga una distancia mínima para cables de un largo de la iMow ruler ($b = 13$ pulg. (33 cm)).
- ▶ Si tiende el cable entre obstáculos inferiores a 0.4 pulg. (1 cm), por ej. caminos o patios, mantenga una distancia mínima para cables de $c = 21.3$ pulg. (54 cm).
- ▶ Tienda el cable perimétrico para bloquear zonas más estrechas en las que $a < 47.2$ pulg. (120 cm).
- ▶ Si tiende el cable perimétrico en una zona restringida, desactive la función Corredor (retorno a punto de partida),  15.3 o instale un bucle de búsqueda,  11.9.

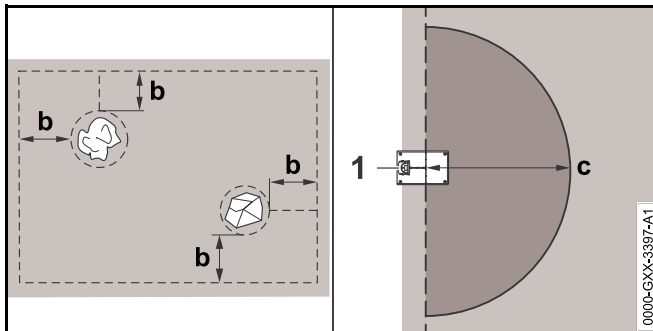
11.6 Tendido alrededor de superficies restringidas

Una superficie restringida es un área que el robot cortacésped debe evitar, lo que incluye obstáculos que no se pueden cortar u objetos con los que el cortacésped no puede rebotar para cambiar de dirección, como por ejemplo macizos de flores, árboles con raíces reforzadas, etc.

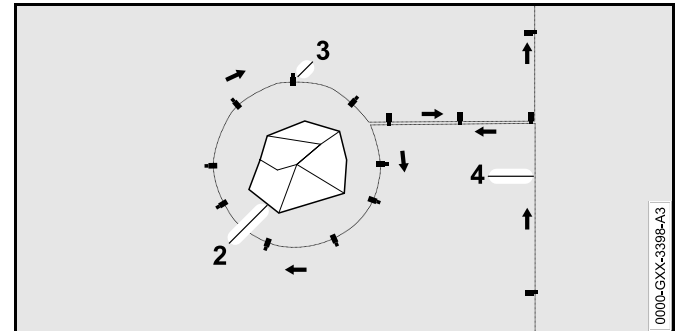
- ▶ Instale una superficie restringida alrededor de estos obstáculos.



- ▶ Para asegurar un funcionamiento sólido, instale superficies restringidas con forma redonda y no con formas ovales, angulares o de curvas hacia dentro.
- ▶ Mantenga la distancia de cable $a = 13$ pulg. (33 cm) alrededor del obstáculo (2) para evitar que el robot cortacésped rasguñe contra el obstáculo (2).
- ▶ Instale el cable perimétrico (1) con ayuda de la iMow Ruler (3) como se muestra.
- ▶ El diámetro de cualquier superficie restringida debe ser de al menos 26 pulg. (66 cm) y no mayor a 9.8 pies (3 m).



- ▶ Mantenga una distancia mínima de $b = 21.3$ pulg. (54 cm) entre el cable perimétrico tendido alrededor de una superficie restringida y el cable perimétrico situado en el borde de la superficie a cortar.
- ▶ Mantenga una distancia mínima de al menos $c = 6.6$ pies (2 m) alrededor de la estación de carga (1).

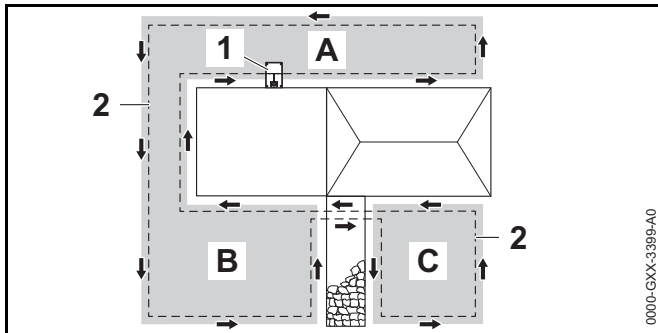


- ▶ Tienda el cable perimétrico desde el borde hasta el obstáculo con la distancia apropiada.
- ▶ Tienda el cable perimétrico alrededor del obstáculo (2) y fíjelo al suelo con una cantidad suficiente de estacas de cable (3). Tenga en cuenta la dirección de instalación (flechas).
- ▶ A continuación tienda el cable perimétrico de regreso al borde. El segmento del cable perimétrico tendido de regreso al borde (4) se debe tender directamente junto al segmento que lleva a la zona restringida. Mantenga los segmentos en paralelo. Cuando el cable se tiende lado a lado, la señal se cancela y el iMow cortará directamente por encima de esta sección de cable perimétrico. No obstante, si los cables se separan el iMow no atravesará el cable y no se cortará la superficie situada entre los dos segmentos de cable perimétrico.
- ▶ Después de tender el cable perimétrico de regreso al borde, no atraviese las secciones del cable perimétrico. Continúe la instalación alrededor del perímetro de la superficie a cortar: El cable perimétrico debe salir de la superficie restringida en la dirección opuesta a la dirección en la que entró en el área restringida, 11.10.

INDICACIÓN

STIHL recomienda revisar la instalación adecuada de las superficies restringidas mediante el uso del comando "Probar el borde", 14.3.

11.7 Instalación de superficies contiguas y secundarias



Las superficies contiguas (B) y las secundarias (C) son partes de la superficie a cortar que no están ubicadas en la superficie a cortar principal (A) en donde se ubica la estación de carga (1).

Una superficie secundaria es aquella a la que el iMow no puede trasladarse físicamente. No puede cortarse automáticamente. El robot cortacésped debe ser levantado y transportado a la superficie secundaria y ser devuelto a la superficie principal cuando la operación de corte haya sido completada.

Las superficies contiguas (b) solo pueden cortarse automáticamente si están conectadas por correctores o tramos de unión.

- ▶ Tienda el cable perimétrico (2) en la misma dirección en todos los tramos de unión y superficies secundarias.
- ▶ Conecte todos los tramos de unión a la superficie a cortar principal instalando corredores (11.8) o tramos de unión (11.10). Nunca cruce los cables perimétricos en los tramos de unión. Manténgalos paralelos.
- ▶ Active las superficies secundarias en el menú "Ajustes – Instalación", 15.3.

11.8 Instalar pasillos

Un pasillo une una zona vinculada a la superficie a cortar principal, por ej., una superficie a cortar delante y detrás de la casa. Esto permite que ambas superficies a cortar se puedan cortar automáticamente.

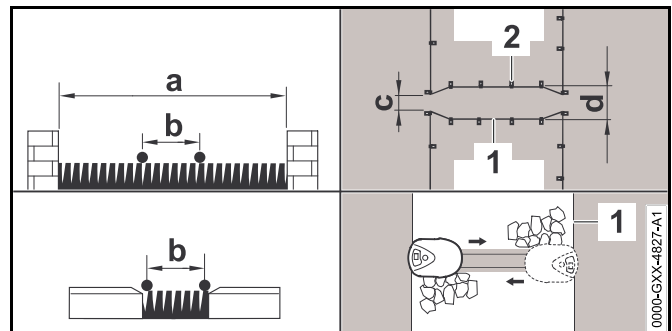
En los pasillos, el césped solo se corta a lo largo de la ruta del cable perimétrico. Para que iMow pueda cortar la zona enlazada, se debe definir un punto de inicio en dicha zona, 15.6.

El espaciado del cable y el patrón del pasillo STIHL se combinan con la instalación del cable perimétrico en la superficie del césped. Si el cable perimétrico está enterrado muy profundamente, por ej., debajo de pavimento de piedra, las dimensiones diferirán. Compruebe el funcionamiento y ajuste la instalación del cable si es necesario.

En los pasillos, el césped solo se corta a lo largo de la ruta del cable perimétrico.

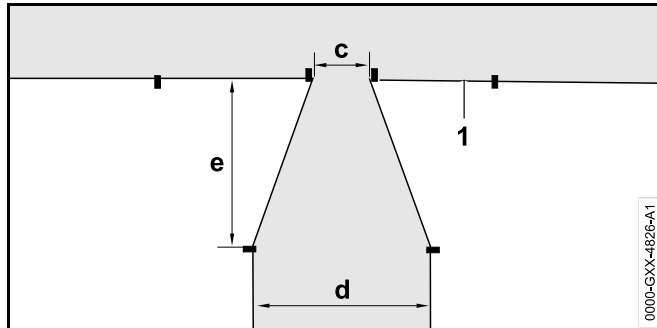
Para instalar un pasillo:

- ▶ Retire piedras, piezas de metal, vidrio, alambre u otros objetos que puedan ser lanzados o arrojados por el accesorio de corte.



- ▶ Mantenga una distancia mínima entre los obstáculos superiores a 0.4 pulg. (1 cm) de $a = 42.5$ pulg. (108 cm).
- ▶ Mantenga una distancia mínima entre los obstáculos inferiores a 0.4 pulg. (1 cm), caminos/obstáculos que se pueden recorrer, de $b = 11$ pulg. (27 cm).

- ▶ Tienda el cable perimétrico (1) paralelo al suelo y conéctelo al suelo con un número adecuado de estacas (2).

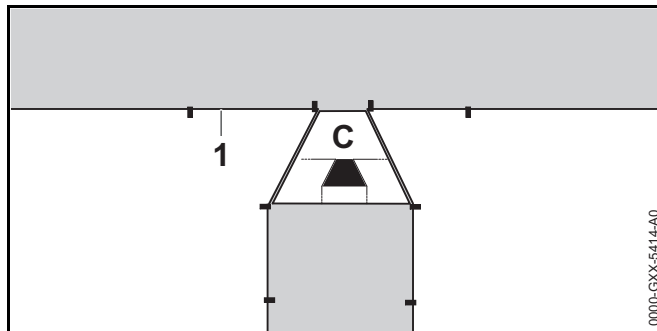


- ▶ Instale una puerta, que es una zona de entrada y salida en forma de túnel en cada extremo del pasillo. Mantenga las siguientes distancias:

- c = 3.9 pulg. (10 cm)
- d = 11 pulg. (27 cm)
- e = 6.7 pulg. (17 cm)

El iMow no entrará involuntariamente en el pasillo.

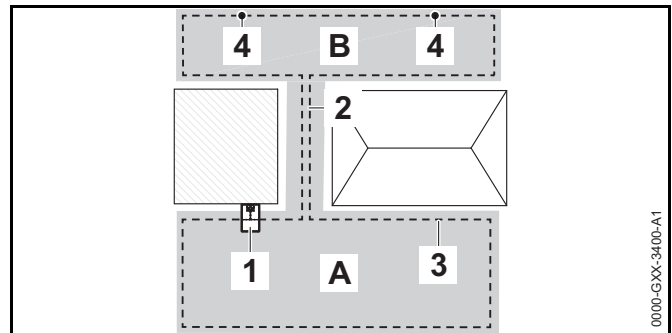
- ▶ Instale el cable perimétrico (1) en línea recta en el lado izquierdo y derecho de la entrada del pasillo. La línea recta debe ser de al menos una longitud del robot cortacésped.



- ▶ Utilice el patrón de pasillo STIHL en forma de túnel (C) para instalar la puerta en cada extremo del pasillo.

- ▶ Cuando use la función "Pasaje" ("retorno a punto de partida"), los bucles de búsqueda deben instalarse en la zona enlazada para que el iMow pueda ubicar la puerta y regresar a la estación de carga, 11.9.
- ▶ Defina al menos 1 punto de inicio en la zona enlazada, 15.6.
- ▶ Si es necesario, active el corte automático de bordes o corte la zona del pasillo manualmente de forma regular, 14.3 y 15.3.

Ejemplo de instalación del pasillo

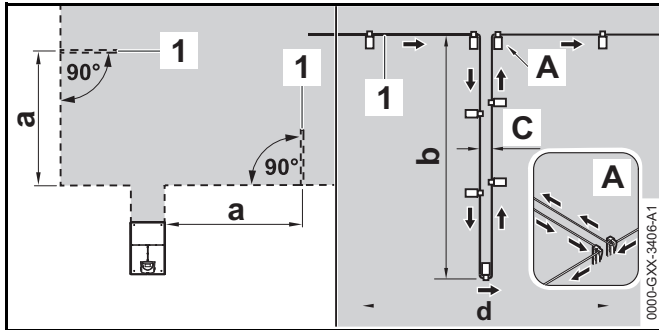


La estación de carga (1) está instalada en la superficie a cortar principal (A). Una superficie a cortar enlazada (B) está vinculada a la superficie principal con un pasillo (2). El cable perimétrico (3) puede ser seguido por el robot cortacésped. Se ha definido dos puntos de partida (4) para garantizar el corte de la superficie a cortar enlazada.

11.9 Instalación de lazos de búsqueda

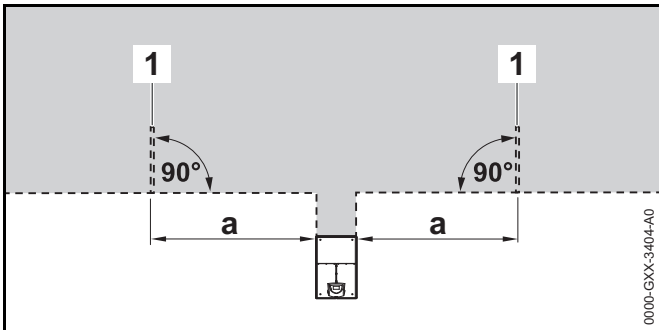
Si la función "Pasaje" (regreso desplazado) está activa, deben estar instalados lazos de búsqueda para ayudar al robot cortacésped a reconocer la ubicación de una estación de carga externa, un corredor o una zona confinada. Si el robot cortacésped cruza un lazo de búsqueda durante su regreso desplazado, el robot cortacésped viajará directamente hacia el cable perimétrico y hacia la estación de carga o a través del corredor o zona confinada.

Para instalar un lazo de búsqueda:



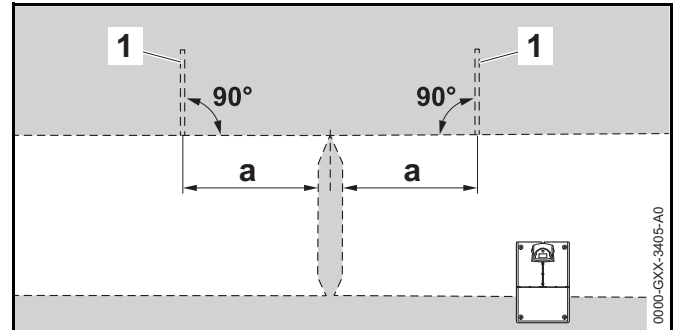
- ▶ Mantenga una separación mínima de = 6.6 pies (2 m) de los bordes de la superficie a cortar.
- ▶ Instale el cable perimétrico (1) con una longitud mínima de $b = 3.3$ pies (1 m) y con una distancia de $d = 0.4$ pulg. (1 cm) en medio.
- ▶ Fije el cable perimétrico al suelo con dos estacas para cables en el borde (A). No cruce los cables perimétricos. Manténgalos paralelos.
- ▶ Fije el lazo de búsqueda al suelo con un número suficiente de estacas para cables.

Para instalar un lazo de búsqueda junto con una estación de carga externa:



- ▶ Instale dos lazos de búsqueda (1), cada uno en un ángulo de 90° al lado izquierdo y derecho de la estación de carga.
- ▶ Mantenga una separación mínima de 6.6 pies (2 m) de la estación de carga.

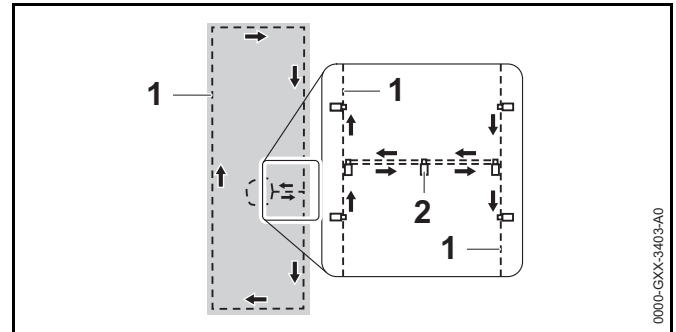
Para instalar un lazo de búsqueda junto con un corredor:



- ▶ Instale dos lazos de búsqueda (1) en un ángulo de 90° en la parte de la superficie a cortar a la que solo pueda acceder mediante un corredor.
- ▶ Mantenga una separación mínima de 6.6 pies (2 m) de la entrada del corredor.

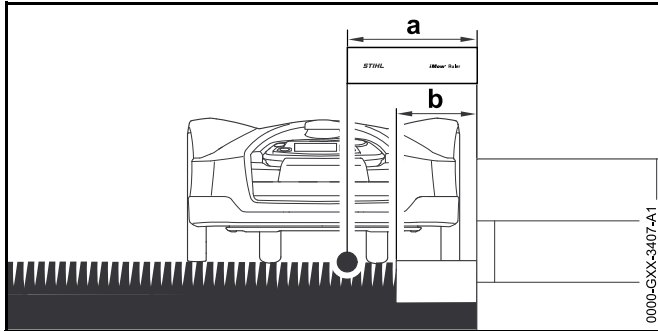
11.10 Instalación de tramos de unión

Un tramo de unión conecta una superficie secundaria a la superficie a cortar principal, p.ej., superficie a cortar en frente de o detrás de la casa a la que el iMow no puede trasladarse por su cuenta. Esto permite que se corten ambas superficies automáticamente.



- ▶ Tienda los cables perimétricos (1) en paralelo y cerca uno del otro.
- ▶ Fije el tramo de unión al suelo con un número suficiente de estacas para cables (2).

11.11 Corte preciso a lo largo de bordes



- ▶ Cuando existan obstáculos altos, tienda el cable perimétrico con una distancia mínima de 13 pulg. (33 cm) del obstáculo. Esta zona intermedia se dejará sin cortar.

Para evitar que esta zona intermedia que se quedará sin cortar, puede colocar piedras o adoquines alrededor de obstáculos altos, como por ej., paredes. El ancho de las piedras para los bordes debe ser de al menos $b = 10.2$ pulg. (26 cm).

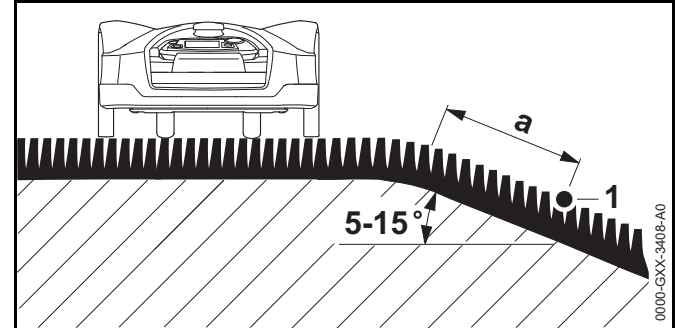
11.12 Terreno en pendiente en la superficie a cortar

INDICACIÓN

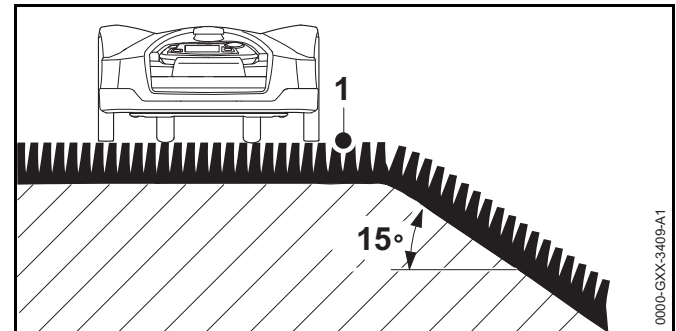
STIHL le recomienda que instale el cable perimétrico a una inclinación máxima de +/- 10 grados. El cable perimétrico se puede instalar hasta +/- 15 grados, pero esto puede requerir ajustes adicionales en la instalación del cable perimétrico. Las pendientes también se deberían marcar en el esquema del jardín.

Mantenga una distancia mínima de al menos 39.4 pulg. (100 cm) con respecto al agua y otros puntos de caída potenciales, como bordes y escalones.

Para instalar el cable perimétrico en una pendiente con una inclinación de 5° a 15°:



- ▶ Tienda el cable perimétrico (1) más allá del borde superior de la pendiente, manteniendo una distancia mínima de $a = 19.7$ pulg. (0.5 m).

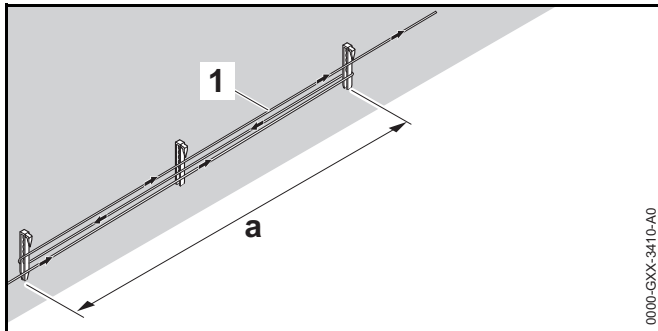


- ▶ Si la pendiente excede 15°, tienda el cable perimétrico de manera que el robot cortacésped se detenga antes de que llegue al borde de la pendiente. El borde superior de la pendiente y la pendiente propiamente dicha deberían permanecer fuera de la superficie a cortar.

11.13 Instalación de cables de reserva

Instalar longitudes de reserva de cable perimétrico en intervalos regulares facilita modificar posteriormente la superficie a cortar o la colocación de la estación de carga, si fuese necesario.

Para instalar el cable de reserva:



- ▶ Tienda el cable perimétrico (1) entre 2 estacas para cables ubicadas a una distancia de $a = 3.3$ pies (1 m) una de la otra.
- ▶ Fije el cable de reserva al suelo en el centro usando una estaca para cables adicional.

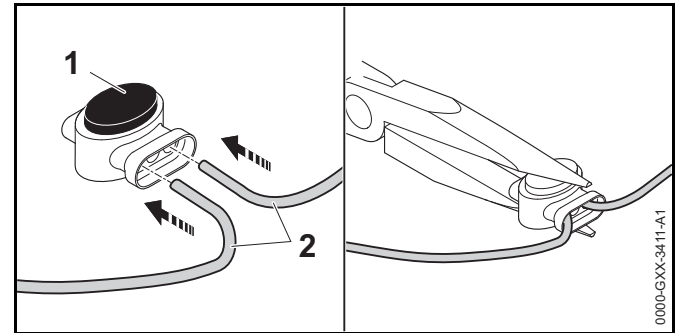
11.14 Uso de conectores de cable

⚠ ADVERTENCIA

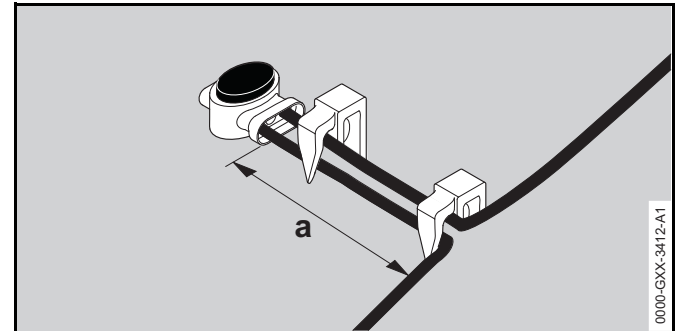
Para reducir los riesgos de lesiones graves o fatales o daños a la propiedad como resultado de un incendio o descarga eléctrica, solo use los conectores de cable autorizados por STIHL.

Los conectores de cable están diseñados para unir dos extremos sueltos de cable perimétrico para extender el cable perimétrico o para conectar extremos sueltos de cable causados por rotura. Contienen gel en su interior para prevenir desgaste prematuro o corrosión de los extremos del cable.

- ▶ Tome nota de las posiciones de los conectores de cable en su bosquejo de la superficie a cortar, 11.2.



- ▶ Introduzca los extremos sueltos de los cables (2) en el conector de cables (1).
- ▶ Presione el conector de cables usando pinzas adecuadas.

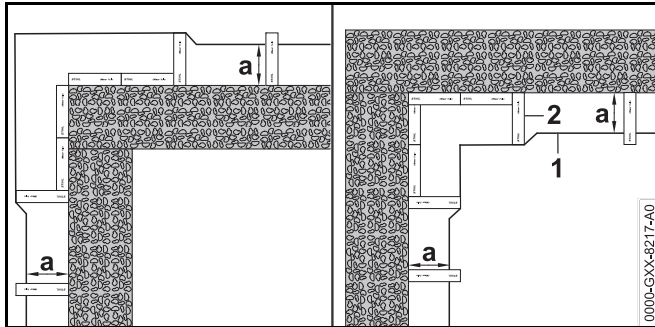


- ▶ Fije el cable perimétrico al suelo usando dos estacas para cables, dejando un tramo de $a = 2$ pulg. (5 cm) como alivio de tensión como se muestra arriba.

11.15 Instalación del cable perimétrico más cerca del borde de la superficie a cortar:

A continuación de la instalación, asegúrese de que haya al menos un espacio de 2 pulg. (5 cm) entre el robot cortacésped y el obstáculo durante el funcionamiento, 10.7, 15.3. Si es necesario aumente la distancia del cable desde el obstáculo. En secciones rectas, el cable perimétrico se puede tender hasta a 11 pulg. (27 cm) de obstáculos altos. Esto reducirá la cantidad de césped sin cortar.

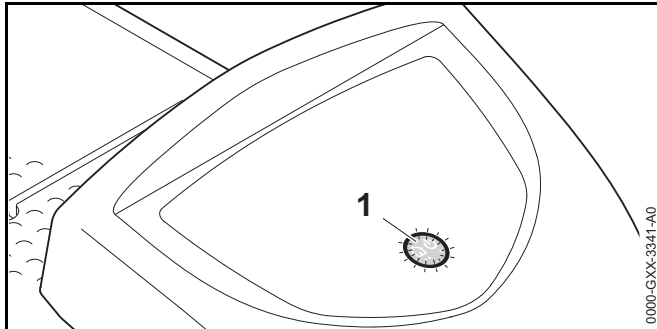
En el esquema del jardín marque esas áreas donde el cable perimétrico está tendido más cerca del borde de la superficie a cortar:



- ▶ Instale el cable perimétrico (1) con ayuda de la iMow Ruler (2) como se muestra.
 - a = 11 pulg. (27 cm)

12 Estación de conexión

12.1 LED en la estación de carga



Un LED rojo (1) muestra el estado de la estación de carga y la señal del cable perimétrico.

Si el LED está apagado: La estación de carga está apagada y la señal del cable no se está transmitiendo.

Si el LED brilla: La estación de carga está encendida y el robot cortacéspedes no está acoplado.

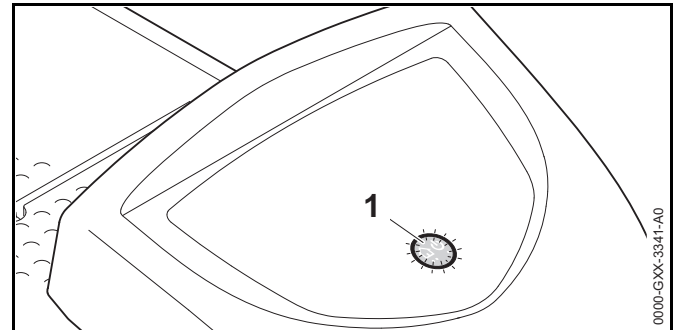
Si el LED destella lentamente: La estación de carga está encendida, el robot cortacéspedes se ha acoplado exitosamente o se está cargando.

Si el LED se ilumina por 3 segundos seguido de una pausa de 1 segundo: La función Homecall está activa y el robot cortacéspedes ha recibido el comando de regresar a la estación de carga.

Si el LED destella rápidamente (aproximadamente dos veces por segundo): El cable perimétrico no está conectado apropiadamente a la estación de carga o la señal del cable ya no está presente. El cable perimétrico podría estar roto (rotura de cable).

Si el LED destella rápidamente en intervalos: El LED destella alternadamente 3 veces en un intervalo de 1 segundo, 3 veces en un intervalo de 2 segundos, 3 veces en un intervalo de 1 segundo, pausa de 5 segundos. Después de la pausa, la señal de repite. La estación de carga presenta una avería. Para información de solución de problemas, 22.

12.2 Controles de la estación de carga



Botón de encendido/apagado/posición inicial



Mantenga pulsado el botón de encendido/apagado/posición inicial por 2 segundos durante la operación de corte para desactivar la señal del cable. El robot cortacésped se detendrá, permanecerá en la superficie a cortar y aparecerá un mensaje en la pantalla de la unidad.



Pulse el botón de encendido/apagado/posición inicial dos veces en un lapso de 2 segundos durante una operación de corte para regresar el robot cortacésped a la estación de carga (Homecall).

El robot cortacésped detendrá la operación de corte en curso, buscará el cable perimétrico y regresará a la estación de carga para recargar la batería. Cuando se inicia la función Homecall, el robot cortacésped no iniciará ninguna otra operación de corte durante el intervalo de actividad actual. La función Homecall permanece activa hasta que el robot cortacésped se conecte con la estación de carga. La función Homecall puede suspenderse manualmente pulsando el botón de encendido/apagado/posición inicial en un lapso de 2 segundos. El robot cortacésped reanudará las operaciones de corte durante su siguiente intervalo de actividad programado.

12.3 Conexión del robot cortacésped

Conexión automática

El robot cortacésped se desplazará automáticamente hasta la estación de carga y se conectará cuando finalice el tiempo de actividad o el robot cortacésped necesite recargarse.

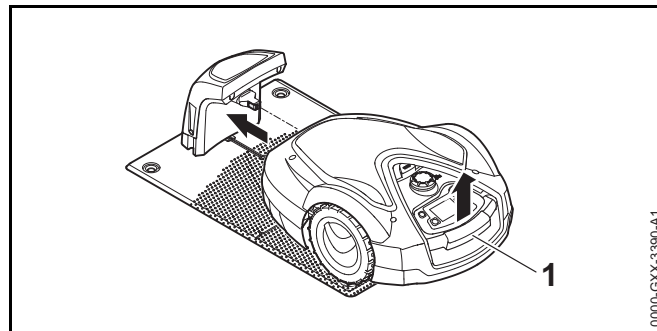
Conexión con la función A casa

El robot cortacésped se puede convocar manualmente de regreso a la estación de carga. Para convocar al robot cortacésped:

- ▶ Presione la tecla ON/OFF/Home situada en la estación de carga dos veces en el plazo de 2 segundos. El robot cortacésped regresará a la estación de carga y no iniciará ningún otro corte durante el tiempo de actividad actual.

Conexión manual




- ▶ Retire el panel de mandos/controlador manual y active el comando de corte manual, 17.4 y 14.3.
- ▶ Conduzca el robot cortacésped hasta la estación de carga mediante el panel de mandos/controlador manual o active el bloqueo de equipo y transporte a mano el robot cortacésped hasta la estación de carga, 18.1.



- ▶ Levante ligeramente el robot cortacésped por el asa de transporte (1) y alivie el peso ejercido sobre las ruedas motrices.
- ▶ Empuje el robot cortacésped, que descansa sobre las ruedas frontales, hacia la estación de carga.
- ▶ Inserte el panel de mandos/controlador manual, 17.4.

12.4 Carga del robot cortacésped

⚠ ADVERTENCIA

Lea y siga las precauciones de seguridad y las instrucciones del robot cortacésped y de la estación de carga en este manual,  5.4 y  6. Esté alerta a los signos que indiquen que la batería integrada podría estar dañada. Para reducir el riesgo de lesiones personales como resultado de un cortocircuito, incendio o explosión, nunca use o cargue el robot cortacésped si el capó o la carcasa está agrietada, deformada o excesivamente caliente, si hay fugas de líquidos del compartimiento de la batería, o si la batería presenta algún daño,  5.5.

⚠ ADVERTENCIA

Para reducir el riesgo de sufrir una descarga eléctrica, solo cargue el robot cortacésped en la estación de carga. No remueva la batería o intente cargarla usando una fuente de alimentación externa.


Carga automática


El robot cortacésped comenzará a cargarse automáticamente cuando regrese a la estación de carga al finalizar la operación de corte y cuando su nivel de energía caiga debajo de un valor determinado.

Carga manual

Para iniciar la carga:

- ▶ Acople el robot cortacésped a la estación de carga.
- ▶ Si es necesario, salga del modo de espera del robot cortacésped pulsando cualquier botón.
La carga iniciará automáticamente.


 Durante la carga, la pantalla de estado mostrará el símbolo de carga y el mensaje "Cargando la batería".


 En todos los demás menús, la pantalla mostrará un símbolo de enchufe que indica que el robot cortacésped está cargando.

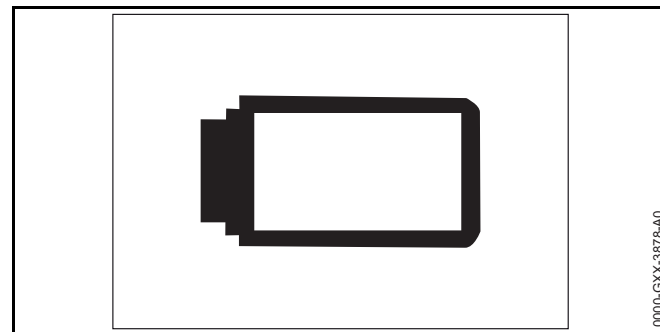
El tiempo de carga depende de varios factores, incluyendo la condición de la batería y la temperatura ambiente. La exposición directa a la luz solar puede provocar aumento de

las temperaturas dentro de la máquina y del compartimiento de la batería, lo que puede aumentar los tiempo de carga de la batería.

Estado de carga

 La pantalla de estado mostrará el estado actual de la carga.

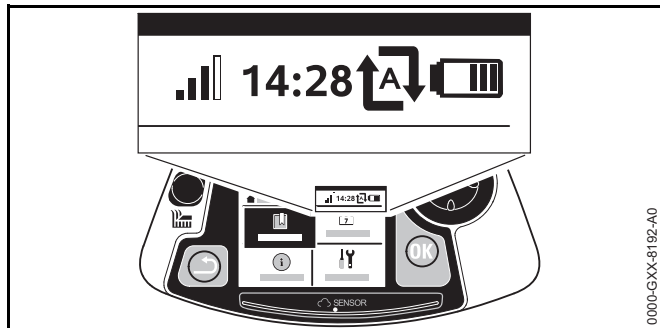
 En todos los demás menús, la pantalla mostrará un símbolo de batería para indicar el estado de carga del robot cortacésped.



Si sale del modo de espera, pero el estado de la carga es demasiado bajo para que el robot cortacésped regrese a la estación de carga, este símbolo se mostrará en toda la pantalla. Después de algunos segundos, la pantalla se apagará y el robot cortacésped regresará al modo de espera.

13 Información de la pantalla del tablero de control o controlador manual

13.1 Información de la zona



La siguiente información se muestra en la esquina superior derecha de la pantalla:

1. Señal celular

La pantalla muestra la intensidad de la señal celular.

- 4 barras: Intensidad de señal óptima
- 1 a 3 barras: Intensidad de señal mediana
- Sin barras: sin señal
- Se muestra un signo de interrogación durante la inicialización del módulo mientras que la unidad está adquiriendo la señal celular.
- Una pequeña "x" indica que no hay conexión a Internet.

2. Hora

La hora actual se indica en formato de 24 horas.

3. Estado de corte automático



Cuando se activa el corte automático, aparece el símbolo Automático.

4. Estado de carga

El símbolo de batería muestra el estado de carga de la batería.



– Sin barras: batería descargada



– 1 a 5 barras: batería descargada parcialmente



– 6 barras: carga completa



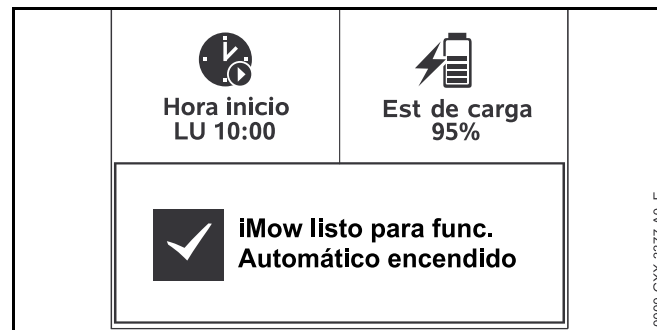
Durante la carga, se muestra el símbolo del enchufe en lugar del símbolo de batería.

13.2 Pantallas de estado

Pueden aparecer pantallas de estado diferentes, dependiendo del estado del robot cortacésped.

- Configure la pantalla de estado con información diversa, 14.4.

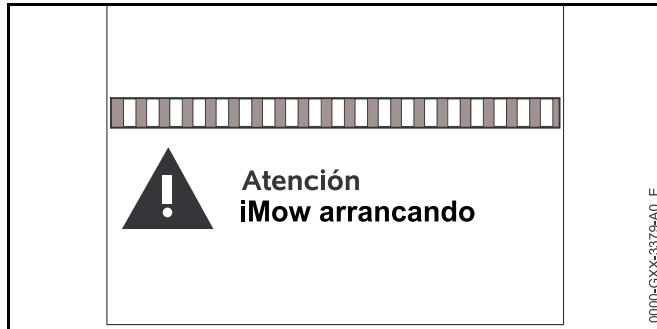
Pantalla de estado cuando el robot cortacésped no está en funcionamiento



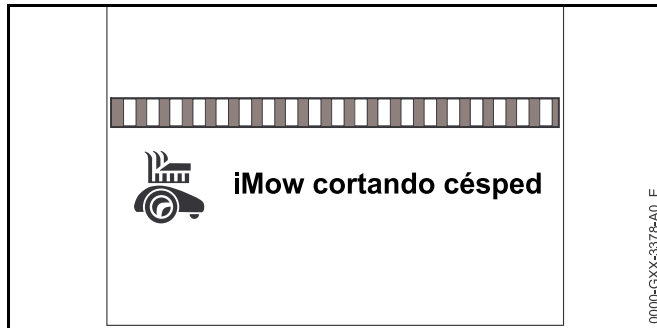
Aparecerá el texto "iMow listo para func." y el estado de corte automático en la parte inferior de la pantalla.

Hay dos campos configurables en la parte superior de la pantalla.

Pantalla de estado durante la operación



Aparecerá el texto "Atención – iMow arrancando" y el símbolo de alerta de seguridad antes de que inicie la operación de corte. Además, el parpadeo de la iluminación de la pantalla y una señal acústica indican el arranque del robot cortacéspedes.



Aparecerá el texto "iMow cortando césped" y un símbolo correspondiente durante la operación de corte activa. El texto y el símbolo variarán dependiendo de la operación activa específica.



Corte de borde: Mientras el robot cortacéspedes corte los bordes de la superficie a cortar, aparecerá el texto "Cortando borde".



Ir a la estación de carga: Cuando el robot cortacéspedes regrese a la estación de carga, la razón correspondiente se indica en la pantalla (p.ej., "Batería descargada" o "Corte finalizado").



Carga de la batería: El texto "Cargando la batería" aparecerá durante la carga.

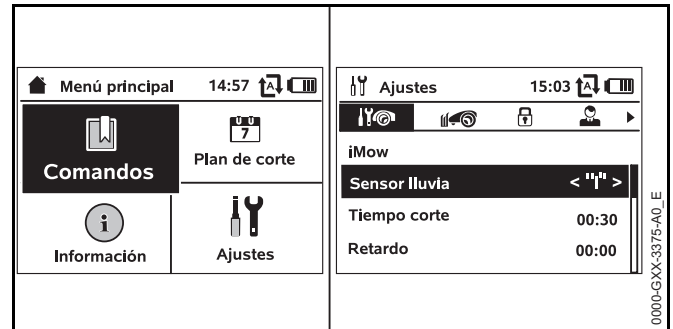
Pantalla de estado para mensajes



Si ocurre un error durante el funcionamiento, aparecerá un mensaje que incluye la fecha y la hora del incidente y el código del mensaje correspondiente. Si aplican varios mensajes, aparecerán alternativamente, [22.1](#).

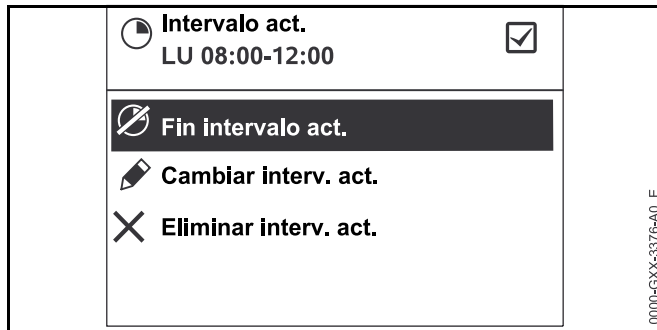
14 Funciones de los menús

14.1 Navegación por los menús



- Seleccione un submenú usando el teclado de navegación. Si se selecciona un submenú, éste se muestra en un fondo negro.

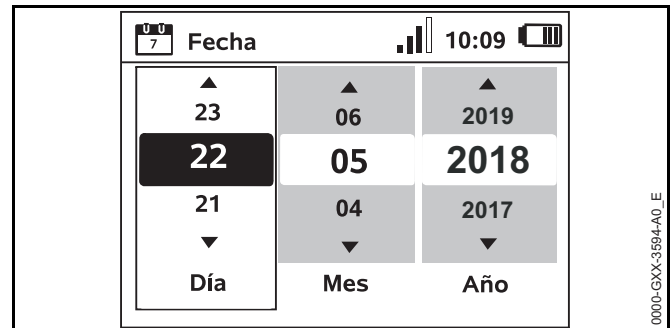
- ▶ Abra el submenú seleccionado pulsando el botón OK. En el segundo nivel del menú, los diversos submenús se muestran como pestañas.
- ▶ Seleccione una pestaña pulsando el teclado de navegación hacia la izquierda o derecha.
- ▶ Seleccione un submenú pulsando el teclado de navegación hacia arriba o abajo. Las pestañas seleccionadas y las entradas del submenú se muestran en un fondo negro.
- ▶ Si hay una barra de desplazamiento en el borde derecho de la pantalla, verá más entradas pulsando el teclado de navegación hacia arriba o abajo.
- ▶ Pulse el botón OK para abrir un submenú.



Las opciones se muestran en los submenús. Las entradas seleccionadas se muestran en un fondo negro.

- ▶ Pulse el botón OK para abrir una ventana de selección o una ventana de diálogo.

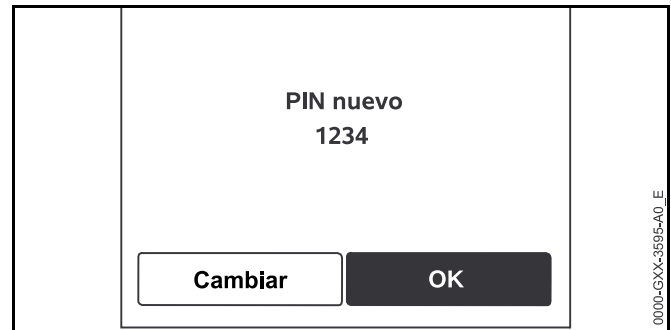
Ventana de selección



El valor seleccionado se muestra en un fondo negro.

- ▶ Navegue a través de los valores y cámbielos usando el teclado de navegación.
- ▶ Pulse el botón OK para confirmar sus selecciones.

Ventana de diálogo





Si se tienen que guardar los cambios o confirmar mensajes, aparecerá una ventana de diálogo en la pantalla. El botón seleccionado se muestra en un fondo negro.



- ▶ Pulse el botón OK para confirmar la selección.

14.2 Descripción general





-  El menú principal contiene 4 submenús. El menú principal aparecerá,
- Cuando la pantalla de estado ( 13.2) se quite pulsando el botón OK.
 - Cuando el comando "Menú principal" esté activado.
 - Cuando el botón Atrás se pulse en el segundo nivel del menú.



Comandos

 Este submenú contiene un grupo de operaciones autónomas de corte,  14.3.



Información

 Este submenú contiene información sobre el césped o del estado del robot cortacésped,  14.4.

Plan de corte

 Este submenú contiene funciones para modificar el plan de corte,  14.5.

Ajustes


 Este submenú contiene funciones para modificar los ajustes del robot cortacésped,  15.

14.3 Comandos




- ▶ Seleccione una pestaña presionando el teclado de navegación hacia la izquierda o derecha.
- ▶ Pulse la tecla OK para abrir el submenú.


Menú principal

 Seleccione para regresar al menú principal.

Bloquee el robot cortacésped y active el bloqueo de equipo.

 Seleccione regresar para bloquear el robot cortacésped y activar el bloqueo de equipo.

Encienda/apague el corte automático

 Seleccione para encender o apagar el corte automático.

Cuando el corte automático se enciende, en la pantalla de estado aparece el texto "Automático encendido" y se muestra el símbolo junto al símbolo de la batería.

Cuando el corte automático se apaga, en la pantalla de estado aparece el texto "Automático apagado" y los intervalos activos se muestran como inactivos (en gris) en el plan de corte.

Esta característica también se puede controlar mediante la aplicación iMow. El robot cortacésped regresará automáticamente a la estación de carga cuando el corte automático se apague mediante la aplicación iMow.

Ir a la estación de carga



Seleccione para ordenar al robot cortacésped que vaya de inmediato a la estación de carga.

El robot cortacésped regresa a la estación de carga y carga su batería. Si el corte automático está encendido, el robot cortacésped comenzará a cortar la superficie a cortar nuevamente durante el próximo intervalo activo posible.

Esta característica también se puede controlar mediante la aplicación iMow.

Corte manual



Seleccione para activar el corte manual.

Use el teclado de navegación para maniobrar el robot cortacésped, 17.5.

Comenzar a cortar



Seleccione para comenzar de inmediato el servicio de corte.

Si se ha instalado una zona secundaria, presione la tecla OK y a continuación especifique si el servicio de corte se está realizando en una zona secundaria o en la zona primaria, 17.7.

Si se ha instalado una estación de carga externa con un pasillo, lleve el robot cortacésped a la superficie a cortar antes de activar el comando "Comenzar a cortar".

Se le solicitará que introduzca el tiempo de fin del servicio de corte. El ajuste por defecto de la duración del servicio de corte se puede modificar desde "Tiempo corte" en los ajustes de la máquina, 15.

El tiempo de corte en las zonas primarias o enlazadas posterior al comando "Comenzar a cortar" se descontará de la duración de corte total del plan de corte semanal.

Esta característica también se puede controlar mediante la aplicación iMow.

Comenzar corte con retardo



Seleccione para establecer una hora definida para comenzar el servicio de corte.

Si se ha instalado una zona secundaria, después de presionar la tecla OK es necesario definir si el servicio de corte se está realizando en una zona secundaria o en la zona primaria, 17.7.

Si se ha instalado una estación de carga externa con un pasillo, lleve el robot cortacésped a la superficie a cortar antes de activar el comando "Comenzar corte con retardo".

Se le solicitará que introduzca el tiempo de fin del servicio de corte. El ajuste por defecto de la duración del servicio de corte se puede modificar desde "Tiempo corte" en los ajustes de la máquina, 15.

El tiempo de corte en las zonas primarias o enlazadas posterior al comando "Comenzar corte con retardo" se descontará de la duración de corte total del plan de corte semanal.

Esta característica también se puede controlar mediante la aplicación iMow.

Saltar el próximo tiempo de actividad



Seleccione para saltar el próximo tiempo de actividad.

No tendrá lugar ningún corte durante el próximo tiempo de actividad. Los intervalos de actividad que han sido cancelados de esta manera se muestran en gris en el plan de corte. Pueden ser liberados nuevamente para corte en el menú "Plan diario", 14.6.

Si el comando se lleva cabo varias veces seguidas, el próximo tiempo de actividad siempre se salta. Si no quedan intervalos de actividad para la semana actual, aparece el mensaje "No se llevará a cabo ninguna operación de corte la semana que viene".

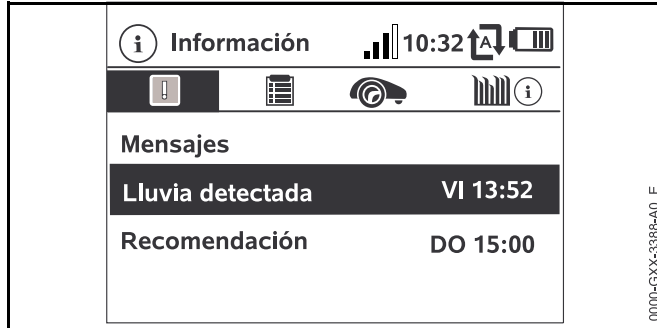
Corte de borde



Pulse la tecla OK para cortar el borde de la superficie a cortar.

Después de completar un circuito, el robot cortacésped regresa a la estación de carga y carga la batería.

14.4 Información



Mensajes



Este submenú contiene una lista de todos los errores y recomendaciones activas que incluyen la fecha y la hora de su aparición y el código de mensaje correspondiente.

Presione el botón OK para mostrar los detalles de cada mensaje, 22.1.

Si no hay mensajes disponibles, esta pantalla muestra el texto "Sin mensajes".

Eventos



Este submenú contiene una lista de las últimas actividades del robot cortacésped. Los detalles de los eventos (texto adicional, hora y código) se pueden visualizar presionando el botón OK.

Los errores durante el funcionamiento normal están documentados en los mensajes.

Estado del robot cortacésped



Este submenú contiene información sobre el robot cortacésped:

- Estado de carga: Estado de carga de la batería en porcentaje
- Tiempo rest.: La duración de corte restante de la semana actual en horas y minutos
- Hora y fecha
- Hora inicio: Inicio de la próxima operación de corte planificada
- Número total de operaciones de corte completadas
- Horas corte: Duración de todas las operaciones de corte terminadas en horas
- Distancia: Distancia total recorrida en metros.
- No. de serie: Número de serie del robot cortacésped. Esto también se encuentra en la placa de identificación en el compartimiento debajo del panel de mandos / controlador manual.
- Batería: Número de serie de la batería
- Software: Software instalado de la máquina


Información del césped



Este submenú contiene información sobre el césped:

- Superficie a cortar en metros cuadrados: Esta medición se toma durante la instalación.
- Tiempo ronda: Duración de un circuito alrededor de la superficie a cortar en minutos y segundos
- Puntos de inicio 1 - 4: Distancia del punto de inicio relevante desde la estación de carga en metros, medida en el sentido de las agujas del reloj
- Circunferencia: Circunferencia de la superficie a cortar en metros
- Corte de borde: Frecuencia de corte de borde por semana

Estado del módulo celular

 Este submenú contiene información sobre el estado del módulo celular integrado:

- Satélites: Número de satélites dentro del rango
- Posición: Posición actual del robot cortacésped
- Intensidad de señal: Intensidad de señal de la conexión celular móvil
- Red: ID de red, que incluye el código de país (MCC) y el código de proveedor (MNC)
- Número móvil: Número móvil del propietario registrado, ingresado en la aplicación iMow
- IMEI: Número de hardware del módulo celular.
- IMSI: Identidad de abonado móvil internacional
- Software: Versión de software del módulo celular
- No. de serie: Número de serie del módulo celular

14.5 Plan de corte

Teoría de operación de plan de corte

Antes de modificar su plan de corte, lee detenidamente la siguiente sección.

Durante la configuración inicial, el iMow calculará automáticamente un plan de corte automático apropiado. El plan consiste en intervalos de actividad y en una duración de corte semanal. Los intervalos de actividad son las ventanas de tiempo en las que el iMow está programado para cortar automáticamente. El iMow solo cortará en modo automático durante los intervalos de actividad. La duración de corte es el número total de horas que el iMow cortará por semana.

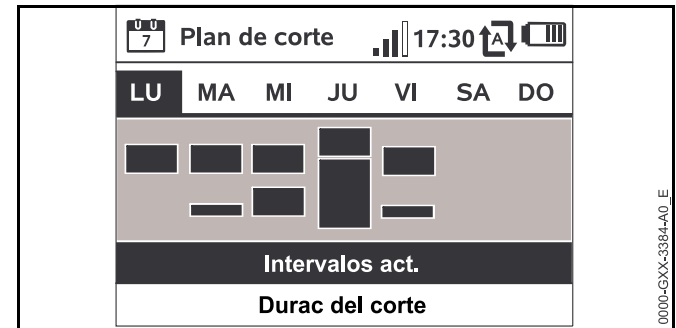
Los resultados de corte satisfactorios dependerán de que el iMow tenga suficiente duración de corte e intervalos de actividad suficientes para completar la operación de corte para todo el césped. El corte automático se detendrá una vez que el iMow haya alcanzado su duración de corte total asignada para la semana, incluso aunque haya intervalos de actividad restantes programados.


Los intervalos de actividad y la duración de corte deben configurarse apropiadamente para garantizar que un número suficiente de horas de corte se establezcan cada semana (duración de corte) y que el iMow tenga suficientes ventanas de tiempo (intervalos de actividad) para completar el corte.

Si aumenta la duración de corte, asegúrese de también extender los intervalos de actividad para adaptarse al número aumentado de horas de corte. El intervalo de actividad semanal total debe ser superior a la duración de corte semanal total para justificar el tiempo de carga y para proporcionar una reserva en caso de que se pierdan intervalos de actividad debido a lluvia.

La pantalla de estado muestra la duración de corte restante para la semana y el siguiente intervalo de actividad programado.

Menú de plan de corte



 Activa el plan de corte almacenado en el submenú "Plan de corte".

Los bloques rectangulares que se muestran en negro debajo de los días de la semana representan los intervalos de actividad guardados. Cuando se enciende el corte automático, las operaciones de corte se llevan a cabo durante los intervalos de actividad. El iMow no cortará durante todos los intervalos de actividad, ya que el iMow podría regresar a la estación de carga si comienza a llover o si el iMow necesita cargarse.

Los bloques que se muestran en gris representan los intervalos de actividad sin operaciones de corte, p.ej., el intervalo de actividad que haya sido desactivado por el operador o el intervalo de actividad que se haya saltado, 14.3. Cuando se apague el corte automático, todo el plan de corte se desactiva y todos los intervalos de actividad se muestran en gris.

- ▶ Seleccione un intervalo de actividad o la duración de corte pulsando el teclado de navegación hacia arriba o abajo.
- ▶ Abra los ajustes pulsando el botón OK.



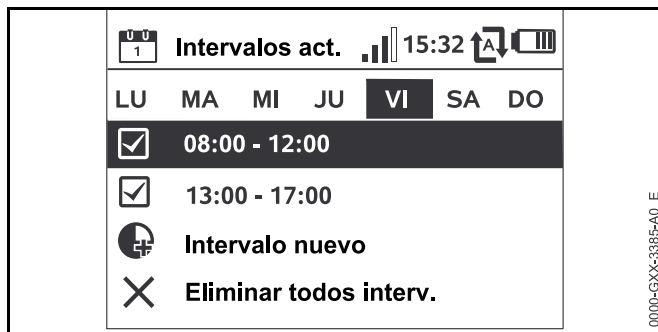
Si desea editar los intervalos de actividad para un día individual, pulse el teclado de navegación hacia la izquierda o derecha para seleccionar el día.

Seleccione el submenú "Intervalos act." y pulse el botón OK.

14.6 Intervalos de actividad

ADVERTENCIA

Mantenga a las personas presentes y en especial a los niños y a las mascotas lejos de la superficie a cortar. Nunca permita que los niños se aproximen al robot cortacésped o que jueguen con él. Mantenga a los niños y a las mascotas alejados del robot cortacésped mientras está en funcionamiento. Nunca deje que el robot cortacésped funcione si sabe que hay o puede haber animales o personas en la superficie a cortar o cerca de ésta.



Al lado de cada intervalo de actividad, aparece un símbolo del estado actual del intervalo de actividad:



Este símbolo indica que el intervalo de actividad está activado. El robot cortacésped cortará automáticamente de acuerdo con el plan de corte.



Este símbolo indica que el intervalo de actividad está desactivado. El robot cortacésped no cortará durante este intervalo.

Si los intervalos de actividad no son suficientes para permitir las operaciones de corte y la carga necesarias, usted puede aumentar los intervalos de actividad o reducir la duración de corte. Para editar los intervalos de actividad:



Seleccione la opción del menú "Intervalo nuevo" para agregar un intervalo de actividad. Un intervalo de actividad adicional no puede superponerse con otros intervalos de actividad.

Pueden guardarse hasta 3 intervalos de actividad por día.



Seleccione "Eliminar todos interv." para borrar todos los intervalos de actividad en el día seleccionado.

El robot cortacésped dejará de funcionar en ese día.



Seleccione "Inicio intervalo act./Fin intervalo act." para habilitar o deshabilitar el intervalo seleccionado para corte automático.



Seleccione "Cambiar interv. act." para modificar el intervalo en el que el robot cortacésped estará cortando.

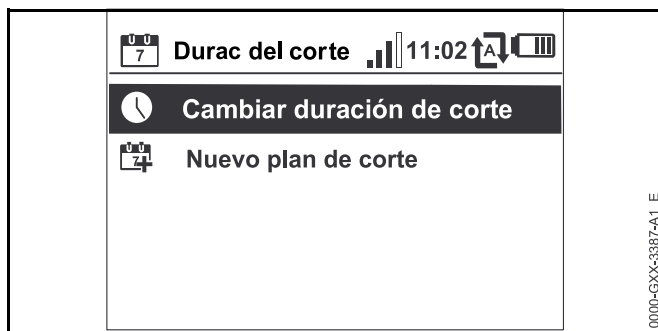



- X** Seleccione "Eliminar interv. act." para borrar este intervalo de actividad específico.
- El robot cortacésped dejará de funcionar en este intervalo.


INDICACIÓN

Si tiene un sistema de aspersores, programe el robot cortacésped para evitar las horas de riego activas para reducir la probabilidad de dañar las cabezas de los aspersores del contacto con la cuchilla de corte. El robot cortacésped y el sistema de aspersores nunca deberán funcionar al mismo tiempo.

14.7 Duración de corte



-  Seleccione "Cambiar duración de corte" para modificar el total semanal de horas de corte. La duración de corte establecida durante la instalación inicial se basa en el tamaño de la superficie a cortar, pero puede aumentarse o disminuirse en este submenú.

-  Seleccione "Nuevo plan de corte" para borrar todos los intervalos de actividad guardados y para programar un nuevo plan de corte. Se activará el paso "Programar el robot cortacésped" del asistente de instalación, [10.8](#).


Si está reprogramando el plan de corte en su nuevo plan de corte, intervalos de actividad, el robot cortacésped iniciará una operación de corte después de que confirme el nuevo plan de corte.

15 Ajustes


15.1 Descripción general de ajustes

El menú Ajustes contiene 5 submenús, que se muestran como botones:


Robot cortacésped

-  Seleccione este submenú para modificar los ajustes del robot cortacésped, [15.2](#).


Instalación

-  Seleccione este submenú para modificar y probar la instalación, [15.3](#).


Seguridad

-  Seleccione este submenú para modificar los ajustes de seguridad, [15.4](#).

Mantenimiento


-  Seleccione este submenú para confirmar el reemplazo de la cuchilla de corte. Esto reiniciará el contador interno de reemplazo de cuchilla. También seleccione este submenú para encontrar una rotura del cable, [15.5](#).

Área para concesionarios

-  Este submenú protegido por código solo es accesible por tu concesionario de mantenimiento autorizado de STIHL iMow.

15.2 Ajustes de iMow

Sensor de lluvia

-  Ajuste la sensibilidad del sensor de lluvia de 5 niveles.

Para ajustar el sensor de lluvia:

- ▶ Pulse el teclado de navegación hacia la izquierda o derecha. El valor actual se muestra con un diagrama de líneas.



Seleccione esta opción para permitir el corte con niveles de humedad más altos. Si la barra se desplaza hasta la extrema izquierda, el robot cortacésped cortará incluso con lluvia.



Seleccione esta opción para permitir el corte en condiciones ambientales ordinarias.



Seleccione esta opción para permitir el corte solo con niveles de humedad bajos. Si la barra se desplaza hasta la extrema derecha, el robot cortacésped solo cortará si el sensor de lluvia se encuentra completamente seco.

Tiempo de corte



Ajuste el tiempo de corte predeterminado para la duración de un servicio de corte al activar el corte automático con el comando "Comenzar a cortar", 14.3.

Retardo



Ajuste la duración del retardo al activar el comando "Comenzar corte con retardo", 14.3.

Vista estado



Puede editar la vista de estado para que muestre la información que usted quiere ver, 13.2.

Para configurar la vista de estado:

- ▶ Use el teclado de navegación para seleccionar la parte izquierda o derecha de la pantalla y pulse OK para confirmar su selección.
- ▶ Para cada parte de la pantalla, seleccione uno de los siguientes para que aparezca en la vista estado:



Estado de carga: El estado de carga de la batería aparecerá en la vista estado, expresado en porcentaje.



Tiempo rest.: La duración de corte restante de la semana actual aparecerá en la vista estado.



Hora y fecha: La fecha y la hora actuales aparecerán en la vista estado.



Hora inicio: La hora de inicio del próximo servicio de corte planeado aparecerá en la vista estado. Durante la ejecución de un tiempo de actividad, aparecerá el texto "activo".



Eventos de corte: El número total de servicios de corte realizados aparecerá en la vista estado.



Horas corte: La duración total de todos los servicios de corte realizados aparecerá en la vista estado.



Distancia: La distancia total recorrida aparecerá en la vista estado.



Intensidad de señal: Intensidad de señal de la conexión celular con el ID de red.



Una pequeña "x" indica que el robot cortacésped no está conectado a Internet.



Intensidad de señal: Se muestra un signo de interrogación durante la inicialización del módulo celular (revisión de hardware y software, por ejemplo, después de encender el robot cortacésped).



Recepción GPS: Coordenadas GPS del robot cortacésped.

Hora



Ajuste la hora actual.

Siempre ajuste la hora correcta para asegurar la precisión del plan de corte y evitar el corte automático en momentos indeseados.

La hora también se puede ajustar mediante la aplicación iMow.

Fecha



Ajuste la fecha actual.

Siempre ajuste la fecha correcta para asegurar la precisión del plan de corte y evitar el corte automático en momentos indeseados.

La fecha también se puede ajustar mediante la aplicación iMow.

Formato fecha



Ajuste el formato de fecha de su preferencia.

Desplazamiento de pasada



Cambie la compensación estándar del robot cortacésped de 2.36 pulg. (6 cm) desde el cable perimétrico a una mayor o menor compensación (1.18 pulg. a 3.54 pulg. (3 cm a 9 cm)).

Para asegurar el desempeño óptimo bajo las instrucciones de ajuste estándar, STIHL recomienda conservar el valor de ajuste por defecto de desplazamiento de pasada.

Idioma



Seleccione el idioma de su preferencia para la pantalla. El idioma se selecciona durante la primera instalación y se conserva como ajuste por defecto.

Contraste



Cambie el contraste de la pantalla.

Modo energía




Si el modo se configura como "Estándar" (ajuste por defecto), el robot cortacésped estará conectado a Internet todo el tiempo y podrá accederse a él a través de la aplicación iMow siempre que la carga de la batería sea suficiente.

Si el modo se configura como "ECO" la comunicación celular será desactivada cuando el robot cortacésped se encuentre en la estación de carga para reducir el consumo de energía. No será posible acceder al robot cortacésped a través de la aplicación, la cual seguirá mostrando la última información que se haya transmitido con éxito.

15.3 Instalación

Pasaje (regreso desplazado)

El robot cortacéspedes puede regresar a la estación de carga con un mayor desplazamiento con respecto al cable perimétrico.

- ▶ Asegúrese de que el cable perimétrico haya sido tendido con una separación mínima de al menos 6.6 pies (2 m) en las secciones más estrechas.
- ▶ Active los ajustes de pasaje para modificar la forma en que el robot cortacéspedes regresa a la estación de carga. Seleccione una de las tres opciones:
 - Desplazamiento (ajuste predeterminado): El robot cortacéspedes se desplaza a lo largo del cable perimétrico.
 - Estrecho: El robot cortacéspedes viaja a lo largo del cable perimétrico con un desplazamiento de 15.7 pulg. (40 cm) dentro del cable perimétrico.
 - Ancho: El robot cortacéspedes viaja dentro de un pasaje de 15.7 pulg. a 31.5 pulg. (40 cm a 80 cm) del cable perimétrico.
- ▶ Si ha instalado una estación de carga externa, una zona confinada o una sección conectada por un corredor, instale lazos de búsqueda para el regreso desplazado,  11.9.

ASM (Maniobra antiatasco)

El robot cortacésped inicia una rutina evasiva si se atasca: La ASM está apagada de manera predeterminada.

- ▶ Deje el ajuste predeterminado (ASM apagada), si hay extensiones largas y planas en la superficie a cortar (p.ej., entradas de asfalto), si el robot cortacésped a menudo da vuelta de 90° inesperadamente durante su funcionamiento o si éste deja de cortar inesperadamente y la pantalla muestra el mensaje "1131 - Atascado".

Nueva instalación



El plan de corte actual se borrará y el asistente de instalación se iniciará de nuevo.


Puntos de inicio



Para establecer los puntos de inicio, vea  15.6.

Probar borde



Inicia un recorrido de verificación para comprobar que el tendido del cable esté correcto. Se tomará el paso "Verificar instalación" del asistente de instalación,  10.7.

- ▶ Para verificar un tendido correcto del cable alrededor de las superficies excluidas, coloque el robot cortacésped en la superficie a cortar con el frente viendo hacia la superficie excluida e inicie el recorrido de verificación.

Corte de borde



Seleccione la frecuencia de corte para los bordes.

- ▶ Seleccione una de las tres opciones:
 - Nunca: Nunca se cortarán los bordes.
 - Una vez (predeterminado): Los bordes se cortarán una vez a la semana.
 - Dos veces: Los bordes se cortarán dos veces a la semana.

Superficies secundarias



Habilitar o deshabilitar las superficies secundarias.

- ▶ Active para habilitar el corte de una superficie secundaria.

15.4 Seguridad

Inhab dispos



Para activar el bloqueo de equipo desde el menú "Ajustes", abra el submenú "Seguridad", seleccione "Bloquear iMow" y pulse la tecla OK para confirmar.



Para desactivar el bloqueo de equipo pulse la botón cortar y la botón OK en la secuencia que se muestra en la pantalla. Una vez que el bloqueo de equipo esté desactivado, el robot cortacésped puede ser utilizado de nuevo.



Nivel



Pueden configurarse cuatro niveles de seguridad. Dependiendo del nivel, se activan diversos bloqueos y dispositivos de seguridad.

- ▶ Seleccione una de cuatro opciones:
 - 1) **Ninguna:** Puede accederse a todas las funciones del robot cortacésped.
 - 2) **Baja:**
 - Alarma antirrobo: Si el robot se levanta o inclina durante más de 10 segundos, aparece la solicitud de código PIN. Si no introduce el código PIN en un intervalo no mayor a un minuto, suena una alarma y el corte automático se apaga.
 - Bloqueo de conexión: Debe introducirse el código PIN antes de enlazar el robot cortacésped con la estación de carga.
 - Bloqueo de reinicio: Debe introducirse el código PIN antes de restablecer la máquina a los ajustes de fábrica.
 - 3) **Mediana:**
 - Todas las características del valor de ajuste "Baja".

- Bloqueo de tiempo: Solicitud de código PIN para cambiar un valor de ajuste si no se ha ingresado ningún código PIN en más de un mes.

4)Alta:

- Todas las características del valor de ajuste "Mediana".
 - Protección de ajustes: Deberá introducirse el código PIN antes de cambiar cualquier valor de ajuste.
- ▶ Seleccione el nivel de seguridad deseado y pulse la tecla OK para confirmar.
- ▶ Si es necesario, introduzca el código PIN de 4 dígitos.

STIHL recomienda que se configuren los niveles de seguridad "Baja", "Mediana" o "Alta".

Protección de GPS



Para activar la característica de protección de GPS.

Para detección de robo, STIHL recomienda activar la característica de protección de GPS.

Cambiar código PIN



El código PIN de 4 dígitos puede cambiarse si es necesario. El elemento de menú "Cambiar código PIN" solo aparece cuando la seguridad está ajustada como "Baja", "Mediana" o "Alta".

- ▶ Introduzca el código PIN anterior y pulse la tecla OK para confirmar.
- ▶ Introduzca el nuevo código PIN de 4 dígitos y pulse la tecla OK para confirmar.

Tome nota de su código PIN y guárdelo en un lugar seguro. Si el código PIN se introduce 5 veces de manera incorrecta, el corte automático se apaga y solo podrá ser restablecido con un código maestro generado por su distribuidor de servicio autorizado iMow.

Señal de arranque



La señal acústica que indica que la cuchilla de corte se ha activado.

Señal de alarma



La señal acústica que indica que el robot cortacésped ha chocado con un obstáculo.

Señal de menú



El indicador acústico de que ha abierto un menú o pulsado la tecla OK para confirmar una selección.

Bloqueo para niños

Si el sensor de impacto se acciona varias veces seguidas en un breve intervalo de tiempo, el robot cortacésped y la cuchilla de corte se detendrán.

Si el sensor de impacto no vuelve a accionarse, el robot cortacésped continuará el corte automático al cabo de unos segundos.

Bloqueo de llave



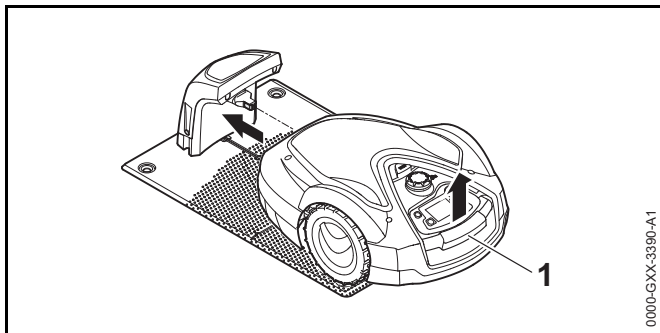
Cuando el bloqueo de llave está activado, el panel de mandos se bloquea. El operador deberá pulsar y sostener la tecla Atrás y luego pulsar el teclado de navegación hacia adelante para desbloquear el panel de mandos/controlador manual. El bloqueo de llave bloqueará nuevamente el panel de mandos 2 minutos después de que se haya pulsado la última tecla.

Enlazar iMow con estación de carga:



El robot y la estación de carga deben ser enlazados cuando se remplace la estación de carga o el robot cortacésped.

- ▶ Instale la estación de carga y conecte el cable perimétrico, 10.3 y 10.5.



- ▶ Levante ligeramente el robot cortacésped por el asa de transporte (1) y alivie el peso ejercido sobre las ruedas motrices. Empuje la máquina, que descansa sobre las ruedas frontales, hacia la estación de carga.
- ▶ Después de pulsar la tecla OK, introduzca el código PIN. El robot cortacésped buscará la señal de cable y la guardará automáticamente para el corte automático. Este proceso puede tardar varios minutos, 10.6.

15.5 Mantenimiento

Cambio de cuchilla

- ▶ Después de montar una nueva cuchilla de corte, confirme el reemplazo de la cuchilla de corte pulsando el botón OK.

Encontrar rotura de cable

- ▶ Active el asistente para encontrar una rotura de cable pulsando el botón OK.
- ▶ Encuentre la rotura del cable, 22.3.

Reiniciar ajustes

- ▶ Pulse el botón OK e introduzca el código PIN. El robot cortacéspedes se reiniciará a los ajustes predeterminados de fábrica y se iniciará el asistente de instalación, 10.

15.6 Ajustar puntos de inicio

- ▶ Ajuste puntos de inicio para ejecutar el corte automático en una zona específica de su césped. Los puntos de inicio se utilizan para acceder a partes de su césped que no se cortan con suficiente frecuencia, a veces porque parte de la superficie a cortar solo es accesible a través de un pasillo.

Los puntos de inicio se pueden configurar de dos maneras diferentes.

"Aprendizaje" de puntos de inicio



Pulse la tecla OK. El robot cortacésped comenzará a desplazarse a lo largo del cable perimétrico. Si no está conectado, primero se desplazará hacia la estación de carga. Todos los puntos de inicio que existan actualmente serán eliminados.

Para aprender hasta 4 puntos de inicio:

- ▶ Pulse la tecla OK durante el desplazamiento del robot cortacésped a lo largo del cable perimétrico para guardar cada punto de inicio.
- ▶ El proceso de aprendizaje se interrumpe automáticamente si el robot cortacésped encuentra obstáculos a lo largo del cable perimétrico. Si el proceso de aprendizaje se interrumpe, retire cualquier obstáculo que pueda encontrarse a lo largo del camino de corte o corrija la instalación del cable perimétrico.
- ▶ Si es necesario, pulse el botón STOP para interrumpir manualmente el proceso de aprendizaje.
- ▶ Compruebe la posición del robot cortacésped antes de reanudar el proceso de aprendizaje. El robot cortacésped debe estar ubicado sobre el cable perimétrico o dentro de la superficie a cortar, de cara al cable perimétrico.
- ▶ La frecuencia de inicio define cada cuándo debe comenzarse un servicio de corte desde un punto de inicio. El valor de ajuste por defecto es 2 de 10 servicios de corte (2/10) en cada punto de inicio. Puede cambiar la frecuencia de inicio según su preferencia después de cada aprendizaje.
- ▶ Si el proceso de aprendizaje se ha interrumpido prematuramente, envíe el robot cortacésped de vuelta a la estación de carga.

Ajustar manualmente los puntos de inicio 1 a 4:**1**

Pulse la tecla OK. Todos los puntos de inicio que existan serán eliminados.

2**3****4**

Para ajustar manualmente hasta 4 puntos de inicio:

- ▶ Determine la distancia desde la estación de carga hasta los puntos de inicio, medida en sentido de las manecillas del reloj.
- ▶ Ajuste una frecuencia de inicio de entre 0 y 10 servicios de corte (0/10) y 10 de 10 servicios de corte (10/10). La estación de carga queda establecida como el punto de inicio 0. Por defecto, los servicios de corte iniciarán en la estación de carga.

Ajustar un radio de corte

El robot cortacésped puede ser programado para cortar círculos concéntricos en torno a un punto de inicio especificado. A cada punto de inicio se le puede asignar un radio de 10 pies a 100 pies (3 m a 30 m), que será cortado antes de que el robot cortacésped se desplace a otras zonas del jardín.

16 Aplicación iMow de STIHL**16.1 Funciones de la app iMow**

Este robot cortacésped se puede programar y manejar mediante la app web y móvil iMow de STIHL EE. UU. ("app iMow"), disponible en la App Store^{®1} y en Google Play^{™2} para descargar a su dispositivo móvil, tablet o computadora.

Activación

Antes de que el robot cortacésped pueda conectarse a Internet y transmitir datos a la app iMow, la unidad debe ser desbloqueada por un concesionario de servicio autorizado de STIHL iMow. El concesionario también puede indicarle como llevar a cabo el proceso de registro y activación. Durante la activación se le solicitará una dirección de correo electrónico y una contraseña. Conserve esta información en un lugar seguro.

Transmisión de datos

La transmisión celular de datos hacia y desde el robot cortacésped está incluida en el precio de compra.

La transmisión de datos no es continua y puede que haya un retardo entre la actividad de corte y la información mostrada en la app.

Cuando acceda a la app iMow de STIHL desde su teléfono inteligente, tablet u otro dispositivo móvil se aplicarán las tarifas de uso y datos estándar de su plan de telefonía móvil.

El uso y la disponibilidad de las conexiones de telefonía móvil y de GPS depende de productos y servicios de terceros. Si estos productos y servicios de terceros no funcionan de manera fiable, pueden afectar el modo de funcionamiento de su producto STIHL conectado y de la app iMow. STIHL no brinda garantía ni declaración alguna acerca del funcionamiento, el uso, la seguridad o la fiabilidad de ningún producto y servicio de terceros. STIHL

¹ Apple, el logotipo de Apple iPhone e iPad son marcas comerciales de Apple Inc., registradas en EE. UU. y en otros países y regiones. App Store es una marca de servicios de Apple Inc.

² Google Play y el logotipo de Google Play son marcas comerciales de Google LLC.

no se hace responsable por daños o pérdidas ocasionadas por el funcionamiento de productos y servicios de terceros, lo que incluye cualquier lesión personal, daño material, interrupción de servicio, tiempo de inactividad, pérdida de datos o cualquier otro perjuicio o pérdida a partir de o en relación con su uso de cualquier producto y servicio o aplicaciones de terceros.

INDICACIÓN

Si se pierde la conexión con la red móvil, la unidad permanecerá activa pero el usuario no recibirá notificaciones de correo electrónico, SMS o en la app. La característica de protección de GPS permanecerá activa.

Funciones principales de la app iMow

- Visualización y edición del plan de corte.
- Inicio de corte.
- Encendido y apagado de corte automático.
- Envío del robot cortacésped a la estación de carga.
- Cambio de fecha y hora.
- Consulta de la ubicación actual de la unidad.

ADVERTENCIA

Para reducir el riesgo de lesiones personales, mantenga a las personas presentes y en especial a los niños y a las mascotas lejos de la superficie a cortar durante el funcionamiento. No haga funcionar el cortacésped si sabe que hay o puede haber niños o mascotas en la superficie a cortar o cerca de ésta.


17 Durante el funcionamiento

17.1 Corte automático

ADVERTENCIA

Mantenga a los transeúntes y en especial a los niños y a las mascotas lejos de la superficie a cortar. Nunca permita que los niños se aproximen al robot cortacésped o jueguen con

él. Mantenga a los niños y a las mascotas alejados del robot cortacésped mientras está en funcionamiento. Nunca deje que el robot cortacésped funcione si sabe que hay o puede haber animales o personas en la superficie a cortar o cerca de esta.

Si está encendido el corte automático, el robot cortacésped sale de manera independiente de la estación de carga y corta el césped durante los intervalos de actividad establecidos por el usuario,  14.6. El número y la duración de los servicios de corte y carga dentro de los intervalos de actividad se determinan automáticamente.

El plan de corte se determina en función del tamaño de la superficie a cortar, que se calcula durante la instalación o durante la creación de un nuevo plan de corte.



Cuando se enciende el corte automático, la pantalla muestra el símbolo de corte automático junto al símbolo de la batería.

- ▶ Defina puntos de inicio dentro de áreas vinculadas para asegurar que el césped se corte regularmente en las áreas vinculadas.
- ▶ Para detener manualmente un servicio de corte activo, presione el botón PARAR en el robot cortacésped o presione el botón de encendido/apagado/posición inicial situado en la estación de carga dos veces en cualquier momento.

Cuando la batería está descargada, el robot cortacésped regresa automáticamente a la estación de carga.



El corte automático también se puede controlar mediante la aplicación iMow.

17.2 Duración de corte

La duración de corte especifica cuántas horas por semana cortará el césped el robot cortacésped. El tiempo de carga no se incluye en la duración de corte.

Durante la primera instalación, el robot cortacésped calcula automáticamente la duración de corte apropiada para su césped en función del tamaño de la superficie a cortar.

Para completar una superficie a cortar de aproximadamente 1076 pies² (100 m²), el robot cortacésped necesitará aproximadamente 60 minutos en promedio.

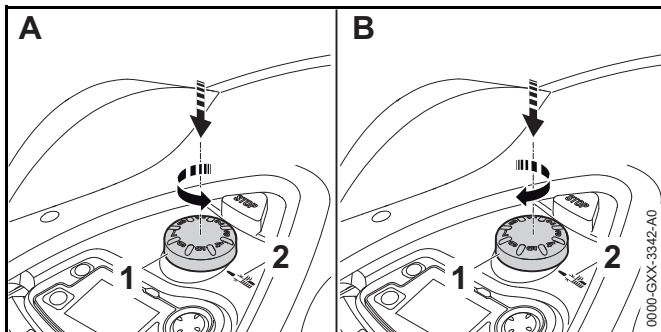
- ▶ Si fuera necesario, extienda o reduzca los intervalos de actividad y la duración de corte,  14.6 y  14.7.

La duración de corte también se puede ajustar mediante la aplicación iMow.

17.3 Ajuste de la altura de corte

ADVERTENCIA

Para reducir el riesgo de lesiones personales graves o mortales, en toda ocasión pulse y mantenga presionado el botón STOP durante 5 segundos para activar el bloqueo de equipo antes de ajustar la altura de corte de la cuchilla de corte.



Para bajar la altura de corte (A):

- ▶ Presione y gire la perilla giratoria (1) en sentido antihorario.
Las marcas (2) indican la altura de corte seleccionada.

Para elevar la altura de corte (B):

- ▶ Presione y gire la perilla giratoria (1) en sentido horario.
Las marcas (2) indican la altura de corte seleccionada.

Se pueden seleccionar 8 alturas de corte diferentes:

- Nivel 1: 0.79 pulg. (20 mm)
- Nivel 2: 1.01 pulg. (25.7 mm)
- Nivel 3: 1.24 pulg (31.4 mm)
- Nivel 4: 1.46 pulg. (37.1 mm)
- Nivel 5: 1.69 pulg. (42.8 mm)

- Nivel 6: 1.91 pulg. (48.5 mm)
- Nivel 7: 2.13 pulg. (54.2 mm)
- Nivel 8: 2.4 pulg. (60 mm)

INDICACIÓN

Para evitar daños en el cable perimétrico, establezca la altura de corte en el nivel 5 o superior durante las primeras semanas. De este modo el césped podrá crecer y cubrir el cable perimétrico. Los niveles 1, 2, 3 y 4 son alturas especiales. solo adecuadas para céspedes llanos con un desnivel de terreno menor a +/- 0.4 pulg. (1 cm).

INDICACIÓN

Para reducir el riesgo de daños en el cortacésped eléctrico, nunca intente elevar o transportar el robot cortacésped por la perilla giratoria. La perilla giratoria está diseñada para desprenderse del robot cortacésped si se tira de ella. Esto evita que se pueda elevar y transportar la unidad por la perilla giratoria.

INDICACIÓN

Para evitar sobrecargar el motor, evite ajustar la altura de corte demasiado baja en césped alto. Si el motor se desacelera o se atora al entrar en contacto con el césped, active el bloqueo de equipo y eleve la altura de corte.

17.4 Retirar y montar el panel de mandos/controlador manual

ADVERTENCIA

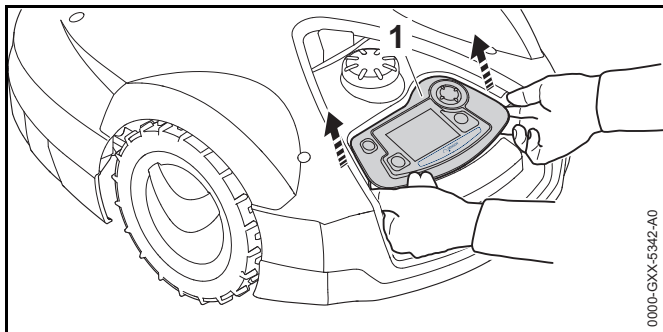
Para contribuir a reducir el riesgo de lesiones personales graves o mortales a causa de un arranque involuntario, en toda ocasión pulse y mantenga presionado el botón STOP durante 5 segundos para activar el bloqueo de equipo antes de aproximarse a la unidad mientras está en funcionamiento.

El panel de mandos/controlador manual se puede retirar del robot cortacésped para cortar manualmente o para cambiar la programación del robot cortacésped.

La operación automática del robot cortacésped solo es posible si el panel de mandos/controlador manual está montado de manera segura en el robot cortacésped.

Para retirar el panel de mandos/controlador manual:

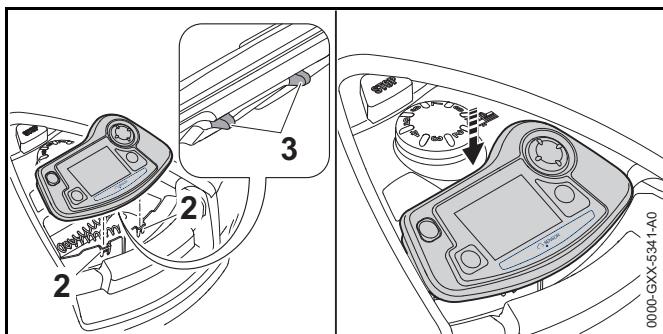
- ▶ Presione y mantenga pulsado el botón STOP durante 5 segundos.



- ▶ Levante la parte trasera del panel de mandos/controlador manual (1) y retírelo del robot cortacésped. El panel de mandos/controlador manual permanece conectado al robot cortacésped mediante un cable en espiral.

Para montar el panel de mandos/controlador manual:

- ▶ Presione y mantenga pulsado el botón STOP durante 5 segundos.



- ▶ Almacene el cable en espiral en el compartimento de la carcasa.

- ▶ Inclíne el panel de mandos/controlador manual ligeramente hacia atrás e inserte las lengüetas (2) en las ranuras de la carcasa (3).
- ▶ Presione con cuidado hacia abajo el frente del panel de mandos/controlador manual hasta que la unidad esté firmemente sujeta y se oiga un clic audible.

17.5 Corte manual

⚠ ADVERTENCIA

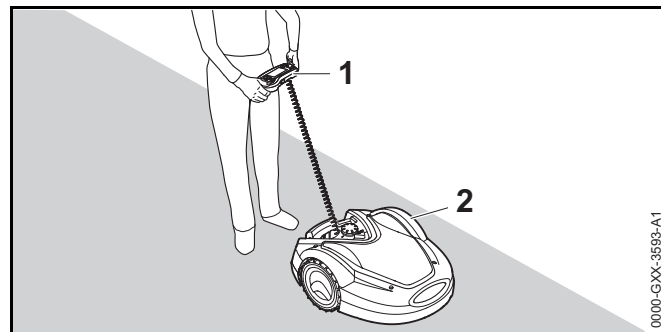
Mantenga siempre el robot cortacésped frente a usted durante el funcionamiento manual y mantenga en todo momento una distancia suficiente con respecto al cortacésped para reducir el riesgo de lesiones personales a causa de objetos arrojados o del contacto de la cuchilla con sus pies u otras partes de su cuerpo.

⚠ ADVERTENCIA

Las características de sensor de impacto y de detección de bordes se desactivan durante el corte manual. Para reducir el riesgo de lesiones, mantenga a los transeúntes y en especial a los niños y a las mascotas u otros animales lejos de la superficie a cortar. Evite conducir el cortacésped hacia obstáculos o sobre objetos que puedan ser arrojados o lanzados por la cuchilla de corte.

Para cortar manualmente:

- ▶ Cargue la batería si es necesario, 12.4.
- ▶ Retire el panel de mandos / controlador manual, 17.4.
- ▶ Active el comando "Corte manual", 14.3.



- ▶ Mueva y conduzca el robot cortacésped (2) mediante el teclado de navegación situado en el panel de mandos / controlador manual (1). Hay dos velocidades de avance disponibles:
 - Lenta: Presione el teclado de navegación suavemente
 - Rápida: Presione el teclado de navegación firmemente



OK

+



Para activar la cuchilla de corte pulse y mantenga presionado el botón OK con su pulgar derecho y a continuación presione el botón cortar con su pulgar izquierdo. La cuchilla de corte comenzará a girar y continuará girando mientras el botón cortar se mantenga presionado.

- ▶ Durante el corte manual mantenga presionado el botón cortar con su mano izquierda y maneje el teclado de navegación con su mano derecha.
- ▶ Para desactivar la cuchilla de corte suelte el botón cortar.
- ▶ Después del corte manual, lleve el robot cortacésped de regreso a la estación de carga, 12.4.

17.6 Ajuste de la duración de corte y de los intervalos de actividad

Durante los intervalos de actividad, el robot cortacéspedes deja la estación de carga y corta el césped de forma autónoma. En estos intervalos se llevan a cabo las operaciones de corte, las operaciones de carga y los períodos de descanso. El robot cortacéspedes distribuye automáticamente las operaciones de corte y de carga entre las ventanas de tiempo disponibles. Bajo ciertas circunstancias (p.ej., cuando el crecimiento del césped sea lento por condiciones climáticas), no todos los intervalos de actividad pueden ser necesarios para un cuidado óptimo del césped.

Los intervalos de actividad y la duración de corte pueden modificarse manualmente. Se pueden configurar hasta 3 intervalos de actividad diferentes por día, 14.5.

- ▶ Podría ser necesario cambiar la duración de corte y los intervalos de actividad por una de las siguientes razones:

- Se necesitan intervalos de actividad adicionales para operaciones de corte requeridas para completar la duración de corte semanal.
 - Se necesita modificar los intervalos de actividad para prevenir evitar que se corte durante una hora particular del día.
 - Se necesita omitir intervalos de actividad individuales, porque la superficie a cortar estará en uso, p.ej., para una fiesta.
- ▶ Podría ser necesario extender la duración de corte y los intervalos de actividad por una de las siguientes razones:
 - Hay áreas que no se cortan lo suficiente.
 - Crecimiento intenso del césped.
 - Césped particularmente denso.
 - ▶ Podría ser necesario reducir la duración de corte y los intervalos de actividad cuando el crecimiento del césped sea más lento debido al calor, frío o sequedad del ambiente.
 - ▶ Debe volver a vincular la estación de carga y crear un nuevo plan de corte si el tamaño de la superficie a cortar ha cambiado o si la estación de carga ha sido reubicada.




17.7 Cortar fuera de los intervalos de actividad

Cortar las superficies a cortar principales


- ▶ Para cortar una parte de la superficie a cortar a la que solo se puede acceder a través de un pasillo, lleve o dirija el robot cortacésped a la zona enlazada.
- ▶ Para el corte inmediato, active el comando "Comenzar a cortar" o presione el botón cortar, 14.3. La operación de corte comienza inmediatamente y continúa hasta el tiempo seleccionado.
- ▶ Para un corte con retardo de tiempo, active el comando "Comenzar corte con retardo", 14.3. La operación de corte comienza a la hora de inicio seleccionada y continúa hasta la hora de finalización seleccionada.
- ▶ Para finalizar una operación de corte activa manualmente, presione el botón STOP en el robot cortacésped. Para regresar el robot cortacésped a la

estación de corte, presione el botón de encendido/apagado/posición inicial situado en la estación de carga dos veces en cualquier momento.

Zonas secundarias

- ▶ Lleve o dirija el robot cortacésped a la zona secundaria.
- ▶ Active la zona secundaria,  15.3.
- ▶ Para el corte inmediato, active el comando "Comenzar a cortar" o presione el botón cortar,  14.3.
La operación de corte comienza inmediatamente y continúa hasta el tiempo seleccionado.
- ▶ Para un corte con retardo de tiempo, active el comando "Comenzar corte con retardo",  14.3.
La operación de corte comienza a la hora de inicio seleccionada y continúa hasta la hora de finalización seleccionada.

Cuando se alcanza la hora de finalización seleccionada, el robot cortacésped se desplaza hasta el cable perimétrico y se detiene.

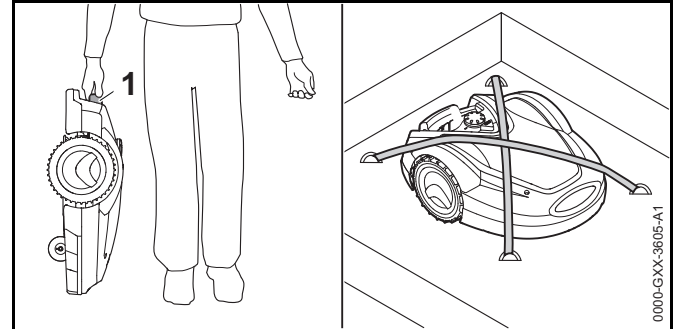
- ▶ Regrese la máquina a la estación de carga para recargar la batería y confirme el mensaje que se muestra,  22.1.
- ▶ Para finalizar una operación de corte activa manualmente, presione el botón STOP en el robot cortacésped.

Si la batería se descarga antes de la hora de finalización seleccionada, la operación de corte se acortará en consecuencia.

18 Transporte

18.1 Transportar el robot cortacésped

Al transportar el robot cortacésped:



- ▶ Siempre desactive el robot cortacésped manteniendo pulsado el botón STOP durante 5 segundos antes de levantarlo o transportarlo.
- ▶ Cuando transporte el robot cortacésped con la mano, sosténgalo con las asas de transporte (1) con la cuchilla de corte apuntando lejos de su cuerpo. Nunca intente transportar el robot cortacésped por su capó.
- ▶ Al transportar el robot cortacésped en un vehículo, posicione el robot y asegure el cortacésped para evitar volcaduras, impactos y daños. Sujete la máquina con materiales de sujeción adecuados (correas, cuerdas) (consulte la ilustración anterior).
- ▶ Asegure cualquier otro componente que se transporte (por ejemplo, una estación de carga, componentes pequeños) para evitar volcaduras, impactos y daños.

Una nota sobre el transporte de la batería

La batería que se encuentra dentro de este robot cortacésped cumple con los requisitos establecidos en el manual ONU ST/SG/AC.10/11/Rev.5/Part III, Subsección 38.3.

El transporte comercial aéreo, marítimo y terrestre de las celdas de iones de litio y las baterías contenidas en el equipo está regulado. La batería que se encuentra dentro de este robot cortacésped está clasificada como producto del grupo de embalaje II, clase 9, ONU 3481. El envío requiere el cumplimiento de todas las normas de envío aplicables. Verifique con la empresa de transporte terrestre, marítima, de carga aérea o aerolínea de pasajeros determine si el transporte está prohibido o sujeto a restricciones o exenciones antes del envío o el viaje.



Normalmente, el usuario no tiene que cumplir ninguna otra condición para transportar este robot cortacésped por carretera al sitio de la operación. Verifique y cumpla con las regulaciones especiales que puedan aplicarse a su situación.

Para obtener más información, visite www.stihlusa.com/battery-transportation-safety.


19 Almacenamiento del cortacéspedes robot y la estación de carga

19.1 Robot cortacéspedes




ADVERTENCIA

Una vez que termine la temporada de corte o siempre que el robot cortacéspedes no esté disponible para servicios de corte, almacene el iMow a cubierto en un lugar seco, seguro y fuera del alcance de los niños o de usuarios no autorizados,  5.4. Un almacenamiento inadecuado puede resultar en un uso no autorizado y en daños en el robot cortacéspedes,  5.4. Nunca coloque ni almacene objetos en el robot cortacéspedes.








ADVERTENCIA

Si el robot cortacéspedes está húmedo o mojado, séquelo a conciencia antes de almacenarlo para reducir el riesgo de cortocircuitos y descarga eléctrica,  5.4.

ADVERTENCIA

Las altas temperaturas pueden hacer que la batería integrada genere calor, se rompa, sufra fugas, se incendie o explote y provoque lesiones graves o mortales y daños materiales,  5.5. Almacene el robot cortacéspedes únicamente dentro de un rango de temperatura ambiente de 32 °F a 122 °F (0 °C a 50 °C),  5.5. Nunca almacene el robot cortacéspedes dentro de un vehículo en un clima caluroso,  5.5.

Cuando almacene el robot cortacéspedes durante tres meses o más (p. ej., durante el invierno):

- ▶ Cargue la batería por completo,  12.4.
- ▶ Apague el corte automático,  14.3.
- ▶ Establezca el nivel de seguridad más alto,  15.4.
- ▶ Active la característica de protección de GPS,  15.4.
- ▶ Establezca el modo de energía "ECO",  15.2.
- ▶ Active el bloqueo de equipo,  9.1.
- ▶ Limpie el robot cortacéspedes,  20.
- ▶ Conecte el robot cortacéspedes a la estación de carga.
- ▶ Almacene el robot cortacéspedes y la estación de carga a cubierto en un lugar seco y seguro, fuera del alcance de los niños y de otras personas no autorizadas.
- ▶ Al final de la temporada de corte, proteja los terminales (conectores) retirados de la estación de carga contra los daños ambientales envolviéndolos con una cantidad generosa de cinta aislante o almacenándolos en un recipiente con grasa para que estén protegidos de los elementos.

INDICACIÓN

Cargar por completo la batería antes del almacenamiento contribuirá a evitar daños y a prolongar su vida útil.



INDICACIÓN

Evite el contacto con el cable perimétrico cuando escarifique o airee el césped. También tenga cuidado cuando utilice una desbrozadora cerca del cable perimétrico. El escarificado, la aireación y el desbrozado pueden provocar cortes o daños en el cable perimétrico.

Consulte su bosquejo de la superficie a cortar y preste especial atención para evitar el cable perimétrico cuando realice estas tareas.

19.2 Estación de carga y fuente de alimentación

⚠ ADVERTENCIA

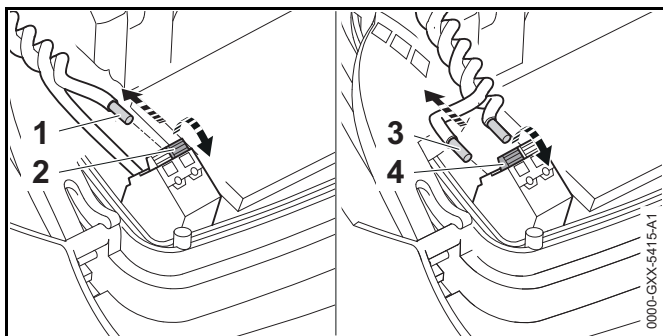
Almacene la estación de carga y la estación dentro de un área seca y segura que sea inaccesible para niños y otros usuarios no autorizados,  6. Un almacenamiento inapropiado puede resultar en el uso no autorizado y daños de la estación de carga o la fuente de alimentación,  6. Nunca coloque o almacene objetos sobre la estación de carga.

⚠ ADVERTENCIA

Para reducir el riesgo de sufrir una descarga eléctrica, siempre desconecte la fuente de alimentación del tomacorriente antes de quitar la cubierta de la estación de carga.

Cuando almacene la estación de carga o la fuente de alimentación por tres meses o más tiempo (p.ej., vacaciones de invierno):

- ▶ Desconecte la fuente de alimentación del tomacorriente.
- ▶ Retire la cubierta de la estación de carga.
- ▶ Abra el tablero.




- ▶ Presione y abra la palanca de sujeción izquierda (2).
- ▶ Retire el extremo pelado del cable perimétrico (1).

- ▶ Cierre la palanca de sujeción.
- ▶ Presione y abra la palanca de sujeción derecha (4).
- ▶ Retire el extremo pelado del cable perimétrico (3).
- ▶ Cierre la palanca de sujeción.
- ▶ Abra la cubierta del conducto para cables y extraiga el cable perimétrico del enchufe de la estación de carga.
- ▶ No retire el cable perimétrico de la superficie a cortar.
- ▶ Desconecte la fuente de alimentación de la estación de carga.
- ▶ Cierre el tablero.
- ▶ Reinstale la cubierta de la estación de carga.
- ▶ Retire la estación de carga.
- ▶ Al final de la temporada de corte, proteja los extremos sueltos del cable perimétrico removidos de la estación de carga envolviéndolos con una generosa cantidad de cinta aislante o guardándolos en un contenedor con grasa para que estén protegidos de los elementos.
- ▶ Almacene la estación de carga y la fuente de alimentación en un sitio seco y seguro, fuera del alcance de niños y otras personas no autorizadas.

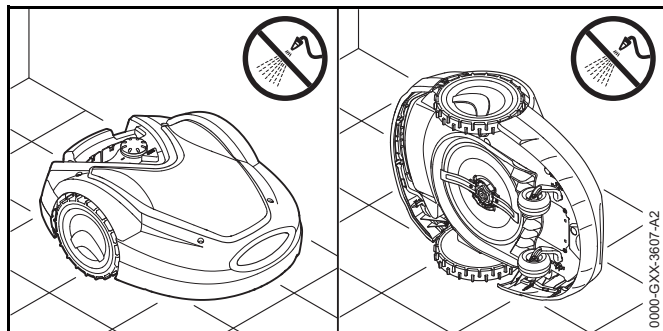
20 Limpieza

20.1 Limpieza del robot cortacésped y de la estación de carga

⚠ ADVERTENCIA

Para reducir el riesgo de lesiones personales graves a causa de una activación involuntaria, conecte el bloqueo de equipo. Desconecte la fuente de alimentación del tomacorriente antes de llevar a cabo tareas de limpieza,  7. Los usuarios de este robot cortacésped solo deberían llevar a cabo los trabajos de limpieza que se describen en este manual. Para evitar lesiones, utilice siempre guantes de trabajo para trabajo pesado cuando manipule la cuchilla de corte.

Para limpiar el robot cortacésped y la estación de carga:



- ▶ Coloque el robot cortacésped sobre una superficie firme, plana y uniforme para limpiar la parte superior del robot cortacésped.
- ▶ Para limpiar la parte inferior de la máquina (cuchilla de corte, equipo de corte), incline el robot cortacésped hacia su lado izquierdo y apóyelo contra una pared (véase la ilustración anterior).
- ▶ Retire los residuos de hierba cortada acumulados en la carcasa y en el equipo de corte.
- ▶ Limpie la suciedad con un cepillo o un paño. No use detergentes ni solventes corrosivos que podrían dañar o debilitar los componentes de polímero.
- ▶ Limpie la estación de carga con un cepillo, un paño ligeramente humedecido o solvente de resina. No use detergentes.
- ▶ Retire la placa de soporte y retire los restos de césped.
- ▶ Nunca use una manguera o un limpiador a presión para limpiar el robot cortacésped o la estación de carga, ni las salpique con agua u otros líquidos.

INDICACIÓN

Coloque el robot cortacésped sobre una superficie firme y plana. El robot cortacésped puede caerse cuando está en la posición de limpieza.

INDICACIÓN

Nunca use una manguera o un limpiador a presión para limpiar el robot cortacésped o la estación de carga. Salpicar el robot cortacésped o la estación de carga con agua u otros líquidos podría provocar daños permanentes. La placa de soporte se debe limpiar con más frecuencia si el iMow funciona de manera regular en condiciones de clima húmedo. Los depósitos de suciedad entre la placa de soporte y la carcasa del equipo de corte puede provocar fricción y un mayor consumo de potencia.

21 Inspección y mantenimiento


21.1 Intervalos de inspección y mantenimiento

Los siguientes intervalos de mantenimiento son ejemplos y aplican a condiciones estándar de funcionamiento. El uso real y su experiencia determinarán la frecuencia de la inspección y del mantenimiento.



- ▶ Revise regularmente el contador de las "Horas corte" en el menú "Información", 14.4.

En los días con intervalos de actividad:

- ▶ Inspeccione visualmente el robot cortacéspedes y la estación de carga.
- ▶ Revise la hora actual e inicie la siguiente operación de corte en la pantalla.
- ▶ Inspeccione la superficie a cortar. Remueva piedras, piezas de metal, vidrio, cable u otros objetos que pudiera ser lanzado o arrojado por el accesorio de corte o interfiera con la operación del robot cortacéspedes. Ejemplos de los objetos comunes que pudieran interferir con el corte o dañar la cuchilla de corte incluyen muebles de jardín, pelotas, mangueras de jardín, adornos de paisajes, macetas de flores, juguetes y otras herramientas de jardín. Deben evitarse los objetos ocultos en el césped (p.ej., cabezas de aspersores, válvulas de agua, cables eléctricos). Asegúrese de que estos objetos no se encuentren en la superficie a cortar antes de iniciar el robot cortacéspedes.

- ▶ Revise que la batería esté cargada,  12.4.

Semanalmente:

- ▶ Limpie el robot cortacésped y la estación de carga,  20.
- ▶ Inspeccione visualmente la cuchilla de corte, las piezas de fijación de cuchilla y equipo de corte para detectar daño (hendiduras, grietas, fracturas, etc.) y desgaste,  21.2.

Cada 200 horas:


- ▶ Cambie la cuchilla de corte. Aparecerá un recordatorio en la pantalla.

Anualmente:

- ▶ Solicite a un concesionario de servicio autorizado de STIHL iMow que realice un proceso de inspección y mantenimiento al robot cortacésped y a la estación de carga cuando la temporada de corte termine.

21.2 Inspección de la cuchilla de corte

ADVERTENCIA

La cuchilla de corte tiene bordes afilados. Si entra en contacto con su piel, lo cortará, incluso si no se está moviendo. Siempre use guantes de trabajo pesado al montar o manipular la cuchilla de corte,  5.3.



ADVERTENCIA

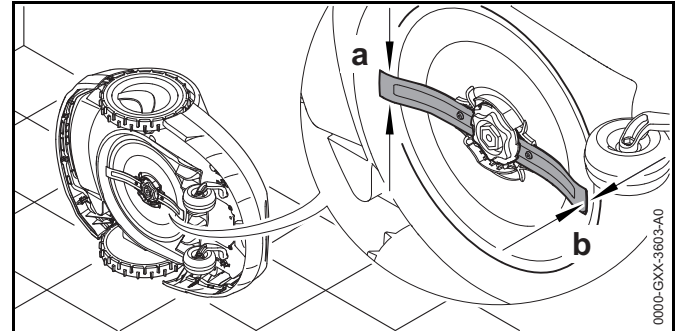
Nunca utilice una cuchilla de corte desafilada o dañada. Trabajar con una cuchilla desafilada produce una mayor vibración, resultados de corte insatisfactorios y un mayor desgaste, en particular si utiliza el robot cortacésped en suelo arenoso o lo utiliza con frecuencia en condiciones secas. Una cuchilla de corte dañada podría vibrar, agrietarse, romperse o desprenderse del robot cortacésped, lo que podría provocar lesiones graves o mortales, o daños materiales. Asegúrese de que la cuchilla de corte esté afilada y en buenas condiciones antes de comenzar a trabajar.

ADVERTENCIA

Nunca intente afilar la cuchilla de corte. La cuchilla de corte debe reemplazarse cuando esté desafilada, o cada 200 horas de trabajo, lo que ocurra primero. STIHL recomienda que un distribuidor autorizado STIHL iMow reemplace la cuchilla de corte de su iMow para reducir el riesgo de lesiones graves o fatales causadas por una cuchilla de corte montada incorrectamente.

Para inspeccionar la cuchilla de corte:

- ▶ Active el bloqueo de equipo,  9.
- ▶ Inclíne el robot cortacésped hacia un lado y apóyelo de manera segura contra una pared estable. Limpie cuidadosamente el equipo de corte y la cuchilla de corte,  20.




- ▶ Use un calibrador para verificar el ancho de la hoja de cuchilla. El ancho de la hoja de cuchilla debe ser de al menos $a = 1$ pulg. (25 mm) en su punto más estrecho.
- ▶ Use un calibrador para verificar el grosor de la hoja de cuchilla. El grosor de la hoja de cuchilla debe ser de al menos $b = 0.05$ pulg. (1.3 mm) en su punto más estrecho.
- ▶ Reemplace la cuchilla de corte si los valores medidos están fuera de los límites permisibles.

21.3 Cambio de la cuchilla de corte

! ADVERTENCIA

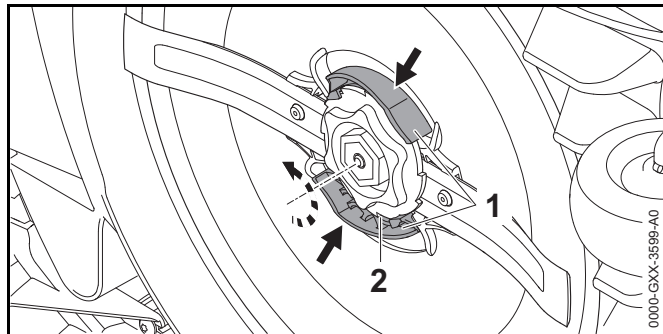
Una cuchilla de corte fisurada, dañada o desgastada puede astillarse a altas velocidades y provocar lesiones graves o mortales. Para reducir el riesgo de lesiones a causa de piezas rotas, revise el estado de la cuchilla de corte antes de montarla y posteriormente a intervalos regulares. No monte una cuchilla de corte una vez que esté desgastada, rota o dañada.

! ADVERTENCIA

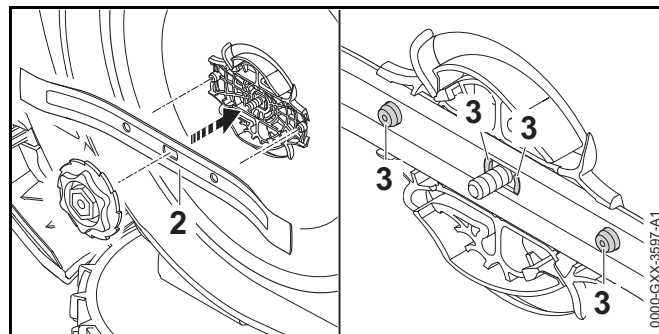
La cuchilla de corte tiene bordes afilados. Si entra en contacto con su piel, lo cortará, incluso si no se está moviendo. Siempre use guantes de trabajo pesado al montar o manipular la cuchilla de corte,  5.3.

Para cambiar la cuchilla de corte:

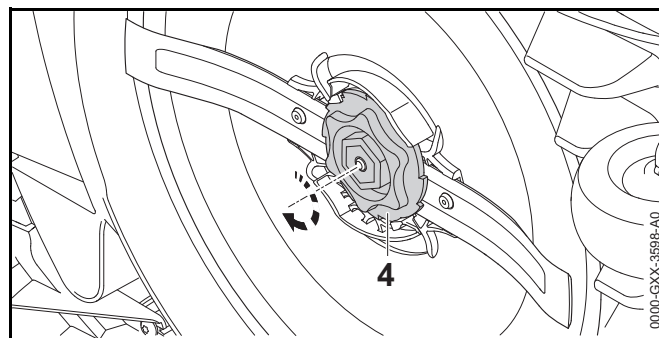
- ▶ Incline el robot cortacésped hacia un lado y apóyelo de manera segura contra una pared estable.




- ▶ Empuje ambas lengüetas (1) con una mano en la placa de soporte y mantenga en posición.
- ▶ Retire la tuerca de apriete (2) con su otra mano.
- ▶ Retire la hoja de corte junto con la tuerca de apriete.



- ▶ Monte la nueva cuchilla de corte (2) según se describe anteriormente. Las sujeciones (3) deben encajar en los orificios de la cuchilla de corte.



- ▶ Gire la tuerca de apriete (4) en sentido horario hasta que escuche varios chasquidos audibles.
- ▶ Confirme en el menú "Mantenimiento" que ha montado una nueva cuchilla de corte,  15.5.


21.4 Montaje y retiro de la placa portacuchillas

21.4.1 Montaje de la placa de soporte

! ADVERTENCIA

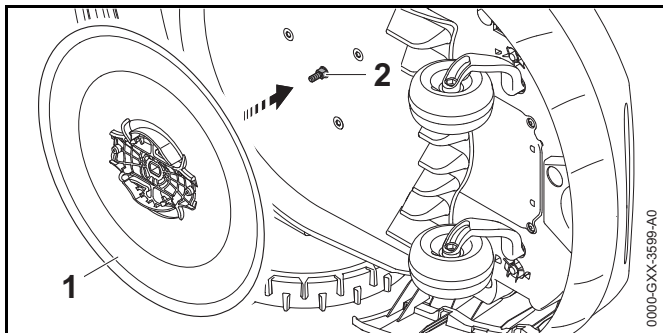
Para reducir el riesgo de lesiones personales a causa de objetos lanzados o arrojados, nunca monte una placa de soporte desgastada, rota o dañada.

⚠ ADVERTENCIA

Para reducir el riesgo de lesiones por laceración, siempre use guantes de trabajo pesado al montar o manipular la placa de soporte,  5.3.

Para montar la placa de soporte:

- ▶ Inclíne el robot cortacésped hacia un lado y apóyelo de manera segura contra una pared.
- ▶ Limpie el equipo de corte con un cepillo o un paño ligeramente humedecido.




- ▶ Limpie el eje de cuchillas (2) y el montaje en la placa de soporte (1) con un cepillo o un paño ligeramente humedecido.
- ▶ Encastre la placa de soporte en el eje de cuchillas.

INDICACIÓN

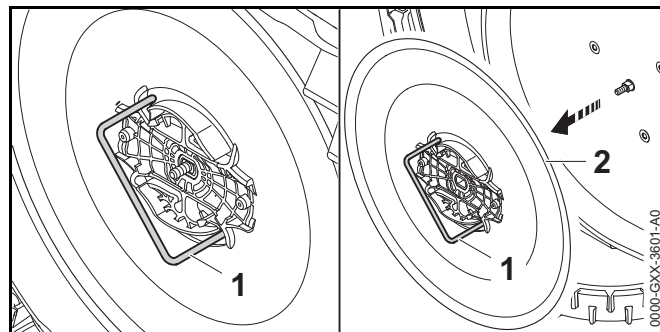
Nunca use una manguera o limpiador a presión para limpiar el robot cortacésped, ni lo salpique de ningún otro modo con agua u otros líquidos. Esto podría provocar daños permanentes.

21.4.2 Retiro de la placa de soporte**⚠ ADVERTENCIA**

Para reducir el riesgo de lesiones por laceración, siempre use guantes de trabajo pesado al montar o manipular la placa de soporte,  5.3.

Para retirar la placa de soporte:

- ▶ Inclíne el robot cortacésped hacia un lado y apóyelo de manera segura contra una pared.





- ▶ Inserte la herramienta de extracción de la placa de soporte (1) en las aberturas de esta (2) y gírela hacia la izquierda hasta que se detenga.
- ▶ Sostenga el robot cortacésped con una mano y retire la placa de soporte tirando de la herramienta de extracción.

22 Guía de solución de problemas

22.1 Mensajes

Los mensajes proporcionan información acerca de errores activos y recomendaciones. Se muestran en la ventana de diálogo.

- ▶ Para abrir los mensajes, pulse la tecla OK en el menú "Mensajes",  14.4. Las recomendaciones y mensajes activos también se muestran en la vista estado,  13.2.
- ▶ Abra el mensaje para mostrar el código de mensaje, el tiempo de incidencia, la prioridad y la frecuencia de la incidencia.



Las recomendaciones etiquetadas con prioridad "Baja" o la categoría "Info" no requieren ninguna acción. El funcionamiento del robot cortacésped continuará. Aparecen en la vista estado alternativamente con el texto "iMow listo para func."



Los errores son etiquetados con prioridad "Mediana" y requieren acción de parte del usuario. El robot cortacésped solo puede seguir en funcionamiento una vez que el error ha sido corregido. Los errores también se reportan en la aplicación iMow.





A los errores se les asigna la prioridad "Alta" y requieren acción de un distribuidor autorizado de servicio STIHL iMow. El texto "Contacte a su distribuidor iMow" aparecerá en la pantalla. El robot cortacésped solo puede seguir en funcionamiento una vez que el error ha sido corregido por un distribuidor autorizado de servicio STIHL iMow. Los errores también se reportan en la aplicación iMow.




Mensaje	Posible causa	Solución
0001 – Pérdida de datos Pulse OK para liberar	<ul style="list-style-type: none"> – El software ha sido actualizado. – Pérdida de voltaje. – Error de software o hardware. 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Pulse la tecla OK. El robot cortacésped funciona con sus ajustes por defecto. ▶ Revise y, si es necesario, corrija la fecha, la hora y el plan de corte.
0100 – Batería descargada Cargue la batería	Tensión de la batería demasiado baja.	▶ Coloque el robot cortacésped en la estación de carga para recargar la batería.
0180 – Temperatura baja Intervalo de temperatura no alcanzado	La temperatura dentro del robot cortacésped es muy baja.	▶ Deje que el robot cortacésped se caliente a temperatura ambiente.
0181 – Temperatura alta Intervalo de temperatura excedido	La temperatura dentro del robot cortacésped es muy alta.	▶ Permita que el robot cortacésped se enfríe.
0183 – Temperatura alta	Vea mensaje 0181.	▶ Vea mensaje 0181.
0185 – Temperatura alta	Vea mensaje 0181.	▶ Vea mensaje 0181.
0186 – Temperatura baja	Vea mensaje 0180.	▶ Vea mensaje 0180.
0187 – Temperatura alta	Vea mensaje 0181.	▶ Vea mensaje 0181.

Mensaje	Posible causa	Solución
0302 – Falla de motor Intervalo de temperatura excedido	La temperatura en el motor izquierdo es muy alta.	▶ Permita que el robot cortacésped se enfríe.
0305 – Falla de motor Rueda izquierda atorada	Sobrecarga en la rueda motriz izquierda.	▶ Limpie el robot cortacésped. ▶ Nivele las zonas disperejas (agujeros, depresiones) en la superficie a cortar.
0402 – Falla de motor Intervalo de temperatura excedido	La temperatura en el motor derecho es muy alta.	▶ Permita que el robot cortacésped se enfríe.
0405 – Falla de motor Rueda derecha atorada	Sobrecarga en la rueda motriz derecha.	▶ Limpie el robot cortacésped. ▶ Nivele las zonas disperejas (agujeros, depresiones) en la superficie a cortar.
0502 – Falla motor de corte Intervalo de temperatura excedido	La temperatura en el motor de corte es muy alta.	▶ Permita que el robot cortacésped se enfríe
0505 – Falla motor de corte Cuchilla de corte bloqueada	<ul style="list-style-type: none"> – Suciedad entre la placa de soporte y la carcasa del equipo de corte. – El motor de corte no se puede encender. – Motor de corte sobrecargado. 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Limpie la cuchilla de corte y el equipo de corte. ▶ Limpie la placa de soporte. ▶ Ajuste una altura de corte más alta. ▶ Nivele las zonas disperejas (agujeros, depresiones) en la superficie a cortar.
0701 – Temperatura batería Intervalo de temperatura exterior	La temperatura de la batería es muy baja o muy alta.	▶ Permita que el robot cortacésped se enfríe o se caliente.
0703 – Batería descargada	Vea mensaje 0100.	▶ Vea mensaje 0100.
0704 – Batería descargada	Vea mensaje 0100.	▶ Vea mensaje 0100.
1000 – Vuelco Pendiente muy inclinada	El sensor de inclinación ha detectado un vuelco.	▶ Coloque el robot cortacésped sobre sus ruedas, revise que no haya sufrido daños y pulse la tecla OK para confirmar el mensaje.
1010 – iMow elevado Pulse OK para liberar	El robot cortacésped ha sido levantado por el capó.	▶ Revise el movimiento del capó y pulse la tecla OK para confirmar el mensaje.

Mensaje	Posible causa	Solución
1030 – Falla de capó Revise el capó y pulse OK	No se ha detectado ningún capó.	▶ Revise el capó (movimiento, ajuste firme) y confirme el mensaje con la tecla OK.
1100 – panel de mandos panel de mandos retirado durante el funcionamiento	El panel de mandos / controlador manual ha sido retirado durante el servicio automático.	▶ Pulse la tecla OK para confirmar el mensaje. El servicio automático se reanuda una vez que se ha insertado el panel de mandos / controlador manual.
1120 – Capó bloqueado Revise el capó y pulse OK	Colisión permanente detectada.	▶ Libere el robot cortacésped, retire el obstáculo o cambie el tendido del cable perimétrico si es necesario. ▶ Pulse la tecla OK para confirmar el mensaje. ▶ Revise el movimiento del capó y pulse la tecla OK para confirmar el mensaje.
1125 – Quitar el obstáculo Revise tendido cable	Cable perimétrico tendido incorrectamente.	▶ Revise el tendido del cable perimétrico y compruebe las distancias con la iMow Ruler.
1130 – Atorado Libere iMow y pulse OK	– El robot cortacésped se ha atorado. – Las ruedas motrices están girando.	▶ Libere el robot cortacésped, nivele la superficie a cortar o cambie el tendido del cable perimétrico si es necesario. ▶ Limpie las ruedas motrices. Si es necesario, evite el uso cuando llueva. ▶ Pulse la tecla OK para confirmar el mensaje.
1131 – Atorado	Vea mensaje 1130.	▶ Vea mensaje 1130.
1135 – Afuera Coloque el iMow en la superficie a cortar	El robot cortacésped se encuentra fuera de la superficie a cortar.	▶ Regrese el robot cortacésped a la superficie a cortar.
1140 – Muy empinado Revise tendido cable	El sensor de inclinación ha detectado una pendiente de más de 22°.	▶ Cambie el tendido del cable perimétrico y bloquee las zonas con césped con inclinaciones mayores a 22°.
1160 – Mango accionado Pulse OK para liberar	El robot cortacésped ha sido levantado por el asa de transporte.	▶ Pulse la tecla OK para confirmar mensaje.

Mensaje	Posible causa	Solución
1170 – Sin señal Revise la señal del cable perimétrico	<ul style="list-style-type: none"> – Sin recepción de señal del cable durante el funcionamiento. – El robot cortacésped se encuentra fuera de la superficie a cortar. – La estación de carga o los componentes electrónicos fueron reemplazados. 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Revise la toma de corriente a la estación de carga. ▶ Revise el LED en la estación de carga. El LED debe iluminarse en rojo durante el funcionamiento. ▶ Regrese el robot cortacésped a la superficie a cortar. ▶ Enlace el robot cortacésped con la estación de carga.
1180 – Cargue iMow Conexión automática no es posible	<ul style="list-style-type: none"> – No se encontró la estación de carga. – Un pasillo no está instalado correctamente. 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Revise el LED de la estación de carga y conecte la estación de carga si es necesario. ▶ Instale correctamente los pasillos.
1190 – Error de conexión Estación de carga ocupada	Estación de carga ocupada por un segundo robot cortacésped.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Conecte el robot cortacésped una vez que la estación de carga esté libre otra vez.
1200 – Falla motor de corte	Vea mensaje 0505.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Vea mensaje 0505.
1210 – Falla de motor Rueda atorada	Sobrecarga en una rueda motriz.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Limpie el robot cortacésped. ▶ Nivele las zonas disperejas (agujeros, depresiones) en la superficie a cortar.
1220 – Lluvia detectada Corte interrumpido	El evento de corte se ha detenido o retrasado debido a la lluvia.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ No es necesaria ninguna acción; ajuste el sensor de lluvia si es necesario.
1230 – Error de conexión Cargue iMow	Se ha localizado la estación de carga, la conexión automática no es posible.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Revise la conexión, conecte manualmente el robot cortacésped si es necesario. ▶ Revise el cable perimétrico: asegure el tendido adecuado en la zona de la estación de carga.
2000 – Problema de señal Cargue iMow	Error de señal de cable.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Coloque el robot cortacésped en la estación de carga y pulse la tecla OK.
2010 – Cambiar cuchilla de corte Tiempo de marcha permitido agotado	La cuchilla de corte ha estado en uso por más de 200 horas, es necesario el remplazo.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Cambie la cuchilla de corte. ▶ Confirme el cambio de la cuchilla en el menú "Mantenimiento".













Mensaje	Posible causa	Solución
2020 – Recomendación Requiere servicio anual por parte del concesionario	Mantenimiento recomendado.	▶ Reciba el servicio técnico anual por parte del distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow.
2030 – Batería Tiempo de marcha permitido agotado	Es necesario un cambio de batería.	▶ Solicite a su distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow un cambio de batería.
2031 – Falla de carga Revise los contactos de carga	La carga no puede ser iniciada.	▶ Revise los contactos de carga de la estación de carga y el robot cortacésped y limpie si es necesario. ▶ Pulse la tecla OK para confirmar el mensaje.
2032 – Temperatura batería Intervalo de temperatura exterior	La temperatura de la batería durante la carga es muy baja o muy alta.	▶ Permita que el robot cortacésped se enfríe o se caliente.
2040 – Temperatura batería Intervalo de temperatura exterior	La temperatura de la batería al iniciar un evento de corte es muy baja o muy alta.	▶ Permita que el robot cortacésped se enfríe o se caliente.
2050 – Adaptar plan de corte Aumente intervalos de actividad	Los intervalos de actividad se han reducido o eliminado o la duración de corte ha sido extendida. Los intervalos de actividad guardados son insuficientes para los eventos de corte necesarios.	▶ Aumente los intervalos de actividad o reduzca la duración de corte.
2060 – Corte finalizado Pulse OK para liberar	El corte en la zona secundaria ha sido completado exitosamente.	▶ Regrese el robot cortacésped a la superficie a cortar y conecte para cargar la batería.
2070 – Señal de GPS Sin recepción en borde	Sin recepción de GPS.	▶ Vuelva a probar el borde,  15.3. ▶ Si el problema persiste, solicite a su distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow que revise el tendido del cable.
2071 – Señal de GPS Sin recepción en punto de partida 1	Sin recepción de GPS.	▶ Cambie la posición del punto de inicio 1,  15.6.

Mensaje	Posible causa	Solución
2072 – Señal de GPS Sin recepción en punto de partida 2	Sin recepción de GPS.	► Cambie la posición del punto de inicio 2,  15.6.
2073 – Señal de GPS Sin recepción en punto de partida 3	Sin recepción de GPS.	► Cambie la posición del punto de inicio 3,  15.6.
2074 – Señal de GPS Sin recepción en punto de partida 4	Sin recepción de GPS.	► Cambie la posición del punto de inicio 4,  15.6.
2075 – Señal de GPS No hay recepción en zona deseada	Sin recepción de GPS.	► Vuelva a definir la zona deseada en la aplicación iMow. Asegúrese de que la zona deseada y el cable perimétrico se superpongan.
2076 – Señal de GPS Zona deseada no hallada	No pudo encontrarse la zona deseada durante el seguimiento de los bordes.	► Vuelva a definir la zona deseada en la aplicación iMow. Asegúrese de que la zona deseada y el cable perimétrico se superpongan.
2077 – Zona deseada Zona deseada fuera de zona inicial	La zona deseada está fuera de la superficie a cortar guardada.	► Vuelva a definir la zona deseada en la aplicación iMow. Asegúrese de que la zona deseada y el cable perimétrico se superpongan.
2080 – Red Sin recepción de LTE	Sin recepción celular.	► Contacte a un distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow.
2090 – Módulo de radio Comuníquese con el concesionario	La comunicación con el módulo de radio se ha interrumpido.	No se requiere ninguna acción, el firmware se actualizará automáticamente. ► Si el problema persiste, contacte a un distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow.
2100 – Protecc. de GPS Fuera de la zona inicial Máquina deshabilitada	El robot cortacésped ha sido retirado de la superficie a cortar guardada.	► Regrese el robot cortacésped a la zona inicial e introduzca el código PIN. ► Como alternativa, introduzca el código PIN y ejecute una instalación nueva.
2110 – Protecc. de GPS Nueva ubicación Instalación nueva req.	El robot cortacésped se utilizó en una superficie a cortar distinta. La señal de cable de una segunda estación de carga ya ha sido guardada.	► Ejecute instalación nueva.















Mensaje	Posible causa	Solución
2120 – Bloqueo para niños Bloqueo para niños activado	<ul style="list-style-type: none"> – El sensor de impacto se ha accionado varias veces consecutivas. – El robot cortacésped ha sido levantado durante el desplazamiento. 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Si el sensor de impacto no se acciona de nuevo, no es necesaria ninguna acción. El mensaje quedará automáticamente inactivo en un intervalo máximo de 1 minuto. ▶ Desactive el bloqueo para niños
2400 – iiMow restablecido con éxito a la configuración de fábrica	El robot cortacésped ha sido reiniciado a configuración de fábrica.	▶ Pulse la tecla OK para confirmar mensaje.
4001 – Falla interna Intervalo de temperatura exterior	La temperatura en la batería o dentro de la máquina es muy baja o muy alta.	▶ Permita que el robot cortacésped se enfríe o se caliente.
4002 – Vuelco	Vea mensaje 1000.	▶ Vea mensaje 1000.
4003 – Capó elevado Revise el capó y pulse OK	El capó ha sido levantado.	▶ Revise el capó y pulse la tecla OK para confirmar el mensaje.
4004 – Falla interna Pulse OK para liberar	<ul style="list-style-type: none"> – Error en la secuencia del programa. – Fallo eléctrico durante el corte automático. – Robot cortacésped se encuentra fuera de la superficie a cortar. 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Revise toma de corriente a la estación de carga. El LED debe iluminarse en rojo durante el funcionamiento. ▶ Regrese el robot cortacésped a la superficie a cortar. ▶ Pulse la tecla OK para confirmar mensaje.
4005 – Falla interna	Vea mensaje 4004.	▶ Vea mensaje 4004.
4006 – Falla interna	Vea mensaje 4004.	▶ Vea mensaje 4004.
4008 – Falla interna	Vea mensaje 4004.	▶ Vea mensaje 4004.
4027 – Botón STOP pulsado Pulse OK para liberar	El botón STOP ha sido pulsado.	▶ Pulse la tecla OK para confirmar mensaje.

22.2 Robot cortacésped















Siempre active el bloqueo de equipo antes de efectuar cualquier inspección, limpieza o mantenimiento.

Condición	Posible causa	Solución
El robot cortacésped funciona en los tiempos incorrectos.	Hora y fecha configurados incorrectamente.	► Configure la hora y fecha,  15.2.
	Intervalos de actividad configurados incorrectamente.	► Configure los intervalos de actividad,  14.6.
	El robot cortacésped ha sido utilizado por individuos no autorizados.	► Establezca el nivel de seguridad como "Mediana" o "Alta",  15.4.
El robot cortacésped no logra funcionar durante un tiempo de actividad.	La batería se está cargando.	► Permita que la batería termine de cargarse,  12.4.
	Corte automático apagado.	► Encender corte automático,  15.
	Intervalo de actividad desactivado.	► Libere el intervalo de actividad,  14.6.
	Lluvia detectada.	► Ajuste el sensor de lluvia,  15.2.
	Se ha cumplido la duración de corte semanal, no se requieren más eventos de corte esa semana.	► No es necesaria ninguna otra acción, los eventos de corte se distribuyen automáticamente a lo largo de la semana. Si es necesario, inicie el evento de corte con el comando "Corte",  14.3.
	Mensaje activo.	► Rectifique el error mostrado y pulse el botón OK para confirmar el mensaje.
	Panel de mandos / controlador manual no insertado correctamente.	► Inserte el panel de mandos / controlador manual,  17.4.
El robot cortacésped no corta después de que se han utilizado los comandos "Comenzar a cortar" o "Comenzar corte con retardo".	– Estación de carga no conectada a la toma de corriente.	► Revise la toma de corriente a la estación de carga,  10.3. ► Permita que el robot cortacésped se caliente o se enfríe gradualmente a una temperatura ambiente de alrededor de 50 °F a 68 °F (10 °C a 20 °C). ► Revise la toma de corriente.
	– Robot cortacésped muy caliente / muy frío.	
	– Falla eléctrica.	
El robot cortacésped no corta después de que se han utilizado los comandos "Comenzar a cortar" o "Comenzar corte con retardo".	Carga de la batería insuficiente.	► Cargue la batería,  12.4.
	Lluvia detectada.	► Ajuste el sensor de lluvia,  15.2.












Siempre active el bloqueo de equipo antes de efectuar cualquier inspección, limpieza o mantenimiento.

Condición	Posible causa	Solución
	Panel de mandos / controlador manual no insertado correctamente.	▶ Inserte el panel de mandos / controlador manual,  17.5.
	Mensaje activo.	▶ Rectifique el error mostrado y pulse el botón OK para confirmar el mensaje.
	El botón de encendido/apagado/posición inicial situado en la estación de carga ha sido pulsado dos veces. Homecall está activo.	▶ Pulse el botón de encendido/apagado/posición inicial dos veces para apagar Homecall o repita el comando después de la conexión.
El robot cortacésped no está funcionando y no se muestra nada en la pantalla.	– La máquina está en espera. – Batería descargada.	▶ Pulse cualquier botón para encender el robot cortacésped. Aparece la pantalla de estado,  13.2. ▶ Si el robot cortacésped sigue sin funcionar, solicite un cambio de batería a su distribuidor autorizado de servicio STIHL iMow.
El robot cortacésped emite ruidos y vibraciones.	La cuchilla está dañada.	▶ Reemplace la cuchilla de corte y retire todos los obstáculos del césped,  21.3.
	El equipo de corte está muy sucio.	▶ Limpie el equipo de corte,  20.
Resultados deficientes de mulching o corte.	El césped es muy alto en relación con la altura de corte.	▶ Ajuste la altura de corte,  17.3.
	El césped está extremadamente mojado.	▶ Ajuste el sensor de lluvia,  15.2. ▶ Cambie los intervalos de actividad,  14.6.
	La cuchilla está desafilada o desgastada.	▶ Cambie la cuchilla de corte,  21.3.
	Intervalos de actividad insuficientes, duración de corte demasiado corta.	▶ Aumente o agregue intervalos de actividad,  14.6. ▶ Aumente la duración de corte,  17.2.
	Tamaño de la superficie a cortar establecido incorrectamente.	▶ Cree un nuevo plan de corte,  14.5.
	Largos periodos de lluvia	▶ Permita el corte durante la lluvia,  15.2. ▶ Aumente los intervalos de actividad,  14.6.
Pantalla en un idioma extranjero	El valor de ajuste de idioma ha sido cambiado.	▶ Configure el idioma,  10.2.












Siempre active el bloqueo de equipo antes de efectuar cualquier inspección, limpieza o mantenimiento.

Condición	Posible causa	Solución
Manchas marrones (terrosas) aparecen en la superficie a cortar.	La duración de corte es muy larga en relación a la superficie a cortar.	► Reduzca la duración de corte,  14.6.
	El cable perimétrico se ha tendido con un radio excesivamente ajustado.	► Corrija el tendido del cable perimétrico,  11.
	Tamaño de la superficie a cortar establecido incorrectamente.	► Cree un nuevo plan de corte,  14.5.
Los eventos de corte son sustancialmente más cortos de lo habitual.	El césped está muy alto o muy mojado.	► Ajuste la altura de corte,  17.3. ► Ajuste el sensor de lluvia,  15.2. ► Cambie los intervalos de actividad,  14.6.
	La máquina (equipo de corte, ruedas motrices) está muy sucia.	► Limpie la máquina,  20.
	La batería ha llegado al final de su vida útil.	► Solicite a su distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow un cambio de batería.
El robot cortacésped está conectado, la batería no se carga.	La batería no necesita ser cargada.	► No se requiere ninguna acción. La carga de la batería ocurre automáticamente por debajo de cierto voltaje.
	Estación de carga no conectada a la toma de corriente.	► Revise la toma de corriente a la estación de carga,  10.3.
	Conexión incorrecta.	► Coloque el robot cortacésped en la superficie a cortar y envíelo de regreso a la estación de carga ( 14.3), revise que la conexión se efectúe correctamente. Si es necesario, corrija la posición de la estación de carga,  10.3.
	Contactos de carga corroídos.	► Solicite a su distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow que remplace los contactos de carga.
La conexión no funciona.	Zona de entrada a la estación de carga está desnivelada.	► Nivele la zona de entrada a la estación de carga,  14.3.
	Ruedas motrices o placa base sucias.	► Limpie las ruedas motrices y la placa base de la estación de carga,  20.
	Cable perimétrico tendido incorrectamente en la zona de la estación de carga.	► Vuelva a tender el cable perimétrico. Asegure el tendido adecuado en la zona de la estación de carga,  11.
	Extremos del cable perimétrico no fueron cortados.	► Corte el cable perimétrico como se describe y tiéndalo sin el exceso de longitud. No enrolle los extremos sobrantes,  10.5.

Siempre active el bloqueo de equipo antes de efectuar cualquier inspección, limpieza o mantenimiento.

Condición	Posible causa	Solución
El robot cortacésped pasa de largo la estación de carga o se conecta en ángulo.	Señal de cable afectada.	► Enlace nuevamente el robot cortacésped con la estación de carga. Asegúrese de que el robot cortacésped esté correctamente alineado a la estación de carga.
	Cable perimétrico tendido incorrectamente en la zona de la estación de carga.	► Vuelva a tender el cable perimétrico. Asegure el tendido adecuado en la zona de la estación de carga,  11. ► Compruebe la correcta conexión de los extremos del cable perimétrico en la estación de carga,  10.5.
El robot cortacésped ha cruzado el cable perimétrico.	Cable perimétrico tendido incorrectamente, las distancias no son correctas.	► Revise el tendido del cable perimétrico,  10.7.
	Pendiente muy inclinada en la superficie a cortar.	► Revise las distancias con la iMow Ruler,  11.3.
	Robot cortacésped afectado por interferencias.	► Contacte a un distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow.
El robot cortacésped se atora con frecuencia.	Altura de corte demasiado baja.	► Aumente la altura de corte,  17.3.
	Ruedas motrices sucias.	► Limpie las ruedas motrices,  20.
	Depresiones u obstáculos en la superficie a cortar.	► Rellene los agujeros en la superficie a cortar, instale zonas restringidas alrededor de obstáculos como raíces expuestas, quite los obstáculos.
El sensor de impacto no se activa cuando el robot cortacésped choca con un obstáculo.	Obstáculo bajo (altura menor a 3.9 pulg. (10 cm)).	► Quite el obstáculo u obstrúyalo con una zona restringida,  11.6.
	El obstáculo no está fijado firmemente al suelo, por ejemplo, fruta caída o una pelota de tenis.	► Inicie todos los eventos de corte en la estación de carga en superficies a cortar adecuadas,  15.6.
Carriles de guía en el borde de la superficie a cortar.	Corte de borde demasiado frecuente.	► Apague el corte de borde o disminuya la frecuencia a una vez por semana,  15.3.
	Puntos de inicio en uso.	► Inicie todos los eventos de corte en la estación de carga en superficies a cortar adecuadas,  15.6.
	La batería se carga con mucha frecuencia hacia el final de su vida útil.	► Solicite a su distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow un cambio de batería.
	Desplazar a casa (pasaje) no está encendido.	► Encienda desplazar a casa,  15.2.

Siempre active el bloqueo de equipo antes de efectuar cualquier inspección, limpieza o mantenimiento.

Condición	Posible causa	Solución
Césped sin cortar en el borde de la superficie a cortar.	Corte de borde apagado.	► Corte el borde una o dos veces por semana,  15.3
	Cable perimétrico tendido incorrectamente.	► Revise el tendido del cable perimétrico,  10.7. ► Revise las distancias con la iMow Ruler,  11.3.
	El césped está fuera del alcance de la cuchilla.	► Corte regularmente las zonas de cortar con un cortacésped apropiado.
Sin señal del cable	Estación de carga apagada – el LED está apagado.	► Encienda la estación de carga,  12.
	Estación de carga desconectada del enchufe eléctrico – el LED está apagado.	► Revise la toma de corriente a la estación de carga,  10.3.
	Cable perimétrico no conectado a la estación de carga – el LED rojo parpadea.	► Conecte el cable perimétrico a la estación de carga,  10.5.
	Interrupción en el cable perimétrico – el LED rojo parpadea.	► Busque la rotura del cable ( 22.3), luego repare el cable perimétrico con conectores de cable,  11.14.
	El robot cortacésped y la estación de carga no están enlazados.	► Enlace robot cortacésped con estación de carga,  10.6.
	El robot cortacésped y la estación de carga no están enlazados.	► Enlace robot cortacésped con estación de carga,  10.6.
	Error en sistema electrónico.	► Contacte a un distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow.
	El cable perimétrico tendido es muy corto – el LED rojo parpadea rápidamente a intervalos,  12.1.	► Instale el STIHL Small Area Module AKM 100 (accesorio especial). ► Contacte a un distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow.
El robot cortacésped no está recibiendo ninguna señal de GPS.	Se está estableciendo la conexión con los satélites.	No se requiere ninguna otra acción. El establecimiento de la conexión puede tomar unos minutos.
	3 o menos satélites dentro del rango.	No se requiere ninguna otra acción. El establecimiento de la conexión puede tomar unos minutos.
	Sin señal de GPS.	► Evite o quite los obstáculos que puedan estar bloqueando la señal (por ejemplo, árboles, toldos).
El robot cortacésped no puede ser alcanzado mediante la aplicación iMow.	Módulo celular inactivo.	El módulo celular se apaga durante el enlazamiento, luego se reactiva y el robot cortacésped puede ser alcanzado nuevamente.

Siempre active el bloqueo de equipo antes de efectuar cualquier inspección, limpieza o mantenimiento.

Condición	Posible causa	Solución
	Robot cortacésped en modo de espera.	▶ Pulse el botón para activar el robot cortacésped, configure el modo de energía "Estándar".
	El smartphone o la tablet no están conectados a Internet.	▶ Conecte a Internet el dispositivo en el que está instalada la aplicación.
	El robot cortacésped no está asociado con la dirección de correo electrónico correcta.	▶ Corrija la dirección de correo electrónico.

22.3 Búsqueda de una rotura de cable

El LED en la estación de carga parpadea si hay una rotura en el cable perimétrico.

La búsqueda de la rotura de cable se puede realizar con el panel de mandos/controlador manual retirado o insertado.

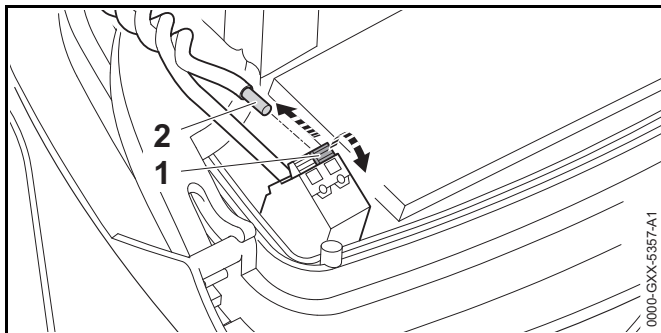
Las siguientes instrucciones describen como buscar una rotura de cable en sentido horario, es decir, si el cable perimétrico se sigue en dirección horaria mirando el frente de la estación de carga. Si es necesario, la búsqueda también se puede realizar en dirección antihoraria. No obstante, si se busca en dirección antihoraria se debe desconectar el extremo derecho del cable perimétrico.

⚠ ADVERTENCIA

Para reducir el riesgo de electrocución, siempre desconecte la toma de corriente del enchufe eléctrico antes de retirar la cubierta de la estación de carga.

Para encontrar una rotura de cable:

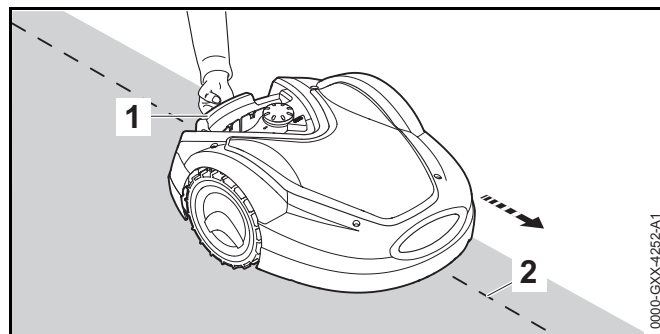
- ▶ Presione la tecla ON/OFF/Home situada en la estación de carga una vez para activar la búsqueda de una rotura de cable. El LED en la estación de carga continuará parpadeando en rojo mientras la función de búsqueda está activa.



- ▶ Desconecte la fuente de alimentación del enchufe eléctrico.
- ▶ Quite la cubierta de la estación de carga y abra el panel.
- ▶ Presione y abra la palanca de apriete izquierda (1).

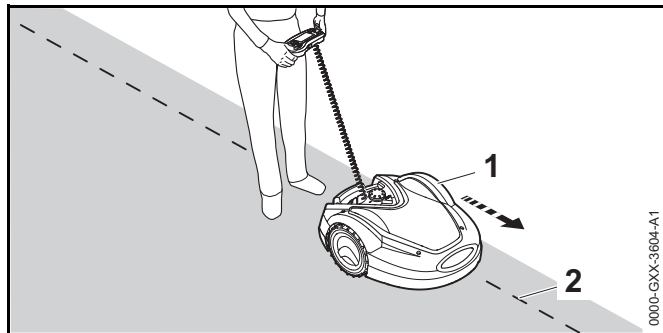
- ▶ Retire el extremo pelado izquierdo de cable perimétrico (2).
- ▶ Cierre la palanca de apriete (1).
- ▶ Cierre el panel y vuelva a fijar la cubierta de la estación de carga.

Búsqueda fina con panel de mandos/controlador manual insertado



- ▶ En el menú "Mantenimiento", seleccione la entrada "Hallar rotura cable" y presione el botón OK.
- ▶ Levante ligeramente el robot cortacésped por el asa de transporte (1) y alivie el peso ejercido sobre las ruedas motrices. Empuje la máquina, que descansa sobre sus ruedas frontales. Siga el cable perimétrico (2). Asegúrese de que cable perimétrico vaya por debajo del sensor de cable en el robot cortacésped. Los sensores de cable están instalados en una posición protegida a la izquierda y a la derecha en el frente del robot cortacésped.

Búsqueda con panel de mandos/controlador manual retirado



- ▶ Retire el panel de mandos/controlador manual.
- ▶ En el menú "Mantenimiento", seleccione la entrada "Hallar rotura cable" y presione el botón OK.
- ▶ Comenzando desde la estación de carga, siga el borde de la superficie a cortar en dirección horaria con el robot cortacésped (1). Dirija la máquina mediante el panel de mandos/controlador manual y asegúrese de que el cable perimétrico (2) vaya por debajo del sensor de cable en el robot cortacésped. Los sensores de cable están instalados en una posición protegida a la izquierda y a la derecha en el frente del robot cortacésped.

Localización de una rotura de cable


- ▶ Durante la búsqueda de rotura de cable, la potencia de la señal se indica en la pantalla. Los sensores de cable están en la posición ideal por encima del cable perimétrico cuando su valor está al máximo.



Si los sensores de cable reciben correctamente la señal de cable, la pantalla muestra este símbolo.



En el área de la rotura de cable, la potencia de la señal disminuye y la pantalla muestra este símbolo.

- ▶ Repare la rotura de cable usando un conector de cable,  11.14. Si es necesario, vuelva a tender el cable perimétrico para evitar la fuente de rotura del cable.

INDICACIÓN

Si no puede encontrar una rotura de cable según se describe, póngase en contacto con su distribuidor de servicio autorizado STIHL iMow.

23 Especificaciones

23.1 Robot cortacésped (iMow) STIHL RMI 632.0 PC-L

RMI = robot cortacésped, automático y de batería

- Ancho de corte: 11 pulg. (28 cm)
- Altura de corte: 0.79 pulg. a 2.4 pulg. (20 mm a 60 mm)
- Velocidad de cuchilla: 3150 RPM
- Peso: 28.7 lbs. (13 kg)
- Aislante: Clase III (diseñado para conectarse con una toma de corriente de muy baja tensión de seguridad/independiente (SELV))
- Grado de protección: IPV4 (protegido contra el rociado y salpicado de agua desde todas direcciones)
- Rango de temperatura ambiente permisible durante el funcionamiento: 41 °F a 104 °F (5 °C a 40 °C)
- Rango de temperatura ambiente permisible durante el almacenamiento: 32 °F a 122 °F (0 °C to 50 °C)
- Bandas móviles de radiofrecuencias admitidas: E-GSM-900, DCS-1800
- Máxima potencia de transmisión radiada:
 - E-GSM-900: 880 a 915 MHz, 33.0 dBm
 - DCS-1800: 1710 a 1785 MHz, 30.0 dBm
- Rango de frecuencia del cable perimétrico y buscar lazos: 1 kHz a 90 kHz
- Máxima intensidad de campo: < 72 µA/m

23.2 Batería STIHL AAI 201

Tipo de fuente de alimentación aprobado: Estación de carga STIHL ADO 601 en combinación con fuente de alimentación HLG-185H-42VUSM.

- Tecnología de la batería: Iones de litio
- Voltaje: 29 V
- Capacidad nominal en Ah¹: 6.8 Ah
- Energía acumulada en Wh²: 194 Wh
- Peso en kg: 3.1 lbs. (1.4 kg)
- Rango de temperatura ambiente permisible durante el uso o el almacenamiento: 14 °F a 122 °F (- 10 °C a 50 °C)

23.3 Estación de carga STIHL ADO 601 y fuente de alimentación HLG-185H-42VUSM.

Estación de carga STIHL ADO 601

- ADO 601 aprobado: Toma de corriente HLG-185H-42VUSM.
- Voltaje: 42 V
- Amperaje: 4.4 A
- Aislante: Clase III (diseñado para conectarse con una toma de corriente de muy baja tensión de seguridad/independiente (SELV))
- Grado de protección: IPV4 (protegido contra el rociado y salpicado de agua desde todas direcciones)
- Peso: 6.6 lbs. (3 kg)
- Rango de temperatura ambiente permisible durante el uso o el almacenamiento: 32 °F a 122 °F (0 °C a 50 °C)

Fuente de alimentación HLG-185H-42VUSM

Para uso exclusivo con estación de carga STIHL ADO 601.

- ¹ Capacidad nominal calculada conforme a IEC 61960. La energía utilizable disponible para el operador será menor.
- ² La energía acumulada que se indica en la batería es la proporcionada por el fabricante de la celda. La energía utilizable disponible para el operador será menor.

- Voltaje de entrada: 100 V a 240 V
- Frecuencia: 50/60 Hz
- Voltaje de salida: 42 V
- Aislante: Clase I (bastidor puesto a tierra con una terminal independiente)
- Grado de protección del cuerpo de potencia: IP67 (protegido contra ingreso total de polvo)
- Rango de temperatura ambiente permisible durante el uso o el almacenamiento: 32 °F a 122 °F (0 °C a 50 °C)

23.4 Símbolos en el robot cortacésped, la batería, la estación de carga y la toma de corriente

Símbolo	Explicación
V	Voltio
Hz	Hercio
A	Amperio
Ah	Amperio hora
W	Vatio
Wh	Vatios hora
CA	Corriente alterna
IP	Grado de protección eléctrica



Ancho de corte de la cuchilla en centímetros



Los productos STIHL no deben desecharse en la basura del hogar, sino solo de acuerdo con las leyes y regulaciones locales, estatales y federales, y según lo dispuesto en este manual, 25.



Corriente continua



Número de celdas y energía almacenada según las especificaciones del fabricante de la celda. La energía utilizable será menor.



El sello RBRC indica que STIHL ha prepagado por el reciclaje de la batería.



Aislante: Clase III (diseñado para conectarse con una toma de corriente de muy baja tensión de seguridad/independiente (SELV))



Marca de certificación/listado de UL.

23.5 Mejoramientos técnicos

STIHL tiene la filosofía de mejorar continuamente todos sus productos. Como resultado de ello, periódicamente se introducen cambios de diseño y mejoras. Por lo tanto, es posible que algunos cambios, modificaciones y mejoras no se describan en este manual. Si las características de funcionamiento o la apariencia de su máquina difieren de las descritas en este manual, comuníquese con el concesionario STIHL para obtener la ayuda que requiera.

23.6 Declaración de cumplimiento con norma FCC 15

Este dispositivo contiene un transmisor (ID de FCC: XPY2AGQN4NNN) y cumple con la parte 15 de las normas de la FCC.

El funcionamiento está sujeto a las dos condiciones dadas a continuación:

- Este dispositivo no deberá causar interferencias nocivas.
- Este dispositivo deberá aceptar todas las interferencias que reciba, incluso las interferencias que pudieran causar un funcionamiento no deseado.

Nota: Este equipo ha sido sometido a pruebas y se ha hallado que cumple con los límites de los dispositivos digitales Categoría B, según la parte 15 de las normas de la FCC. Estos límites están diseñados para ofrecer protección razonable contra las interferencias nocivas en una instalación residencial. Este equipo genera, utiliza y puede irradiar energía a radiofrecuencias y, si no se lo instala y utiliza conforme a las presentes instrucciones, podría

causar interferencias nocivas para las comunicaciones por radio. No obstante, no se ofrece garantía alguna de que la interferencia no ocurrirá en una instalación particular.


Si este equipo llegara a causar interferencias perjudiciales a la recepción de radio o televisión, lo cual puede determinarse encendiendo y apagando el equipo, se le indica al usuario que intente corregir la interferencia tomando alguna de las siguientes medidas:

- Reoriente o cambie la ubicación de la antena de recepción.
- Aumente la separación entre el equipo y el receptor.
- Conecte el equipo a un tomacorriente de un circuito diferente al cual está conectado el receptor.
- Consulte a un concesionario de servicio autorizado de STIHL o a un técnico de radio/TV con experiencia para recibir ayuda.

No cambie ni modifique este producto en modo alguno, a menos que se le indique específicamente hacerlo en este manual, puesto que podría anular la autoridad de usarlo.

24 Piezas y equipos de repuesto

24.1 Piezas de repuesto originales de STIHL

STIHL recomienda el uso de piezas de repuesto originales de STIHL. Es posible identificar las piezas originales de STIHL por el número de pieza STIHL, el logotipo de **STIHL** y, en ciertos casos, el símbolo  de piezas STIHL. En las piezas pequeñas el símbolo puede aparecer solo.

24.2 Repuestos y accesorios estándar

Repuestos

- Chuchilla de corte: 6301 702 0101

Accesorios

- Juego de instalación Kit S para zonas de corte de hasta 600 yd² (500 m²) (incluye 150 estacas AFN 075.0 para cables, 3 conectores de cable ADV 010.0).
- Juego de instalación Kit L para zonas de corte de 0.5 acres a 1 acre (2,000 m² a 4,000 m²) (incluye 375 estacas AFN 075.0 para cables, 7 conectores de cable ADV 010.0).
- Módulo para zonas pequeñas AKM 100.0 de STIHL para corte de zonas de menos de 120 yd² (100 m²), o si el cable perimétrico tiene una longitud total menor que 575 pies (175 m).

25 Eliminación

25.1 Eliminación del robot cortacésped, la estación de carga y la fuente de alimentación

 ADVERTENCIA

Aunque parezca que esté descargada, la batería de iones de litio integrada en el robot cortacésped podría nunca descargarse por completo y aún podría producir una corriente de cortocircuito peligrosa. Manipule la batería descargada/agotada con cuidado. Si se daña o expone a altas temperaturas, podría tener fugas, generar calor, incendiarse o explotar.

Los productos STIHL no se deben desechar junto con la basura del hogar, sino de la manera en que se detalla en este manual.

- ▶ Lleve el robot cortacésped a un concesionario de servicio autorizado de STIHL para que retire y recicle la batería integrada.
- ▶ Lleve la estación de carga, la fuente de alimentación, los accesorios y el embalaje a un vertedero autorizado para reciclaje ecológico.
- ▶ Respete todas las normas y regulaciones locales, estatales y federales de eliminación de desechos.

- ▶ Comuníquese con su concesionario de servicio autorizado de STIHL iMow para obtener la información más actualizada sobre eliminación de desechos y reciclaje.



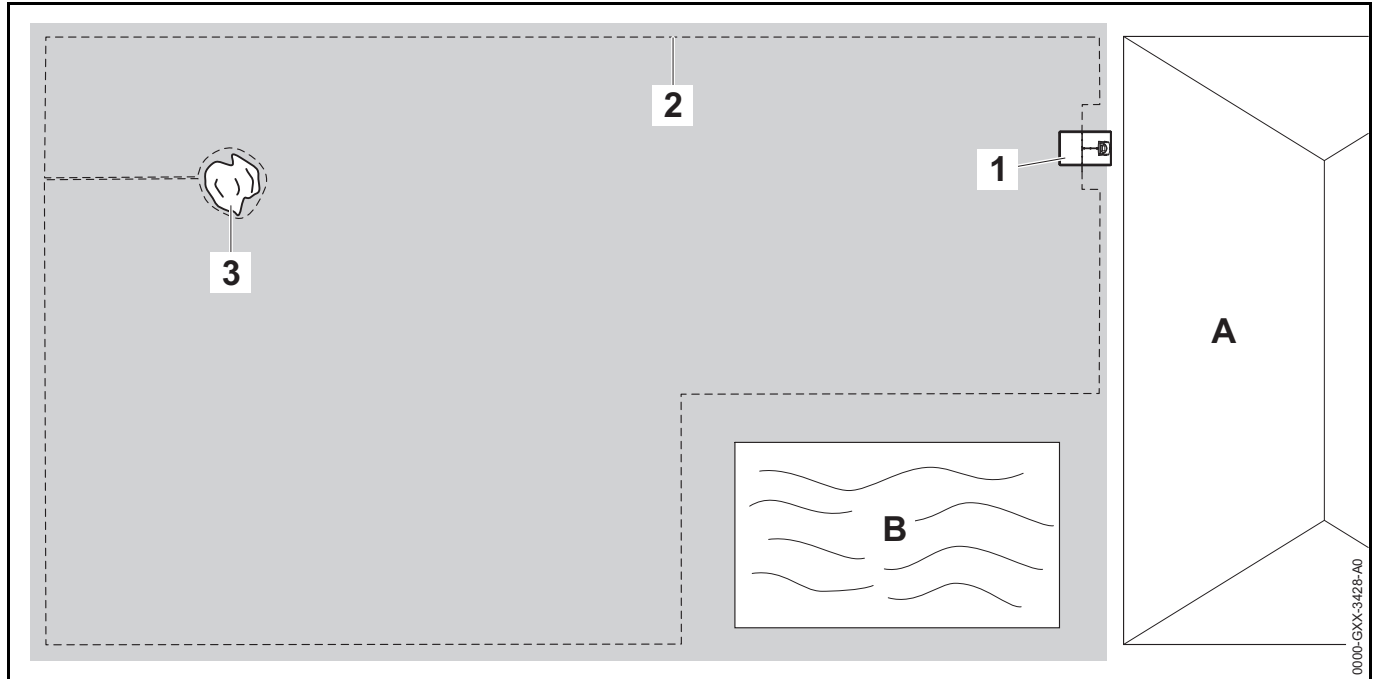
STIHL está comprometida al desarrollo de productos que sean ambientalmente responsables. Este compromiso no termina cuando el producto sale del concesionario de servicio autorizado STIHL de iMow. STIHL se asoció con la RBRC (Corporación de Reciclaje de Baterías Recargables) para fomentar la recolección y el reciclaje de baterías de iones de litio STIHL gastadas en los Estados Unidos y Canadá.

El sello de la RBRC indica que STIHL ya aportó dinero para el reciclado de la batería. La RBRC cuenta con un número telefónico gratuito (1-800-822-8837) que le permite acceder a información sobre lugares de reciclaje de baterías y sobre las prohibiciones o restricciones respecto a la eliminación de baterías en su zona.

26 Ejemplos de instalación

26.1 Ejemplos de instalación

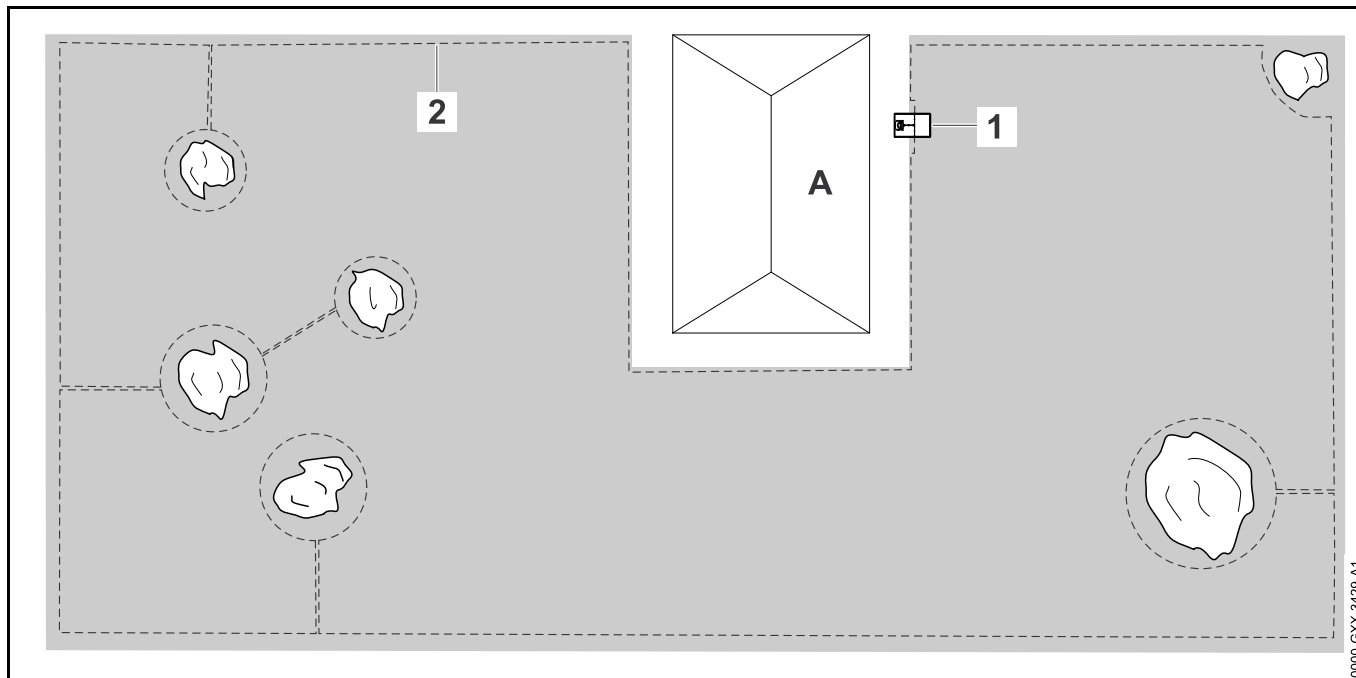
Superficie a cortar rectangular con un árbol y una piscina:



- **Estación de carga:** Ubicación (1) junto a la casa (A).
- **Zona restringida:** Instalación alrededor de un árbol independiente (3), en base a una sección de conexión instalada en ángulo recto con el perímetro de la superficie a cortar.
- **Piscina:** Distancia entre el cable perimétrico (2) y la piscina (B): 3.3 pies (1 m).
- **Distancias del cable:**
 - Distancia de los obstáculos en los que se puede avanzar, como patios y caminos con una diferencia de altura máxima entre la zona del césped y el obstáculo de +/- 0.4 pulg. (1 cm): 0 pulg. (0 cm)
 - Distancia de los obstáculos altos: 13 pulg. (33 cm)
 - Distancia del árbol: 13 pulg. (33 cm)
 - Distancia de la piscina: 3.3 pies (1 m)
- **Programación:** No es necesaria ninguna modificación adicional después de la definición del tamaño de la superficie a cortar.

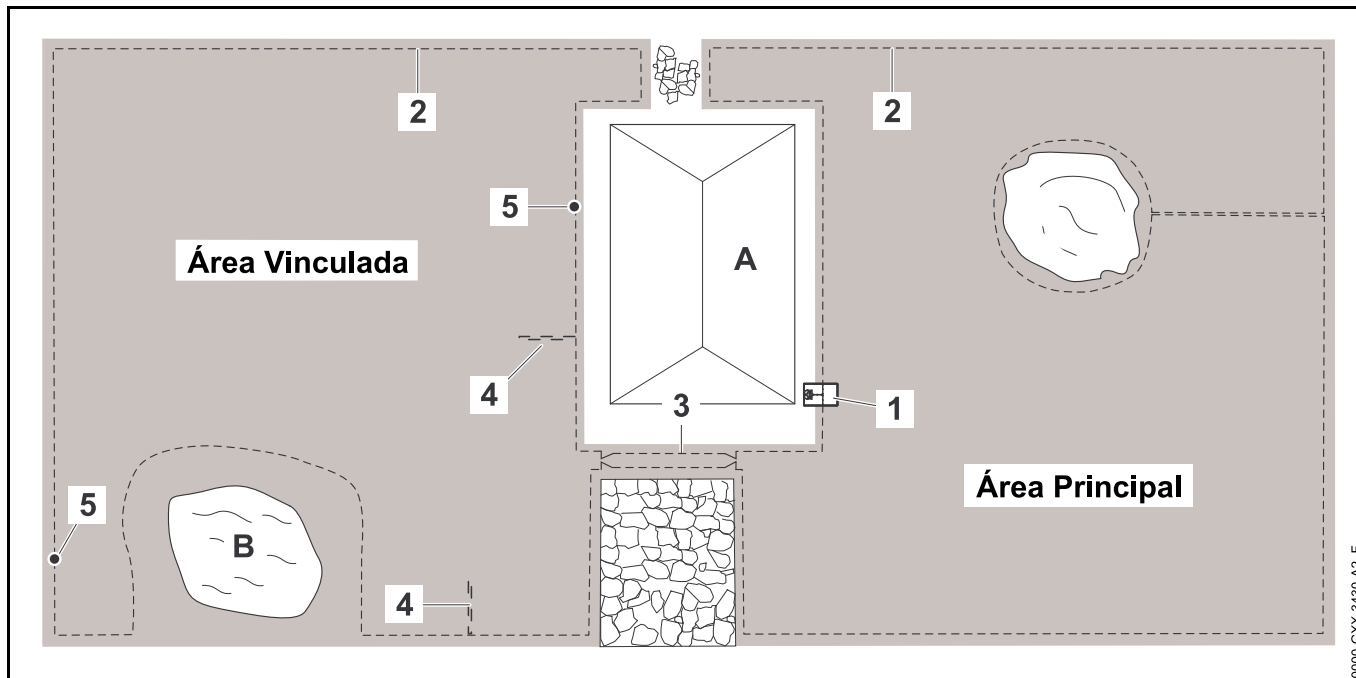
- **Especificidades:** Las zonas sin cortar alrededor de la piscina se deben cortar manualmente o con una desbrozadora apropiada u otra herramienta.


Superficie a cortar en forma de U con varios árboles independientes:



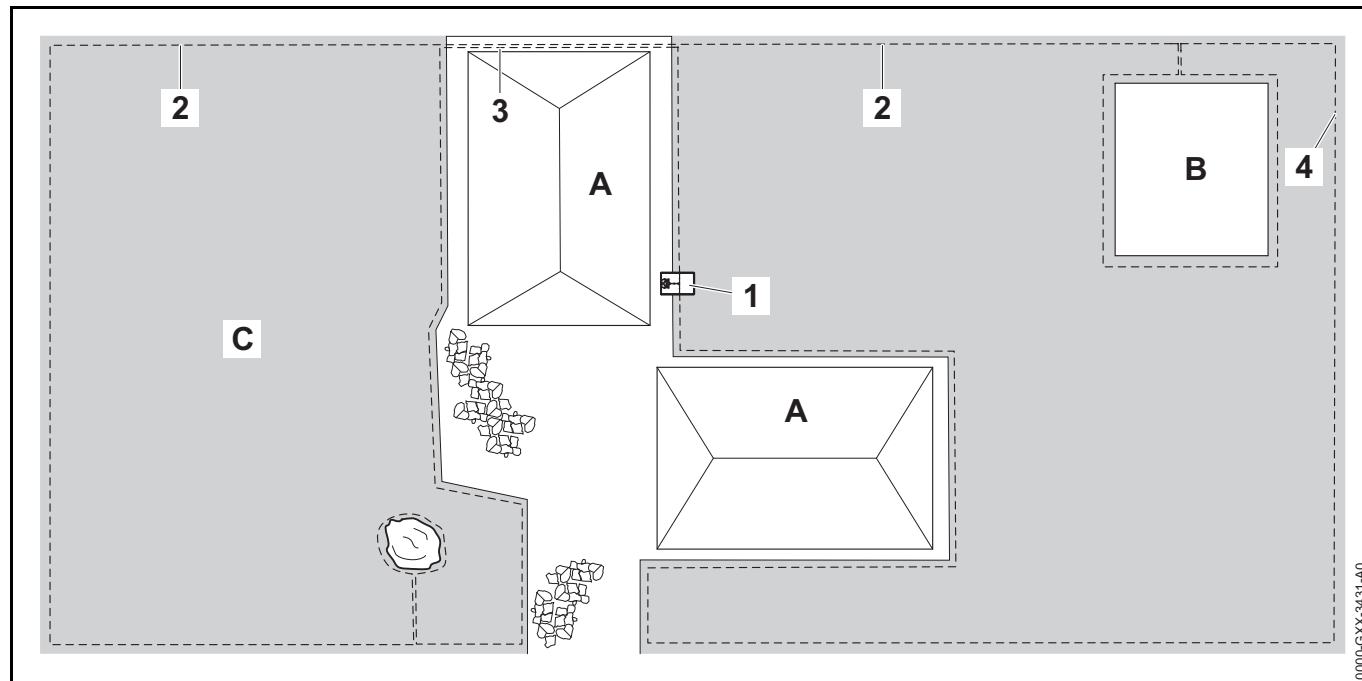
- **Estación de carga:** Ubicación (1) junto a la casa (A)
- **Zona restringida:** Instalación alrededor de árboles independiente con base en secciones de enlace instaladas en ángulo recto con el perímetro de la superficie a cortar (2), dos zonas restringidas están conectadas a través de una sección de enlace.
- **Piscina:** Distancia entre el cable perimétrico (2) y la piscina B: 3.3 pies (1 m)
- **Distancias del cable:**
 - Distancia de los obstáculos en los que se puede avanzar, como patios y caminos con una diferencia de altura máxima entre la zona del césped y el obstáculo de +/- 0.4 pulg. (1 cm): 0 pulg. (0 cm)
 - Distancia de los obstáculos altos: 13 pulg. (33 cm)
 - Distancia de los árboles: 13 pulg. (33 cm)
- **Programación:** No es necesaria ninguna modificación adicional después de la definición del tamaño de la superficie a cortar.
- **Especificidades:** Árbol en la esquina de la superficie a cortar. Corte la zona detrás del árbol bloqueado con regularidad utilizando una desbrozadora adecuada u otra herramienta.

Superficie a cortar dividida por un estanque y un árbol independiente:



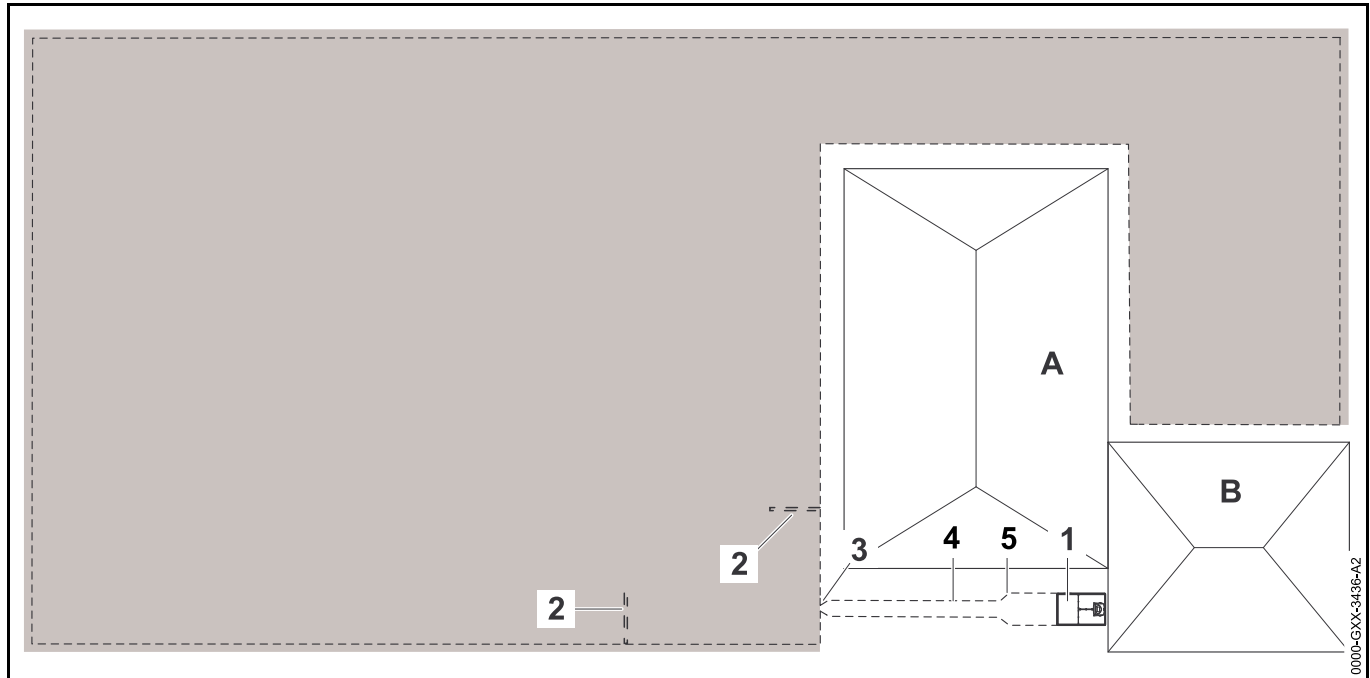
- **Estación de carga:** Ubicación (1) junto a la casa (A)
- **Zona restringida:** Instalación alrededor de un árbol independiente, en base a una sección de conexión instalada en ángulo recto con el perímetro de la superficie a cortar.
- **Estanque:** Distancia del cable perimétrico (2) al estanque (B): 3.3 pies (1 m)
- **Distancias del cable:**
 - Distancia de los obstáculos en los que se puede avanzar, como patios y caminos con una diferencia de altura máxima entre la zona del césped y el obstáculo de +/- 0.4 pulg. (1 cm): 0 pulg. (0 cm)
 - Distancia de los obstáculos altos: 13 pulg. (33 cm)
 - Distancia alrededor del árbol: 13 pulg. (33 cm)
- **Distancia del estanque:** 3.3 pies (1 m)
- **Zona confinada:** Instalación de un pasillo (3) con una distancia de cables de 11 pulg. (27 cm).
- **Lazos de búsqueda:** Instalación de dos lazos de búsqueda (4) a una distancia mínima de la entrada del pasillo de 6.6 pies (2 m) para usar la función de retorno a punto de partida. Tome en cuenta la distancia mínima de las esquinas,  11.9.
- **Programación:** Defina el tamaño total de la superficie a cortar, programe dos puntos de inicio (5) (cerca de la estación de carga y en la esquina cerca del estanque); frecuencia de inicio de 2 de 10 operaciones en cada caso.
- **Puntos a tener en cuenta:** Las zonas sin cortar, por ej. alrededor del estanque se deben cortar manualmente o con una desbrozadora apropiada u otra herramienta.

Superficie a cortar dividida. El robot cortacésped no puede viajar independientemente de una superficie a cortar a otra:



- **Estación de carga:** Ubicación (1) junto a la casa (A)
- **Zona restringida:** Instalación del cable perimétrico (2) alrededor de un árbol independiente y alrededor del minihuerto (B) con base en una sección de enlace instalada en ángulos rectos con el perímetro de la superficie a cortar.
- **Distancias del cable:**
 - Distancia de los obstáculos en los que se puede avanzar, como patios y caminos con una diferencia de altura máxima entre la zona del césped y el obstáculo de +/- 0.4 pulg. (1 cm): 0 pulg. (0 cm)
 - Distancia de los obstáculos altos: 13 pulg. (33 cm)
 - Distancia alrededor del árbol: 13 pulg. (33 cm)
- **Zona secundaria:** Instalación de una zona secundaria (C) con una sección de enlace (3) en el patio tendido en un conducto de cable.
- **Programación:** Defina el tamaño total de la superficie a cortar (sin una zona secundaria), programe un punto de inicio (4) en la zona confinada con una frecuencia de inicio de 2 de 10 operaciones.
- **Especificidades:** Lleve el robot cortacésped a la zona secundaria varias veces por semana y active el comando "Comenzar a cortar". Tenga en cuenta el rendimiento de corte. Si es necesario, instale dos superficies a cortar separadas con 2 estaciones de carga.

Superficie a cortar alrededor de una casa independiente con estación de carga externa (1):



- **Estación de carga:** Ubicación junto al garaje (B) y detrás de la casa (A).
- **Distancias del cable:**
 - Distancia de los obstáculos en los que se puede avanzar, como patios y caminos con una diferencia de altura máxima entre la zona del césped y el obstáculo de +/- 0.4 pulg. (1 cm): 0 pulg. (0 cm)
 - Distancia de los obstáculos altos: 13 pulg. (33 cm)
- **Lazos de búsqueda:** Instalación de dos lazos de búsqueda (2) a una distancia mínima de la entrada del pasillo de 6.6 pies (2 m) para usar la función de retorno a punto de partida. Tome en cuenta la distancia mínima de las esquinas, 11.9.
- **Programación:** Configure el tamaño de la superficie a cortar y al menos un punto de inicio (2), 15.6.
- **Puntos a tener en cuenta:** Instalación de un pasillo (4) con una zona de entrada en forma de túnel (3) con una distancia de cables de 11 pulg. (27 cm). El pasillo lleva a una estación de carga externa (1). Aumente la distancia del cable (5) en el pasillo hasta el ancho de la placa base con una longitud de (3.3 pies (1 m)) frente a la estación de carga. Tenga en cuenta el requisito de espacio en el pasillo y al lado de la estación de carga.

27 Garantía limitada

27.1 Política de garantía limitada de STIHL Incorporated

Este producto se vende sujeto a la Política de garantía limitada de STIHL Incorporated, disponible en www.stihlusa.com/warranty.html. También puede obtenerlo de un concesionario de servicio STIHL autorizado o llamando al 1-800-GO-STIHL (1-800-467-8445).

28 Marcas comerciales

28.1 Marcas comerciales registradas

STIHL®

STIHL®

La combinación de colores anaranjado-gris (Registros en EE. UU. #2,821,860; #3,010,057, #3,010,058, #3,400,477; y #3,400,476)

AutoCut®

YARD BOSS®

STIHL ROLLOMATIC®

WOOD BOSS®



FARM BOSS®

iCademy®

MAGNUM®

MasterWrench Service®

MotoMix®

OILOMATIC®

ROCK BOSS®

STIHL Cutquik®

STIHL DUROMATIC®

STIHL Quickstop®


STIHL WOOD BOSS®

TIMBERSPORTS®



28.2 Marcas comerciales por ley común

4-MIX™	HT Plus™
BioPlus™	STIHL PowerSweep™
Easy2Start™	STIHL Protech™

EasySpool™	STIHL MiniBoss™
ElastoStart™	STIHL MotoPlus 4™
Ematic™	Master Control Lever™
STIHL Precision Series™	STIHL OUTFITTERS™
FixCut™	STIHL PICCO™
Micro™	TrimCut™
Pro Mark™	STIHL M-Tronic™
Quad Power™	STIHL HomeScaper Series™
Quiet Line™	STIHL PolyCut™
STIHL Arctic™	STIHL RAPID™
STIHL Compact™	STIHL SuperCut™
STIHL Interchangeable Attachment Series™	STIHL Multi-Cut HomeScaper Series™
TapAction™	STIHL Territory™
	

Esta lista de marcas comerciales está sujeta a cambios.

Queda terminantemente prohibido todo uso de estas marcas comerciales sin el consentimiento expreso por escrito de ANDREAS STIHL AG & Co. KG, Waiblingen.

29 Direcciones

29.1 STIHL Incorporated

STIHL Incorporated
536 Viking Drive
P.O. Box 2015
Virginia Beach, VA
23452-2015

! WARNING

This robotic lawn mower, docking station and power supply contain chemicals known to the State of California to cause cancer, birth defects or other reproductive harm.

! ADVERTENCIA

Este robot cortacésped, esta estación de acoplamiento y esta fuente de alimentación contienen productos químicos considerados por el Estado de California como causantes de cáncer, defectos de nacimiento u otra toxicidad reproductora.

0478-131-3052-A

englisch / spanisch USA



www.stihl.com



0478-131-3052-A